

섭동계수를 갖는 저차특성방정식의 안정도 해석에 관한 연구

Analysis of Stability for a Low-Order Characteristic Equation with Perturbed Coefficients

盧 彰 注* 朴 瀚 錫**
Chang-Joo Noh Han-Suk Park

요 약

연속적이고 선형적인 시스템의 특성방정식에 대한 안정도 해석을 본 연구에서 제시한 간단한 조건들에 의하여 판정할 수 있으며, 이들 조건들을 이용하여 저차 특성방정식($N \leq 5$)의 계수들이 안정도를 유지하면서 얼마만큼 섭동할 수 있는가를 보여준다. 이 결과는 Kharitonov조건과 Hermite-Biehler 정리를 이용한 Anderson등의 결과와 유사하다.

It is shown that for a characteristic equation of continuous linear system, stability can be determined by conditions suggested in this paper. And also it is of interest to know how much coefficients of the low-order characteristic equation($N \leq 5$) can be perturbed while simultaneously preserving the stable condition of the equation. This result is analogous to result by Anderson et al. based on the Kharitonov's conditions and Hermite-Biehler theorem.

1. 서 론

일반적인 제어계에 대한 모델은 선형시불변계를 주로 다루고 있으므로 Routh-Hurwitz판별법, Nyquist

판별법, 근궤적법, Bode선도 및 Lyapunov방법등에 의해 제어시스템의 안정성을 판별할 수 있다. 그런데 플랜트모델에는 여러가지 외란에 기인한 불확실성이 존재하며 이러한 불확실성은 제어계의 특성방정

* 한국해양대학교 기관공학과

** 정회원 : 무산공업대학 전기공학과

식의 계수들에 섭동을 가져오게되어 안정도 해석이나 제어기 설계시 중요한 문제로 대두되었다.

최근 Anderson, Jury, Mansour[1]는 Kharitonov 조건[2]에 Hermite-Biehler 정리[3]를 응용하여 네개의 Kharitonov 다항식을 모두 시험하지 않고 섭동계수를 갖는 특성방정식의 안정도를 판별하였다. 본 연구에서도 Hermite-Biehler 정리를 근거로 하여 주파수 영역에서 섭동계수를 갖는 저차다항식($N \leq 5$)의 간단한 안정도 조건을 정리하였고, 이 관계에 대한 예를 보여주고 있다.

2. 특성방정식의 안정도 조건

섭동계수를 갖는 저차특성방정식($N=5$)을 식(1)이라 하자

$$P(s) = a_0 + a_1s + a_2s^2 + a_3s^3 + a_4s^4 + a_5s^5 \quad (1)$$

여기서 $s = \sigma + j\omega$ 이다. 식(1)은 s 의 짝수승 부분과 s 의 홀수승부분으로 나눌 수 있으므로 식(2)가 된다.

$$P(s) = (a_0 + a_2s^2 + a_4s^4) + (a_1s + a_3s^3 + a_5s^5) = E(s^2) + sO(s^2) \quad (2)$$

이식에서 $E(s^2)$ 와 $O(s^2)$ 은 s^2 의 함수이므로, $s^2 = \mu$ 를 식(2)에 대입하여 식(3)과 같이 만들 수 있다.

$$P(\mu) = E\mu + \mu^{1/2}O(\mu) \quad (3)$$

따라서 $E(\mu)$ 와 $O(\mu)$ 의 근들은 식(4)(5)(6)(7)과 같이된다.

$$\mu_{e1} = \frac{-a_2 + \sqrt{a_2^2 - 4a_0a_4}}{2a_4} \quad (4)$$

$$\mu_{e2} = \frac{-a_2 - \sqrt{a_2^2 - 4a_0a_4}}{2a_4} \quad (5)$$

$$\mu_{o1} = \frac{-a_3 + \sqrt{a_3^2 - 4a_1a_5}}{2a_5} \quad (6)$$

$$\mu_{o2} = \frac{-a_3 - \sqrt{a_3^2 - 4a_1a_5}}{2a_5} \quad (7)$$

주파수 영역에서 아래와 같은 Lemma를 만족하는 특성방정식의 근들은 안정하다는 것을 부록에서 증명한다.

Lemma : 식(3)의 $E(\mu)$ 와 $O(\mu)$ 의 근들이 부의 실근들이고, 그리고 그 절대값이 서로 교번

적이면(즉, $|\mu_{o1}| < |\mu_{e1}| < |\mu_{e2}| < |\mu_{o2}|$), 그 특성방정식은 Hurwitz다항식이 된다.

지금 특성 방정식의 계수들, $a_i(i=0, 1, 2, 3, 4, 5)$ 가 하한치 β_i 와 상한치 γ_i 에서 연속적으로 섭동한다고 하자, 이때 섭동계수를 갖는 특성방정식의 섭동근들이 식 (8)(9)(10)를 만족할때,

$$\min(|\mu_{o1}|) > \max(|\mu_{e1}|) \quad (8)$$

$$\min(|\mu_{e2}|) > \max(|\mu_{o1}|) \quad (9)$$

$$\min(|\mu_{o2}|) > \max(|\mu_{e2}|) \quad (10)$$

이 식들은 위의 Lemma를 만족하게되므로 섭동계수들을 갖는 그 특성방정식은 Hurwitz다항식이 된다.

3. 섭동계수들을 갖는 5차다항식에 대한 적용

5차다항식에서

$$P(s) = a_0 + a_1s + a_2s^2 + a_3s^3 + a_4s^4 + a_5s^5 \quad (11)$$

계수들이 다음과 같이 섭동한다고 하자.

$$\text{즉, } \beta_i \leq a_i \leq \gamma_i, \quad i=0, 1, 2, 3, 4, 5$$

이때 $E(\mu)$ 와 $O(\mu)$ 의 근들의 절대값의 최대, 최소 값은

$$\min(|\mu_{o1}|) = \frac{\gamma_3 - \sqrt{\gamma_3^2 - 4\beta_1\beta_5}}{2\beta_5} \quad (12)$$

$$\max(|\mu_{e1}|) = \frac{\beta_3 - \sqrt{\beta_3^2 - 4\gamma_0\gamma_4}}{2\gamma_4} \quad (13)$$

$$\min(|\mu_{e2}|) = \frac{\beta_3 + \sqrt{\beta_3^2 - 4\gamma_0\gamma_4}}{2\gamma_4} \quad (14)$$

$$\max(|\mu_{o1}|) = \frac{\beta_3 - \sqrt{\beta_3^2 - 4\gamma_1\gamma_5}}{2\gamma_5} \quad (15)$$

$$\min(|\mu_{o2}|) = \frac{\beta_3 - \sqrt{\beta_3^2 - 4\gamma_1\gamma_5}}{2\gamma_5} \quad (16)$$

$$\max(|\mu_{e2}|) = \frac{\gamma_3 + \sqrt{\gamma_3^2 - 4\beta_0\beta_4}}{2\beta_4} \quad (17)$$

따라서 다항식이 안정하기 위해서 위의 값들이 식 (8)(9)(10)을 만족해야한다. 위와 같은 방법에 의해 2차, 3차 및 4차다항식에 대해서도 더욱 간단한 안정도 조건을 얻을 수 있다.

4. 예 제

(1) 섭동계수를 갖는 5차다항식을 생각해보자.

$$P(s) = a_0 + a_1s + a_2s^2 + a_3s^3 + a_4s^4 + a_5s^5 \quad (18)$$

여기서, 계수들의 섭동범위는 다음과 같다고 하자.

$$20 \leq a_0 \leq 28$$

$$36 \leq a_1 \leq 48$$

$$21 \leq a_2 \leq 30$$

$$16 \leq a_3 \leq 20$$

$$1 \leq a_4 \leq 1.7$$

$$0.1 \leq a_5 \leq 0.25$$

식(12)-(17)에 의해 $E(\mu)$ 와 $O(\mu)$ 근들의 절대값은

$$\min(|\mu_{e1}|) = 1.82$$

$$\max(|\mu_{e1}|) = 1.52$$

$$\min(|\mu_{e2}|) = 10.83$$

$$\max(|\mu_{e1}|) = 3.16$$

$$\min(|\mu_{e2}|) = 60.84$$

$$\max(|\mu_{e2}|) = 29.32$$

따라서 이들값들은 식(8)(9)(10)을 만족하므로 계수들의 섭동범위안에서 위의 다항식은 안정하다.

(2) 다음과 같이 섭동계수를 갖는 4차다항식을 생각해보자.

$$P(s) = a_0 + a_1s + a_2s^2 + a_3s^3 + a_4s^4 \quad (19)$$

여기서, $20 \leq a_0 \leq 28$

$$36 \leq a_1 \leq 48$$

$$14 \leq a_2 \leq 20$$

$$7 \leq a_3 \leq 10$$

$$0.9 \leq a_4 \leq 1.2$$

계수들의 섭동범위안에서 위의 다항식이 안정한가를 판정하기 위해 식(12)-(17)를 적용하는데 있어서 4차다항식인 경우 $E(\mu)$ 는 2개의 근을 갖고, $O(\mu)$ 는 1개의 근을 가지므로 $\min|\mu_{e2}|$ 과 $\max|\mu_{e2}|$ 는 필요가 없다. 즉,

$$\min(|\mu_{e1}|) = 3.6$$

$$\max(|\mu_{e1}|) = 2.56$$

$$\min(|\mu_{e2}|) = 9.1$$

$$\max(|\mu_{e1}|) = 4$$

따라서 두개의 조건을 모두 만족하므로 계수들의 섭동범위안에서 위의 다항식은 안정하다.

5. 결 론

계수들이 섭동하는 저차특성방정식($N \leq 5$)에 대한 안정도 조건들을 유도하여 보았다. Anderson 등의 결과와 매우 유사하지만 그 접근방법이 명확하고 간단함을 볼수 있다. 대부분의 시스템의 특성방정식의 차수가 5차 이내이므로 본 논문에서 제시된 해석방법을 적용하여 불확실성이 존재하는 모델에 대한 강한 제어기 설계시 매우 유용할것이라 기대된다.

참 고 문 헌

- [1] B. D. O. Anderson, E. I. Jury, M. Mansour, "On Robust Hurwitz Polynomials," IEEE Trans. Automat. Cont., Vol. AC-32, pp.909-913, 1987.
- [2] V. L. Kharitonov, "Asymptotic Stability of an Equilibrium Postitin of a family of systems of linear differential equations," Differensialnye Uraveniya, Vol.14, No.11, pp.2086-2088, 1978.
- [3] F. R. Fantmacher, The Theory of Matrices, Vol. II., Now York : Chelsea, 1964, ch.15.
- [4] I. J. Nagrath, M. Gopal, Control Systems Engineering, Wile Eastern, 1982, pp.201-208.

부 록

Lemma에 대한 증명

본문의 식(3)은 식(i)과 같이 쓸수있다.

$$\frac{E(\mu)}{\mu^{1/2}O(\mu)} = -1 \quad (i)$$

이 식은 s평면에서 근의 궤적을 이용하여 안정도를

판정하기 편리한 형태가 된다. 지금 이 특성방정식의 $E(\mu)$ 와 $O(\mu)$ 의 근들의 角의 실근을 갖게 되며 이들은 s 평면의 허수축상에 놓이게된다. 또한 이들의 절대값이 교번적일때 식(i)의 근의 궤적을 2개의 Evans 조건[5]을 이용하여 조사하여보자. 즉,

$$\left| \frac{E(\mu)}{\mu^{1/2}O(\mu)} \right| = 1 \quad (\text{ii})$$

$$\angle \left| \frac{E(\mu)}{\mu^{1/2}O(\mu)} \right| = \pm(2q+1)\pi, q=0,1,2,3,\dots \quad (\text{iii})$$

첫째로 허수축상은 식(iii)의 조건을 만족하지 못하므로 근궤적이 될수없다. 즉 근궤적은 허수축을 통과하지 못함을 알 수 있다. 둘째로 $\mu=0$ 와 $O(\mu)$ 의 근들에서 궤적의 출발각을 조사해보면 s 의 좌평면을 향한다. 셋째로 $E(\mu)$ 의 근들에서 궤적의 도착각을 살펴보면 역시 s 의 좌평면으로부터 온다. 결론적으로 식(i)의 근궤적은 s 의 좌평면에 존재하게 될 것이고 이것으로부터 이 특성방정식이 안정함을 알 수 있다. 만일 근들의 절대값이 교번적이지 못하면 $O(\mu)$ 과 $E(\mu)$ 의 근들 중 일부에서 궤적의 출발각이나 도착각이 s 의 우평면으로 향한다. 즉 궤적의 일부가 우평면에 존재하므로 이 시스템은 불안정함을 예측할 수 있다.