

## 組立生產 Line에 있어서 混合모델 유사성 측정에 관한 연구 (A Study on Likeness Measure in Mixed Model Assembly Line)

朴 明 圭\*

### Abstract

Because of the ever increasing demands of consumers for a greater choice of product models, manufacturers are forced to produce a wider variety of models. Therefore, more and more assembly lines are being converted to handle the larger number.

As the complexity in achieving an efficient mixed model assembly line is related to the degree of likeness between models on the line. To measure likeness between two or more models a method was developed in this study, which is based on the association of work elements and their processing times on each model for mixed model assembly line.

### 1. 序 論

오늘날 工業製品 多變化에 영향을 받는 製品 수요자의 製品모델 선택취향이 급격히 변화함에 따라 製造業者는 다양한 製品 모델을 生産·供給하지 않으면 안된다.

따라서 生產工場의 組立라인(assembly line)도 이러한 要求를 充足시키기 위하여 여러가지 形態의 組立生產方式이 적용되지 않으면 안된다. 즉 한 製品에 對하여 여러 모델을 組立·生産할 때 組立生產形態는 個個 모델의 亂음組立生產形態 아니면 混合모델組立生產形態인 것이다.

P라는 製品에 對하여 A, B, C 모델을 組立·生産할 경우 亂音組立生產이라 함은 生產計劃에 따라 “A” 모델의 要求數量을 組立完了後 “B” 또는 “C” 모델의 要求數量을 組立하는 生產方式으로써 組立生產하는 製品數量이 一定量의 亂音단위로 이루어지기 때문에 일컬어지는 것이다.

亂音組立生產일 때 組立中인 모델生産이 完了되기 前에는 組立라인은 마치 그 모델만을 組立·生産하는 전용 라인化되며, 그 다음 뒤따르는 모델組立까지 時間의 관점에서 볼 때 단속적 組立·生産形態가 되므로 因하여 完成品 在庫가 發生하게 된다.

그러나 混合모델組立·生産形態에 있어서는 組立라인에 여러 모델이 組合되어 A-B-C의 모델 순서(혹은 B-A-C)로 組立·生産한다. 이러한 混合모델組立·生産形態가 갖는 장점으로는 여러 모델組立·生産이 계속적으로 이루어질 수 있으며 원제품 장기저장의 必要가 없고 별도의 組立라인 변환준비 등이 不必要하며 組立生產의 유연성을 가져오게 한다.<sup>1)</sup>

代表的인 混合모델組立·生産形態는 自動車組立生產, 텔레비전組立生產, 가정용 전기용품組立生產 또는 농기구組立生產等에 적용이 된다.

本研究는 混合모델組立·生産形態에 있어서 製品모델들의 要素作業과 이에 對한 要素作業 時間に 기초를 두어 効果的인 組立·生産을 하도록 모델組合 구성을 위한 모델들 사이의 유사성 측정(likeness measure) 유도에 있다.

### 2. 研究 範圍

本研究의 適用範圍는 組立作業에 있어서 어떤 하나의 要素作業 特性에 따라 각 모델組立에 所要되는 要素作業들에는 時間 차이가 있기 때문에 발생될

1) T. Prenting & Thomopoulos, *Assembly Line Systems*, Hayden, U.S.A., 1974, p.273.

수 있는 다음 사항들에 기초를 둔다.

① 모델들에 對하여 要素作業들의 組立所要作業時間은同一하나 모델에 따라同一한 要素作業 구성을 갖지 않는다.

② 모델組立에 있어서 각 모델에 적용되는同一한 要素作業에 對하여는 組立所要作業時間은同一하나 要素作業이 다를 경우 組立所要作業時間은同一하지 않다.

③ 組立生產해야 할 모델들에 대하여 所要作業時間은 要素作業과 모델에 따라 상이하다.

상기 ①항은 실제 組立生产线에서 발생하지 않으나 ②항 및 ③항의 경우는 발생할 수 있는 것이다.

### 3. 유사성 측정식 전개

#### 3·1 기초 설명

生産해야 할 製品의 모델들이  $J$ 개 있다면 각 모델을

$$j (j = 1, 2, \dots, J)$$

라 표시한다.

$K \leq J$ 인  $K$ 개의 모델들이 만드는 可能한 모든 모델組合들을  $j_1, j_2, \dots, j_k$ 라고 표시하면,  $K$ 개 모델들은 하나의 集合  $\{j_1, j_2, \dots, j_k\}$ 으로 이루어진다. 이때 모델組合이  $2 \leq K \leq J$ 인 結合을 모델集合이라 부르고  $j^*$ 로 표시한다.

즉  $J=3$ 이면 만들 수 있는 모든 모델集合은  $j^* = (1, 2), (1, 3), (2, 3), (1, 2, 3)$

이 되며, 각 集合의 구성 원소(모델)의 수를  $N_j^*$ 로 표시한다.

표 1.  $J=3$  일 때  $j^*$  및  $N_j^*$

$j^*$	(1, 2)	(1, 3)	(2, 3)	(1, 2, 3)
$N_j^*$	2	2	2	3

組立作業에 必要한 所要作業時間은

$$t_{ij} (i = 1, 2, \dots, n, j = 1, 2, \dots, J)$$

라고 표시하고,<sup>2)</sup> 하나의 모델集合에 있어서 要素作業  $i$ 에 對한  $t_{ij}$ 의 合計를  $t_{ij}^*$ 로 표시하면

$$t_{ij}^* = \sum_j t_{ij} (i = 1, 2, \dots, n) \quad (1)$$

이 된다.

#### 3·2 個別 要素作業에 對한 유사성

要素作業  $i$ 에 對하여  $j^*$ 에 포함된 모든 모델이  $t_{ij} (i = 1, 2, \dots, n, j \in j^*)$  중 가장 긴 組立作業時間 을 갖는다고 가정할 때의  $t_{ij}^* (i = 1, 2, \dots, n)$ 을

2) 人見勝人著, 조규감譯, 生産시스템工學, 서울: 탑출판사, 1980, p.143.

$T_{ij}^*$ 라고 하면,

$$T_{ij}^* = N_j^* \times \max [t_{ij} (j \in j^*)] \quad (2)$$

가 된다.

이때  $j^*$ 에 포함된 모델들이 組立作業에 要素作業  $i$ 의 使用度(또는 利用度)는  $t_{ij}^*$ 와  $T_{ij}^*$ 의 對比로 표시할 수 있다.

要素作業  $i$ 의 使用度를  $u_{ij}^* (i = 1, 2, \dots, n)$ 라 표시하면

$$u_{ij}^* = \frac{t_{ij}^*}{T_{ij}^*} (i = 1, 2, \dots, n) \quad (3)$$

이 된다.<sup>3)</sup> 이때  $T_{ij}^* = 0$ 일 경우에는  $u_{ij}^*$ 는 존재하지 않는다. 그 이유는

$$\max [t_{ij} (j \in j^*)] = 0$$

이기 때문이며, 이는  $j^*$ 에 포함된 모델 生產에 要素作業  $i$ 는 活用되지 않기 때문이므로 측정 대상에서 제외한다. 그러므로 (3)식은  $T_{ij}^* \neq 0$  일 때 성립한다.

상기 (3)식의 유도과정에서

$$\frac{t_{ij}^*}{T_{ij}^*} \leq 1 (i = 1, 2, \dots, n, T_{ij}^* \neq 0) \quad (4)$$

및

$$1 \leq \frac{t_{ij}^*}{\max [t_{ij} (j \in j^*)]} (i = 1, 2, \dots, n) \quad (5)$$

가 되므로, (5)식을 변형하면

$$\frac{1}{N_j^*} \leq \frac{t_{ij}^*}{N_j^* \cdot \max [t_{ij} (j \in j^*)]} (i = 1, 2, \dots, n) \quad (6)$$

을 얻는다.

이상에서 얻은 (3), (4), (6)식을 다시 정리하면

$$\frac{1}{N_j^*} \leq \frac{t_{ij}^*}{T_{ij}^*} \leq 1 (i = 1, 2, \dots, n) \quad (7)$$

을 얻는다.  $u_{ij}^*$ 는  $\frac{t_{ij}^*}{T_{ij}^*}$ 이므로 (7)을 다시 쓰면

$$\frac{1}{N_j^*} \leq u_{ij}^* \leq 1 \quad (8)$$

이 된다. (8)식을 항상  $(0, 1)$  사이의 값을 갖도록 변형을 하면

$$0 \leq u_{ij}^* - \frac{1}{N_j^*} \leq 1 - \frac{1}{N_j^*} (i = 1, 2, \dots, n)$$

$$0 \leq \frac{u_{ij}^* - \frac{1}{N_j^*}}{1 - \frac{1}{N_j^*}} \leq 1 (i = 1, 2, \dots, n) \quad (9)$$

을 얻는다.

3) T. Prenting & Thompoulous, op.cit., pp. 275 ~ 277.



		$j^*$	(1, 2)	(1, 3)	(2, 3)	(1, 2, 3)
		항목	$t_{ij}^*$	$T_{ij}^*$	$U_{ij}^*$	$L_{ij}^*$
2	$t_{ij}^*$	1	1	2	2	
	$T_{ij}^*$	2	2	2	3	
	$U_{ij}^*$	0.5	0.5	1	0.67	
	$L_{ij}^*$	0	0	1	0.5	
3	$t_{ij}^*$	1	1	0	1	
	$T_{ij}^*$	2	2	0	3	
	$U_{ij}^*$	0.5	0.5	—	0.33	
	$L_{ij}^*$	0	0	—	0	
4	$t_{ij}^*$	1	2	1	2	
	$T_{ij}^*$	2	2	2	3	
	$U_{ij}^*$	0.5	1	0.5	0.67	
	$L_{ij}^*$	0	1	0	0.5	
5	$t_{ij}^*$	2	1	1	2	
	$T_{ij}^*$	2	2	2	3	
	$U_{ij}^*$	1	0.5	0.5	0.67	
	$L_{ij}^*$	1	0	0	0.5	

$j^*$ 에 포함된 모델에 대하여  $\sum t_{ij}^*$ ,  $\sum T_{ij}^*$ ,  $U_j^*$  및  $L_j^*$ 를 구하여 정리하여 표 4의 결과를 얻었다.

표 4. 모든  $i$ 에 대한  $U_j^*$  및  $L_j^*$ 

		$j^*$	(1, 2)	(1, 3)	(2, 3)	(1, 2, 3)
		항목	$\Sigma t_{ij}^*$	$\Sigma T_{ij}^*$	$U_j^*$	$L_j^*$
	$\Sigma t_{ij}^*$	7	7	6	10	
	$\Sigma T_{ij}^*$	10	10.	8	15	
	$U_j^*$	0.7	0.7	0.75	0.67	
	$L_j^*$	0.4	0.4	0.5	0.5	

이상에서 본 계산결과 1개組立라인에組立生產하기 위한 모델조합은 (2, 3)의 조합이 가장 바람직하다.

$$\text{즉 } U_j^* = 0.75$$

$$L_j^* = 0.5$$

로 유사성지수가使用度와 함께 가장 높게 나타났다.

例 2 :  $j^*$ 에 포함된 모델들에同一한要素作業間에는同一한作業時間이必要한 경우의例로要素作業과作業時間은 표 5와 같다.

例 1과 같이  $J=3$ ,  $n=5$ 이므로  $j^*=(1, 2), (1, 3), (2, 3), (1, 2, 3)$ 이 된다.

표 5. 例 2의  $t_{ij}$ 

		$j$	1	2	3
		항목	$t_{ij}$	$T_{ij}$	$U_j$
1	$t_{ij}$	3	3	3	
2	$t_{ij}$	0	2	2	
3	$t_{ij}$	4	0	0	
4	$t_{ij}$	1	0	1	
5	$t_{ij}$	2	2	0	

$j^*$ 에 포함된 모델에 대하여  $\sum t_{ij}^*$ ,  $\sum T_{ij}^*$ ,  $U_j^*$  및  $L_j^*$ 를 구하여 표 6의 결과를 얻었다.

표 6. 계산완료된  $U_j^*$  및  $L_j^*$ 

		$j^*$	(1, 2)	(1, 3)	(2, 3)	(1, 2, 3)
		항목	$\Sigma t_{ij}^*$	$\Sigma T_{ij}^*$	$U_j^*$	$L_j^*$
	$\Sigma t_{ij}^*$	17	16	13	23	
	$\Sigma T_{ij}^*$	24	24	16	36	
	$U_j^*$	0.71	0.67	0.81	0.64	
	$L_j^*$	0.42	0.33	0.63	0.46	

例 2에서도 모델조합 (2, 3)이

$$U_j^* = 0.81$$

$$L_j^* = 0.63$$

으로 가장 바람직한 모델조합으로 판정되어진다.

例 3 :  $j^*$ 에 포함된 모델의作業時間은要素作業과모델에 따라 상이한 경우로 정리하면 표 7과같이된다.

마찬가지로  $J=3$ ,  $n=5$ 이므로  $j^*=(1, 2), (1, 3), (2, 3), (1, 2, 3)$ 이 된다.

표 7. 例 3의  $t_{ij}$ 

		$j$	1	2	3
		항목	$t_{ij}$	$T_{ij}$	$U_j$
1	$t_{ij}$	3	2	2	
2	$t_{ij}$	0	2	2	
3	$t_{ij}$	4	0	0	
4	$t_{ij}$	2	0	1	
5	$t_{ij}$	1	2	0	

$j^*$ 에 포함된 조합에對하여  $\sum t_{ij}^*$ ,  $\sum T_{ij}^*$ ,  $U_j^*$  및  $L_j^*$ 를 구하여 표 8의 결과를 얻었다.

표 8. 계산완료된  $U_j^*$  및  $L_j^*$ 

		$j^*$	(1, 2)	(1, 3)	(2, 3)	(1, 2, 3)
		항목	$\Sigma t_{ij}^*$	$\Sigma T_{ij}^*$	$U_j^*$	$L_j^*$
	$\Sigma t_{ij}^*$	16	15	11	23	
	$\Sigma T_{ij}^*$	26	24	14	39	
	$U_j^*$	0.62	0.63	0.79	0.59	
	$L_j^*$	0.23	0.25	0.57	0.27	

例 1과例 2에서와 마찬가지로  $U_j^*$ 와  $L_j^*$ 를 계산한 결과 모델조합 (2, 3)이

$$U_j^* = 0.79$$

$$L_j^* = 0.57$$

로서 가장 높은 값을 가지므로効果的인 모델조합으로 판정된다.

상기의例 1, 2, 3의結果를 표 9로综合하여보았다. 그結果 3가지 경우 모두 모델조합 (2, 3)이 가장 높은  $L_j^*$ 의 값을 가졌으며 이는可能한모델조합中 가장 効果的인 조합으로 판정이된다.

표 9.  $U_j^*$  및  $L_j^*$  의 비교표

항목 j *	예	1			2			3					
		(1,2)	(1,3)	(2,3)	(1,2,3)	(1,2)	(1,3)	(2,3)	(1,2,3)	(1,2)	(1,3)	(2,3)	(1,2,3)
$\Sigma t_{ij}^*$		7	7	6	10	17	16	13	23	16	15	11	23
$\Sigma T_{ij}^*$		10	10	8	15	24	24	16	36	26	24	14	39
$U_j^*$		0.7	0.7	0.75	0.67	0.71	0.67	0.81	0.64	0.62	0.63	0.79	0.59
$L_j^*$		0.4	0.4	0.5	0.5	0.42	0.33	0.63	0.46	0.23	0.25	0.57	0.27

## 5. 結 論

本研究結果 混合모델組立生産의 유사성을 측정은 제한된組立라인을 갖는 生産工場에서 다양한 製品모델을組立生産할 경우에 어떤 기준에 따라 모델조합을하여組立生産할 것인가 하는 문제에 부딪쳤을 때 판단척도로 사용될 수 있는 하나의 방법으로 사용될 수 있다.

예를 들면 3個의組立라인을 갖는 生産工場에서 6개의 모델을組立해야 할 때 각組立라인에는 2個의 모델을 할당해야 하는데 2個씩 조합을 이를 수 있는總조합  $\binom{6}{2} = 15$  가지 방법中 效果의인 조합을 만드는 기준척도로 유사성을 이용할 수 있다는 것이다.

이러한混合모델조합을活用하기 위한 전제조건으로 製品모델들에 대한要素作業 및 時間分析을 通한 作業標準化, 生産施設,組立部品 등의標準화 및 공용화, 部品供給에 만전을 기해야 한다는 것을 잊어서는 안된다.

## 参考文献

- 人見勝人著, 조규갑譯, 生産시스템工學, 서울: 탑출판사, 1980.
- Baloff, N., "Estimating the Parameters of the Start-up Model", JIE, Vol. 18, No. 3, 1967, pp. 201 ~ 207.
- Buffa, E.S., Modern Production Management, John Wiley & Sons, U.S.A.
- Kilbridge, M.D., "Heuristic Line Balancing", JIE, Vol. XIII, No. 3, 1962, pp. 139 ~ 149.
- Riggs, J.L., Production Systems; Planning, Analysis and Control, John Wiley & Sons, U.S.A., 1970.
- Thomopoulos, N.T., "Mixed Model Line Balancing and Sequencing", JMS, Vol. 14, No. 2, 1967, pp. 59 ~ 75.
- T. Prenting & Thomopoulos, Assembly Line Systems, Hayiden, U.S.A., 1974.