CHB 멀티레벨 인터버를 위한 최적 모델 예측 제어

노 찬*, 곽상신* 중앙대학교

Optimization of Model Predictive Control for Cascaded H-bridge Multilevel Inverter

Roh Chan*, Sang-Shin Kwak* Chung-ang University*

ABSTRACT

최근 멀티레벨 인버터가 high power and medium voltage에서 많이 사용되면서 레벨 증가가 비교적 쉬운 CHB 구조가 많이 사용되고 있다. 멀티레벨 인버터에서 모델 예측 제어를 사용하면 빠른 동특성을 얻을 수 있지만 레벨 증가에 따른 계산량이 급격하게 증가하는 단점을 갖는다. 그래서 본 연구에서는 정상상태에서 기준 전압 벡터의 인근 벡터만 고려하여 계산량을 감소시키고 과도상태에서 최적화 기법을 통한 빠른 동특성을 유지하는 최적 모델 예측 제어를 제안한다. 본 논문에서는 5-level CHB 인버터를 이용하여 시뮬레이션을 진행하고 기존모델 예측 제어와 제안하는 알고리즘의 성능을 비교한다.

1. 서 론

최근 멀티레벨 인버터는 고속철도시스템, 신재생에너지시스 템 등 다양한 분야에서 사용되고 있다. 2-레벨 인버터랑 비교 했을 때, 멀티레벨 인버터는 THD(Total harmonic distortion), EMI(Electromagnetic Interference) 그리고 스위칭 스트레스 측 면에서 뛰어난 성능을 보여준다. 멀티레벨 인버터중 비교적 레 벨 증가가 쉬운 CHB 구조가 많이 사용되고 있는데, CHB 멀 티레벨 인버터를 위해 기존에는 level-shifted PWM 그리고 phase-shifted PWM 등과 같은 방법들이 사용되어 왔다^[1]. 하 지만 microprocessor의 발전에 따른 새로운 전류 제어 방식인 모델 예측 제어가 최근에 많이 사용되고 있는데, 이는 구현의 용이성 및 빠른 동특성을 제공한다^[2]. 모델 예측 제어는 인버터 가 만들 수 있는 모든 미래 전류를 시스템 모델을 사용해 예측 하고, 기준 전류와 가장 가까운 예측 전류를 만드는 최적의 스 위칭 상태를 선택한다. 이러한 동작 특성 때문에 모델 예측 제 어는 CHB 인버터의 레벨이 증가할수록 계산량이 급격하게 증 가하게 된다. 그래서 본 논문에서는 출력 전류 성능에 영향을 주지 않고 계산량을 감소시킬 수 있는 최적의 모델 예측 제어 를 제안한다. 정상상태와 과도상태를 구분하여 CHB 멀티레벨 인버터를 분석하였고, 이를 통해 정상상태에서 기준 전압 벡터 의 인근 벡터만 고려하여 계산량을 감소시키고 과도상태에서 최적화 기법을 통한 빠른 동특성을 유지하는 최적 모델 예측 제어를 구현하였다. 결론적으로, 제안하는 모델 예측 제어는 기 존 모델 예측 제어와 비교하여 출력 전류 성능에 영향 없이 계 산량을 크게 감소시켰다. 제안하는 방법은 5-레벨 CHB 멀티레 벨 인버터의 시뮬레이션을 이용해 증명하였다.

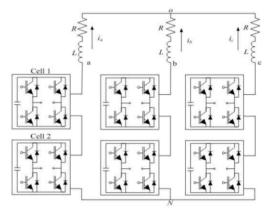


그림 1 3상 5-레벨 CHB 멀티레벨 인버터 구조 Fig. 1 Structure of 3-phse 5-level CHB multilevel inverter

2. CHB 멀티레벨 인버터를 위한 최적의 모델

예측 제어

2.1 CHB 인버터를 위한 기존 모델 예측 제어

그림 1은 3상 5-레벨 CHB 멀티레벨 인버터의 회로를 나타 낸다. 5-레벨 CHB 인버터는 1상이 2개의 Cell로 구성되고 각 셀은 직렬로 연결되어 있다. 1개의 Cell은 4개의 스위칭 소자로 구성된 Full-bridge 인버터로 구성되어 있다. 모델 예측 제어는 출력 전류를 discrete-time domain에서 나타내면 다음과 같은 예측 전류를 얻을 수 있다.

$$i_{\alpha\beta}(k+1) = i_{\alpha\beta}(k) + \frac{T_{sp}}{L}(v_{\alpha\beta}[k] - R^*i_{\alpha\beta}(k)) \eqno(1)$$

계산된 예측 출력 부하 전류는 다음에 나타난 비용함수를 통해 최적의 스위칭 상태를 만든다.

$$G=|i_{\alpha}^{*}(k+1)-i_{\alpha}(k+1)|+|i_{\beta}^{*}(k+1)-i_{\beta}(k+1)|$$
 (2) 기존 모델 예측 제어는 모든 전압 벡터를 고려해서 식(1)에 나타난 예측 출력 전류를 만들기 때문에 계산량이 증가하게 된다. 다음 표 1은 레벨에 따른 전압 벡터의 개수를 나타낸다.

표 1 레벨에 따른 CHB 인버터의 전압 벡터 개수 Table 1 Number of voltage vectors according to level

Level	5	7	9
total vectors	125	343	729
non-redundant vectors	61	127	217

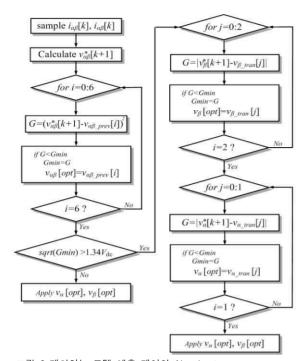


그림 2 제안하는 모델 예측 제어의 flowchart Fig. 2 Flowchart of proposed MPC method

2.2 CHB 인버터를 위한 제안하는 모델 예측 제어

2.2.1 제안하는 알고리즘의 정상상태

제안하는 모델 예측 제어는 정상상태에서 전 스텝 최적 벡터의 인근 벡터만 고려한다. 이는 정상상태에서 기준 전압의주파수는 샘플링 주파수보다 매우 느려서 거의 변화가 없다고가정할 수 있기 때문이다. 제안하는 알고리즘은 레벨에 상관없이 2-레벨 인버터처럼 정상상태에서는 7개의 전압 벡터만 고려하면 되기 때문에 계산량을 감소시킬 수 있다.

2.2.2 제안하는 알고리즘의 과도상태

제안하는 모델 예측 제어는 정상상태에서 인근 벡터만 고려하기 때문에 과도상태가 발생하면 과도응답 속도가 늦을 수 있다. 그림 2는 제안하는 알고리즘의 flowchart를 나타낸다. 그림 2에 나타난 것처럼 제안하는 알고리즘은 과도상태에서 일정 오차를 초과하면 인근 벡터가 아니라 미리 정의된 6개의 전압 벡터를 고려하게 된다. 미리 정의된 6개의 벡터는 2-스텝 오차안으로 기준 전압 벡터를 찾아갈 수 있는 최적의 포인트이다. 또한 최적 벡터로 빠르게 수렴할 수 있도록 제안하는 알고리즘은 최적화 기법인 univariant method를 적용하였다. 이는 6개의 포인트를 5번 안에 찾아갈 수 있도록 한다. 이는 빠른 과도응답 뿐 아니라, 계산량 역시 감소시킬 수 있다.

3. 시뮬레이션

제안하는 모델 예측 제어를 검증하기 위해 $V_{dc}=40~V$, $T_{sp}=200~\mu s$ 의 조건에서 R-L 부하 $(R=20~\Omega,~L=15mH)$ 를 이용하여 시뮬레이션을 진행하였다. 시뮬레이션은 5-레벨 CHB 인버터에서 기존 방법과의 비교를 통해서 진행하였다. 그림 3은 정상상태에서 기존 모델 예측 제어 방법과 제안하는 방법의 전류 파형 및 a-상 출력 전압을 나타낸다. 제안하는 방법은 계산량이 감소했지만 기존 모델 예측 제어와 같은 성능의 전류

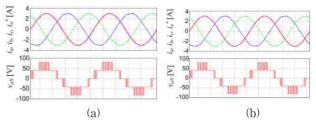


그림 3 제안하는 방법의 정상상태 출력 전류, a상 전압 파형 Fig. 3 Output current, a-leg voltage of proposed method during steady state.

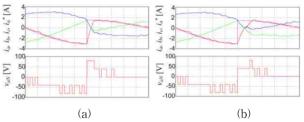


그림 4 제안하는 방법의 과도상태 출력 전류, a상 전압 파형 Fig. 4 Output current, a-leg voltage of proposed method during transient state.

파형을 나타낸다. 그림 4는 과도상태에서 기존 모델 예측 제어와 제안하는 방법의 전류 파형 및 a-상 출력 전압을 나타낸다. 제안하는 방법은 과도상태에서도 계산량을 많이 감소시키지만, 과도응답에는 거의 영향을 주지 않는다.

표 2 기존 및 제안하는 방법의 DSP 수행시간 Table 2 DSP execution times of conventional/proposed method

	기존 알고리즘	제안하는 알고리즘
정상상태	98.92 [$\mu {\rm sec}$]	20.17 [μsec]
과도상태	98.92 [μsec]	15.17 [μsec]

이 논문은 2017년도 정부(미래창조과학부)의 재원으로 한국 연구재단의 지원을 받아 수행된 연구임 (2017R1A2B4011444)

4. 결론

제안하는 모델 예측 제어는 정상상태/과도상태의 분석을 통해 멀티레벨 CHB 인버터의 계산량을 감소시킨다. 기존 모델 예측 제어보다 제안하는 모델 예측 제어는 정상상태/과도상태에서 80 % 이상의 계산량 감소를 확인할 수 있다.

참 고 문 헌

- [1] G. Farivar, B. Hredzak, and V. G. Agelidis, "A DC-Side sensorless Cascaded H-Bridge Multilevel Converter-Based Photovoltaic System" *IEEE Trans. Ind. Electron.*, vol. 63, no. 7, pp. 4233-4241, 2016
- [2] Y. Zhang, X. Wu, X. Yuan, Y. Wang and P. Dai, "Fast Model Predictive Control for Multilevel Cascaded H-Bridge STATCOM With Polynomial Computation Time," *IEEE Trans. Ind. Electron.*, vol. 63, no. 8, pp. 5231–5243, 2016.