

原子爐 制御를 為한 計測裝置 (I)

金 東 勳*

3. 原子爐 制御裝置

1) 原子爐의 動特性

原子御制御用 計測回路 및 制御裝置를 理解하기 위해 서는 原子爐內의 中性子線束이 爐의 反應度에 따라 時間의으로 어떻게 變하는가를 알 必要가 있다.

1個의 核分裂에서 平均 2.5個의 中性子가 放出하는 데 그中 다음의 核分裂에 寄與하는 中性子數를 Effective multiplication factor(實効倍增係數) Keff 라고 한다. 그런데 2.5個의 中性子가 모두 瞬間의으로 放出되는 것은 아니며 約 0.7%의 分裂生成物은 若干 늦어서 放出한다. 이러한 遷發 中性子는 分裂生成物의 半減期에 따라 몇個의 群으로 나누어 지지만 簡單히 하기 為하여 한個의 群으로 平均하여 생각하기로 한다. 爐의 中性子線束의 時間의變化와 遷發 中性子의 平衡式은 각각

$$\left. \begin{aligned} \frac{dn}{dt} &= \frac{\delta k \cdot \beta}{l} n + \lambda c \\ \frac{dc}{dt} &= \frac{\beta}{l} n - \lambda c \end{aligned} \right\}$$

로 表示된다. 여기에서 $\delta k = K_{\text{eff}} - l$, l 는 中性子의 平均壽命, c 와 λ 는 각各 遷發 中性子를 放出하는 分裂生成物의 密度와 崩壊定數, β 는 全放出中性子數에 對한 遷發 中性子의 比이다. 이의 一般解는

$$\frac{n(t)}{n(0)} = \frac{\beta}{\beta - \delta k} e^{-[\frac{\beta - \delta k}{\beta} t]} - \frac{\delta k}{\beta - \delta k} e^{-[\frac{\beta - \delta k}{\beta} t]}$$

이며 數分之一秒後에는 둘째 項은 無視할 程度가 되며 첫째項만 남게 된다. 即

$$\frac{n(t)}{n(0)} = \frac{\beta}{\beta - \delta k} e^{-\frac{t}{T}} \quad T = \frac{\beta - \delta k}{\delta k}$$

여기에서 T 를 原子爐의 週期라고 말하며 特히 둘째項과 区別하기 위하여 stable period라고 부를때도 있다. 그림 15는 $t = 10^{-4} \text{ sec}$ 일때 δk 의 step變化에 따른 中性子線束의 時間의變化를 表示한 것이다. 그림에서 보는 바와 같이 出力의 上昇率(週期)는 δk (또는 $\rho = \frac{\delta k}{K_{\text{eff}}}$)

Reactivity(反應度)로 表示할 때 도 있다)와 密接한 關係가 있음을 알 수 있다. 反應度 ρ 와 週期와의 關係를 表示한 例를 보면 表 1과 같다.

表 1.

ρ	T
0.001	60
0.003	10
0.007	0.2
0.01	0.04

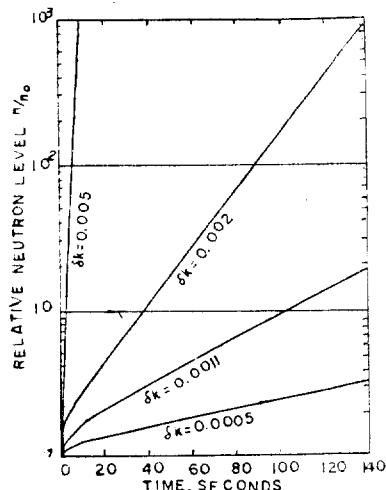


그림 15. δk 段 入力에 對한 爐出力의 時間의變化

2) 制御裝置

原子爐의 計測裝置에서 얻은 모든 情報는 原子爐의 制御目的에 適時에 利用하지 않으면 안된다. 爐出力은 反應度에 따라 上昇 또는 下降하므로 反應度를 調節하여 出力を 制御하게 된다. 또한 이 反應度의 調節은 制御棒의 位置를 調節하므로 할 수 있다. 이 出力의 制御뿐만 아니라 表 1에서 보는 바와 같이 反應度가 너무 크면 爐週期가 빨라 미처 制御할 時間餘裕도 없이 爐를 破壊시킬 可能성이 있으므로 適切한 週期上上升할 수 있도록 反應度를 調整해야 한다. 따라서 出力과

* 原子力研究所 原子爐工學研究室·正會員

週期를 同時に 制御해야 한다.

出力과 週期를 각각 別個의 裝置로 制御할 수도 있으나 그림 16은 出力과 週期를 同時に 制御하는 例를 表示하였다. 이것을 説明하기 為하여 몇 가지 數字를 利用하기로 한다.

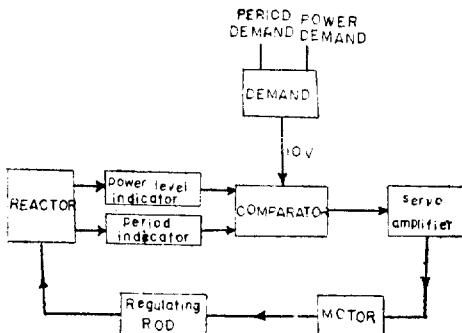


그림 16. 自動制御 裝置의 略圖

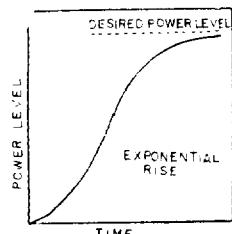


그림 17. 出力의 上昇 모양

Demand 電壓 0~100 V를 full power 的 0~100%에 該當하고 週期 ∞ ~10 sec 變化를 이 電壓 0~10 V變化에 該當한다고 假定한다. 따라서 demand 가 10 V라면 이것은 full power 的 10%와 同時に 週期 10 sec에 該當하게 된다. Comparator에서 나오는 error 信號가 自動制御裝置를 驅動시켜 御御棒을 움직이게 한다. 低出力인 初期에서는 出力信號는 아주 적어서 無視되며 週期信號만이 自動裝置를 支配한다. 週期信號가 10 V에 該當하는 10 sec가 될 때까지 error 信號가 나와 御御棒을 驅動시킨다. 週期信號 10 V가 되면 error는 零으로 되며 驅動은 停止된다. 萬若 10 V가 넘는다면 驅動의 方向은 逆轉되어 御御棒은 爐心으로 插入하는 方向으로 움직인다. 이렇게 하여 10秒의 週期를 維持하면서 願하는 出力에 接近하면 出力信號가 커져서 이 出力信號와 週期信號를 合친 信號가 comparator에 들어가서 demand 電壓과 比較하게 되므로 error 信號는 御御棒을 插入하는 方向으로 나오게 될 것이다. 따라서 週期는 길어지며漸次로 週期信號는 커져서 出力信號만이 自動裝置를 支配하게 된다. 이렇게 하여 出力은 願하는 끗에서 維持하게 된다. 그림 17은 이러한 自動裝置를 使用한 爐出力의 上昇形態를 나타낸 것이다. 하나의 demand

電壓으로서 出力과 週期를 制御할 수 있는 裝置를 magic number system이라 한다.

3) 安全裝置

原子爐는 다른 普通發電所나 化學工場에서 보다 事故의 規模가 크며 公衆의 安全問題와도 關係가 크므로 이 安全問題는 嚴格히 大aru어진다. 따라서 安全裝置는 爐制御에서 重要한 部分으로 大aru어 진다. 爐運轉에서 可能한 事故의 主原因是 (1) 過度한 出力 (2) 過度한 週期 (3) 冷却水循環의 缺陷等이며 其他 計測回路의 缺陷, 運轉士의 不注意나 失手로 因한 事故일 것이다. 爐週期의 限度는 出力이 낮을 때에 더욱 重要하며, 出力의 限度는 높은 出力에서 重要하게 된다. 萬若 爐制御가 困難한 만큼 危險狀態가 된다면 爐는 完全히 shutdown 해야 한다. 爐의 繼續運轉이 不可能한 경우 強制的으로 完全히 shut-down 시키는 것을 scram이라 부른다. 原子爐에는 여러 個의 scram 裝置가 있으며 危險한 狀態에서 自動的으로 scram 하게 되어 있다.

爐의 shut-down은 普通 制御棒을 잡고 있는 電磁石의 電流를 遮斷하므로서 制御棒을 爐心으로 떨어트리는 것이다. 어느 程度로 빨리 scram 하는가는 이 裝置의 應答時間에 달려 있으며 10^{-2} 秒內로 插入하는 것은 困難할 것이고 普通은 10^{-1} 秒乃至 1 sec가 걸린다고 보아야 한다. 그림 18은 full power 的 120%에서 scram 되도록 한 安全裝置에서 0.1秒의 週期로 上昇할 때의 時間의 變化를 表示한 것이다.

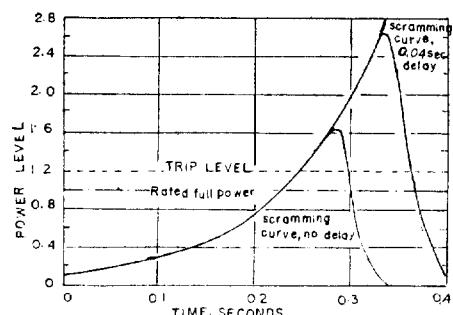


그림 18. Scram 作動後의 爐出力의 時間의 變化.

Scram 裝置의 應答時間: 40 msec, 週期: 0.1 sec

40 msec의 應答時間을 가진 scram 裝置로서도 出力은 250%의 overshoot를 한다.

scram 裝置는 여러 가지 回路가 있다. 그림 19는 그中 relay type의 scram 裝置를 代表하는 그림이다. 어느 하나의 scram 信號가 들어와도 電磁石의 電流를 賽는다.

그림 20-a는 電子回路를 利用한 裝置이며 그림 20-b에 表示한 sigma 回路을 여러 channel마다 쓴 것이다. Sigma 回路의 cathode를 다 連結한 것을 sigma

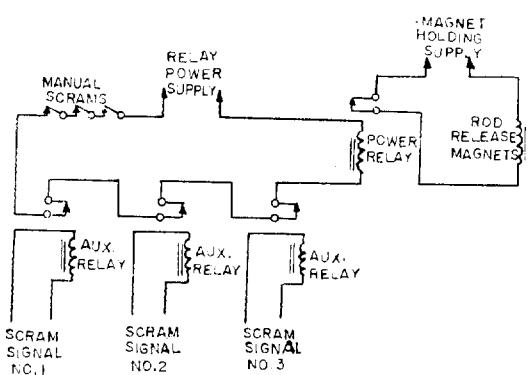


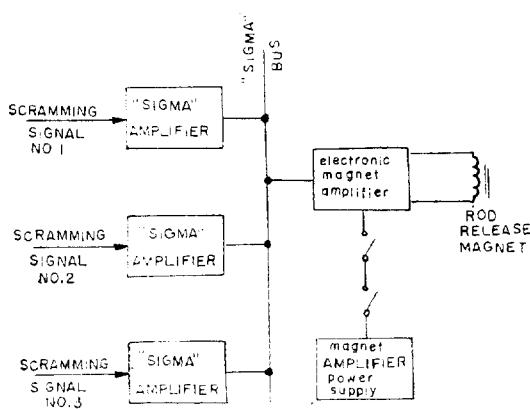
그림 19. Relay 를 利用한 scram 裝置

Scram 裝置와 運轉士의 判斷에 의해서 shut-down 시키는 手動 scram 이 있다. 또한 運轉士의 失手나 不注意로 因한 危險狀態를 事前防止하는 方法으로 一定한 起動順序에 依하여 原子爐를 起動시키게끔 interlock system 이 되어 있다.

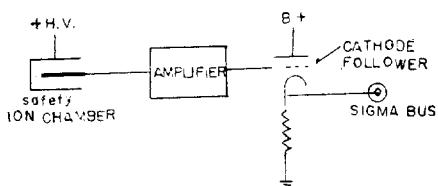
(1965 年 5 月 4 日 授受)

參 考 文 獻

- W.J. Price: "Nuclear Radiation Detection" Mc Graw-Hill Book Co. (1958)
- W.C. Elmore & M. Sands: "Electronics Experimental Techniques," Mc Graw-Hill Book Co. (1949)
- T.E. Cole: Design of a control system for a low-cost research reactor, nucleonics 11, No. 2 32(1953)
- J.M. Harrer: controlling a power-producing nuclear reactor, nuclonics 6, No. 3 58(1950)
- B. Rossi, H. Staub. "Ionization chambers and counters" Mc Graw-Hill Book Co. (1949)
- W.H. Jordan, P.R. Bell: A general purpose Linear Amplifier Rev. Sci. Instr 18. 703 (1947)
- E.H. Cooke-Yarborough: Proc. Inst. Elec. Engrs, 98: 191 (1951)
- TRIGA MARK I Reactor instrumentation maintenance manual. GA-1821 (1960)
- S. Glasstone: "The principles of Nuclear Reactor Engineering" Mc Graw-Hill Book Co.
- M.A. Schultz: "Control of Nuclear Reactors and power" plants Mc Graw-Hill Book Co. (1955)
- R. Stephenson: "Introduction to Nuclear Engineering" Mc Graw-Hill Book Co. (1958)
- E.J. Wade: Instrument Used with Experimental Reactors "Convention Record of the IRE 1954 National convention" pt. 9. IRE (1954)
- J.D. Trimmer and W.H. Jordan: Instrumentation and Control of Reactors. Nucleonics, Vol 5. No 22(1951)
- W.M. Breazeale: The "Swimming Pool" a Low-cost Reactor, Nucleonics, Vol. 10, No. 11(1952)
- R.V. Moore: The control of a Thermal Neutron Reactor, Proc. Instr. Elec. Engrs. Vol. 100, pt 1 (1953)



(a) 電子回路을 利用한 scram 裝置의 略圖



(b) Sigma 回路

그림 20.

bus 라고 한다. 여러 入力中에 하나의 scram 信號가 들어와서 cathode 電壓은 一定하게 變動되며 이 變動은 增幅器를 거쳐 電磁石의 電流를 끊게 한다.

TRIGA 原子爐에는 出力 scram 2 個, 週期 scram 1 個, 中性子檢出器의 H.V. scram 1 個 合計 4 個의 自動