

NASTRAN을 利用한 構造物의 動的 解析

朴潤植

<韓國科學技術院 機械電子研究部>

1. 序論

最近 들어서 構造物 解析 分野만큼 革新的의 變化 및 發展이 이룩되어진 分野도 드물다. 그것은 大型 電子計算機의 도입으로 超大型 베트릭스 計算이 可能하여 之으며 航空機 船舶 기타 大型 構造物에 대한 正確하고 經濟의인 構造物 解析을 遂行할 수 있게 되었기 때문이다.

構造物 設計를 하는 단계에서 構造物에 대한 強度 計算은 必須의이며 대부분의 境遇에는 靜荷重에 대한 構造物의 變形 應力 分布 등을 보는 靜的 解析(static analysis)만으로도 設計에 充分한 資料를 얻을 수 있다. 그러나 回轉機械로 부터 荷重을 받는 構造物, 橋梁 등에서와 같이 時間에 따른 荷重 變化를 받는 構造物, 狂風, 爆發 등에 의한 荷重을 받는 構造物 등을 設計하기 위하여서는 構造物에 대한 靜的 解析(static analysis) 이외에 構造物의 動的 解析이 必須의이다. 보다 正確하고 信賴性 있는 構造物의 動的 特性을 清明하기 위하여서는 原型(prototype)에 대한 實驗이 遂行되어져야 하겠으나 大型 構造物의 경우에는 現實의으로 原型에 대한 實驗은 不可能하며 次善策으로 FEM을 利用한 電算解析이 開發되어졌고 普遍化되어지고 있다. FEM에 의한 構造物 電算解析 技法은 이미 20여년 전부터 美國等 先進國에서는 研究되어졌고 普遍化되어 그동안의 薄은 試行錯誤를 거쳐 現在에는 學

界, 研究界뿐 아니라 產業界에서도 構造物 電算解析의 效用性에 대한 認識이 增大되어가고 있다. 特히 航空業界, 造船, 自動車 業界에서는 상당히 뿐만 아니라 사용되고 있다. 이같이 점차로 構造物의 電算解析 方法의 效用性이 認定되고 產業界에서의 要求가 增大됨에 따라 많은 종류의 一般 構造解析用 電算 프로그램(general purpose finite element computer program)이 開發 販賣되어지고 있다. 常用되어지고 있는 大型 電算 프로그램을 보면 ANSYS, MARS, NASTRAN, SAP, STARDYNE, STRUDAL...등을 열거할 수 있다.

韓國科學技術院 機械工學 研究部에서는 이와 같은 FEM을 利用한 構造物 解析技法의 國內普及을 目的으로 1979年 NASTRAN 레벨(level) 15.5를 도입하였으며 이미 보유하고 있던 SAPV와 並行 使用하여 그동안 트렉프레임(frame)의 構造解析, 動力發電機 탑의 靜的, 動的 解析, 自動車 車體의 靜的 解析을 遂行하였으며 계속 事業으로 自動車 車體의 動的 解析을 遂行中에 있다.

2. NASTRAN

NASTRAN(Nasa Structural Analysis Computer Program)은 美 航空 宇宙局에서 開發된 構造解析用 電算 프로그램으로서 여러 가지 荷重條件를 받는 다양한 構造物에 應用이 可能하고

◆ 解 說

또 다른 電算 프로그램과 並行하여 使用되어 질 수 있게 組織되어진 一般化된 電算 프로그램이다. 첫번째 version 인 페렐에서 부터 프로그램을 계속 보완 改善하여 페렐 15, 15.5, 16, 17, 17.5 등이 使用되어지고 있으며 現韓國科學技術院 保有 version 은 페렐 15.5로서 그 使用範圍 및 能力은 다음과 같다.

- 1) Static Analysis
- 2) Buckling Analysis
- 3) Vibration Analysis
- 4) Transient Response
- 5) Random Response
- 6) Frequency Response
- 7) Piecewise Linear Analysis
- 8) Complex Eigen Solutions
- 9) Hydroelastic Analysis
- 10) Acoustic Analysis
- 11) Thermal Bending Analysis

- 12) Dummy Element Feature
- 13) Heat Transfer Package

3. NASTRAN を 利用한 構造物의 動的 解析

보편적으로 凡用 構造 解析用 電算 프로그램들은 1) Transient Analysis 2) Frequency Response Analysis 3) Random Response Analysis 4) Complex Eigenvalue Analysis 등의 動的 解析 能力を 갖고 있다. 한편 NASTRAN 의 構造物 動的 解析 範圍는 그림 1에 나타나 있으며 그림 1에 보여진 바와 같이 NASTRAN 的 構造物 動的 解析을 위한 方법은 다음과 같이 7 가지로 나누어 질 수 있다.

- 1) Normal Modal Analysis
- 2) Direct Complex Eigenvalue Analysis
- 3) Direct Frequency and Random Response

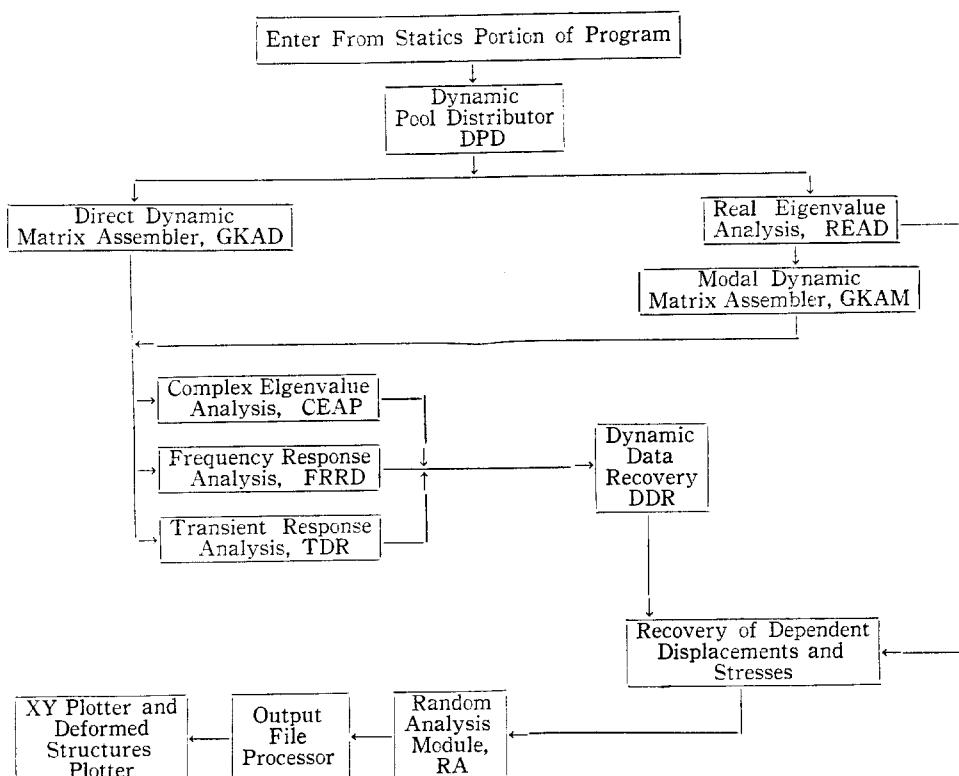


그림 1 Simplified flow diagram for dynamic analysis.

Analysis

- 4) Direct Transient Response Analysis
- 5) Modal Complex Eigenvalue Analysis
- 6) Modal Frequency and Random Response Analysis
- 7) Modal Transient Response Analysis

NASTRAN을 利用한 構造物 動的 解析(dynamic analysis)을 하는데 있어서 modal method 와 direct method를 並行 使用하고 있다. 그 理由는 解析할 構造物 的 荷重 條件의 特性에 따라서 正確度와 效率을 最大로 얻을 수 있는 方法을 選擇할 수 있기 때문이다. 一般的으로 刚性 매트릭스의 bandwidth가 크고 몇개의 모우드(mode)만으로도 크게 正確度를 잊지 않고 構造物의 動的 特性을 표시할 수 있는 境遇에는 modal method가 有利하며 반대로 刚性 매트릭스의 bandwidth가 작고 빛은 수의 mode shape을 組合하여 動的 特性을 구하여야 하는 境遇에는 direct method가 有利하다. 그러나 dynamic coupling이 없는 境遇에는 動的 特性을 斜明하기 위하여 빛은 수의 mode shape이 필요할 지라도 modal method가 效果의이다. modal method, direct method 그리고 eigen-value extraction 등에 대한 자세한 說明을 하기 前에 NASTRAN의 構造와 特性을 簡略히 記述하면 다음과 같다.

NASTRAN은 入力데이터를 쉽게 준비, 入力으로 넣을 수 있고 使用者가 원하는 方法으로遂行할 수 있으며 또 遂行 중 프로그램 修正등을 위한 直接 개입이 간편하게 이루어 지게 하기 위하여 構造가 모듈을(module)化 되어 있다. input/output은 gino(generalized input/output)를 使用하여 data block을 調節하여 I/O의 기본 단위는 word length가 변하는 logical record이다. 또한 NASTRAN은 계산 도중에 필요한 모든 core memory를 사용할 수 있도록 open core program으로 되어 있으며 각 모듈은 다른 모듈에 關係없이 獨立의으로 사용될 수 있도록 別箇의 overlay structure로 이루어져 있으므로 計算中에는 module code와 utility subroutine 만이 core를 사용하는 長點이 있다.

NASTRAN에서 使用되고 있는 構造物 動的 解析(dynamic analysis)方法에 대하여 간단히 說明하면 다음과 같다.

1) Modal Method

이 方法은 크고 복잡한 構造物의 解析에 주로 使用되어 지역 構造物의 線形 動的 特性을 나타내는 聯立 微分 方程式의 變位項을 normal mode로 바꾸어 줌으로서 獨立 微分 方程式으로 유도하여 解析하는 方法이다. 構造物의 振動時 각 固有 mode는 靜的 平衡의 한 점을 기준으로 불 때 調和 運動을 이룬다. 이 때 構造物의 각 變位의 形態를 normal mode shape이라 하며 그 振動數를 normal mode frequency라 한다. 각각의 normal mode shape와 normal mode frequency에 해당하는 generalized mass, stiffness 그리고 damping coefficient를 구할 수 있으며 구하여진 generalized mass로 부터 modal kinetic energy를 그리고 generalized stiffness로 부터 modal straim energy를 계산할 수 있으며 이렇게 얻어진 값들은 構造物 設計 變更時(sytsem modification) 變更 前後의 構造物 動的 特性 斜明에 利用되어 질 수 있다.

Modal method는 normal mode analysis를 통하여 얻고자 하는 몇 개의 mode(mode shape, frequerey)를 구한 후 각각의 mode를 하나의 generalized modal coordinate로 使用하여 다음의 強制 振動 解析(forced vibration analysis)에 使用될 수 있다. 이렇게 하므로써 컴퓨터 計算時間을 줄일 수 있는 長點이 있다.

2) Direct Method

構造物의 動的 解析(dynamic analysis)을 direct method로 遂行하는 境에는 靜的 解析(static analysis)의 경우와는 달리 엄청난 컴퓨터 計算時間을 必要로 한다. 그러므로 問題 크기를 줄이기 위하여 direct method에서는 gyuan reduction을 사용하고 있다. Damping 效果가 없는 간단한 振動 問題를 例로 들면 다음과 같다.

$$-\omega^2 \begin{bmatrix} M_{11}M_{12} \\ M_{21}M_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} K_{11}K_{12} \\ K_{21}K_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} = 0 \quad (1)$$

ω : 고유 각속도

◆ 解 說

M_{ij} : Mass matrix

K_{ij} : Stiffness matrix

Δ_1 : 解析하고자 하는 d.o.f.

Δ_2 : 除去하고자 하는 d.o.f.

$$\begin{aligned} -\omega^2 [M_{11}\Delta_1 + M_{12}\Delta_2] \\ + [K_{11}\Delta_1 + K_{12}\Delta_2] = 0 \end{aligned} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} -\omega^2 [M_{21}\Delta_1 + M_{22}\Delta_2] \\ + [K_{21}\Delta_1 + K_{22}\Delta_2] = 0 \end{aligned} \quad (3)$$

식 (3)식으로 부터

$$\begin{aligned} \Delta_2 = -[\omega^2 M_{22} \\ + K_{22}]^{-1} [-\omega^2 M_{21} + K_{21}] \Delta_1 \end{aligned} \quad (4)$$

Transformation matrix 를 다음과 같이 假定하여

$$T = \begin{bmatrix} I \\ \dots \\ -K_{22}^{-1} K_{21} \end{bmatrix}$$

실제 문제에 適用하면

$$\ddot{M}\dot{\Delta} + C\dot{\Delta} + K\Delta = P \quad (5)$$

문제 크기가 減少된 運動方程式이 된다.

$$\ddot{M}\dot{\Delta} + \overline{C}\dot{\Delta} + \overline{K}\Delta = \overline{P} \quad (6)$$

여기서 $\overline{M} = T^T M T$

$$\overline{C} = T^T C T$$

$$\overline{K} = T^T K T$$

$$\overline{P} = T^T P T$$

i) 方法은 計算時間이 즐비드는 長點이 있으나 식(1)에서 M_{22} , M_{21} 이 M_{11} 에 비해 작은 값이 되어야만 實際값에 接近한다. 그러므로 除去할 d.o.f 는 우선 mass matrix 를 計算하여 그 크기를 보고 선택하여야 한다.一般的으로 남겨

져야 하는 d.o.f 는 質量의 값이 큰 곳, 解析하고자 하는 mode에서 振幅이 큰 곳등이며 전체의 d.o.f 중 남겨지는 d.o.f 는 10% 以下인 것이 보통이다.

3) Eigen-value Extraction

그림 1에 보여진 바와 같이 NASTRAN에서 是 real eigen-value analysis 와 complex eigen-value analysis 가 각각 다른 module로 있다. Real eigen-value analysis module 은 symmetric mass, stiffness matrix 를 갖는 構造物의 解析에 使用되어 기타 減衰 振動시스템(damped vibration system), 構造物의 安定性 解析, 構造物의 周圍 流體流動과의 coupling 問題, 피이드백을 갖는 콘트롤시스템 問題 등에서는 complex eigen-value analysis module 이 使用되어지고 있다.一般的으로 eigen value 를 구하는 方法으로는 transformation method 와 tracking method 가 쓰이고 있다. Transformation method 는 매트릭스를 diagonal, tridiagonal 등 特別한 形態로 바꾼 후에 eigen value 를 구하여 반면에 tracking method 에서는 iterative procedure 를 통하여 한 번에 하나씩 eigen value 를 구한다, NASTRAN에서는 transformation method 를 따르는 tridiagonal method 와 tracking method 에 속하는 determinant method 와 inverse power method with shifts 등 3 가지의 eigenvalue extraction 方法이 使用되어지고 있으며 각각의 相互比較는 표 1에 있다.

一般的으로 tridiagonal method 는 matrix 의

표 1 Comparison of methods of eigenvalue extraction.

Method			
Characteristic	Tridiagonal method	Inverse power method with shifts	Determinant method
Most general form of matrix	$[A - pI]$	$[Mp^2 + Bp + K]$	$[A(p)]$
Restrictions on matrix character	A real, sym., constant	M, B, and K constant	None
Obtains eigenvalues in order	All at once	Nearest to shift point	(Usually) nearest to starting points
Takes advantage of band width	No	Yes	Yes
Number of calculations, order of	$O(n^3)$	$O(nb^2E)$	$O(nb^2E)$

Notes: n = number of equations, b = semiband width, E = number of eigenvalues extracted.

形態의 制約때문에 real eigenvalue analysis 경우에만 使用되어 질 수 있으며 나머지 2 가지의 tracking method 는 real 뿐만 아니라 complex eigen-value analysis에도 使用될 수 있다. 표 1에서 보여진 바와 같이 bandwidth 가 적고 또 구하여질 根(root)의 수가 많지 않은 경우에는 tracking method 가 有利하며 band width 가 相對的으로 큰 경우에는 tridiagonal method 가 더 옥 效果的이다.

4. 結 論

以上에서 簡單히 紹介한 바와 같이 NASTRAN

은 모든 構造物 특히 大型 構造物의 靜的 解析 (static analysis)뿐 아니라 動的 解析, 構造物과 周邊 流體 流動과의 關係, seismic analysis, acoustic analysis 등 廣範圍하게 使用되어 질 수 있는 電算 프로그램이다. KAIST에서는 NASTRAN을 보다 效果的으로 活用하기 위하여 pre-processor, postprocess 의 開發에 努力하고 있으며 특히 NASTRAN 解析의 結果를 可視化하기 위하여 computer graphics 를 위한 電算 프로그램인 MOVIE-BYU 를 NASTRAN과 連結시켜 使用하려 試圖하고 있다.

----- 大韓機械學會誌 投稿案內 -----

本 學會 82年度 第2回 編輯委員會(82.5.7)의 決議에 의하여 앞으로 本 學會誌는 可能한限 모두 國·漢文만을 使用하기로 하였습니다.

技術用語는 大韓機械學會編 機械用語集을 基準하며, 불가피한 경우에는 한글로 음(音) 표시를 하고 팔호안에 原語를 쓰기로 하였습니다. 投稿者の 많은 協調를 바랍니다.

投稿內容은 論說, 展望, 解說, 講座, 資料, 紹介, 座談會記錄, 紀行文, 見學 및 參觀記, 體談驗, 隨筆, 國内外 뉴우스, 會員의 소리, 其他 등의 機械工學 및 工業에 관한 内容으로 되어있습니다. 會員 여러분의 많은 投稿를 바랍니다. (採擇된 原稿는 所定의 原稿料를 드립니다)