

일사량 변화에 대한 최대전력점 추종 제어의 비교 연구

논 문
59-6-11

Comparison Study of Maximum Power Point Tracking Control with Changing of Radiation

최 정 식* · 고 재 섭* · 정 동 화†
(Jung Sik Choi · Jae Sub Ko · Dong-Hwa Chung)

Abstract - This paper analyzes a operating characteristic for maximum power point tracking (MPPT) of photovoltaic generation system. MPPT methods are used to maximize PV array output power by tracking maximum power point(MPP) continuously. To increase the output efficiency of PV system, it is important to have more efficient MPPT. MPPT algorithm is widely used the control method such as the perturbation and observation(PO) method, incremental conductance(IC) method and constant voltage(CV) method. In case of the radiation is changed, this paper proposes a response characteristic with MPPT control algorithms. Also, it proposes the direct for a novel MPPT control algorithm development through the analyzed data, hereby proves the effectiveness of this paper.

Key Words : PV system, Maximum Power Point Tracking, Radiation, Efficiency

1. 서 론

1997년 교토 의정서가 발효된 이래, 현재 전 세계적으로 지구의 온실가스 배출기준이 규제되고, 화석에너지의 고갈에 따른 미래에너지의 대안으로 태양광, 풍력, 연료전지 및 바이오메스 등 다양한 대체에너지의 연구가 독일 및 일본, 미국 등의 해외 선진기업들을 중심으로 이루어지고 있다. [1][2] 태양광 발전은 무한정 에너지원으로 연료의 수송, 기계적 가동, 국부적 고온 및 고압부가 없어 발전설비의 유지관리가 용이하고, 설비규모의 선택과 설치공사가 쉬운 장점을 가지고 있다. 또한 태양광발전은 최대전력을 발전하는 시간대가 여름철 냉방으로 인한 피크전력 소비 시간대와 비슷하여 전력수급의 불평형을 해소할 수 있다. [3] 태양에너지는 에너지 밀도가 $1[\text{kW}/\text{m}^2]$ 정도로 낮고, 직/교류 전력변환 장치가 필요하다. 또한 출력특성이 일사량과 온도 등의 자연조건에 따른 변동으로 불안정하며 태양전지의 광전변환 효율이 상용제품의 경우 16.9[%] 정도로 낮고, 1[W]당 가격이 약 4[\$] 정도의 많은 초기 투자비가 소요되는 문제점이 있다. 태양광발전에 대한 연구는 크게 재료적인 측면과 전력변환 측면으로 나누어진다. 그 중 전력변환 측면에서는 전력변환 효율 및 고성능화에 관심을 두고 집중적으로 연구를 하고 있다. 따라서 에너지 손실의 최소화와 태양전지 어레이로부터 최대전력을 얻을 수 있는 최대출력제어에 관한

연구가 활발히 진행되고 있다. [4] 태양광 발전시스템의 최대 전력점제어는 일반적으로 MPPT(Maximum Power Point Tracking)라고 하며, 그 제어 방법에 대해서는 많은 저서와 논문을 통하여 다양한 방법의 연구 결과가 보고되고 있다. 현재 태양전지의 MPP(Maximum Power Point)를 제어하기 위해 가장 많이 적용되는 방법으로 PO(Perturbation and Observation)방법, IC(Incremental Conductance)방법 및 CV(Constant Voltage)방법 등이 있다. [5]-[10] PO방법은 주기적으로 태양전지 전압과 전류를 측정하여 전력을 계산한 후 전력 값을 이용하여 MPP를 추적하는 방법이다. IC 제어 방법은 태양전지 전압과 전류를 측정하여 어레이의 단자전압 동작점의 변화에 대한 전력의 변화율이 0이 되도록 제어하는 방법이다. CV 제어방법은 태양전지 어레이의 동작전압이나 전력에 상관없이 일정한 V_{ref} 으로 제어하는 방법이다.

그러나 각각의 제어방법들은 일사량 변동 등의 파라미터 변화에 대한 장점과 단점을 가지고 있다. [11][12] 따라서 본 논문에서는 일반적으로 가장 많이 사용되어지는 MPPT 방법에 대하여 장점, 단점 및 특징을 서술하고, 그 동작특성을 비교하고 분석한다. 또한 분석된 자료를 통해 새로운 MPPT 제어 알고리즘 개발을 위한 방향을 제시하고, 이로써 본 논문의 효용성을 입증한다.

2. 태양전지 모델링

2.1 태양전지 모델링

빛이 조사될 때 광기전력 효과를 이용한 태양전지의 등가 회로를 그림 1과 같이 나타낼 수 있다.

* 정 회 원 : 순천대 공대 전기공학과 박사과정
† 교신저자, 정회원 : 순천대 공대 전기공학과 정교수 · 공박
E-mail : hwa777@sunchon.ac.kr
접수일자 : 2010년 1월 25일
최종완료 : 2010년 5월 4일

여기서, I_{ph} 는 광전류, I_d 는 다이오드 포화전류이다.

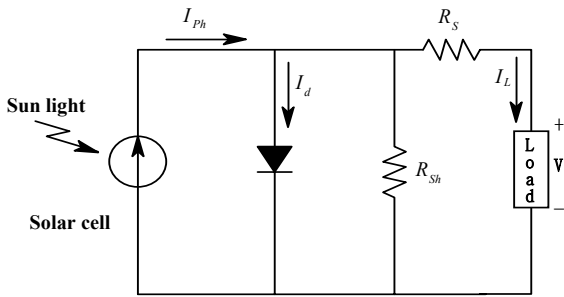


그림 1 태양전지의 등가회로
Fig. 1 Equivalent circuit of solar cell

태양전지의 등가회로부터 단락전류 I_{sc} 는 이상적으로 광전류 I_{ph} 와 일치하고, 다이오드 포화전류 I_d 에 의해서 결정되는 태양전지의 개방전압은 다음 식과 같다.

$$V_{oc} = \frac{kT}{q} \ln \left[\frac{I_{ph}}{I_d} + 1 \right] \quad (1)$$

여기서,

V_{oc} 는 개방전압, k 는 볼츠만 상수, q 는 전하[C], T 는 태양전지 동작온도[K]를 나타낸다.

또한, 온도변화에 따른 단락전류와 개방전압의 관계식은 다음과 같다.

$$I_{sc} = I_o \left[\exp \left(\frac{qV_{oc}}{kT} \right) \right] \quad (2)$$

태양전지의 전류-전압 특성곡선을 얻기 위한 수식은 다음과 같이 표현된다.

$$I_{ph} = I_{sc} S_N + I_t (T_c - T_r) \quad (3)$$

$$I_d = I_o \left[\exp \left(\frac{q(V_L + I_L R_s)}{A k T} \right) - 1 \right] \quad (4)$$

$$I_o = I_{or} \left[\frac{T_c}{T_r} \right]^{-3} \cdot \exp \left(\frac{q E_g}{B k} \left(\frac{1}{T_r} - \frac{1}{T_c} \right) \right) \quad (5)$$

$$I_L = I_{ph} - I_d - \frac{V_L + I_L R_s}{R_{sh}} \quad (6)$$

여기서,

S_N : 단위 일사량

I_t : 표면온도 1. C 상승 시 단락 전류 온도계수[A/K]

T_c : 태양전지 온도[K]

T_r : 태양전지 동작 기준온도[K]

B : 제조상수

I_{or} : 태양전지 동작 기준온도에서 역포화전류[A]

E_g : 에너지 밴드 갭 (Si PN 접합 에너지 Gap, 1.12[eV])

식 (3)~(6)를 이용하면 태양전지 어레이의 출력특성을 얻을 수 있으며, 그림 2는 3.2[kW]급 태양전지 어레이의 PSIM 모델과 DLL(Dynamic Link Library)을 이용하여 일사량과 온도의 영향을 고려한 PSIM 회로도이다.

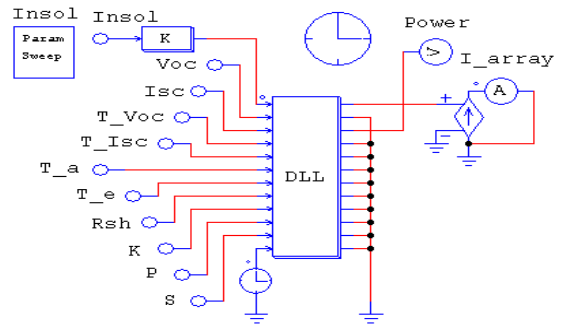


그림 2 태양전지 어레이의 PSIM 모델
Fig. 2 PSIM model of solar cell array

그림 3은 태양전지 어레이의 시뮬레이션 결과 파형이다. 태양전지로부터 최대전력을 얻기 위해서는 동작 전압 또는 전류를 신중히 제어할 필요가 있다.

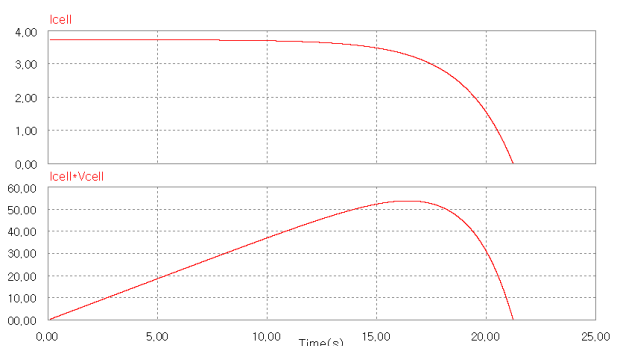


그림 3 태양전지 어레이의 I-V, P-V 특성곡선
Fig. 3 I-V, P-V characteristic waveform of solar cell array

2.2 온도와 일사량에 따른 태양전지의 특성

태양전지의 특성곡선은 셀의 온도와 일사량 등 여러 가지 환경적인 요소에 크게 영향을 받는다. 이는 일사량과 태양전지 단락전류와의 관계에 기인하게 되며 태양전지의 모델링으로 나타내어진다. 또한 온도가 상승할수록 개방전압이 하강하여 P-V 곡선이 온도상승에 따라 왼쪽으로 이동한다.

그림 4는 일사량을 200[W/m²]에서 1000[W/m²] 까지 200[W/m²]씩 증가시켰을 때 일사량에 따른 태양전지의 출력특성을 나타내고 있다. 일사량 변동에 태양전지의 최대전류와 전력은 일사량에 비례하여 변화되지만 전압은 일사량이 60~100%의 범위에서는 큰 변화가 없으나, 낮은 일사량인 30%미만에서는 크게 감소되는 것을 알 수 있다.

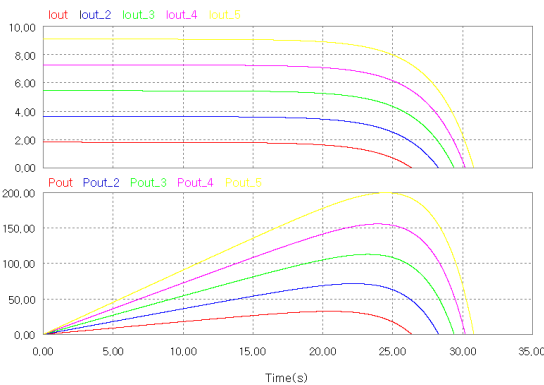


그림 4 일사량에 대한 태양전지의 출력특성
Fig. 4 Output characteristics of solar cell by radiation

그림 5는 온도에 따른 태양전지의 출력특성으로 온도를 25[°C]에서 75[°C]까지 25[°C]씩 증가하였을 때의 변화를 나타내고 있다. 개방전압 V_{oc} 는 20~100[°C]사이에서 2[mV°C⁻¹]씩 감소하고, 광전류는 온도가 상승함에 0.1[%°C⁻¹]씩 증가하고, 최대전력은 0.35[%°C⁻¹]씩 감소되며, 최대효율은 지수함수적으로 감소한다. 그림에서는 셀 표면의 온도가 증가할 때 출력이 크게 변화되고 있음을 알 수 있다. 즉 태양전지의 출력은 온도와 일사량에 의해서 영향을 받으며 특성분석을 위해서는 온도와 일사량을 반드시 고려하여야 한다.

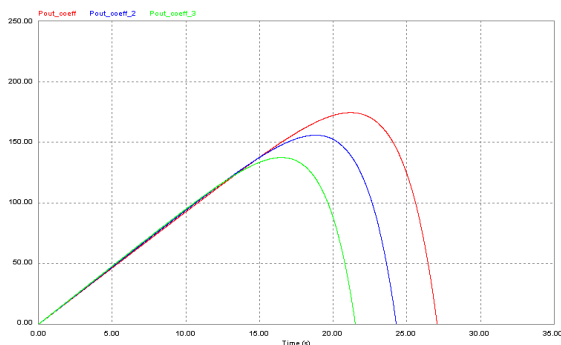


그림 5 온도에 대한 태양전지의 출력특성
Fig. 5 Output characteristics of solar cell by temperature

3. 최대전력점 추종 제어

최대전력점 추종 제어를 위한 태양광 발전 시스템의 구성도는 그림 6과 같다. 태양광에너지를 전기에너지로 변화하는 PV 모듈과 Boost 컨버터로 구성된다. PV 모듈에서 전압과 전류를 측정하여 전력을 계산하여 일사량 변동에 대하여 MPPT를 수행한다. MPPT에서 나오는 V_{ref} 을 이용하여 PWM을 통해 Boost 컨버터를 제어한다.

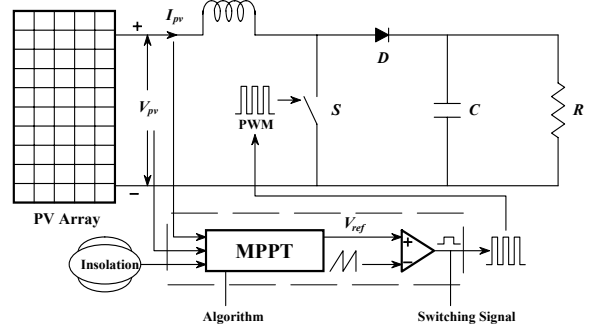


그림 6 PV 시스템의 제어
Fig. 6 Control of PV system

MPPT의 제어방법은 하드웨어적인 분류방식으로 아날로그 방식과 디지털방식이 있으며, 알고리즘 측면에서는 PO, IC 및 CV 제어방법 등이 있다. 또한 새로운 방식의 MPPT 제어방법에 대해 현재까지 많은 연구 성과가 보고되고 있다. MPPT 제어방법은 일사량과 표면온도의 변화에 영향을 받는 태양전지의 MPP를 추종하여 V_{ref} 값으로 출력된다.

MPP는 동일 일사량에서 발생하는 전력이 출력전압에 따라 변하기 때문에 MPPT 제어를 하지 않을 경우 태양전지는 MPP에서 발전하지 못하여 태양전지의 발전효율이 저하되고 손실이 발생된다. 따라서 일사량 조건과 부하조건의 변화에 따라 최적의 동작전압을 추종하는 MPPT 제어가 필요하다.

3.1 PO 제어방법

PO MPPT 제어방법은 간단한 피드백 구조를 갖으며 소수의 측정 파라미터를 갖기 때문에 널리 사용된다. 이는 태양전지전압을 주기적으로 증가, 감소시킴으로써 동작하며, 이전의 교란주기 동안의 태양전지 어레이 출력전력과 함께 현재 어레이의 출력전력을 비교하여 MPP를 연속적으로 추적하며 찾는다. 이 방법은 그림 7과 같은 순서도에 의해 동작한다.

그림 7의 제어방법은 다음과 같이 설명할 수 있다. 전력이 증가하면 교란은 다음 주기 동안 계속해서 같은 방향으로 증가할 것이며 그렇지 않으면 교란의 방향은 반대가 될 것이다. 이것은 어레이 단락전압이 모든 MPPT 주기 동안 교란된다는 것을 의미한다. 그러므로 MPP에 이르렀을 때 PO 제어방법은 급변하는 환경조건에서 자려진동 할 것이며,

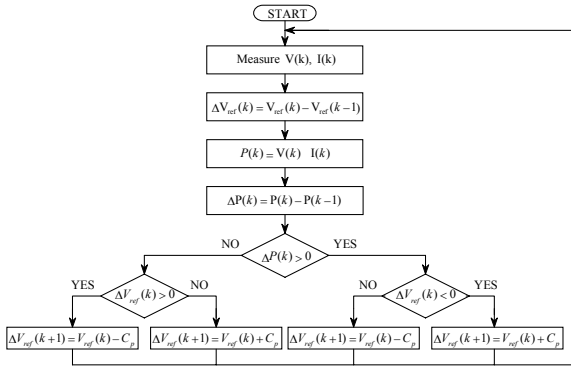


그림 7 PO MPPT 방법의 순서도
Fig. 7 Flowchart of PO MPPT Method

그 결과 태양전지 어레이에서 손실이 발생하게 된다. 이 문제는 MPP에 도달했을 때를 검출하기 위해 바로 앞의 주기 동안 두 개의 파라미터 비교와 교란부를 바이패스하기 위한 PO 제어방법의 개선으로 해결할 수 있다. 전력손실을 줄이기 위한 다른 방법으로는 교란 스텝의 감소가 있다. 그러나 이 방법은 환경조건이 급하게 변할 경우 MPP 추적속도가 늦어지게 되므로 스텝의 결정이 중요하게 된다. 여기서 C_p 값을 0.1[V]로 설정하여 각각의 MPPT 제어방법을 시뮬레이션 하였다.

3.2 IC 제어방법

IC MPPT 제어방법은 임피던스 비교법, 증분 컨덕턴스방법으로 불린다. 이 방법은 태양광 전지 어레이 출력의 컨덕턴스와 증분 컨덕턴스를 비교하여 MPP를 추종하는 방법이다. 그리고 PO 제어방법에서 간과하고 있는 일정온도에서 일사량이 증가할 경우, 전압의 변동 폭이 '0'이 되도록 제어 알고리즘이 추가되어 있으므로 좀 더 향상된 방법이라고 할 수 있다. 특히 빠르게 변하는 일사량에서 효과적인 방법이며 MPP에 도달 시 태양광 전지 어레이의 출력전력이 안정한 특징이 있다. PO 제어방법의 문제점을 개선하기 위한 IC 제어방법은 전압과 전류를 측정하여 전력 대 전압의 기울기를 계산한 후 기울기의 부호 즉, 양과 음을 판단하여 기준전압을 증가 혹은 감소시켜 MPP를 추종하는 방법이다. 많은 논문을 통하여 IC 제어방법이 PO 제어방법보다 향상된 알고리즘임을 실험으로 증명하였으며 특히 빠른 일사량 변동시에 유리한 제어방법으로 알려져 있다. 이 방법은 그림 8과 같은 순서도에 의해 동작한다.

MPP는 $\frac{dP}{dV} = 0$ 이 되는 경우이므로 다음과 같이 전개할 수 있다.

$$IdV + VdI = 0 \tag{7}$$

$$\frac{V}{I} = -\frac{dV}{dI} \tag{8}$$

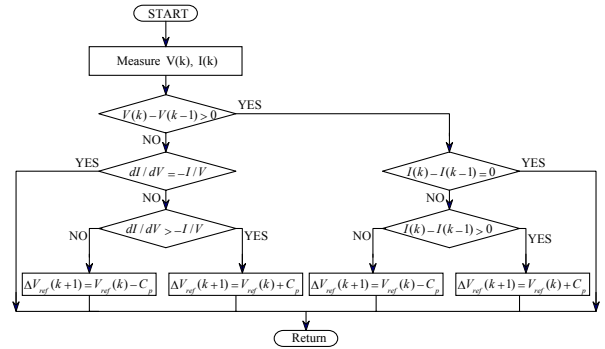


그림 8 IC MPPT 방법의 순서도
Fig. 8 Flowchart of IC MPPT Method

위 식은 부하 임피던스가 MPP에 있어서 태양전지 어레이의 V-I곡선의 기울기에 동등하다는 것을 나타내고 있다.

MPP의 최대전력곡선에서 MPP의 왼쪽은 전력의 증가(즉, $dP/dV > 0$)이며, MPP의 오른쪽은 전력의 감소(즉, $dP/dV < 0$)를 나타낸다.

태양전지의 전류와 전압으로 나타내면 다음과 같다.

$$\frac{dP}{dV} = \frac{dIV}{dV} = I \frac{dV}{dV} + V \frac{dI}{dV} = I + V \frac{dI}{dV} \tag{9}$$

MPP 조건 $V = V_{mp}$ 를 만족하는 아래의 식을 얻을 수 있다.

$$\frac{dI}{dV} = -\frac{I}{V} \tag{10}$$

IC 제어방법은 빠른 환경변화에서 MPPT 성능이 매우 좋은 장점이 있으나, 많은 계산량으로 인해 고성능 CPU가 필요하므로 결국 시스템 단가를 상승시키는 단점이 있다.

3.3 CV 제어방법

태양전지의 최대 출력전압은 일사량과 태양전지 온도에 크게 영향을 받지 않는다. 태양전지 어레이의 출력전압은 일사량의 변화에 대해서 약간의 변동 폭을 가지는 정전압 특성을 나타내고 있으므로, $V_{ref} = 0.76V$ 로 설정하여 정전압으로 제어하는 방법을 CV 제어방법이라고 한다. 따라서 이 기법은 출력에 대해 전력량이 필요하지 않는다. Boost 컨버터의 duty는 제어 회로에 의해 결정되고, 출력 측 DC 전압은 정상상태 조건의 V_{ref} 값에 의해 일정한 값으로 유지된다. 이 CV제어방법은 일사량 급변 시 정확한 MPP를 추종하지 못해 출력효율이 감소되고 태양전지 모델링의 정확성에 성능이 좌우되는 단점이 있지만, 어레이 및 DC측의 센서를 줄일 수 있는 장점을 갖는다.

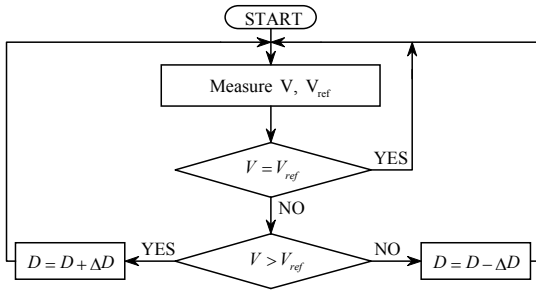


그림 9 CV MPPT 방법의 순서도
Fig. 9 Flowchart of CV MPPT Method

4. 시스템 성능 결과

표 1은 PSIM 모델링을 위한 태양 어레이의 파라미터 값과 태양전지 모듈의 사양을 나타내고 있다.

표 1 PV 모듈의 사양
Table 1 Specification of PV Module

Maximum power(P_{max})	[W]	200
NP	[수]	4
NS	[수]	16
셀 직렬 저항(R_s)	[Ω]	0.00005
셀 shunt 저항(R_{sh})	[Ω]	5×1
Max.power voltage(V_{mp})	[V]	24.5
Max.power current(I_{mp})	[A]	8.16
Open circuit voltage (V_{oc})	[V]	30.8
Short circuit current(I_{sc})	[A]	5.57
Warranted minimum power(P_{min})	[W]	190.5
Output tolerance	[%]	+10/-5
Maximum system voltage	[V]	600
Temperature coefficient of P_{max}	[%]	-0.5
Temperature coefficient of V_{oc}	[V/°C]	-111
Temperature coefficient of I_{sc}	[mA/°C]	0.065
Standard Test Conditions : Air mass 1.5 Irradiance= $1000W/m^2$, Cell temperature= $25^{\circ}C$		

MPPT 제어는 DLL(Dynamic Link Library)을 이용하여 C 언어로 프로그램 하였다. 회로도에서 사용된 DLL은 총 3 부분으로 구성되어 있으며, Max.dll은 태양전지의 일사량, 온도 등의 중요 파라미터들을 고려하여 출력전력을 얻을 수 있도록 설계하였다. insol.dll은 일사량의 변동에 대하여 시물

레이션을 수행할 수 있도록 설계하였으며, EX.dll은 종래의 MPPT 제어 방법인 PO, IC 및 CV방법을 적용할 수 있도록 각각의 dll 파일로 프로그램 하였다. PSIM을 사용하여 각각의 MPPT 회로도도 그림 10과 같이 구성하였다.

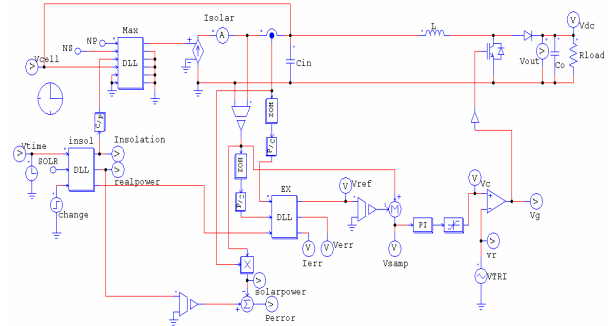


그림 10 MPPT 제어를 위한 PSIM 회로도
Fig. 10 PSIM circuit for MPPT control

4.1 MPPT 제어방법 비교

그림 11~13는 PSIM으로 구성된 시뮬레이션의 출력과형을 나타내고 있다. 어레이의 일사량은 $1000[W/m^2]$, 온도는 $45[^{\circ}C]$ 로 일정하게 하고 부하에 대한 어레이에서 발생하는 최대 전력과 V_{ref} 을 나타내고 있다.

그림 11의 PO 제어방법은 정상상태에서 V_{ref} 값이 지속적으로 증가 혹은 감소를 통해서 출력 전력도 진동을 하게 되고, 이런 불필요한 진동은 출력손실로 나타난다.

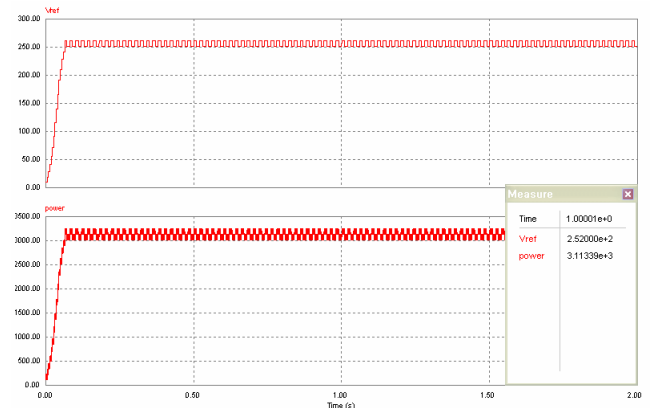


그림 11 MPPT 방법에 따른 응답특성(PO)
Fig. 11 Simulation results of MPPT method(PO)

그림 12의 IC 제어방법은 MPP를 빠르게 추종하면서 정상상태의 MPP에서 일정하게 출력을 유지한다. 따라서 PO 제어방법에 비하여 상대적으로 적은 손실이 발생하는 것을 알 수 있다.

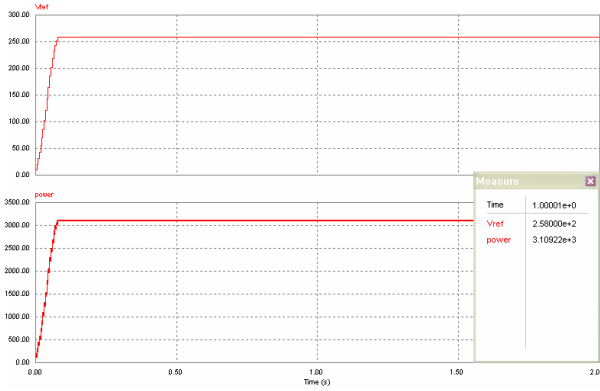


그림 12 MPPT 방법에 따른 응답특성(IC)
Fig. 12 Simulation results of MPPT method(IC)

그림 13은 CV 제어방법의 응답 특성으로 개방전압의 76%의 V_{ref} 값으로 MPP를 추정한다. 간단하고 쉽게 제어할 수 있지만 추정능력이 느리고, 정상상태의 MPP에서 진동이 발생되어 손실이 발생하는 것을 나타내고 있다.

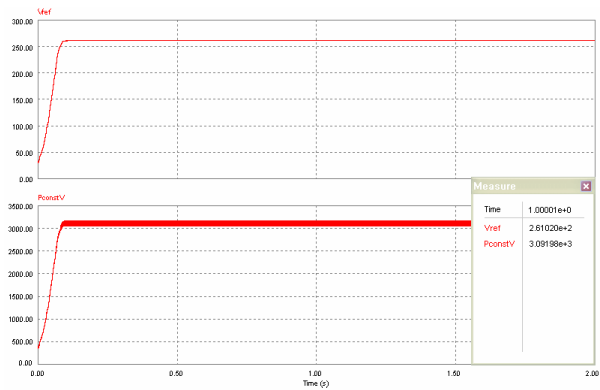


그림 13 MPPT 방법에 따른 응답특성(CV)
Fig. 13 Simulation results of MPPT method(CV)

표 2는 종래의 MPPT 제어방법의 일사량 $1000[W/m^2]$ 과 시간 1[s]에서 측정한 V_{ref} 와 출력전력을 나타낸다.

표 2 MPPT 방법의 출력 비교

Table 2 Output power comparison with MPPT methods

	PO 방법	IC 방법	CV 방법
T	1[s]	1[s]	1[s]
V_{ref}	252.0[V]	258.0[V]	261.0[V]
POWER	3.113[kW]	3.199[kW]	3.091[kW]

4.2 일사량 변동에 대한 제어방법 비교

태양광 발전은 일사량과 온도에 가장 큰 영향을 받는다.

따라서 본 논문에서 온도는 $45[^\circ C]$ 로 일정하게 한 후 일사량을 $1000[W/m^2]$ 에서 빠르게 변화시킬 경우에 각각의 제어 방법의 추적성능을 비교하였다. PSIM 시뮬레이션을 통하여 일사량에 따른 이상적인 발전량을 insol.dll로 계산하고, 전압과 전류센서를 이용하여 계산한 실제 발전량과의 오차 P_{error} 를 계산하였다. 그림 14의 상단의 과형은 PO 제어방법에서 일사량 값을 1000, 800, 500, 200, 600, $1000[W/m^2]$ 으로 변화할 때 최대전력과 실제 발전되는 전력과의 오차로 P_{error} 를 계산하였다.

그림 14의 하부 과형은 일사량 변동에 대한 PO 제어방법의 오차를 나타내고 있다. CV 제어방법에 비하여 오차의 양이 적게 나타나고 있으며, 추정속도는 스텝 값에 따라 결정되어진다. 또한 저 일사량에서는 MPPT에 실패하여 오차 값이 급격하게 증가하는 것을 알 수 있다.

그림 15는 빠르게 변하는 일사량 변동에 대한 IC 제어방법의 출력오차를 나타내고 있다. IC 제어방법은 일사량 변동에 빠르게 MPP를 추종하며 PO 제어방법에 비하여 오차 값은 작게 나타나고 있다. 그러나 빠르게 변하는 저 일사량에서는 MPP를 정확히 추종을 못하고 출력오차 값이 증가하는 것을 나타내고 있다. 따라서 저 일사량뿐만 아니라 고 일사량에서도 MPP를 추종할 수 있는 MPPT 제어방법이 필요하다.

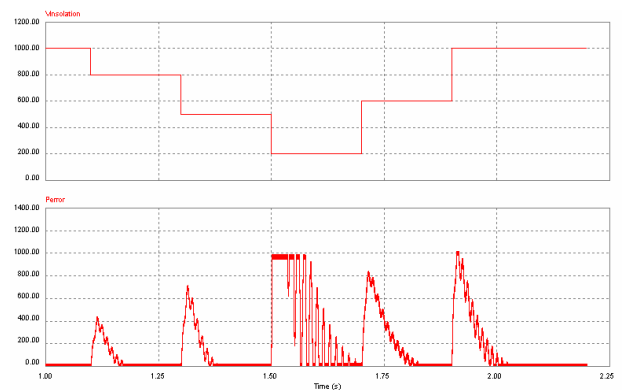


그림 14 일사량 변동에 따른 응답특성(PO)
Fig. 14 Simulation results in fast-insolation(PO)

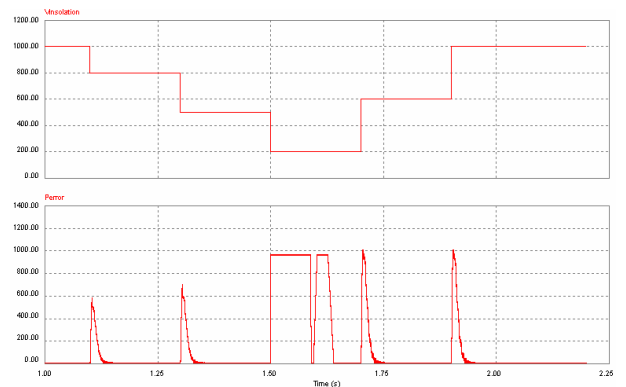


그림 15 일사량 변동에 따른 응답특성(IC)
Fig. 15 Simulation results in fast-insolation(IC)

그림 16은 CV 제어방법으로 간단하고, 전압 센서만으로 시스템을 설계할 수 있으나 PO와 IC 제어방법에 비하여 응답 특성이 느리고 오차가 크게 발생되지만, 낮은 일사량에서도 MPPT를 추적할 수 있는 장점이 있다.

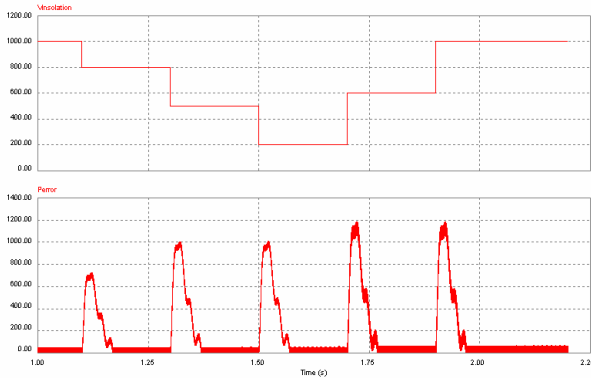


그림 16 일사량 변동에 따른 응답특성(CV)
Fig. 16 Simulation results in fast-insolation(CV)

표 3은 일사량이 변동이 있을 때, 종래의 MPPT 제어방법들의 효율을 비교한 표이다. 일사량이 변동할 경우 고 일사량에서는 PO 방법이 가장 우수하게 나타났으며, 저 일사량에서는 CV 방법의 효율이 가장 높게 나타나고 있다. 일사량이 변동할 경우 IC 방법은 미분연산에 의해 MPPT 제어를 수행하기 때문에 계산시간이 오래 걸리는 문제점으로 인해 효율이 저하되며, CV 방법은 고정된 전압을 사용하여 제어하기 때문에 정확한 MPPT 제어가 이루어지지 않아 효율이 저하된다. 저 일사량에서는 출력전력의 변동폭이 매우 작아 MPPT 추종에 실패하여 효율이 저하되어 저 일사량에서는 CV방법의 효율이 가장 높게 나타난다. 표 4는 일사량을 단계적으로 변화할 경우의 효율을 비교하여 나타낸 것이다. 고 일사량인 300W/m² ~ 1000W/m²에서는 IC 방법이 PO 및 CV방법보다 정상상태에서 오차가 작게 나타나기 때문에 효율이 높게 나타나고 있으며, 저 일사량인 100W/m²~200W/m²은 출력전력의 변화가 적어 IC나 PO의 MPPT 추종에 실패하여 CV 방법의 효율이 가장 높게 나타나고 있다.

표 3 효율 비교(일사량 변동조건)

Table 3 Efficiency comparison in dynamic condition

Algorithm	일사량 변동	효율
PO 방법	200 - 1000 W/m ²	88 %
	0 - 200 W/m ²	32 %
IC 방법	200 - 1000 W/m ²	85 %
	0 - 200 W/m ²	15 %
CV 방법	200 - 1000 W/m ²	73 %
	0 - 200 W/m ²	65 %

표 4 효율 비교(일사량 고정조건)

Table 4 Efficiency comparison in static condition

일사량	PO	IC	CV
1000 W/m ²	97.3 %	97.5 %	96.6 %
800 W/m ²	97.1 %	97.2 %	96.5 %
600 W/m ²	97.2 %	97.5 %	96.3 %
400 W/m ²	97.3 %	97.6 %	96.5 %
300 W/m ²	87.9 %	89.1 %	86.5 %
200 W/m ²	22.9 %	25.5 %	86.4 %
100 W/m ²	20.2 %	19.4 %	38.9 %

5. 결 론

본 논문에서는 태양광 발전 시스템에 가장 많이 사용되고 있는 MPPT 알고리즘에 대해 비교, 분석하였다. 또한, 일사량이 다양하게 변화할 경우의 동작특성의 결과를 통하여 각 제어방법에 따른 장·단점을 분석하였다. PO 방법과 IC 방법은 고 일사량에서 MPP 추적 성능이 매우 양호하게 나타났다. 그러나 저 일사량에서 전압의 변화량이 작아 전력오차가 커져 MPP 추종에 실패하였다. IC 방법은 저 일사량에서도 MPP 추종이 가능하나 일사량이 급변하는 경우에 MPP 추종의 응답속도가 느린 단점이 있다.

이러한 동작특성들은 태양광 발전의 새로운 MPPT 제어 알고리즘을 제안하는데 유용할 것이다. 분석된 자료는 MPPT 제어의 특성에 대한 정량적 지표로 활용이 가능하다. 또한, 일사량 조건에 따라 PO 방법 및 IC 방법과 CV 방법을 조합하는 Hybrid MPPT 제어 알고리즘을 고안할 수 있으며, 이로써 본 논문의 효용성을 입증하였다.

참 고 문 헌

- [1] 산자부 "신재생에너지 RD&D 전략 2030(태양광)", 2007.
- [2] 이준신, 김경해, "태양전지공학", 그린도서출판사.
- [3] 윤경훈 "태양전지 기술개발 현황과 전망", 한국에너지기술연구원(KIER) 태양전지 연구센터.
- [4] 최주엽 "Development of highly efficient dispersed photovoltaic power generation system" 과학재단, 2004.
- [5] N. Femia, G. Petron, G. Spagnuolo, and M. Vitelli, "Optimization of perturb and observe maximum power point tracking method," IEEE Trans. Power Electron., Vol. 20, no. 4, pp. 963-973, Jul. 2005.
- [6] P. Wolfs, Q. Li "A current-sensor-free incremental conductance single cell MPPT for high performance vehicle solar arrays" PESC06. pp. 1-7.
- [7] L. Zhanlg, A. Al-Amoudi, Y. Bai, "Real-time maximum power point tracking for grid-connected photovoltaic systems", IEEE Publ. No. 475, pp. 124-129, 2000.

- [8] Tae-Kyung Kang, Kang-Hoon Koh, Young-Cheal Kim, "The study on MPPT algorithm for improved incCond algorithm" 한국태양 에너지학회. pp. 299-306, 2004.
- [9] E. Roman, P. Ibanez, S. Elorduizapatarietxe, R. Alonso, D.Goitia, and I. Martinez de Alegia "Intelligent PV module for grid-connected PV systems," in Proc. IEEE 30th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society, pp. 3082-3087, Nov. 2004.
- [10] X. Sun, W. Wu, X. Li, Q. Zhao, "A research on photovoltaic energy controlling system with maximum power point tracking", Proc. of PCC '02, Vol. 2, pp. 822-826, 2002.
- [11] Fang Luo, Pengwei Xu, Yong Kang, Shangxu Duan "A variable step maximum power point tracking method using differential equation solution" IEEE, pp. 2259-2263, 2007.
- [12] R. J. Wai, W. H. Wang, and C. Y. Lin, "High-performance stand-alone photovoltaic generation system," IEEE Trans. Ind. Electron., vol. 55, no. 1, pp. 240-250, Jan. 2008.

저 자 소 개



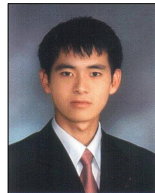
최정식 (崔正植)

2005년 순천대학교 공대 전기제어공학과 졸업 2007년 2월 순천대학교 대학원 전기공학과 졸업(석사). 2007년 3월 동 대학원 전기공학과 박사과정

Tel : 061-750-3543

Fax : 061-752-9841

E-mail : cjs1108@scnu.ac.kr



고재섭 (高在涉)

2005년 순천대학교 공대 전기제어공학과 졸업 2007년 2월 순천대학교 대학원 전기공학과 졸업(석사). 2007년 3월 동 대학원 전기공학과 박사과정

Tel : 061-750-3543

Fax : 061-752-9841

E-mail : kokos22@naver.com



정동화 (鄭東和)

1979년 영남대 공대 전기공학과 졸업. 1981년 한양대 대학원 전기공학과 졸업(석사). 1987년 동 대학원 전기공학과 졸업(박사). 1988년~1989년 현대중전기(주) 기술연구소 책임연구원. 1989년~현재 순천대학교 정보통신공학부 교수.

Tel : 061-750-3543

Fax : 061-752-9841

E-mail : hwa777@sunchon.ac.kr

WebPage: <http://pelab.sunchon.ac.kr/~hwa777>