

## 레벨횡단법의 확장에 대한 소고\*

채경철\*\* · 이승원\*\*

### An Extension of the Level Crossing Technique\*

Kyung-Chul Chae\*\* · Xeung-Won Yi\*\*

#### ■ Abstract ■

We demonstrate in this paper that the level crossing technique can be applied to such a system that not only the state vector is two-dimensional but its two components are heterogeneous. As an example system, we use the GI/G/c/K queue whose state vector consists of the number of customers in the system and the total unfinished work.

Keyword : GI/G/c/K, M/G/c/K, Queue Length Distribution, Unfinished Work

### 1. 서 론

레벨횡단법(level crossing technique)은 1977년에 등장했으며[3, 4], 그 간편성을 인정받아 이후 널리 활용되고 있다[5].

레벨횡단법의 대상은 주로 상태(state)가 일차원인 시스템이다. 예를 들면, 대기행렬 시스템의 부하량(unfinished work)[1], p.419 참조, 생산/재고 시스템의 재고수준[8], 댐(dam)의 수위[7] 등이 있는데, 이들은 시간의 함수로서 시간이 흐름에 따라 증

가하고 감소한다.

레벨은 특정 상태를 의미한다. 예를 들어, '레벨  $x$ '는 '부하량이  $x$ ', '재고수준이  $x$ ', '댐의 수위가  $x$ ' 등을 의미한다. 그리고, 레벨횡단법은 "안정상태(steady-state)에서 단위시간당 레벨  $x$ 를 거쳐서 내려가는 평균횡단수(downcrossings)는 단위시간당 레벨  $x$ 를 거쳐서 올라가는 평균횡단수(upcrossings)와 같아야 한다"는 사실을 방정식 형태로 표현한 것으로서, 이를 풀면 안정상태에서의 시스템의 상태에 대한 확률분포를 얻을 수 있다.

논문접수일 : 2003년 12월 1일    논문게재확정일 : 2004년 6월 11일

\* 이 논문은 2002년도 학술진흥재단의 지원에 의하여 연구되었음(KRF-2002-070-C00021).

\*\* 한국과학기술원 산업공학과

최근에 레벨횡단법의 대상을 상태가 이차원인 시스템으로 확장한 논문을 Wu와 Posner[10]가 발표하였다. 이들이 분석한 시스템은 두 개의 대기행렬로 구성된 것으로서, 도착하는 고객이 부하량이 작은 대기행렬을 선택하는 시스템이다. 이들은 두 대기행렬의 부하량을 묶어서 이차원으로 상태를 정의했는데, 주목할 점은 상태 벡터의 성분(component) 두 개가 동질적(homogeneous)이라는 점이다.

본 논문의 목적은 상태 벡터의 성분이 이질적(heterogeneous)인 시스템도 레벨횡단법의 대상이 될 수 있음을 보이는 것이다(비고: 이질적이란, 예를 들어, 이차원 상태 벡터의 성분 두 개 중에서 하나가 부하량이면 다른 하나는 부하량이 아닌 경우를 의미함). 본 논문에서 예제로 사용하는 시스템은 GI/G/c/K 대기행렬로서 상태 벡터는(안정상태에서의) 고객수와 부하량이다. 고객수는 서비스를 받고 있는 고객수와 대기중인 고객수를 합친 것이며, 부하량은 서비스를 받고 있는 고객들의 남은 서비스 시간과 대기중인 고객들이 차례가 되었을 때 받을 서비스시간을 합친 것이다. 레벨횡단법으로부터 연립방정식을 얻은 다음 이를 풀면 고객수의 확률분포를 얻을 수 있다.

동일한 결과를 얻기 위해서 Franken *et al.*[6]이 사용한 'Random Marked Point Process' 방법에 비해서 레벨횡단법은 월등히 간편하다. 아울러, 방정식과 해의 의미를 쉽게 이해할 수 있는 장점도 있다. 저자의 견해로는 부가변수법(supplementary variable technique)으로도 동일한 결과를 얻을 것으로 사료된다. 그렇지만 부가변수법 역시 레벨횡단법에 비해서 절차가 길고 복잡할 것으로 사료된다.

레벨횡단법에 의한 방정식은 사실상 국부균형방정식(local balance equation)이다([1], p.188 참조). 예를 들어 안정상태의 부하량을  $X$ 라 하자. 그러면, "레벨  $x$ 를 거쳐서 내려가는 단위시간당 평균횟수는 레벨  $x$ 를 거쳐서 올라가는 단위시간당 평균횟수와 같다"라는 표현은 " $\Omega = \{X > x\}$ 로부터  $\bar{\Omega} = \{X \leq x\}$ 로 전이하는 단위시간당 평균횟수는  $\bar{\Omega}$ 로

부터  $\Omega$ 로 전이하는 단위시간당 평균횟수는 같다"를 의미한다.

이제, GI/G/c/K 대기행렬의 안정상태 고객수와 부하량을 각각  $N$ 과  $X$ 라 하자. 그러면, " $\Omega_n = \{N = n, X > x\}$ 로부터  $\bar{\Omega}_n = \{N = n, X \leq x\} \cup \{N \neq n\}$ 으로 전이하는 단위시간당 평균횟수는  $\bar{\Omega}_n$ 으로부터  $\Omega_n$ 으로 전이하는 단위시간당 평균횟수와 같다"로 레벨횡단법이 확장되는 것이다.

## 2. GI/G/c/K 대기행렬의 안정상태 고객수 분석

### 2.1 GI/G/c/K 대기행렬의 정의 및 표기법

총  $c$ 명의 서버(server)가 있는데, 각 서버는 고객을 한 명씩 전담해서 처리한다. 바쁘지 않은 서버가 있을 때 도착하는 고객은 도착 즉시 서비스를 받지만, 서버가 모두 바쁠 때 도착하는 고객은 한 줄로 서서 기다린 다음, 차례가 되면 서비스를 받는다. 서비스를 다 받은 고객은 즉시 시스템을 이탈한다. 단, 시스템에 총  $K$ 명의 고객이 있을 때 도착하는 고객은 차단(block)되는데, 편의상 차단되는 고객은 도착 즉시 이탈하는 것으로 간주한다.

고객들의 도착간(interarrival)시간들은 서로 독립이고 동일한 분포를 따르는(i.i.d.) 확률변수인데 이들의 대표를  $A$ 라 하자. 차단되지 않은 고객들의 서비스시간들 역시 i.i.d. 확률변수인데 이들의 대표를  $S$ 라 하자.  $A$ 와  $S$ 는 서로 독립이다.

안정상태의 부하량을  $X$ 라 하자. 반면에, 안정상태의 고객수는 세 가지로 정의하는데,  $N$ 은 임의시점(또는 시간평균) 고객수이고  $N^A$ 는 도착하는 고객이 보는 고객수이며  $N^D$ 는 이탈하는 고객이 남기는 고객수이다(비고: 도착하는 고객과 이탈하는 고객은 각각  $N^A$ 와  $N^D$ 에서 제외됨).

$N$ ,  $N^A$ ,  $N^D$ 의 확률분포를 다음과 같이 표기하자:

$$p_n = Pr\{N = n\}, \quad \pi_n^A = Pr\{N^A = n\},$$

$$\pi_n^D = Pr\{N^D = n\}, \quad 0 \leq n \leq K.$$

본 논문에서는 편의상  $p_n$  뿐만 아니라  $\pi_n^A$ 와  $\pi_n^D$ 도 '0 ≤ n ≤ K'에 대해서 정의한다. 이 경우  $\pi_n^A$ 는 도착하는 고객이 K명을 볼 확률이므로 이 고객은 차단되어 즉시 이탈하기 때문에 이탈할 때 남기는 고객수 역시 K명이다. 따라서 다음이 성립한다.

$$\pi_n^A = \pi_n^D \quad (1)$$

X의 분포를 다음과 같이 표현한다. 첫째로 N과 관련된 분포는

$$Pr\{X = 0\} = Pr\{N = 0\} = p_0 \quad (2.a)$$

$$f(n, x)dx = Pr\{N = n, x < X \leq x + dx\},$$

$$x > 0, \quad 1 \leq n \leq K \quad (2.b)$$

이다. 둘째로,  $N^A$ 와  $N^D$ 에 관련된 분포는 편의상 다음과 같이 조건부 확률로 표현한다.

$$f^A(x|n)dx = Pr\{x < X \leq x + dx | N^A = n\},$$

$$x > 0 \quad (3.a)$$

$$\bar{F}^A(x|n) = Pr\{X > x | N^A = n\},$$

$$\bar{F}^D(x|n) = Pr\{X > x | N^D = n\}, \quad x > 0 \quad (3.b)$$

식 (3)에서 조건 ' $N^A = n$ '과 ' $N^D = n$ '은 다음을 의미한다. 도착하는 고객이 n명을 보는 경우 이때의 부하량이  $(x, x + dx]$ 에 속할 확률과 x를 초과할 확률이 각각  $f^A(x|n)dx$ 와  $\bar{F}^A(x|n)$ 인데, 도착하는 고객의 서비스시간은 x에 포함되지 않는다. 그리고, 이탈하는 고객이 n명을 남기는 경우 이때의 부하량이 x를 초과할 확률이  $\bar{F}^D(x|n)$ 이다. 편의상 식 (3)을 '1 ≤ n ≤ K'에 대해서 정의하면 식 (1)과 같은 이유로 다음을 얻는다.

$$\bar{F}^A(x|K) = \bar{F}^D(x|K), \quad x > 0 \quad (4)$$

마지막으로, 조건부 기대치를 다음과 같이 정의한다.

$$\omega_n^A = \int_0^\infty \bar{F}^A(x|n)dx = E[X | N^A = n] \quad (5.a)$$

$$\omega_n^D = \int_0^\infty \bar{F}^D(x|n)dx = E[X | N^D = n] \quad (5.b)$$

## 2.2 준비작업 : 발생률(rate)과 확률

도착간시간 A의 기대치 E[A]를  $\lambda^{-1}$ 로 표현하면 도착 발생률  $\lambda$ 는 단위시간당 도착하는 평균고객수를 의미한다. 또한,  $\lambda$ 는 단위시간당 이탈하는 평균고객수인 이탈 발생률을 의미한다. 그리고,  $\lambda\pi_n^A(\lambda\pi_n^D)$ 는 도착(이탈)할 때 n명을 보는(남기는) 고객들의 도착(이탈) 발생률이 된다,  $0 \leq n \leq K$ .

한 명씩 도착하고 한 명씩 이탈하는 시스템에서는 " $\lambda\pi_n^A = \lambda\pi_n^D$ "가 성립한다. 따라서, GI/G/c/K 대기행렬에서는

$$\pi_n^A = \pi_n^D, \quad 0 \leq n \leq K \quad (6)$$

가 성립하는데(식 (1) 참조), 이를 Burke의 정리라 부르기도 한다([1], p.276).

일반적으로 발생률은 단위시간당 어떤 사건이 발생하는 평균횟수를 의미한다. 그리고, 발생률에 무한소 길이의 시간 dt를 곱하면 '(안정상태에서) dt 동안에 사건이 한 번 발생할 확률'이 된다. 예를 들어, 도착(이탈) 발생률에 dt를 곱하면(안정상태에서) dt 동안에 한 명이 도착(이탈)할 확률이 되는데, 그 이유는 dt 동안에 두 명이상이 도착(이탈)할 확률은 한 명이 도착(이탈)할 확률에 비해서 무시할 수 있으므로 dt 동안에 도착(이탈)하는 평균고객수는 dt 동안에 한 명이 도착(이탈)할 확률과 일치하기 때문이다.

본 논문에서는 레벨횡단법에 의한 방정식을 표현할 때 발생률 대신(발생률에 dt를 곱한) 확률을 사용하겠는데 그 이유는 발생률보다 확률이 더 실감나기 때문이다.

## 2.3 GI/G/c/K 대기행렬에 대한 레벨횡단법

상태공간을  $\Omega_n = \{N = n, X > x\}$ 와 이의 여집합

인  $\bar{\Omega}_n = \{N = n, X \leq x\} \cup \{N \neq n\}$ 으로 분할하자. 앞에서 언급했듯이, 본 논문에서는 “ $\Omega_n \rightarrow \bar{\Omega}_n$  전이 발생률은  $\bar{\Omega}_n \rightarrow \Omega_n$  전이 발생률과 같다” 대신에 “(안정상태에서)  $dt$  동안에  $\Omega_n \rightarrow \bar{\Omega}_n$  전이가 발생할 확률은  $dt$  동안에  $\bar{\Omega}_n \rightarrow \Omega_n$  전이가 발생할 확률과 같다”를 사용한다.

$n=1$  경우,  $dt$  동안에  $\Omega_1 \rightarrow \bar{\Omega}_1$  전이가 발생할 확률은

$$f(1, x)dt + \lambda\pi_1^A \bar{F}^A(x|1)dt \quad (7.a)$$

이고,  $dt$  동안에  $\bar{\Omega}_1 \rightarrow \Omega_1$  전이가 발생할 확률은

$$\lambda\pi_1^D \bar{F}^D(x|1)dt + \lambda\pi_0^A Pr\{S > x\}dt \quad (7.b)$$

인데, 이에 대한 설명은 다음과 같다.

식 (7.a)에서 ‘ $f(1, x)dt$ ’는 안정상태의 임의 관찰시점에서의 시스템의 상태가  $\Omega_1$ 의 부분집합인  $\{N=1, x < X \leq x + dt\}$ 에 속할 확률이다. 즉, 고객은 한 명이 있고 이 고객의 남은 서비스시간이  $(x, x + dt]$ 에 속할 확률이다. 남은 서비스시간은  $dt$  동안에  $dt$  만큼 감소하므로  $dt$  시간 후의 상태는 ‘확률 1로’  $\{N=1, x - dt < X \leq x\}$ 에 속하게 되는데 이는  $\bar{\Omega}_1$ 의 부분집합이다(비고:  $dt$  동안에 새로 고객이 한 명 도착할 확률인 ‘ $\lambda\pi_1^A dt$ ’는 ‘확률 1’에 비해서 무시할 수 있음).

식 (7)의 나머지 세 항에 대한 설명은 서로 비슷하다. ‘ $\lambda\pi_1^A \bar{F}^A(x|1)dt$ ’는  $\{N=1, X > x\} (= \Omega_1)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 도착함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=2, X > x + S\} (= \bar{\Omega}_1)$ 가 될 확률이고, ‘ $\lambda\pi_1^D \bar{F}^D(x|1)dt$ ’는  $\{N=2, X > x\} (= \bar{\Omega}_1)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 이탈함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=1, X > x\} (= \Omega_1)$ 가 될 확률이며, ‘ $\lambda\pi_0^A Pr\{S > x\}dt$ ’는  $\{N=0\} (= \bar{\Omega}_1)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 도착하여 이 고객의 서비스시간이  $x$ 를 초과함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=1, X > x\} (= \Omega_1)$ 가 될 확률이

다(비고:  $dt$  동안에 도착과 이탈이 모두 발생할 확률은  $(dt)^2$ 에 비례하므로 무시하였음).

$2 \leq n \leq K$  경우, 바쁜 서버의 수를  $m$ 이라 하면

$$m = \min\{n, c\} \quad (8)$$

이다. 이 경우,  $dt$  동안에  $\Omega_n \rightarrow \bar{\Omega}_n$  전이가 발생할 확률은

$$f(n, x)mdt + \lambda\pi_n^A \bar{F}^A(x|n)dt + \lambda\pi_{n-1}^D \bar{F}^D(x|n-1)dt \quad (9.a)$$

이고,  $dt$  동안에  $\bar{\Omega}_n \rightarrow \Omega_n$  전이가 발생할 확률은

$$\lambda\pi_n^D \bar{F}^D(x|n)dt + \lambda\pi_{n-1}^A [\bar{F}^A(x|n-1) + \int_0^x Pr\{S > x-y\}f^A(y|n-1)dy]dt \quad (9.b)$$

인데, 이에 대한 설명은 다음과 같다(비고:  $n=K$  경우에는 식 (1)과 식 (4)에 의해서 ‘ $\lambda\pi_K^A \bar{F}^A(x|K)dt$ ’와 ‘ $\lambda\pi_K^D \bar{F}^D(x|K)dt$ ’가 서로 상쇄됨).

식 (9.a)에서 ‘ $f(n, x)mdt$ ’는 임의 관찰시점에서의 상태가  $\Omega_n$ 의 부분집합인  $\{N=n, x < X \leq x + mdt\}$ 에 속할 확률이다. 그런데, 바쁜 서버 한 명이  $dt$  동안에 처리하는 부하량은  $dt$ 이므로(식 (8)로 정의된),  $m$ 명의 바쁜 서버가  $dt$  동안에 처리하는 부하량은  $mdt$ 이다. 따라서,  $dt$  시간 후의 상태는 ‘확률 1로’  $\{N=n, x - mdt < X \leq x\}$ 에 속하게 되는데 이는  $\bar{\Omega}_n$ 의 부분집합이다.

식 (9.a)의 중간 항은  $2 \leq n \leq K-1$  경우에는 식 (7.a)의 둘째 항에 해당되고,  $n=K$  경우에는 식 (9.b)의 첫째 항과 상쇄된다. 그리고, 식 (9.a)의 셋째 항인 ‘ $\lambda\pi_{n-1}^D \bar{F}^D(x|n-1)dt$ ’는  $\{N=n, X > x + mdt\} (= \bar{\Omega}_n)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 이탈함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=n-1, X > x\} (= \bar{\Omega}_n)$ 가 될 확률이다. 즉, 임의 관찰시점에서의 상태가  $\Omega_n$ 의 부분집합인  $\{N=n, X > x + mdt\}$ ,  $m$ 명 중 1명의 남은 서비스 시간은  $(0, dt]$ 에 속함으로 인해서  $dt$  시간 후

의 상태는  $\overline{\Omega}_n$ 의 부분집합인  $\{N=n-1, X>x\}$ 가 될 확률인데, 이를 서비스가 끝나서 이탈하는 고객의 관점으로 표현한 것이 식 (9.a)의 셋째 항이다.

식 (9.b)의 첫째 항은  $2 \leq n \leq K-1$  경우에는 식 (7.b)의 첫째 항에 해당되고,  $n=K$  경우에는 식 (9.a)의 중간 항과 상쇄된다. 그리고, 식 (9.b)의 ' $\lambda \pi_{n-1}^A \overline{F}^A(x|n-1) dt$ '는  $\{N=n-1, X>x\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 도착함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=n, X>x+S\} (\subset \Omega_n)$ 가 될 확률이고, ' $\lambda \pi_{n-1}^A \int_0^x Pr\{S>x-y\} f^A(y|n-1) dy dt$ '는  $\{N=n-1, X \leq x\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 도착하되 이 고객의 서비스시간이 충분히 길어서  $dt$  후에는  $\{N=n, X>x\} (= \Omega_n)$ 가 될 확률이다.

전이확률로 표현된 식 (7)과 식 (9)를  $dt$ 로 나누면 전이 발생률로 표현된 식이 된다. (비고:  $dt$ 로 나누는 후에 남아 있는  $dt$ 가 있으면 모두 0으로 간주함.) 이에 식 (6)을 대입하되 편의상  $\pi_n^A$ 와  $\pi_n^D$ 를 모두  $\pi_n$ 으로 표현하면 다음을 얻는다.

$$f(1, x) = \lambda \pi_0 Pr\{S>x\} + \lambda \pi_1 \{\overline{F}^D(x|1) - \overline{F}^A(x|1)\} \quad (10.a)$$

$$mf(n, x) = \lambda \pi_{n-1} \int_0^x Pr\{S>x-y\} f^A(y|n-1) dy - \lambda \pi_{n-1} \{\overline{F}^D(x|n-1) - \overline{F}^A(x|n-1)\} + \lambda \pi_n \{\overline{F}^D(x|n) - \overline{F}^A(x|n)\}, \quad 2 \leq n \leq K \quad (10.b)$$

식 (10)을  $x$ 에 대해서 0에서  $\infty$ 까지 적분한 결과를 식 (5)로 표현하면(계산과정은 생략함)

$$p_1 = \lambda \pi_0 E[S] + \lambda \pi_1 (\omega_1^D - \omega_1^A) \quad (11.a)$$

$$mp_n = \lambda \pi_{n-1} \{E[S] - (\omega_{n-1}^D - \omega_{n-1}^A)\} + \lambda \pi_n (\omega_n^D - \omega_n^A), \quad 2 \leq n \leq K \quad (11.b)$$

를 얻는데,  $n=K$  경우에는 식 (4)에 의해서 " $\omega_K^D = \omega_K^A$ "이다(비고: 식 (11)은 문헌 [2]의 식 (8) 및 문헌[6]의 식 (4.3.43)과 일치함).

## 2.4 M/G/c/K 대기행렬의 고객수 분포

GI/G/c/K 대기행렬의 특수한 경우로서 고객이 포아송과정으로 도착하는 M/G/c/K 대기행렬을 고려한다.

PASTA 속성[9]에 의한 " $\pi_n^A = p_n$ "을 식 (11)에 대입하고 정리하면

$$\frac{p_n}{p_{n-1}} = \frac{\lambda \{E[S] - (\omega_{n-1}^D - \omega_{n-1}^A)\}}{m - \lambda (\omega_n^D - \omega_n^A)}, \quad 1 \leq n \leq K \quad (12)$$

를 얻는데, 여기서  $m$ 의 정의는 식 (8)이고, " $\omega_0^D = \omega_0^A = 0$ "이며, " $\omega_K^D = \omega_K^A$ "이다. 역시 PASTA 속성에 의해서  $\omega_n^A$ 는 도착시점 뿐만 아니라 임의시점에 " $N=n$ "일 때의 평균부하량이기도 하다. 그리고,  $p_0$ 는 " $1 = \sum_{n=0}^K p_n$ "으로 구할 수 있다.

## 2.5 잔여도착간시간을 사용한 레벨횡단법

M/G/c/K 경우에는 " $\pi_n = p_n$ "이므로 식 (11)만으로 식 (12)를 얻을 수 있었으나, GI/G/c/K 경우에는 " $\pi_n \neq p_n$ "이므로 다른 한 벌의 방정식이 필요하다.

2.3절에서 정의한  $\Omega_n = \{N=n, X>x\}$  대신에  $\Omega_n = \{N=n, X \leq x\}$ 를 사용하면 결국 식 (11)을 다시 얻는다. 따라서, 부하량 대신에 다른 확률변수를 사용해야 되는데(부하량에 포함된), 잔여서비스시간에 대응하는 잔여도착시간을 사용하기로 하자.

표기를 새로이 정의하지 않기 위해서 식 (2)~식 (5)에 포함된  $X$ 를 이번에는 잔여도착간시간이라 하자. 단, 식 (5.b)의  $E[X|N^D=n]$ 는( $\omega_n^D$  대신에)  $\alpha_n$ 으로 표현한다(비고: " $E[X|N^A=n] = E[A] = \lambda^{-1}$ "이므로 식 (5.a)는 불필요함).

상태공간을  $\Omega_n = \{N=n, X>x\}$ 와  $\Omega_n$ 의 여집합인  $\overline{\Omega}_n = \{N=n, X \leq x\} \cup \{N \neq n\}$ 으로 분할한다. 그러면,  $1 \leq n \leq K-1$  경우,  $dt$  동안에  $\Omega_n \rightarrow \overline{\Omega}_n$  전이가 발생할 확률은

$$f(n, x)dt + \lambda \pi_{n-1}^D \overline{F}^D(x|n-1)dt \quad (13.a)$$

이고,  $dt$  동안  $\overline{\Omega}_n \rightarrow \Omega_n$  전이가 발생할 확률은

$$\lambda \pi_n^D \overline{F}^D(x|n)dt + \lambda \pi_{n-1}^A Pr\{A > x\}dt \quad (13.b)$$

인데, 이에 대한 설명은 다음과 같다.

식 (13.a)에서 ' $f(n, x)dt$ '는 안정상태의 임의시점에서의 상태가  $\{N=n, x < X \leq x+dt\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 일 확률이다. 즉, 고객은  $n$  명이 있고 다음 고객이 도착할 때까지 남은 시간이  $(x, x+dt]$ 에 속할 확률이다. 따라서,  $dt$  시간 후의 상태는 '확률 1로'  $\{N=n, x-dt < X \leq x\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 가 된다(비고:  $dt$  동안에 한 명이 이탈할 확률인 ' $\lambda \pi_{n-1}^D dt$ '는 '확률 1'에 비해서 무시할 수 있음).

식 (13.a)에서 ' $\lambda \pi_{n-1}^D \overline{F}^D(x|n-1)dt$ '는  $\{N=n, X > x+dt\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 일 때 한 명이 이탈함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=n-1, X > x\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 가 될 확률이고, 식 (13.b)의 ' $\lambda \pi_n^D \overline{F}^D(x|n)dt$ '는  $\{N=n+1, X > x+dt\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 일 때 한 명이 이탈함으로 인해서  $dt$  후에는  $\{N=n, X > x\} (= \Omega_n)$ 가 될 확률이다.

식 (13.b)에서 ' $\lambda \pi_{n-1}^A Pr\{A > x\}dt$ '는  $\{N=n-1\} (\subset \overline{\Omega}_n)$ 일 때  $dt$  동안 한 명이 도착하되 그 다음 도착할 고객과의 도착간시간이  $x$ 를 초과할 확률이므로  $dt$  후의 상태는  $\{N=n, X > x\} (= \Omega_n)$ 가 된다(비고: ' $\lambda \pi_{n-1}^A dt$ '는  $Pr\{N=n-1, 0 < X \leq dt\}$ 와 같음).

다음,  $n=0$  경우와  $n=K$  경우를 고려한다.  $n=0$  경우에는 식 (13.a)와 식 (13.b)의 둘째 항이 존재하지 않는데, 이는 도착(이탈) 시에 '-1'명을 보는(남기는) 것이 불가능하기 때문이다.

$n=K$  경우에는 식 (13.b)의 ' $\lambda \pi_K^D \overline{F}^D(x|K)dt$ '를 ' $\lambda \pi_K^A Pr\{A > x\}dt$ '로 대체할 수 있는데, 그 이유는 다음과 같다. ' $\lambda \pi_K^A Pr\{A > x\}dt$ '는  $\{N=K\}$ 일 때  $dt$  동안 고객 한 명이 도착하되 그 다음 도착할 고객과의 도착간시간이  $x$ 를 초과할 확률이다.

그런데, 도착시에  $K$ 명을 보는 고객은 차단되므로 도착 즉시 이탈하는데 이탈시에 남기는 고객수는  $K$ 명이며 이때 다음 고객이 도착할 때까지 남은 시간은  $x$ 를 초과하게 된다.

식 (13)을  $dt$ 로 나눈 다음 식 (6)을 대입하되  $\pi_n^A$ 와  $\pi_n^D$ 를  $\pi_n$ 으로 표현하면, ' $0 \leq n \leq K$ '에 대해서

$$f(n, x) = \lambda \pi_{n-1} [Pr\{A > x\} - \overline{F}^D(x|n-1)] + \lambda \pi_n \overline{F}^D(x|K) \quad (14)$$

를 얻는데,  $n=0$  경우에는 " $\pi_{n-1}=0$ "이고  $n=K$  경우에는 " $\overline{F}^D(x|K) = Pr\{A > x\}$ "이다.

식 (14)를  $x$ 에 대해서 0에서  $\infty$ 까지 적분한 결과를

$$\alpha_n = \int_0^\infty \overline{F}^D(x|n)dx = E[X|N^D=n], \quad 1 \leq n \leq K-1$$

$$\alpha_K = \int_0^\infty \overline{F}^D(x|K)dx = \int_0^\infty Pr\{A > x\}dx = E[A]$$

로 표현하면 다음을 얻는다(단,  $n=0$  경우  $\pi_{n-1}=0$ )(비고: 이 결과는 문헌 [2]의 식 (9) 및 문헌 [6]의 식 (4.3.19)와 일치함).

$$p_n = \lambda \pi_{n-1} \{E[A] - \alpha_{n-1}\} + \lambda \pi_n \alpha_n, \quad 1 \leq n \leq K \quad (15)$$

이제, 식 (15)를 식 (11)과 연립으로 풀면  $p_n$ 과  $\pi_n$ 을 얻을 수 있으나 해가 방정식보다 더 복잡하므로 이를 생략한다.

### 3. 결 론

본 논문에서는 상태 벡터의 성분이 이질적인 시스템에 대해서도 레벨횡단법을 사용할 수 있음을 보임으로서 레벨횡단법의 적용 대상을 확장하였다.

예제로 사용된 GI/G/c/K 대기행렬 시스템에 대해서 두 가지의 상태 벡터를 정의했는데, 첫째는 고객수와 부하량의 벡터이고 둘째는 고객수와 잔여도착간시간의 벡터이다. 이들 두 가지에 레벨횡단법을 적용하여 두 별의 방정식을 얻었으며, 이를 풀면 임의시점의 고객수 분포와 도착 또는 이탈시점의 고객수 분포를 얻을 수 있음을 보였다.

GI/G/c/K 대기행렬의 고객수 분포에 대한 방정식은 이미 알려져 있을 뿐더러[6], 방정식에 대한 해석까지 존재한다[2]. 다만, 레벨횡단법을 사용하면 다른 어떤 방법보다 월등히 쉽게 방정식을 얻을 수 있음을 본 논문에서 보였을 따름이다. 아울러, GI/G/c/K 대기행렬 이외의 다양한 시스템에 대해서도 레벨횡단법을 간편하게 활용할 수 있을 것이라는 점이 저자의 견해이다.

## 참 고 문 헌

- [1] 이호우, 「대기행렬이론」, 개정판, 시그마프레스, 1998.
- [2] 채경철, 김남기, 최대원, “GI/G/c/K 대기행렬의 고객수 분포 방정식에 대한 해석”, 「대한산업공학회지」, 제28권, 제4호(2002), pp.391-397.
- [3] Brill, P.H. and M.J.M. Posner, “Level Crossings in Point Processes Applied to Queues : Single-Server Case”, *Operations Research*, Vol.25(1977), pp.662-674.
- [4] Cohen, J.W., “On Up-and Downcrossings”, *J. of Applied Probability*, Vol.14(1977), pp.405-410.
- [5] Doshi, B., “Level-Crossing Analysis of Queues”, *Queueing and Related Models* (Editors : U.N. Bhat et al.), Clarendon Press, Oxford, 1992, pp.3-33.
- [6] Franken, P., D. König, U. Arndt and V. Schmidt, *Queues and Point Processes*, Wiley, New York, 1982.
- [7] Kim, S. and E.Y. Lee, “A Level Crossing Approach to the Analysis of Finite Dam”, *J. of Korean Statistical Society*, Vol.31, No.3(2002), pp.405-413.
- [8] Perry, D. and B. Levikson, “Continuous Production/Inventory Model with Analogy to Certain Queueing and Dam Models”, *Advances in Applied Probability*, Vol.21(1989), pp.123-141.
- [9] Wolff, R.W., “Poisson Arrivals See Time Averages”, *Operations Research*, Vol.30, No.2(1982), pp.223-231.
- [10] Wu, P. and M.J.M. Posner, “A Level-Crossing Approach to the Solution of the Shortest-Queue Problem”, *Operations Research Letters*, Vol.21(1997), pp.181-189.