

# Matrix 법에 의한 보의 응력해석

신 문 철  
이 수 곤

차 례

1. 서 언
2. 기본 미분방정식 및 고유 matrix법
3. 단경간양 (單徑間梁)
4. 이경간양 (二徑間梁)
5. 결론 (結言)

## 1. 서 언

구조해석에 있어서 Matrix 이론은 1950년대 학술문헌에 나타나기 시작한 것이 처음이라 하며 이것이 오늘날 놀라운 발전을 한 것은 공학의 제분야에 있어 구조설계가 대단히 복잡하게 되어 감에 따라 재래의 방법만으로는 적절한 설계자료를 얻을 수 없었기 때문이라 생각한다. 더우기 전자계산기의 점차적인 개발에 따라 Matrix법에 의한 구조해석 이론도 보다 깊이 연구되고 이를 실 설계에 광범위하게 응용되고 있음이 현실이라 하겠다.

본고에서는 고유 Matrix법을 소개 및 응용해 보려한다. 본 고유 Matrix법은 특히 부정정보의 해석 및 복잡한 영향선 문제에 보다 명료한 해답을 주는 법으로 주로 谷本勉之助의 상설 Matrix 응용력학을 참고로 하였다. 주지하는 바와같이 탄성곡선의 기본미분방정식은 변위가 작을 때

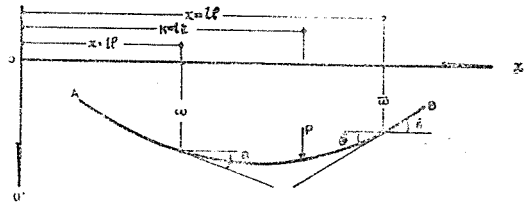
$$EI \frac{d^2w}{dx^2} = -M$$

이다. 이 미분방정식의 해를 다항식형 (polynomial form)으로 표시한 후 적분상수를 연속 및 경계조건에 의하여 처리함이 재래의 방법이라 부른다면 하중작용점좌표, 임의점(이동) 좌표, 적분상수의 Matrix form으로 표시한 것이 본고에서 다루어 보려는 고유Matrix법이다.

이 때 특히 적분상수를 요소(element)로 하는 Matrix

가 고유 Matrix이며 고유 Matrix 즉 적분상수는 재래 방법과 마찬가지로 연속 및 경계조건에 의하여 결정한다.

## 2. 기본 미분방정식 및 고유 Matrix 법



도면 : 1

도 1에서 AB와 같은 보가 하중작용 하에 작은 변형 (deformation)을 일으킬때 휨(deflection)W와 곡 moment M과의 관계는 주지하는 바와 같이

$$EI \frac{d^2w}{dx^2} = -M$$

이며 moment, 전단력 및 임의의 분포하중  $q(x)$ 간에는

$$S = \frac{dM}{dx} = -EI \frac{d^3w}{dx^3}, \quad q(x) = -\frac{dS}{dx} = EI \frac{d^4w}{dx^4} \quad (2-2, 3)$$

의 관계가 성립한다. 여기서 다루어 보려는 고유 Matrix법은 (2-2, 3)식을 기본으로 한다. 즉 집중하중 P만을 받고 있는 보를 예로 들면  $q(x)=0$ 이므로

$$\frac{d^4w}{dx^4} = 0 \quad (2-4)$$

이다. 여기서 (2-4)식의 해를 구하기 전에 부차원량을 다음과 같이 정의한다.

$$k = \frac{K}{l}, \quad \rho = \frac{x}{l} \quad (2-5, 6)$$

위의 정의에 의하여 (2-4)식의 해는 영역  $0 < \rho < k$ 에서

$$w = K_0(A_1 + A_2\rho + A_3\rho^2 + A_4\rho^3) \quad (2-7)$$

이때  $A_i$ 가  $k$ 의 함수 즉  $A_i = f(k)$ , ( $i=1, 2, 3, 4$ )면  $w = F(k, \rho)$ 이고 영역  $k < \rho < 1$ 에서의 deflection  $\bar{w}$ 는 Maxwell-Betti의 상반작용의 정리(Reciprocal theorem)에 의하여  $\bar{w} = F(\rho, k)$ 이다. (2-7)식을 Matrix form으로 표시하면

$$\frac{w}{k_0} = [A_1 A_2 A_3 A_4] \begin{Bmatrix} 1 \\ \rho \\ \rho^2 \\ \rho^3 \end{Bmatrix}$$

이때 간단히

$$\frac{w}{k_0} = [A] \begin{Bmatrix} 1 \\ \rho \\ \rho^2 \\ \rho^3 \end{Bmatrix} = [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] \{A\} \quad (2-8)$$

이라 쓸 수 있다. (2-8)식에서  $[ \ ]$ 는 row matrix,  $\{ \}$ 는 column matrix이며 row matrix  $[ \ ]$ 을 column matrix  $\{ \}$ 로 바꾸는 것을 전치(Transpose)라 한다 (2-8)식은  $[A] \{B\} = [\bar{B}] \{A\}$ 가 성립하는 matrix의 일반적인 성질을 이용한 것으로는  $\bar{A}$ 는  $A$ 의 전치이다. 그런데  $A_i = f(k)$ 는  $k$ 에 관한 3차식으로 주어짐을 알 수 있다. 즉

$$\begin{matrix} A_1 = a_{11} + a_{12}k + a_{13}k^2 + a_{14}k^3 \\ | \quad | \quad | \quad | \\ | \quad | \quad | \quad | \\ A_4 = a_{41} + a_{42}k + a_{43}k^2 + a_{44}k^3 \end{matrix}$$

이므로

$$\{A\} = \begin{Bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ A_3 \\ A_4 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1 \\ k \\ k^2 \\ k^3 \end{Bmatrix} = [N] \begin{Bmatrix} 1 \\ k \\ k^2 \\ k^3 \end{Bmatrix}$$

따라서 (2-8)식은

$$\frac{\bar{w}}{k_0} = [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1 \\ k \\ k^2 \\ k^3 \end{Bmatrix} = [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] [N] \{1 \ k \ k^2 \ k^3\} \quad (2-7)$$

같은 방법으로

$$\frac{\bar{w}}{k_0} = [1 \ k \ k^2 \ k^3] [N] \{1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3\} = [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] [N] \{1 \ k \ k^2 \ k^3\} \quad (2-10)$$

$\bar{N}$ 는  $N$ 의 전치며  $N$ 는 직분상수 즉  $a_{11} \sim a_{44}$ 를 요소로 하는 matrix이다.

$\bar{N}$ ,  $N$ 을 광의로 고유(eigen) matrix, 협의로는  $N$ 을 고유 matrix,  $\bar{N}$ 을  $N$ 의 공포(Conjugate) matrix라 부른다. (2-9, 10)식에서  $N$ 가 결정되면  $w$ ,  $\bar{w}$ 가 결정되고 이에 따라 (2-1, 2)식에 의하여 응력이 결정된다. 단  $\bar{w}$ 는  $w$ 의 전치가 아니고 편위상 불인 기호이다. 이하 고유 matrix법을 실제 문제에 응용해 보기로 한다.

다.

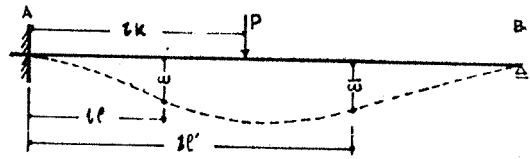
### 3. 단경간의 양

단경간 양의 지지조건은  ${}_3C_1 \times {}_3C_1$ 로 총 9가지의 지지 상태를 생각할 수 있겠으나 양단자유, 일단단순타단자유..... 등은 실제로 존재할 수 없을 것이다. 여기서서는 의적 부정정차수가 일차, 이차인 좌단고정, 우단단순 양단고정인 양만을 다루어 보기로 한다.

#### (1) 고정하중 작용시

##### a, 좌단고정 우단단순양

도 2와 같은 양에서 먼저 하중작용점에서의 변위, 회전각, 꼭 moment의 연속과 수직방향 힘의 평형을 생각해 보면



도 면 : 2

$x = k = lk$ 에서

$$w = \bar{w}, \quad \frac{dw}{dx} = \frac{d\bar{w}}{dx}, \quad -EI \left( \frac{d^2\bar{w}}{px^2} \right) = -EI \left( \frac{d^2\bar{w}}{dx^2} \right), \\ -EI \left( \frac{d^3w}{dx^3} \right) = -EI \left( \frac{d^3\bar{w}}{dx^3} \right) + P$$

이므로 이것을 무차원량으로 변형시켜

$$(w)_{\rho=k} - (w)_{\rho=k} = 0; \quad K_0 [1 \ k \ k^2 \ k^3] (N - \bar{N}) \\ \{1 \ k \ k^2 \ k^3\} = 0$$

$$\left( \frac{dw}{d\rho} \right)_{\rho=k} - \left( \frac{d\bar{w}}{d\rho} \right)_{\rho=k} = 0; \quad K_0 [0 \ 1 \ 2k \ 3k^2] \\ (N - \bar{N}) \{1 \ k \ k^2 \ k^3\} = 0$$

$$\left( \frac{d^2w}{d\rho^2} \right)_{\rho=k} - \left( \frac{d^2\bar{w}}{d\rho^2} \right)_{\rho=k} = 0; \quad K_0 [0 \ 0 \ 26k] \\ (N - \bar{N}) \{1 \ k \ k^2 \ k^3\} = 0$$

$$\left( \frac{d^3w}{d\rho^3} \right)_{\rho=k} - \left( \frac{d^3\bar{w}}{d\rho^3} \right)_{\rho=k} = \frac{\rho l^3}{EI}; \quad K_0 [0 \ 0 \ 0 \ 6] \\ (N - \bar{N}) \{1 \ k \ k^2 \ k^3\} = - \frac{Pl^3}{EI}$$

그런데  $(N - \bar{N})$ 는

$$(N - \bar{N}) = \begin{bmatrix} 0 & a_{12} - a_{21} & a_{13} - a_{31} & a_{14} - a_{41} \\ a_{21} - a_{12} & 0 & a_{23} - a_{32} & a_{24} - a_{42} \\ a_{31} - a_{13} & a_{32} - a_{23} & 0 & a_{34} - a_{43} \\ a_{41} - a_{14} & a_{42} - a_{24} & a_{43} - a_{34} & 0 \end{bmatrix} \\ = \begin{bmatrix} 0 & a_2 & a_3 & a_4 \\ -a_2 & 0 & b_3 & b_4 \\ -a_3 & -b_3 & 0 & c_4 \\ -a_4 & -b_4 & -c_4 & 0 \end{bmatrix}$$

단  $a_2 = a_{12} - a_{21}$ ,  $a_3 = a_{13} - a_{31}$ ,  $a_4 = a_{14} - a_{41}$ ,

$b_4 = a_{23} - a_{32}$ ,  $b_4 = a_{24} - a_{42}$ ,  $c_4 = a_{34} - a_{43}$ ,

이므로 K점(하중작용점)에서의 연속조건을 matrix형

으로 표시하면

$$\begin{pmatrix} 1 & k & k^2 & k^3 \\ 0 & 1 & 2k & 3k^2 \\ 0 & 0 & 2 & 6k \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & a_2 & a_3 & a_4 \\ -a_2 & 0 & b_3 & b_4 \\ -a_3 & -b_3 & 0 & c_4 \\ -a_4 & -b_4 & -c_4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ k \\ k^2 \\ k^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{\rho I^3}{-EIK_0} \end{pmatrix} \quad (3-1)$$

이라 쓸 수 있다. (3~1)식의 계산은 다음과 같이 진행함이 편리하다. 우선

$$\begin{pmatrix} 1 & \dots & \dots & \dots \\ k & \dots & \dots & \dots \\ k^2 & \dots & \dots & \dots \\ k^3 & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dots & 0 & \rightarrow a_2 & a_3 & a_4 \\ \dots & \downarrow & - & & \\ \dots & a_2 & 0 & b_3 & b_4 \\ \dots & \rightarrow a_2 & 0 & b_3 & b_4 \\ \dots & -a_3 & -b_3 & 0 & c_4 \\ \dots & -a_4 & -b_4 & -c_4 & 0 \end{pmatrix} = 0$$

에서 중첩으로 맞추어 상수항 K에 관한 일차항, 이차항 등 K에 관한 차수순으로 정리하면

$(a_2 - a_2)k + (a_3 - a_3)k^2 + (a_4 - a_4)k^3 + \dots = 0$ 이며 이 식은 항등식이다. 다음에

$$\begin{pmatrix} 1 & k & k^2 & k^3 \\ 0 & 1 & 2k & 3k^2 \\ 0 & 0 & 2 & 6k \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & a_2 & a_3 & a_4 \\ -a_2 & 0 & b_3 & b_4 \\ -a_3 & -b_3 & 0 & c_4 \\ -a_4 & -b_4 & -c_4 & 0 \end{pmatrix} = 0$$

를 상식과 같은 방법으로 정리하면  $-a_2 - 2a_3k - (2b_3 - b_3 + 3a_4)k^2 - 2b_4k^3 - c_4k^4 = 0$ 이며 이 식이 k값에 관계없이 언제나 성립하려면  $a_2 = a_3 = (b_3 + 3a_4) = b_4 = c_4 = 0$ 이어야 할 것이다.

위에서  $\begin{pmatrix} 1 & \kappa & \kappa^2 & \kappa^3 \end{pmatrix}$   $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2\kappa \\ 3\kappa^2 \end{pmatrix}$ 은 각각 횡단력, 종단력 이라 부르며 이와같은 행렬계산법을 단채법이라 한다. 3번째로  $(-2b_3 + 6a_4)\kappa = 0$  즉  $b_3 + 3a_4 = 0$  마지막으로  $-6a_4 = -\frac{\rho I^3}{EIK_0}$  즉  $a_4 = \frac{\rho I^3}{6EIK_0}$ 이다. 여기서  $a_4$ 가 될 수 있는 한 간단한 값을 갖도록  $\kappa_0 = \rho I^3 / 6EIK_0$ 로 정하면  $a_4 = 1$ ,  $b_3 = -3$ 이다. 여기서  $a_2 = a_{12} - b_{21} = 0$ ,  $a_3 = a_{13} - a_{31} = 0$ 이므로 (2-9, 10)식의 고유 matrix는

$$N = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{13} & a_{23+3} & a_{33} & a_{34} \\ a_{14-1} & a_{24} & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix} \quad (3-2)$$

$$\bar{N} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14-1} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23+3} & a_{24} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} & a_{34} \\ a_{14} & a_{24} & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix} \quad (3-2')$$

이다. 이제 도 2와 같은 양의 좌단고정, 우단자유의 경계조건은 각각

$$(w)_{\rho=0} = 0 [1 \ 0 \ 0 \ 0] N \{1 \ \kappa \ \kappa^2 \ \kappa^3\} \\ \left( \frac{dw}{d\rho} \right)_{\rho=0} = 0 [0 \ 1 \ 0 \ 0] N \{1 \ \kappa \ \kappa^2 \ \kappa^3\}$$

이므로 간단히

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} N = BN = 0 \text{이라 쓸 수 있다. 이때 } B =$$

$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ 는 경계(Boundary) matrix라 부른다.  $BN = 0$ 의 계산을 단채법에 의하여 계산하면  $a_1 i = a_{2i} (i=1, 2, 3, 4)$  이므로

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & a_{33} & a_{34} \\ -1 & 0 & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix}, \quad \bar{N} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} \\ 0 & 0 & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix} \quad (3-3, 3')$$

이다. 우단단순경계조건  $(w)_{\rho=1} = (M)_{\rho=1} = 0$ 의 Boundary matrix  $B'$ 는  $B' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 6 \end{bmatrix}$ 이므로  $B' \bar{N} = 0$ 을 단채법으로 정리하면

$$3 - 2a_{34} = 0, \quad -1 - 2a_{44} = 0 \\ 2a_{33} + 6a_{34} = 0, \quad 2a_{34} + 6a_{44} = 0$$

이므로 이것을 풀면

$$a_{33} = -9/2, \quad a_{34} = 3/2, \quad a_{34} = 3/2, \quad a_{44} = -1 \text{이므로}$$

이 값을 (3-3, 3')식에 대입하면

$$N = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & -9 & 3 \\ -2 & 0 & 3 & -1 \end{pmatrix}, \quad \bar{N} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -9 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & -1 \end{pmatrix} \quad (3-4, 4')$$

이므로

$$\omega = k_0 [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] N \{1 \ \kappa \ \kappa^2 \ \kappa^3\} \\ = \frac{\rho I^3}{6EI} \cdot \frac{1}{2} \left[ (6\kappa - 9\kappa^2 + 3\kappa^3)\rho^2 - (2 - 3\kappa^2 + \kappa^3) \right] \rho^3 \quad (3-5)$$

$$\bar{\omega} = \kappa_0 [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] \bar{N} \{1 \ \kappa \ \kappa^2 \ \kappa^3\} \\ = \frac{\rho I^3}{6EI} \cdot \frac{1}{2} \left[ (3\kappa^2 - \kappa^3)\rho^2 - (9\kappa^2 - 3\kappa^3)\rho^2 + 6\kappa^2 \rho - 2\kappa^3 \right] \quad (3-5')$$

이며 꼭 moment 및 전단력은 각각

$$M = -EI \frac{d^2 \omega}{dx^2} = -EI \frac{1}{l^2} \cdot \frac{\rho I^3}{12EI} \left[ (12\kappa - 18\kappa^2 + 6\kappa^3) - (12 - 18\kappa^2 + 6\kappa^3)\rho \right] \\ = \frac{\rho I}{2} (k-1) \left[ (\kappa^2 - 2\kappa - 2)\rho - (\kappa - 2)\kappa \right] \\ 0 < \rho < \kappa \quad (3-6)$$

$$S = \frac{dM}{dx} = \frac{dM}{ld\rho} = \frac{1}{2} \rho (\kappa - 1) (\kappa^2 - 2\kappa - 2) \\ 0 < \rho < \kappa \quad (3-7)$$

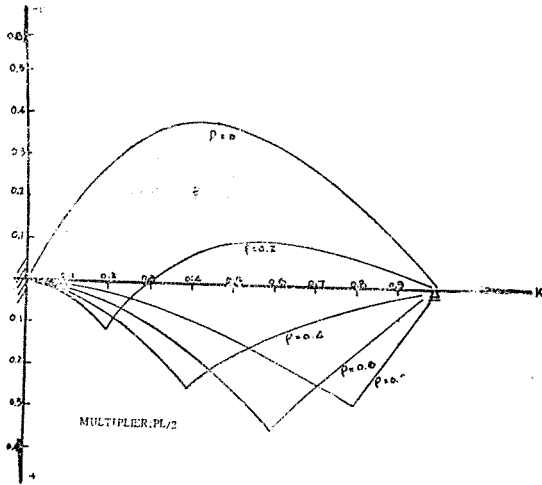
$$\bar{M} = -EI \frac{d^2 \bar{\omega}}{dx^2} = -EI \frac{1}{l^2} \cdot \frac{\rho l^3}{12EI} \left[ 6(3\kappa^2 - \kappa^3)\rho - 2(9\kappa^2 - 3\kappa^3) \right] = \frac{\rho l}{2} \kappa^2 (\kappa - 3) (\rho - 1)$$

$$\kappa < \rho < 1 \quad (3-6')$$

$$\bar{S} = \frac{d\bar{M}}{dx} = \frac{d\bar{M}}{ld\rho} = \frac{\rho l}{2} \kappa (\kappa - 3) \quad \kappa < \rho < 1 \quad (3-7')$$

(3~6', 7')식에서  $\bar{M}$ ,  $\bar{S}$  등은 어느 한 경간에 있어 그 공포영역의 moment 및 전단력을 표시하는 기호이고  $M$ ,  $S$ 의 전치가 아님을 밝혀둔다.

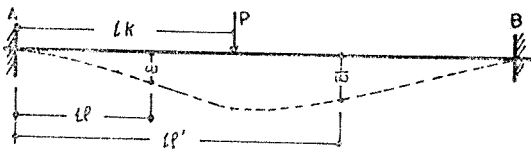
상식에서  $\rho$ 를 일정치로 고정시키고  $K$ 치를 변화시켜 얻어지는  $M$ ,  $\bar{M}$  및  $S$ ,  $\bar{S}$ 가 곧 곡 moment 및 전단력의 영향선이다. 따라서 서언에서 말한것처럼 고유 matrix 법의 한가지 이점은 영향선문제를 쉽게 해결할수 있다는 점이다. (3~6, 6')식에 의한 moment 영향선만을 도시하면 도3과 같다.



도면 : 3

### b. 양단고정양

도4와 같은 양단고정양에서는 도3의 양에서와 같은 방법으로 하중작용점의 연결 및 좌단고정 경계조건을 처리하여



도면 : 4

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & a_{33} & a_{34} \\ -1 & 0 & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix}, \quad \bar{N} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} \\ 0 & 0 & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix} \quad (3-3, 3')$$

이때 우단고정 경계조건은

$$(\bar{\omega})_{x=l} = \left( \frac{d\bar{\omega}}{d\rho} \right)_{x=l} = 0 \quad \text{즉 } B' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \text{ 이}$$

므로  $B' \cdot \bar{N} = 0$ 을 계산하면  $a_{33} = -6$ ,  $a_{34} = 3$ ,  $a_{44} = -2$ 이다. 이값을 (3-3, 3')식에 대입하면

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 3 \\ -1 & 0 & 3 & -2 \end{pmatrix}, \quad \bar{N} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & -6 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & -0 \end{pmatrix} \quad (3-8, 8')$$

을 얻는다. 또한 변위 및 응력은

$$\omega = \kappa_0 [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] N [1 \ \kappa \ \kappa^2 \ \kappa^3]$$

$$= \frac{\rho l^3}{6EI} \left[ 3\kappa(1-2\kappa+\kappa^2)\rho^2 - (2\kappa^3-3\kappa^2+1)\rho^3 \right] \quad (3-9)$$

$$M = -EI \frac{d^2 \omega}{dx^2} = -EI \frac{d^2 \omega}{l^2 d\rho^2} = -\rho l \left[ (1-\kappa)^2 \kappa - (1-\kappa)(1+\kappa-\kappa^2)\rho \right] \quad (3-10)$$

$$S = \frac{dM}{dx} = \frac{dM}{ld\rho} = \rho(1-\kappa)(1+\kappa-\kappa^2) \quad (3-11)$$

$$\bar{\omega} = K_0 [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3] \bar{N} [1 \ \kappa \ \kappa^2 \ \kappa^3]$$

$$= \frac{\rho l^3}{6EI} \left[ (-\kappa^3 + 3\kappa^2\rho - 3(2\kappa^2 - \kappa^3)\rho^2 + (3\kappa^2 - 2\kappa^3)\rho^3 \right] \quad (3-9')$$

$$\bar{M} = -EI \frac{d^2 \bar{\omega}}{dx^2} = -EI \frac{d^2 \bar{\omega}}{l^2 d\rho^2} = -\rho l \kappa^2 \left[ (\kappa-2) - (2\kappa-3)\rho \right] \quad (3-10')$$

$$\bar{S} = \frac{d\bar{M}}{dx} = \frac{d\bar{M}}{ld\rho} = -\rho(3-2\kappa)\kappa^2 \quad (3-11')$$

이다.

### (2) 등분포하중 작용시

등분포하중 작용시에는 (2-3, 5, 6)식에 의하여

$$\frac{d^4 \omega}{d\rho^4} = \frac{ql^4}{EI} \quad (2-2')$$

이다. (2-2')식으로 주어지는 미분방정식의 일반해 (general solution)를 particular solution ( $\omega_p$ ) 및 homogeneous solution ( $\omega_h$ )로 나눈다면

$$\omega_p = \frac{ql^4}{24EI} \rho^4, \quad \omega_h = C_1 + C_2 \rho + C_3 \rho^2 + C_4 \rho^3 \text{ 이므로}$$

$$\omega = \omega_p + \omega_h = \frac{ql^4}{24EI} [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3 \ \rho^4] \{a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4 \ 1\}$$

$$= \frac{ql^4}{24EI} [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3 \ \rho^4] N \quad \text{단 } C_i = \frac{ql^4}{24EI} a_i \quad (3-12)$$

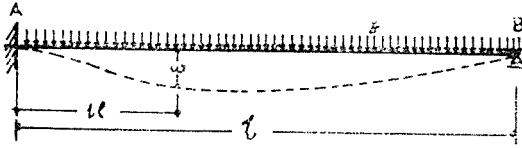
이다. (3-12)식에서  $N$ 은 고유 matrix 즉 적분상수로  $N = \{a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4 \ 1\}$ 이다. 3-1에서와 같이 고유 matrix의 요소  $a_i$ 가 결정되면 변위 및 응력을 계산할수 있다.

$N$ 의 결정은 양단의 지지조건에 따라서 결정하며 집중하중시와 같이 고정-단순, 고정-고정양에 대하

여 생각해 본다.

(ω) 고정-단순양

도5에서 좌단고정 경계조건은  $(\omega)_{\rho=0} = \frac{d\omega}{d\rho} \Big|_{\rho=0} = 0$



도면 : 5

즉  $B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ , 우단자유 경계조건은

$$(\omega)_{\rho=1} = \left( \frac{d^2\omega}{d\rho^2} \right)_{\rho=1} = 0 \text{ 즉 } B' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 6 & 12 \end{bmatrix}$$

$$\approx \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 6 \end{bmatrix} \text{ 이다.}$$

여기서  $BN=0, B'N=0$  즉

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 6 \end{pmatrix} N = 0$$

를 단색법에 의하여 계산하면,

$$a_1=0, \quad a_3+a_4=-1$$

$$a_2=0, \quad a_3+3a_4=-6$$

이때 이것을 풀면  $a_3 = \frac{3}{2}, a_4 = -\frac{5}{2}$  이므로

(3-12)식의 고유matrix N은

$$N = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 3 & -5 & 2 \end{bmatrix} \quad (3-13)$$

$$\omega = \frac{ql^4}{24EI} [1 \ \rho \ \rho^2 \ \rho^3 \ \rho^4] N = \frac{ql^4}{48} (3\rho^2 - 5\rho^3 + 2\rho^4) \quad (3-14)$$

$$M = -EI \frac{d^2\omega}{dx^2} = -EI \frac{d^2\omega}{l^2 d\rho^2} = -\frac{ql^2}{8} (1 - 5\rho + 4\rho^2) \quad (3-15)$$

$$S = \frac{dM}{dx} = \frac{dM}{ld\rho} = \frac{ql}{8} (5 - 8\rho) \quad (3-16)$$

b. 양단 고정양

좌우양단이 고정일때에는  $(\omega)_{\rho=0} = \frac{d\omega}{d\rho} \Big|_{\rho=0} = 0$ ,

$$(\omega)_{\rho=1} = \left( \frac{d\omega}{d\rho} \right)_{\rho=1} = 0$$

이므로 경계 matrix는 각각

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad B' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

이다. 이제  $BN=B'N=0$  즉

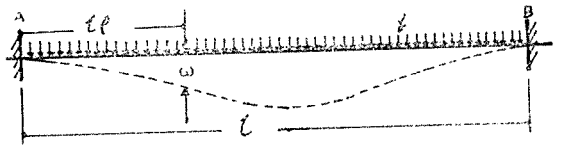
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix} N = 0$$

을 단색법에 의하여 정리하면

$$a_1=0, \quad a_3+a_4=-1$$

$$a_2=0, \quad 2a_3+3a_4=-4$$

이때 이것을 풀면  $a_3=1, a_4=-2$ 이며



도면 : 6

$a_i$  값을 알므로

$$N = \{0 \ 0 \ 1 \ -2 \ 1\} \quad (3-17)$$

이때 N이 결정되었으므로 변위 및 응력은 전과 마찬가지로 방법으로

$$\omega = \frac{ql^4}{24EI} (\rho^2 - 2\rho^3 + \rho^4) \quad (3-18)$$

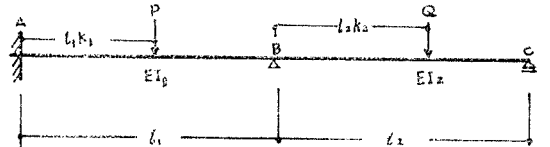
$$M = EI \frac{d^2\omega}{dx^2} = -EI \frac{d^2\omega}{l^2 d\rho^2} = -\frac{8l^2}{12} (1 - 6\rho + 6\rho^2) \quad (3-19)$$

$$S = \frac{dM}{dx} = \frac{d\omega}{ld\rho} = \frac{ql}{2} (1 - 2\rho) \quad (3-20)$$

이다. 참고로  $\rho=0$  즉 좌단에서의 곡moment 및 전단력  
은  $(M)_{\rho=0} = -\frac{ql^2}{12}, S = R_A = -\frac{ql}{2}$ 이며  $\rho=1$  즉 우  
단에서의 값은  $(M)_{\rho=1} = -\frac{ql^2}{12}, S = -R_B = -\frac{ql}{2}$ 이다.

4. 2경간 연속양

2경간 연속양도 단경간 양에서와 같이 여러가지 지  
지상태를 가정할 수 있겠으나 여기서는 도7과 같이 좌  
경간 좌단이 고정이고 우경간 우단이 단순지지이며 좌  
경간에 하나의 하중 P, Q가 작용하는 연속보만을 취  
급해 보기로 한다.



도면 : 7

단 계산상 번잡을 피하기 위하여 연속양은 같은 재료  
로 Span 및 단면만 틀리다 가정한다. 즉

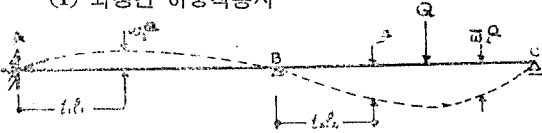
$$I_2 = 6\gamma_1, \quad l_2 = \mu l_1 \quad (4-1)$$

인 연속양을 생각하기로 한다.

연속양의 좌우 양경간에 하중이 동시에 작용하므로  
인한 변위 및 응력식은 좌경간에만 하중이 작용하므로  
인한 변위 및 응력식과 우경간에만 하중이 작용하므로  
인한 변위 및 응력식을 별도로 구한후 이들을 합성한  
결과(중첩의 원리)임을 주지의 사실이며 한 경간에 다  
수의 하중이 작용할 경우도 마찬가지이다. 본고에서도

변으로 구분하여 취급키로 한다.

(1) 좌경간 하중작용시



도면 : 8

AB경간 BC경간으로 나누어 각 경간에 있어서 하중 작용점의 연속조건, 경계조건을 처리하고 마지막으로 공동지점 B에서의 결합조건을 생각한다.

a, 좌경간

좌경간은 §3~1.a와 동일하므로

$$\left[ \frac{\omega^p}{R^p} \right] = \frac{\rho l_1^3}{6EI} [1 \ \rho_1 \ \rho_1^2 \ \rho_1^3] \left( \frac{N_1^p \rho}{5^1} \right) \{1 \ \kappa_1 \ \kappa_1^2 \ \kappa_1^3\} \quad (2\sim 9, 10)$$

에서 하중작용점의 연속조건 및 좌단고정 조건을 처리한 결과는

$$N_1^p = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & a_{33} & a_{34} \\ -1 & 0 & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix}, \quad \bar{N}_1^p = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} \\ 0 & 0 & a_{34} & a_{44} \end{pmatrix} \quad (3\sim 4, 4')$$

이다. 상식에서  $\omega_1^p, \dots, \bar{N}_1^p$  등의 Superscript  $p$ 는 집중하중  $p$ 로 인한  $\omega_1, N_1$  등을 표시하는 기호이다. 여기서 우단경계조건은  $(\bar{\omega}_1^p)_{p=1} = 0$  즉  $B' = [1 \ 1 \ 1 \ 1]$ 이므로  $B'N_1^p = 0$ 에 의하여  $a_{33} + a_{34} = -3, a_{34} + a_{44} = 1$ 을 얻으며  $a_{33}, a_{34}$ 를  $a_{44}$ 로 표시하면

$$a_{33} = a_{44} - 4, \quad a_{34} = 1 - a_{44}, \quad a_{44} = a_{44} \quad (4\sim 2)$$

이다.

b, 우무제한 경간

$d^2\omega_2/d\rho_2^2 = 0$ 이므로

$$\omega_2^p = \frac{\rho l_2^3}{6EI} [1 \ \rho_2 \ \rho_2^2 \ \rho_2^3] N_2 \{1 \ \kappa_1 \ \kappa_1^2 \ \kappa_1^3\} \quad (4\sim 3)$$

$0 < \kappa_2 < 1$

$$\text{단 } N_2 = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} & b_{14} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} & b_{24} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & b_{34} \\ b_{41} & b_{42} & b_{42} & b_{44} \end{pmatrix} \quad (4\sim 4)$$

에서 출발한다. 여기서 좌우양단의 경계조건은  $(\omega_2)$

$(\omega_2)_{p=0} = (\omega_2)_{p=1} = \frac{d^2\omega_2}{d\rho_2^2} \Big|_{p=1} = 0$  즉 boundary는 matrix  $B_2$ 는

$$B_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 6 \end{pmatrix}$$

이므로  $B_2 N_2^p = 0$ 을 계산하면

$$b_{1i} = 0, \quad b_{2i} = 2b_{4i}, \quad b_{3i} = -3b_{4i} \quad (i=1, 2, 3, 4) \quad (4\sim 5)$$

이다.

c, 결합 조건

중간지점 B에서 회전각, 곡 moment의 연속조건을 생각하면

$$\frac{\rho l_1^2}{EI_1} \left( \frac{d\omega^p}{d\rho_1} \right)_{p=1} = \frac{\rho l_2^2}{EI_2} \left( \frac{d\omega_2^p}{d\rho_2} \right)_{p=2} = 0,$$

$$\frac{\rho l_1}{EI_1} \left( \frac{d^2\omega_1^p}{d\rho_1^2} \right)_{p=1} = \frac{\rho l_2}{EI_2} \left( \frac{d^2\omega_2^p}{d\rho_2^2} \right)_{p=2} = 0$$

이므로 이것을 결합하여 matrix형으로 표시하면

$$\begin{bmatrix} [0 \ 1 \ 2 \ 3] - \frac{\mu^2}{\gamma} [0 \ 1 \ 0 \ 0] \\ [0 \ 0 \ 2 \ 6] - \frac{\mu}{\gamma} [0 \ 0 \ 2 \ 0] \end{bmatrix} \begin{pmatrix} N_1^p \\ N_2^p \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} \bar{N}_1^p \\ \bar{N}_2^p \end{pmatrix} = 0 \quad (4\sim 7)$$

이다. (4~7)식에서 C는

$$C = \begin{pmatrix} [0 \ 1 \ 2 \ 3] \left[ 0 - \frac{\mu^2}{\gamma} 0 \ 0 \right] \\ [0 \ 0 \ 2 \ 6] \left[ 0 - \frac{2\mu}{\gamma} 0 \right] \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} [0 \ 1 \ 2 \ 3] \left[ 0 - \frac{\mu^2}{\gamma} 0 \ 0 \right] \\ [0 \ 0 \ 2 \ 6] \left[ 0 - \frac{2\mu}{\gamma} 0 \right] \end{pmatrix} \quad (4\sim 8)$$

로 결합(Connection) matrix라 부른다.

(4~7)식에 의한 계산은 전과 같이 단책법에 의하여 편리하며 그 결과를 정리하면

$$2(a_{44} - 4) + 3(1 - a_{44}) - \frac{2\mu^2}{\gamma} b_{43} = -3,$$

$$2(1 - a_{44}) + 3a_{44} - \frac{2\mu^2}{\gamma} b_{44} = 0,$$

$$b_{41} = 0, \quad 2(a_{44} - 4) + 6(1 - a_{44}) + \frac{3\mu}{\gamma} b_{43} = 0,$$

$$b_{42} = 0, \quad 2(1 - a_{44}) + 6a_{44} + \frac{6\mu}{\gamma} b_{44} = 0.$$

이므로 이것을 풀어

$$a_{44} = -\frac{2(3+\mu)}{(3+4\mu)}, \quad b_{43} = -\frac{3\gamma}{\mu(3+4\mu)},$$

$$b_{44} = -b_{43} \quad (4\sim 9)$$

을 얻는다. (4~9)식에서 우무제한간이 없다면  $\mu=0$ 이므로  $a_{44} = -2$ 이며 이 값을 (4~2)식에 대입하면  $a_{33} = -6, a_{34} = 3$ 으로 이것은 양단고정 단경간의 고유Matrix와 일치한다. 이는 우무제한간의 좌재하경간에 대한 영향이라 생각할 수 있다. 지금까지의 결과를 종합하면

$$\left| \frac{\omega_1^p}{\omega_1^p} \right| = \frac{\rho l_1^3}{6EI_1} [1 \ \rho_1 \ \rho_1^2 \ \rho_1^3] \left| \frac{N_1^p}{\bar{N}_1^p} \right| \{1 \ \kappa_1^2 \ \kappa_1^3\} \begin{cases} 0 < \rho_1 < \kappa_1 \\ \kappa_1 < \rho_1 < 1 \end{cases} \quad (4\sim 10)$$

$$\omega_2^p = \frac{\rho l_2^3}{6EI_2} (1 \ \rho_2 \ \rho_2^2 \ \rho_2^3) N_2^p \{1 \ \kappa_1 \ \kappa_1^2 \ \kappa_1^3\}$$

$$0 < \rho_2 < 1 \quad (4\sim 10')$$

에서

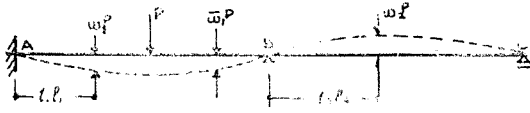
$$N_1^p = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & (a_{44}-4) & (1-a_{44}) \\ -1 & 0 & (1-a_{44}) & a_{44} \end{pmatrix}$$

$$N_2^p = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2b_{43} & -2b_{43} \\ 0 & 0 & -3b_{43} & 3b_{43} \\ 0 & 0 & b_{43} & -b_{43} \end{pmatrix} \quad (4\sim 11.)$$

$\bar{N}_1^p$ ,  $N_1^p$ 의 전치이고  $a_{44}$ ,  $a_{43}$ 는 각각  $a_{44} = -2(3+\mu)/(3+4\mu)$ ,  $b_{43} = -3\gamma/\mu(3+4\mu)$ 이다.

### (2) 우경간 하중작용시

좌경간에 하중이 작용할 때와 동일한 방법으로 다룬다. 즉 좌무재하경간 및 우재하경간에 대한 식은



도면 : 9

$$\omega_1^q = \frac{Ql_1^3}{6EI_1} [1 \ \rho_1 \ \rho_1^2 \ \rho_1^3] N_1^q \{1 \ \kappa_2 \ \kappa_2^2 \ \kappa_2^3\}$$

$$0 < \rho_1 < 1$$

$$\left| \frac{\omega_2^q}{\bar{\omega}_2^q} \right| = \frac{Ql_2^3}{6EI_2} [1 \ \rho_2 \ \rho_2^2 \ \rho_2^3] \left\{ \frac{N_2^q}{\bar{N}_2^q} \right\} \{1 \ \kappa_2 \ \kappa_2^2 \ \kappa_2^3\}$$

$$\left| \begin{array}{l} 0 < \rho_2 < \kappa_2 \\ \kappa_2 < \rho_2 < 1 \end{array} \right|$$

에서  $N_1^q$ 는 (2~9)식,  $N_2^q$ 는 (4~4)식과 동일형으로  $\bar{N}_2$ 는  $N_2$ 의 전치이다.

#### a. 좌무재하경간

좌우양단의 지지상태에 따라  $(\omega_1^q)_{\rho_1=0} = \left( \frac{d\omega_1^q}{d\rho_1} \right)_{\rho_1=0} = (\omega_1^q)_{\rho_1=1} = 0$  이므로 경계 matrix  $B_1$

$$B_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{이고 따라서 } B_1 N_1^q = 0 \text{을 계산하}$$

면

$$a_{1i} = a_{2i} = 0, \quad a_{3i} = -a_{4i} \quad (i=1, 2, 3, 4) \quad (4\sim 12)$$

이다.

#### b. 우재하경간

먼저 하중작용점의 연속조건을 처리하면  $N_2^q$ ,  $\bar{N}_2^q$ 는 (3~3, 3')식과 동일하게 된다.

여기에 양단지지조건  $(\omega_2^q)_{\rho_2=0} = 0$ ,  $(\omega_2^q)_{\rho_2=1}$

$$= \left( \frac{d^2\omega_2^q}{d\rho_2^2} \right)_{\rho_2=1} = 0 \text{에 의한 boundary matrix } B_2 =$$

$$[1 \ 0 \ 0 \ 0], \quad B_2' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 6 \end{bmatrix} \text{와 } B_2 N_2^q = 0, \quad B_2' \bar{N}_2^q = 0 \text{을}$$

계산하면 그 결과는 다음과 같다.

$$b_{1i} = 0 \quad b_{24} = \frac{\gamma}{4} b_{22}$$

$$b_{21} = 0 \quad b_{33} = \frac{1}{4} (9b_{22} - 18)$$

$$b_{22} = b_{22} \quad b_{34} = \frac{1}{4} (-3b_{22} + 6)$$

$$b_{23} = -\frac{6}{4} b_{22} \quad b_{44} = \frac{1}{4} (b_{22} - 2)$$

### c. 결합조건

중간지점 B에서의 결합조건은 (4~8)식과 동일하므로  $C[N_1^q N_2^q]$ 를 단채법에 의하여 계산하면

$$a_{31} = 0, \quad a_{32} + \frac{\mu^2}{\gamma} b_{22} = 0, \quad 4a_{32} - \frac{3\mu}{\gamma} b_{22} = -\frac{6\mu}{\gamma}$$

$$a_{33} - \frac{3\mu^2}{2\gamma} = 0, \quad 4a_{33} + \frac{9\mu}{2\gamma} b_{22} = \frac{9\mu}{\gamma}$$

$$a_{34} - \frac{\mu^2}{2\gamma} b_{22} = 0, \quad 4a_{34} - \frac{3\mu}{2\gamma} b_{22} = -\frac{3\mu}{\gamma}$$

이므로 이것을 풀면

$$a_{32} = 2a_{34}, \quad a_{33} = -3a_{34}, \quad a_{34} = -3\mu^2/\gamma(3+4\mu),$$

$$b_{22} = 6/(3+4\mu) \quad (4\sim 14)$$

를 얻는다. 지금까지의 결과를 종합하면

$$\omega_1^q = \frac{Ql_1^3}{6EI_1} [1 \ \rho_1 \ \rho_1^2 \ \rho_1^3] N_1^q \{1 \ \kappa_2 \ \kappa_2^2 \ \kappa_2^3\}$$

$$0 < \rho_1 < 1 \quad (4\sim 15)$$

$$\left| \frac{\omega_2^q}{\bar{\omega}_2^q} \right| = \frac{Ql_2^3}{6EI_2} [1 \ \rho_2 \ \rho_2^2 \ \rho_2^3] \left\{ \frac{N_2^q}{\bar{N}_2^q} \right\} \{1 \ \kappa_2 \ \kappa_2^2 \ \kappa_2^3\}$$

$$\left| \begin{array}{l} 0 < \rho_2 < \kappa_2 \\ \kappa_2 > \rho_2 < 1 \end{array} \right| \quad (4\sim 15')$$

에서

$$N_1^q = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2a_{34} & -3a_{34} & a_{34} \\ 0 & -2a_{34} & 3a_{34} & -a_{34} \end{pmatrix},$$

$$N_2^q = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4b_{22} & -6b_{22} & 2b_{22} \\ 0 & -6b_{22} + 12 & 9b_{22} - 18 & -3b_{22} + 6 \\ -4 & 2b_{22} & -3b_{22} + 6 & b_{22} - 2 \end{pmatrix} \quad (4\sim 16, 16')$$

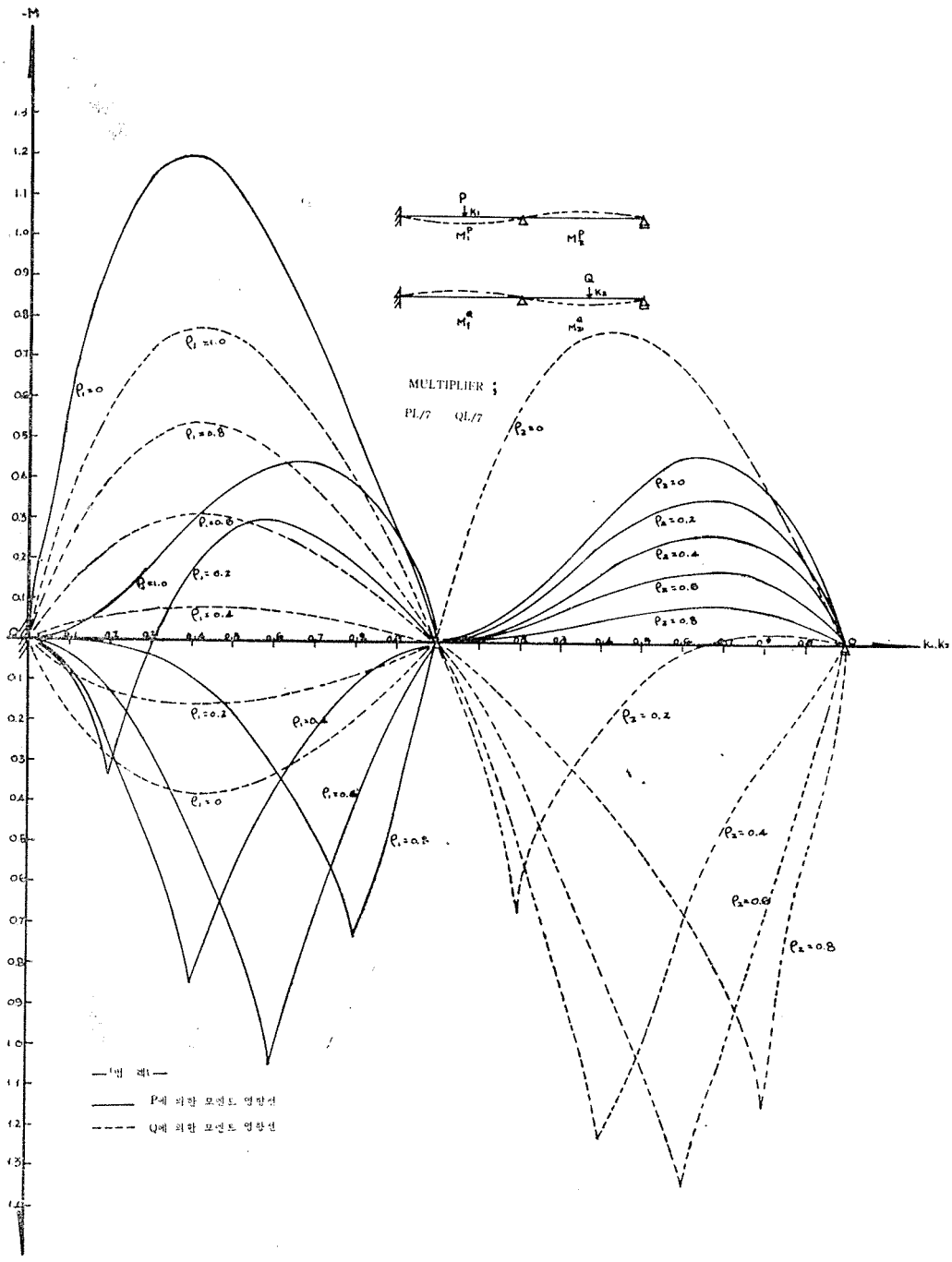
$\bar{N}_2^q$ 는  $N_2^q$ 의 전치이고  $a_{34}$ ,  $b_{22}$ 는 각각  $a_{34} = -3\mu^2/\gamma(3+4\mu)$ ,  $b_{22} = 6/(3+4\mu)$ 이다.

도 7과 같은 보의 임의점에서의 변위 및 응력은 (4~10, 11), (4~15, 16)식에 의하여  $\omega_1 = (\omega_1^p + \omega_1^q)$

$$\bar{\omega}_2 = (\omega_2^p + \bar{\omega}_2^q), \quad M_1 = -EI_1 \frac{d^2\omega_1}{l_1^2 d\rho_1^2}, \quad M_2 = -$$

$EI_2 \frac{d^2\omega_2}{l_2^2 d\rho_2^2}$  등으로 합성할 수 있다.

이 하 경간 각점에서의 변위 및 응력을 구해보기로 한다. 단 계산편의상 등단면 ( $I_1 = I_2 = I$ ,  $\gamma = 1$ ), 등 Span



도면 : 10



( $l_1=l_2=l$ ,  $\mu=1$ )를 가정한다.  $\gamma=\mu=1$ 이므로 (4~11, 11') 식에 각각  $a_{44}=-8/7$ ,  $b_{43}=-3/7$ 을 대입하면

$$N_1^p = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 21 & -36 & 15 \\ -7 & 0 & 15 & -8 \end{pmatrix}$$

$$\bar{N}_1^p = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -7 \\ 0 & 0 & 21 & 0 \\ 0 & 0 & -36 & 15 \\ 0 & 0 & 15 & -8 \end{pmatrix}$$

$$N_2^p = \frac{3}{7} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

이므로

$$\omega_1^p = \frac{pl^3}{42EI} \left[ (21\kappa_1 - 36\kappa_1^2 + 15\kappa_1^3)\rho_1^2 - (7-15\kappa_1^2 + 8\kappa_1^3)\rho_1^3 \right]$$

$$M_1^p = -EI \frac{d^2\omega_1^p}{l^2 d\rho_1^2} = \frac{pl}{7} (1-\kappa_1) \left[ (5\kappa_1-7)\kappa_1 - (8\kappa_1^2-7\kappa_1-7)\rho_1 \right] \quad 0 < \rho_1 < \kappa_1$$

$$S_1^p = \frac{dM_1^p}{l d\rho_1} = \frac{p}{7} (1-\kappa_1) (7+7\kappa_1-8\kappa_1^2)$$

$$\bar{\omega}_1^p = \frac{pl^3}{42EI} \left[ -7\kappa_1^3 + 21\kappa_1^2\rho_1 - (36\kappa_1^2 - 15\kappa_1^3)\rho_1^2 + (15\kappa_1^2 + 8\kappa_1^3)\rho_1^3 \right]$$

$$\bar{M}_1^p = \frac{pl}{7} \kappa_1^2 [(12-5\kappa_1) - (15-8\kappa_1)\rho_1]$$

$$\bar{S}_1^p = -\frac{p}{7} \kappa_1^2 (15-8\kappa_1) \quad \kappa_1 < \rho_1 < 1$$

$$\omega_2^p = -\frac{pl^3}{14EI} \kappa_1^2 (1-\kappa_1) (\rho_2-1) (\rho_2-2)$$

$$M_2^p = -\frac{3pl}{7} \kappa_1^2 (1-\kappa_1) (1-\rho_2)$$

$$S_2^p = \frac{3p}{7} \kappa_1^2 (1-\kappa_1) \quad 0 < \rho_2 < 1$$

또한 (4~15, 15') 식에  $a_{34}=-3/7$ ,  $b_{22}=6/7$ 을 대입하면

$$N_1^q = \frac{3}{7} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -3 & 1 \\ 0 & -2 & 3 & -1 \end{pmatrix}, \quad N_2^q = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & -9 & 3 \\ 0 & 12 & -18 & 6 \\ -7 & 3 & 6 & -12 \end{pmatrix}$$

$$\bar{N}_2^q = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -7 \\ 0 & 6 & 12 & 3 \\ 0 & -9 & -18 & 6 \\ 0 & 3 & 6 & -2 \end{pmatrix}$$

이므로

$$\omega_1^q = -\frac{Ql^3}{14EI} \kappa_2 (\kappa_2-1) (\kappa_2-2) \rho_1^2 (1-\rho_1)$$

$$M_1^q = \frac{Ql}{7} \kappa_2 (\kappa_2-1) (\kappa_2-2) (1-3\rho_1) \quad 0 < \rho_1 < 1$$

$$S_1^q = -\frac{3}{7} Q \kappa_2 (\kappa_2-1) (\kappa_2-2)$$

$$\omega_2^q = \frac{Ql^3}{42EI} \left[ \kappa_2 (6-9\kappa_2+3\kappa_2^2) \rho_2 + \kappa_2 (12-18\kappa_2+6\kappa_2^2) \rho_2^2 - (7-3\kappa_2-6\kappa_2^2+2\kappa_2^3) \rho_2^3 \right]$$

$$M_2^q = \frac{Ql}{7} (1-\kappa_2) [2\kappa_2(\kappa_2-2) (1-\rho_2) + 7\rho_2]$$

$$0 < \rho_2 < \kappa_2$$

$$S_2^q = \frac{Q}{7} (\kappa_2-1) (2\kappa_2^2-4\kappa_2-7)$$

$$\bar{\omega}_2^q = \frac{Ql^3 \kappa_2}{42EI} \left[ -7\kappa_2^2 + 3(\kappa_2^2 + 4\kappa_2 + 2)\rho_2 + 3(2\kappa_2^2 - 6\kappa_2 - 3)\rho_2^2 - (2\kappa_2^2 - 6\kappa_2 - 3)\rho_2^3 \right]$$

$$\bar{M}_2^q = -\frac{Ql}{7} \kappa_2 (2\kappa_2^2 - 6\kappa_2 - 3) (1-\rho_2)$$

$$\bar{S}_2^q = \frac{Q}{7} \kappa_2 (2\kappa_2^2 - 6\kappa_2 - 3) \quad \kappa_2 < \rho_2 < 1$$

상식에 의한 곡 moment 영향선만을 도시하면 도10과 같다.

도 7에서 C단이 고정, A단이 단순일 때에도 같은 방법으로 진행시킬 수 있다.

## 5. 결론

지금까지 미소변화를 전제로 한 보의 탄성곡선 미분 방정식의 해를 행렬형으로 표시하고 변위 및 응력도 같은 기법으로 표시하였다. 미지요소의 행렬 즉 고유 matrix의 결정은 때에 따라 partitioned matrix, inverted matrix법 등을 이용함이 편리하나 지면관계상 생략하였다.

§ 4에 예로보아 경간수의 증가, 경간장, 하중상태, 지지상태의 변화는 고유 matrix의 결정을 대단히 복잡하게 할 것이므로 자연 computer에 의존해야 할 것이다. 도 10 곡 moment 영향선도는 임의점의 곡moment 부호가 하중 P, Q의 크기 및 이들이 이동하는 위치에 따라 바뀌지게 하는 예측을 확실히 하여 준다.

## 참고문헌

- 谷本勉之助: 상설 Matrix 응용역학(1966)
- H.C. Martin: Introduction to Matrix Method of Structural Analysis (1966)
- C.N. Nolis: Elementary Structural Analysis(1960)
- Timosenko and Young; Elements of Strength and Materials. (1962)
- C.K. Wang; Statically Indeterminate Structures (1962)

(필자 신문철; 전남대학교 공과대학 조교수  
이수곤; 전남대학교 공과대학 전임강사)