

線形 2元 블럭 符號를 위한 軟判定 復號 알고리듬

(A Soft-Decision Decoding Algorithm for Linear Binary Block Codes)

沈 龍 杰*, 李 忠 雄**

(Yong Geol Shim and Choong Woong Lee)

要 約

本論文에서는 線形 2元 블럭 符號에 대한 軟判定 復號 알고리듬을 제안하였다. 이 알고리듬은 블럭 誤謬 確率을 最小化하기 위한 것이다.

提案된 알고리듬을 既存의 다른 復號法과 비교하기 위하여 (7, 4) Hamming 符號와 (23, 12) Golay 符號에 대한 컴퓨터 시뮬레이션을 수행하였다. 그 결과, 提案된 알고리듬의 平均 硬判定 復號 回數는 항상 2以下이며 信號對 雜音比가 충분히 클 때 1에 접근하였다. 즉, 既存의 다른 復號法에 비하여 復號의 複雜度가 減少되었음을 확인하였다.

Abstracts

A soft-decision decoding algorithm for linear binary block codes is proposed, for minimizing the block error probability.

To compare the proposed algorithm with already established decoding methods, computer simulations are performed for the (7,4) Hamming code and the (23,12) Golay code. The average number of hard-decision decoding is always less than 2, and approaches to 1 when the signal to noise ratio is sufficiently large. These results show that the proposed algorithm reduces the decoding complexity.

I. 序 論

誤謬 訂正 符號는 블럭 符號와 컨벌루셔널 符號로 구분이 되며, 復號法에는 硬判定 및 軟判定 復號法이 있다. 本論文에서는 블럭 符號에 대하여 블럭 誤謬 確率을 最小로 하는 새로운 軟判定 復號 알고리듬을 提案하고자 한다.

*正會員, 檀國大學校 電子工學科
(Dept. of Elec. Eng., Dankook Univ.)

**正會員, 서울大學校 電子工學科
(Dept. of Elec. Eng., Seoul Nat'l Univ.)
接受日字 : 1989年 8月 30日

블럭 誤謬 確率을 最小로 하려면 受信된 信號 벡터로부터 가장 가까운 거리에 있는 符號語를 찾아내야 한다. 이에 대한 最尤復號法(maximum likelihood decoding)으로는 相關復號法(correlation decoding)이 알려져 있다.

相關復號法은 受信된 信號 벡터를 모든 符號語와 비교하여 가장 相關度가 큰 符號語를 선택하는 방법이다. 따라서 誤謬 確率의 측면에서는 가장 우수한 성능을 나타내는 반면에 符號語의 수가 대단히 많은 경우에는 사용할 수 없다.

약간의 성능 低下를 감수하면서 復號의 複雜度를 줄이는 方法으로 Forney의 generalized minimum distance 알고리듬^[1]과 Chase의 알고리듬^[2]을 비롯

한 여러가지 方法^[3-6] 들이 研究되어 있다. 이 方法들은 먼저 硬判定復號를 수행하여 얻어진 符號語를 포함하면서, 적은 갯수의 符號語를 元素로 갖는集合을 구성하고, 이集合에 속한 符號語들 중에서受信된 信號 벡터와의 相關度가 가장 큰 符號語를復號結果로 선택한다. 이集合에 소속될 符號語들은硬判定復號에 의하여 얻어진다. 따라서,復號의複雜度는硬判定復號를 수행하는 回數 또는 相關度를 비교해야할 符號語의 數에 의하여 결정된다.

Chase는 Forney의 generalized minimum distance 알고리듬^[1]의 개념을 더욱 발전 시켜서 세가지의 알고리듬을 제안하였다.^[2] Chase의 세가지 알고리듬 중 가장 실용적이며, 본 論文의 알고리듬과의 비교대상으로 선정된 알고리듬 3을 간단히 설명하면 다음과 같다. 수신된 信號 비트들 중에서 가장 信賴度가 낮은 i개의 비트를 반전시켜서硬判定復號를 수행한다. 符號의 최소 거리 d 가 홀수인 경우 i 는 $0, 2, 4, \dots, (d-1)$ 의 값을 갖는다. 이렇게硬判定復號를 $(d+1)/2$ 번 수행하여 얻어진 符號語들을 수신 信號와 비교하여 가장 相關度가 높은 符號語를 선택한다. 후에 연구된 Hacket^[4]와 Tendolkar 등^[6]의 방법도 동일한 개념 위에서 확립된 것이다.

Tanaka 등^[5]은 信賴度의 threshold를 정해 놓고 이 threshold 보다 信賴度가 낮은 비트들을 erasure로 간주하여 이 비트들을 반전시켜 가면서硬判定復號를 수행한다. 만약 threshold 보다 信賴度가 낮은 비트 수가 N_e 이면 2^{N_e} 번의硬判定復號 과정이 필요하다.

결국, 기존의 방법은 信賴度가 낮은 비트들을 여러가지로 반전시켜 가면서硬判定復號를 반복 수행하여 얻어진 符號語들 중 수신 벡터와의 相關度가 가장 큰 것을 선택하는 것이라 할 수 있다. 그런데, 최초의硬判定復號法으로 얻어진 符號語를 면밀히 관찰하면 차후의復號과정에 큰 도움을 줄 수 있는 정보를 얻을 수 있는데, 기존의 방법들은 이 정보를 이용하지 않고 있다. 본 論文에서는 이 정보를 활용하여 수신 벡터와의 相關度가 커지는 방향에 존재하

는 符號語를 쉽게 찾아낼 수 있는 방법을 개발함으로써 전체復號에 소요되는硬判定復號 횟수를 2회 이하로 줄이고자 한다.

즉, 최초의硬判定復號法으로 얻어진 符號語로부터假定된誤謬의 갯수 및 위치, 信賴度가 작은 비트와假定된誤謬가一致하는 정도에 관한情報들을 추출한다. 이情報を活用하여受信된 信號벡터와의 相關度가 큰 符號語를 찾아낸다. 이 符號語와 최초의硬判定復號法으로 얻어진 符號語를 비교하여受信된 信號벡터와의 相關度가 더 큰 符號語를軟判定復號result로 선택한다.

또한, 信號對雜音比가 충분히 클 때에는 최초의硬判定復號만으로 最尤復號가 달성되는 경우가 많다. 本研究에서는 최초의硬判定復號로 얻어진 符號語가 最尤復號結果임을 판단할 수 있는 조건을 찾아내고, 이 조건이 만족되는 경우에는復號를終了함으로써復號過程이 대폭 간소화될 수 있도록 한다.

II. 復號 알고리듬

軟判定復號法을 사용하는 디지털通信 시스템의模型을 그림 1에 나타내었다. 最小 Hamming 거리가 d 인 (n, k) 線形 2元 블럭 符號 C 의 符號語를 $\mathbf{c} = (c_1, c_2, \dots, c_n)$ 으로 表示한다. 여기서, $c_i \in GF(2)$ 이다. 이 符號語를反極性(antipodal)變調方式을 사용하여送信하는 경우 符號語 C 는反極性 信號 벡터 $\mathbf{s} = (s_1, s_2, \dots, s_n)$ 으로 변환되며, 여기서 s_i 는 $s_i = \sqrt{E_s}(-1)^{c_i}$ 이고, E_s 는 심볼당平均 에너지이다. 情報비트당 에너지를 E_b 라 하면 $E_b = E_s/R$ 이고, R 은 符號率로서 k/n 이 된다.

傳送路에 가해진 雜音을 片側 雜音 電力密度 N_0 인相加的白色가우시안雜音(AWGN)이라假定할 때,受信 信號 벡터 $\mathbf{r} = (r_1, r_2, \dots, r_n)$ 은 \mathbf{s} 에 雜音 $\mathbf{z} = (z_1, z_2, \dots, z_n)$ 을 더한 벡터이다. 즉 $r_i = s_i + z_i$ 이며, z_i 는平均이 0이고 分散이 $N_0/2$ 인 가우시안不規則變數이다. 또한, z_1, z_2, \dots, z_n 은 모두相互獨立이다.

受信측에서는 \mathbf{r} 에 대한 判定을 행하여硬判定 벡터 $\mathbf{Y} = (Y_1, Y_2, \dots, Y_n)$ 과 信賴度 벡터 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots,$

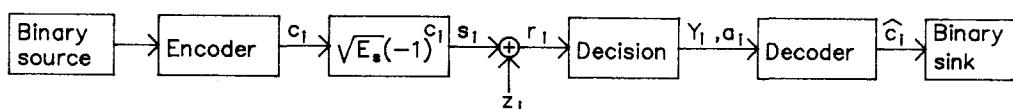


그림 1. 디지털通信 시스템의模型

Fig. 1. Model of digital communication system.

a_n) 을 얻어낸다. 硬判定은

$$Y_i = \begin{cases} 0, & r_i \geq 0 \\ 1, & \text{otherwise} \end{cases} \quad (i=1, 2, \dots, n) \quad (1)$$

이고, 信賴度는

$$a_i = r_i \quad (i=1, 2, \dots, n) \quad (2)$$

이다.

復號器는 送信側에서 傳送한 符號語일 것으로 추정되는 벡터 $\mathbf{c} = (c_1, c_2, \dots, c_n)$ 를 \mathbf{Y} 와 \mathbf{a} 로부터 찾아내야 한다. \mathbf{c} 와 \mathbf{Y} 의 차이 즉, 誤謬 벡터를 $\mathbf{e} = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ 이라 하면 $\mathbf{e} = \mathbf{Y} \oplus \mathbf{c} = (Y_1 \oplus c_1, Y_2 \oplus c_2, \dots, Y_n \oplus c_n)$ 이다. 여기서 \oplus 는 2진 덧셈을 나타낸다. \mathbf{e} 의 Hamming 重(weight) 을 $W_h(\mathbf{e})$ 로 表示한다. 또한, \mathbf{e} 의 아날로그 重을 $W_a(\mathbf{e})$ 로 표시하고, 다음과 같이 정의한다.

$$W_a(\mathbf{e}) = \sum_{i=1}^n a_i e_i \quad (3)$$

符號 C 에 속한 모든 符號語 중에서 $W_a(\mathbf{e})$ 를 最小로 하는 符號語를 찾아내어 그것을 $\hat{\mathbf{c}}$ 로 하면 된다.

硬判定 벡터 \mathbf{Y} 를 硬判定 復號法으로 復號하여 얻어진 符號語를 $\mathbf{c}_h = (c_{h1}, c_{h2}, \dots, c_{hn})$ 이라 하면, \mathbf{c}_h 에 대한 誤謬 벡터 \mathbf{e}_h 는

$$\mathbf{e}_h = \mathbf{Y} \oplus \mathbf{c}_h \quad (4)$$

이다.

만약 $\mathbf{e}_h = \mathbf{0}$ ($\mathbf{0}$ 은 영벡터) 이면 $W_a(\mathbf{e}_h) = 0$ 이다. 그런데, (2)식에서 $a_i \geq 0$ 이므로 (3)식으로 定義된 $W_a(\mathbf{e})$ 的 最小值 $W_{a,\min}$ 은 영

$$W_{a,\min} = \min_{\mathbf{e} \in C} W_a(\mathbf{e}) \geq 0 \quad c \in C$$

가 된다. 따라서, 만약 $W_a(\mathbf{e}_h) = 0$ 이면 $W_{a,\min} = W_a(\mathbf{e}_h) = 0$ 이므로 \mathbf{c}_h 를 復號 結果로 하여 $\hat{\mathbf{c}} = \mathbf{c}_h$ 로 하고 復號를 終了한다. 이 때, $\hat{\mathbf{c}}$ 是 最尤復號法에 의한 復號 結果와 一致한다.

만약 $\mathbf{e}_h \neq \mathbf{0}$ 이면

$$W_{a,\min} = \min \{W_a(\mathbf{e}_h), W_a'\} \quad (5)$$

이다. 여기서 W_a' 는 \mathbf{c}_h 이외의 符號語들에 대한 誤謬의 아날로그 重의 最小값이다. 즉,

$$W_a' = \min_{\substack{\mathbf{c} \in C \\ \mathbf{c} \neq \mathbf{c}_h}} W_a(\mathbf{e}) = \min_{\substack{\mathbf{c} \in C \\ \mathbf{c} \neq \mathbf{c}_h}} W_a(\mathbf{c} \oplus \mathbf{Y})$$

이다. (4)식에서 $\mathbf{Y} = \mathbf{c}_h \oplus \mathbf{e}_h$ 이므로

$$W_a' = \min_{\mathbf{c} \neq \mathbf{c}_h} W_a(\mathbf{c} \oplus \mathbf{c}_h \oplus \mathbf{e}_h)$$

이다. 그런데 符號 C 는 線形 符號이므로 $\mathbf{c} \oplus \mathbf{c}_h \in C$ 이고, \mathbf{c}_h 가 아닌 모든 \mathbf{c} 에 대하여 $\mathbf{c} \oplus \mathbf{c}_h \neq 0$ 이다. 따라서,

$$\begin{aligned} W_a' &= \min_{\substack{\mathbf{c} \in C \\ \mathbf{c} \neq \mathbf{0}}} W_a(\mathbf{c} \oplus \mathbf{e}_h) \\ &= \min_{\substack{\mathbf{c} \in C \\ \mathbf{c} \neq \mathbf{0}}} \sum (\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{e}_{hi}) a_i \quad c \in e \end{aligned} \quad (6)$$

이다. $a_i \geq 0$ 이므로 (6)식이 最小로 되려면 $c_i \oplus e_{hi}$ 의 값들은 대부분 0이 되어야 하고, 1로 되는 경우에는 그에 해당하는 信賴度 a_i 값이 가능한한 작아야 한다. 즉, 0이 아닌 符號語 중에서 이러한 符號語 \mathbf{c} 를 찾아내야 한다. 그런데 이러한 符號語를 직접 찾아내는 것은 대단히 어려운 일이다. 따라서 우선 2元 벡터 $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ 을 생각하여 $W_a(\mathbf{v} \oplus \mathbf{e}_h)$ 가 最小로 되도록 \mathbf{v} 를 구성한다. $W_h(\mathbf{c})$ ($\mathbf{c} \neq \mathbf{0}$)의 最小값은 符號의 最小 Hamming 거리 d 이므로,

$$W_h(\mathbf{v}) = d \quad (7)$$

인 2元 벡터 \mathbf{v} 를 생각해야 한다. $W_a(\mathbf{v} \oplus \mathbf{e}_h)$ 를 最小로 하려면, $e_{hi} = 1$ 일 때는 $v_i = 1$ 로 놓아 $v_i \oplus e_{hi} = 0$ 되도록 하고 $e_{hi} = 0$ 일 때는 信賴度 a_i 가 작은 경우에만 $v_i = 1$ 로 놓아야 한다. 이 점에 착안하여 集合 $I = \{i : v_i = 1\}$ 를 구성하는 방법을 다음과 같이 설명한다.

먼저, $J = \{j : e_{hj} = 1\}$ 인 集合을 생각한다. 集合 J의 元素의 數는 $n(J) = W_h(\mathbf{e}_h) \leq (d-1)/2$ 이다. I 는 J를 포함해야 한다. 즉,

$$I \supseteq J \quad (8)$$

이어야 한다. 그리고, 集合 I 的 元素의 數는 (7)식으로부터

$$n(I) = W_h(\mathbf{v}) = d \quad (9)$$

이어야 한다. 集合 J^c 를 $J^c = \{j : e_{hj} = 0\}$ 이라 한다. 集合 $\{a_k : k \in J^c\}$ 的 모든 元素들을 크기가 작은 順序대로 排列했을 때, a_k 가 제 m 번째 元素이면 $k = f(m)$ 으로 表示한다. 즉 $a_{f(1)} \leq a_{f(2)} \leq \dots \leq a_{f(n)}$ 이다. 이때,

$$1 - J = \{f(1), f(2), \dots, f(d-n)\} \quad (10)$$

이 되도록 한다. (8), (9) 및 (10) 식으로 素示되는 조건들을 만족하도록 集合 I 를 구성하면 벡터 \mathbf{v} 를 얻을 수 있다. 이때,

$$W_a' \geq W_a(\mathbf{v} \oplus \mathbf{e}_h) \quad (11)$$

로 된다. \mathbf{v} 는 符號語가 아닐 수도 있다. \mathbf{v} 가 符號語로 될 때 (11)식의 等號가 성립한다.

$W_a(v \oplus e_h)$ 와 $W_a(e_h)$ 를 비교하여, 만약 $W_a(v \oplus e_h) \geq W_a(e_h)$ 이면, (5)식과 (11)식으로부터 $W_{a, min} = W_a(e_h)$ 이므로 c_h 를復號結果로 하여 $\hat{c} = c_h$ 로 하고復號를終了한다. 이 때 \hat{c} 는 最尤復號法에 의한復號結果와一致한다.

만약 $W_a(v \oplus e_h) < W_a(e_h)$ 이면 v 와 가장 가까운符號를 찾기 위하여 v 를硬判定復號法으로復號한다. 이렇게 얻어진符號를 c_m 이라 하고, (6)식을最小로 하는符號가 c_m 일 것으로 추정한다. 이때, $e_s = c_m \oplus e_h$ 라 하고 $W_a(e_s)$ 와 $W_a(e_h)$ 를비교한다. 만약 $W_a(e_s) \geq W_a(e_h)$ 이면 e_h 를아날로그重이 가장작은誤謬벡터로간주하여 $\hat{c} = c_h$ 로 한다. 만약 $W_a(e_s) < W_a(e_h)$ 이면 e_s 를아날로그重이 가장작은誤謬벡터로간주하여 $c_s = Y + e_s$ 를하고, $\hat{c} = c_s$ 로 한다. 이때의 \hat{c} 는最尤復號法에 의한復號結果와일치하지 않을수도있다.

提案된 알고리듬을 요약하면 다음과 같다.

[1 단계]硬判定復號法으로 Y 를復號하여 c_h 를얻는다.

e_h 를 $Y \oplus c_h$ 로놓는다.

[2 단계] 만약 $e_h = 0$ 이면, c^* 를 c_h 로놓고 8단계로간다.

[3 단계] $W_a(e_h)$ 를계산한다.

[4 단계] 벡터 v 를구성하고 $W_a(v \oplus e_h)$ 를계산한다.

[5 단계] 만약 $W_a(v \oplus e_h) \geq W_a(e_h)$ 이면, \hat{c} 를 c_h 로놓고 8단계로간다.

[6 단계]硬判定復號法으로 v 를復號하여 c_m 을얻는다.

e_s 를 $c_m \oplus e_h$ 로놓는다.

$W_a(e_s)$ 를계산한다.

[7 단계] 만약 $W_a(e_s) \geq W_a(e_h)$ 이면, \hat{c} 를 c_h 로놓는다.

만약 $W_a(e_s) < W_a(e_h)$ 이면,

c_s 를 $Y \oplus e_s$ 로놓고, \hat{c} 를 c_s 로놓는다.

[8 단계] \hat{c} 를復號result로한다.

(7, 4) Hamming 符號의 경우를 예로하여 본 알고리듬의 수행과정을 살펴보면 다음과 같다.受信된硬判定벡터가 $Y = (1, 1, 1, 0, 0, 0, 0)$ 이고信賴度벡터가 $a = (0.03, 0.01, 0.02, 0.5, 0.6, 0.4, 0.5)$ 인 경우를생각한다.

[1 단계]硬判定復號法으로 Y 를復號하면 $c_h = (1, 1, 0, 0, 1, 0)$ 이고, $e_h = (0, 0, 0, 0, 1, 0)$ 이다.

[2 단계] $e_h \neq 0$ 이므로 3단계로간다.

[3 단계] $W_a(e_h) = a_6 = 0.4$ 이다.

[4 단계]集合 $J = \{j : e_{h,j} = 1\} = \{6\}$, $J^c = \{j : e_{h,j} = 0\} =$

$\{1, 2, 3, 4, 5, 7\}$ 이다.

$\{a_k : k \in J^c\} = \{a_1, a_2, a_3, a_4, a_5, a_7\}$ 의모든元素를크기가작은順序대로排列하면 $a_2 \leq a_3 \leq a_1 \leq a_4 \leq a_5 \leq a_7$ 이므로 $f(1) = 2, f(2) = 3, f(3) = 1, f(4) = 4, f(5) = 7, f(6) = 5$ 이다.

(8)식에서 $I \supset \{6\}$ 이고, (9)식에서 $n(I) = d = 3$ 이며, (10)식에서 $I - J = \{f(1), f(2)\} = \{2, 3\}$ 이다.따라서 $I = \{2, 3, 6\}$ 이고 $v = (0, 1, 1, 0, 0, 1, 0)$ 이된다.이때, $v \oplus e_h = (0, 1, 1, 0, 0, 0, 0)$ 이므로 $W_a(v \oplus e_h) = a_2 + a_3 = 0.01 + 0.02 = 0.03$ 이다.

[5 단계] $W_a(v \oplus e_h) < W_a(e_h)$ 이므로 6단계로간다.

[6 단계]硬判定復號法으로 v 를復號하면 $c_m = (1, 1, 1, 0, 0, 1, 0)$ 이고, $e_s = (1, 1, 1, 0, 0, 0, 0)$, $W_a(e_s) = a_1 + a_2 + a_3 = 0.03 + 0.01 + 0.02 = 0.06$ 이된다.

[7 단계] $W_a(e_s) < W_a(e_h)$ 이므로 $\hat{c} = c_s = Y \oplus e_s = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)$ 이다.

[8 단계]復號result는 \hat{c} 이다.

III. 시뮬레이션

Hamming 符號와 Golay 符號는 2원符號이면서완전符號(perfect code)이다. 즉 동일한갯수의誤謬를정정하는 다른符號에비하여符號率을높일수있기 때문에 많이 사용되고 있다. 이러한 이유로 본연구에서는이 두符號를 시뮬레이션 대상으로하였으며, 시뮬레이션 실행 시간을 고려하여 (7, 4) Hamming 符號와 (23, 12) Golay 符號를선택하였다.

사용한 컴퓨터는 삼성 SSM 286(IBM PC AT 호환기종)이며, MS FORTRAN으로프로그램하였다. 시뮬레이션 환경은相加的白色가우시안雜音이 있는傳送路를통하여反極性信號를사용하는것으로假定하였다.信號에너지 E_s 는 1로 정규화하였다.雜音으로는平均이 0이고,分散이 $N_0/2$ 인가우시안不規則變數를사용하였다. 그리고送信측에서전송하는데이터는모두“0”으로假定하였다.(線形符號를사용하고있으므로이렇게假定하여도일반성을잃지않는다.)

本論文에서 提案한 알고리듬과 함께通常의硬判定復號法, Chase의 알고리듬(알고리듬 3)^[2], 相關復號法에대한 시뮬레이션을행하여 그結果를비교하였다. 특히 Chase의 알고리듬은현재까지 알려진方法들중 가장 대표적이고, 本論文의 알고리듬과 밀접한 관계가있다는점에서비교의 대상으로선정되었다.

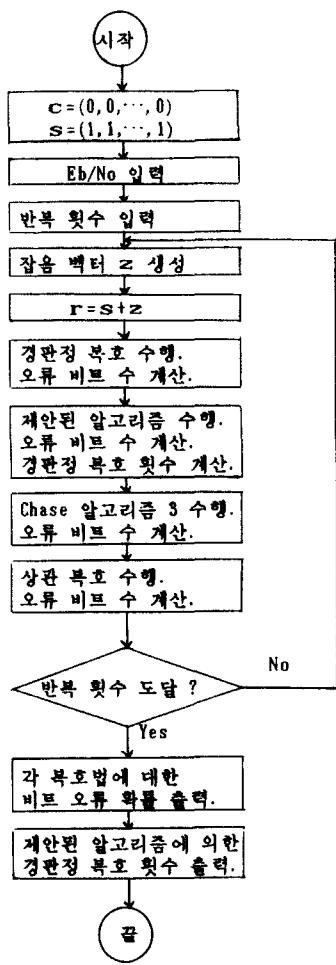


그림 2. 시뮬레이션의 흐름도

Fig. 2. Flow chart of simulation.

그림2는 시뮬레이션의 흐름도 (flow chart)이다. 送信符號語 c 의 성분은 모두 0으로 假定하였고, 反極性 信號의 심볼당 平均 에너지 E_s 는 1로 정규화 하였으므로 信號 벡터 s 의 성분은 모두 1이다. 가우시안 不規則 變數 발생 프로그램에 의하여 雜音 벡터 z 를 생성한다. 受信 信號 벡터 r 을 각각의 信號法으로 復號했을 때, 데이터 1이 나타나면 送信 데이터는 모두 1이었으므로 誤謬 비트로 계산한다. 비트 誤謬 確率은 情報 비트 중에서 발생한 誤謬 비트의 수를 총 정보 비트로 나누어 계산한다. 제안된 알고리듬에서의 硬判定 復號 횟수는 하나의 符號語를 復號할 때, 6단계를 수행하지 않고 復號를 완료하면 硬判定 復號를 1번 수행하는 것이고, 6단계를 수행하면 硬判定 復號를 2번 수행하는 것으로 계산할 수 있다.

復號法의 復雜度는 硬判定 復號 回數와 相關度를 비교해야 할 符號語의 數에 의하여 결정된다. 표 1과 표 2에 각각 (7, 4) Hamming 符號와 (23, 12) Golay 符號에 대하여 여러가지 E_b/N_0 값에 따른 시뮬레이션 결과를 나타내었다. 硬判定 復號法의 경우는 항상 1회의 硬判定 復號 과정이 필요하다. 提案된 알고리듬의 경우는 平均 硬判定 復號 回數를 나타내었으며, 이것은 相關度를 비교해야 할 符號語 수의 平均과同一하다. 提案된 알고리듬에서 平均 硬判定 復號 回數는 항상 2보다 작고, E_b/N_0 가 충분히 크면 1에 접근하는 것을 알 수 있다. Chase의 알고리듬 3의 경우는 硬判定 復號 回數를 나타내었다. (7, 4) Hamming 符號의 경우에는 최소 거리가 3이므로 그대로 硬判定 復號한 결과와 신뢰도가 낮은 2개의 비트를 반전시키는 비트 수가 0, 2, 4, 6으로 되어 항상 4 회의 硬判定 復號과정이 필요하다. 相關復號法의 경우는 相關度를 비교해야 할 符號語의 수를 나타내었으며, 이것은 符號語 전체의 수와同一하다. 즉 (7, 4) Hamming 符號의 경우 $2^4 = 16$ 개이며, (23, 12) Golay 符號의 경우 $2^{12} = 4,096$ 개

표 1. (7, 4) Hamming 符號에 대한 硬判定 復號 및 相關의 平均 回數

Table 1. Average number of hard-decision decoding and correlation for the (7, 4) Hamming code.

E_b/N_0 [dB] 復號法	0.0	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0
Hard-decision Decoding	1	1	1	1	1	1	1
Proposed Algorithm	1.2581	1.194	1.132	1.081	1.043	1.021	1.008
Chase Algorithm 3	2	2	2	2	2	2	2
Correlation Decoding	16	16	16	16	16	16	16

표 2. (23, 12) Golay 符號에 대한 硬判定 復號 및 相關의 平均 回數

Table 2. Average number of hard-decision decoding and correlation for the (23, 12) Golay code.

E_b/N_0 [dB] 復號法	0.0	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0
Hard-decision Decoding	1	1	1	1	1	1	1
Proposed Algorithm	1.6331	1.4651	1.2931	1.1431	1.0491	1.0131	1.0011
Chase Algorithm 3	4	4	4	4	4	4	4
Correlation Decoding	4096	4096	4096	4096	4096	4096	4096

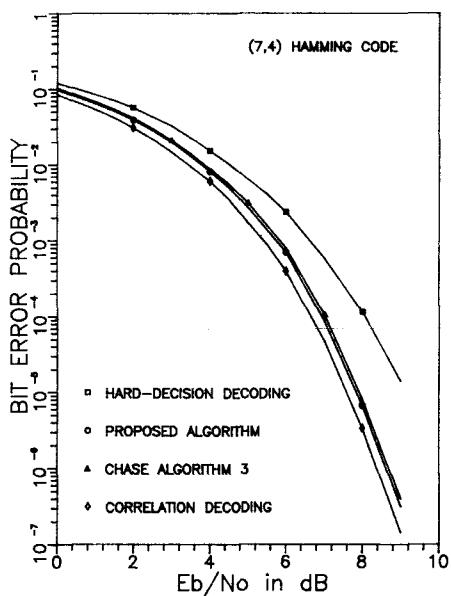


그림 3. (7,4) Hamming 符號에 대한 E_b/N_0 對 비트 誤謬 確率圖

Fig. 3. Bit error probability versus E_b/N_0 for the (7,4) Hamming code.

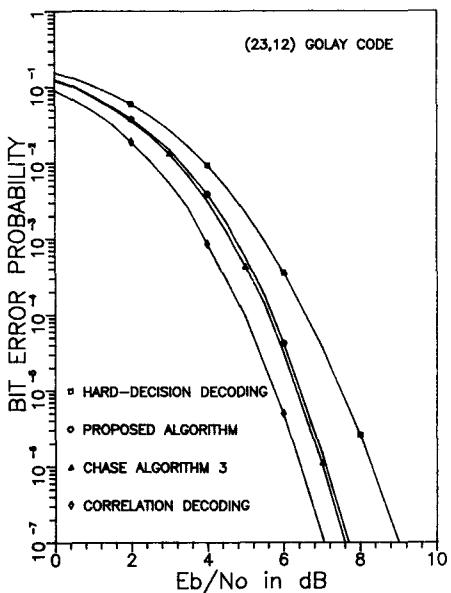


그림 4. (23,12) Golay 符號에 대한 E_b/N_0 對 비트 誤謬 確率圖

Fig. 4. Bit error probability versus E_b/N_0 for the (23,12) Golay code.

이다.

그림 3과 그림 4에 각각 (7,4) Hamming 符號와 (23,12) Golay 符號에 대하여 E_b/N_0 值의 變化에 따른 비트 誤謬 確率의 시뮬레이션 결과를 나타내었다 (7,4) Hamming 符號의 경우 提案된 알고리듬의 비트 誤謬 確率은 Chase 알고리듬보다 낮다. (23,12) Golay 符號의 경우 提案된 알고리듬의 비트 誤謬 確率은 Chase 알고리듬보다 높지만, 表 2에서 復號의 複雜度는 提案된 알고리듬이 가장 작음을 알 수 있다

IV. 結 論

本 論文에서는 새로운 軟判定 復號 알고리듬을 提案하여 復號의 複雜度를 減小 시켰으며, 시뮬레이션을 통하여 이를 확인하였다.

提案된 알고리듬은 모든 線形 2元 블럭 符號에 적용될 수 있다. 그리고 본 알고리듬의 수행에 필요한硬判定 復號의 數는 항상 2回 以下이다. 따라서, 硬判定 復號 과정의 複雜度가 큰 符號일수록, 본 알고리듬을 적용함으로써 軟判定 復號의 複雜度 減少 효과를 더욱 크게 기대할 수 있다.

參 考 文 獻

- [1] G.D. Forney, Jr., *Concatenated codes*. Cambridge, Mass.: M.I.T. Press, 1966, Ch.3.
- [2] D. Chase, "A class of algorithms for decoding block codes with channel measurement information," *IEEE Trans. Inform. Theory*, vol. IT-18, pp. 170-182, Jan. 1972.
- [3] B.G. Dorsch, "A decoding algorithm for binary block codes and J-ary output channels," *IEEE Trans. Inform. Theory*, vol. IT-20, pp. 391-394, May 1974.
- [4] C.M. Hackett, "An efficient algorithm for soft-decision decoding of the (24,12) extended Golay code," *IEEE Trans. Commun.*, vol. COM-29, pp. 909-911, June 1981.
- [5] H. Tanaka and K. Kakigahara, "Simplified correlation decoding by selecting possible codewords using erasure information," *IEEE Trans. Inform. Theory*, vol. IT-29, pp. 743-748, Sept. 1983.
- [6] N.N. Tendolkar and C.R. P. Hartmann, "Generalization of Chase algorithms for soft-decision decoding of binary linear codes," *IEEE Trans. Inform. Theory*, vol. IT-30, pp. 714-721, Sept. 1984.

著者紹介



沈龍杰(正會員)

1960年 1月 7日生. 1982年 2月
서울대학교 전자공학과 졸업. 19
84年 2月 서울대학교 대학원 전
자공학과 졸업(공학석사). 1984年
~1986年 금성사 중앙연구소 연
구원. 1984年 3月~현재 서울대학
교 대학원 전자공학과 박사과정. 1988年 3月~현재
단국대학교 전자공학과 전임강사. 주관심분야는 符號
理論, 情報理論, 디지털通信 시스템 등임.

李忠雄(正會員)

第26卷 第5號 參照

현재 서울대학교 전자공학과
교수