

합성체상의 효율적인 최적정규기저 곱셈기*

권윤기*, 권순학*, 김창훈**, 김희철***

*성균관대학교 수학과

**대구대학교 컴퓨터·IT 공학부

***대구대학교 정보통신공학부

e-mail:ykkwon@skku.edu, shkwon@skku.edu, kimch@daegu.ac.kr, hckim@daegu.ac.kr

Efficient Optimal Normal Basis Multipliers Over Composite Fields

Yun Ki Kwon*, Soonhak Kwon*, Chang Hoon Kim**, Hiecheol Kim***

*Dept of Mathematics, Sungkyunkwan University

**School of Computer & Information Technology, Daegu University

***School of Information & Communication Engineering, Daegu University

요 약

최적정규기저(Optimal Normal Basis)를 이용한 $GF(2^m)$ 상의 곱셈은 ECC(Elliptic Curve Cryptosystems: 타원곡선 암호시스템) 및 유한체 산술 연산의 하드웨어 구현에 적합하다는 것은 잘 알려져 있다. 본 논문에서는 최적정규기저의 하드웨어적 장점을 이용하여 합성체(Composit Field)상의 곱셈기를 제안하며, 기존에 제안된 합성체상의 곱셈기와 비교 및 분석한다. 제안된 곱셈기는 최적정규기저 타입 I, II의 대칭성과 가수의 중복성을 이용한 열벡터의 재배열에 따른 XOR 연산의 재사용으로 낮은 하드웨어 복잡도와 작은 지연시간을 가진다.

1. 서론

최근 pairing 기반 암호시스템 및 ECC는 공개키 암호 시스템에서 많은 관심을 가지는 분야이다. 특히 유한체 산술 연산은 ElGamal, ECC와 같은 공개키 암호시스템의 바탕이 되며 암호학의 많은 분야에서 중요하게 다루어지고 있다. Massey-Omura 비트-패러럴 곱셈기[2]가 처음 제안된 이후, 정규기저를 이용한 유한체상의 산술 연산에 대한 하드웨어 구현에 많은 연구가 이루어졌다[3-5]. Massey-Omura 곱셈기에서 보듯이 정규기저 표현에 의한 $GF(2^m)$ 상의 산술 연산을 하드웨어로 구현할 때 최적정규기저를 이용하면 가장 효율적이다. 유한체 $GF(2^m)$ 은 $GF(2)$ 의 확장체로서 합성체 $GF(2^{20})$ 의 경우 $GF(2)$ 상의 차수가 4인 기약다항식을 이용하여 표현된 $GF(2^5)$ 상의 확장체로 간주할 수 있다.

$GF(2)$ 에 대한 $GF(2^m)$ 상의 정규기저는 항상 존재함은 잘 알려져 있다[1]. 또한, m, n 이 서로 소인 경우 $GF(2)$ 에 대한 $GF(2^m)$ 상의 정규기저가 존재하며, $GF(2^n)$ 에 대한 $GF(2^{mn})$ 상의 정규기저가 존재한다는 것이 잘 알려져 있다[5]. 따라서 $GF(2^m)$ 상에 대한 $GF(2^{mn})$ 상 결합된 정규기저를 가진다. 특별한 경우 $GF(2)$ 에 대한 $GF(2^m)$ 상의 최적정규기저가 존재하며 m, n 이 서로 소인 경우 $GF(2^m)$ 에 대한 $GF(2^{mn})$ 상의 최적정규기저도 존재한다. 위 사실로부터 최적정규기저의 성질을 이용하여 합성체 $GF(2^m)$ 상의 효율적인 하드웨어 구현이 가능하며 곱셈 연산 및 역원 연산이 많은 pairing 기반 암호시스템 및 ECC에서 최적정규기저의 사용은 유용하다. 특히 pairing 기반 암호시스템에서 표수 2인 경우 embedding degree가 4이므로 최적정규기저를 이용한 합성체에서 효율적이다.

2. 관련연구

유한체 $GF(2^m)$ 는 2^m 개의 원소를 가지는 $GF(2)$ 상의 m 차원 벡터 공간이다. 임의의 원소 α 에 대해, $N = \{\alpha, \alpha^2, \dots, \alpha^{2^{m-1}}\}$ 형태의 기저를 $GF(2^m)$ 의 정규기저(Normal Basis)라 한다. 이 때, 임의의 원소 α 는 정규기저의 생성원이며 모든 $m \geq 1$ 에 대해, $GF(2^m)$ 상의 정규기저가 존재함은 잘 알려져 있다[1]. 이러한 N 에 대해, $\alpha_i = \alpha^{2^i}$ 라 놓으면, $N = \{\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_{m-1}\}$ 과 같이 표현할 수 있다. $GF(2^m)$ 상의 임의의 원소 A 는

$$A = a_0\alpha_0 + a_1\alpha_1 + \dots + a_{m-1}\alpha_{m-1}, a_i \in GF(2) \quad (1)$$

로 정규기저로 표현할 수 있고, 이것을 벡터 형태로 표현하면

$$A = \mathbf{a} \cdot N^T, \quad \mathbf{a} = [a_0, a_1, \dots, a_{m-1}], N = [\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_{m-1}] \quad (2)$$

이다. 여기서, T 는 벡터의 전치 행렬을 나타낸다. $GF(2^m)$ 상의 곱셈 연산은 벡터 \mathbf{a} 의 오른쪽 순환 쉬프트로 간단하게 얻을 수 있다. 즉,

$$A^2 = a_{m-1}\alpha_0 + a_0\alpha_1 + \dots + a_{m-1}\alpha_{m-1} \quad (3)$$

이다. 하지만, 곱셈 연산은 복잡하다.

$GF(2^m)$ 상의 임의의 두 원소 A, B 의 곱을 $C = A \cdot B$ 라 하면,

$$\begin{aligned} C &= (\mathbf{a} \cdot N^T) \cdot (\mathbf{b} \cdot N^T)^T \\ &= (\mathbf{a} \cdot N^T) \cdot (N \cdot \mathbf{b}^T) \\ &= \mathbf{a} \cdot (\lambda_{i,j}) \cdot \mathbf{b}^T \end{aligned} \quad (4)$$

이며, 여기서 곱행렬(multiplication matrix) $(\lambda_{i,j})$ 은

* 본 연구는 교육과학기술부와 한국산업기술재단의 지역혁신인력양성사업으로 수행된 연구결과임

$$(\lambda_{i,j}) = \begin{bmatrix} \alpha_0\alpha_0 & \alpha_0\alpha_1 & \cdots & \alpha_0\alpha_{m-1} \\ \alpha_1\alpha_0 & \alpha_1\alpha_1 & \cdots & \alpha_1\alpha_{m-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m-1}\alpha_0 & \alpha_{m-1}\alpha_1 & \cdots & \alpha_{m-1}\alpha_{m-1} \end{bmatrix} \quad (5)$$

, ($0 \leq i, j \leq m-1$)으로 정의된다. N 은 기저이므로, $\alpha_i\alpha_j$ 는

$$\alpha_i\alpha_j = \sum_{s=0}^{m-1} \lambda_{i,j}^{(s)} \alpha_s, \lambda_{i,j}^{(s)} \in GF(2) \quad (6)$$

와 같이 정규기저를 이용하여 나타낼 수 있고, 곱행렬 $(\lambda_{i,j})$ 은

$$(\lambda_{i,j}) = (\lambda_{i,j})^{(0)}\alpha_0 + (\lambda_{i,j})^{(1)}\alpha_1 + \cdots + (\lambda_{i,j})^{(m-1)}\alpha_{m-1} \quad (7)$$

로 부울 행렬(Boolean Matrix)을 이용하여 나타낼 수 있으며, 부울 행렬 $(\lambda_{i,j})^{(s)}$ ($0 \leq s \leq m-1$)의 원소는 $GF(2)$ 의 원소이다. 그러면 모든 $s(0 \leq s \leq m-1)$ 에 대해, $\alpha_i\alpha_j$ 을 정규 기저로 표현하면 $(\lambda_{i,j})^{(s)}$ 의 i 번째 행, j 번째 열의 원소는 α_s 의 계수를 포함한다. 일반적으로 $(\lambda_{i,j})^{(s)}$ 는 대칭 행렬이다. 여기서, $(\lambda_{i,j})^{(s)} = (\lambda_{j-1,i-1})^{(s-1)}$ 이므로, 식 (4)와 (7)로부터 두 원소의 곱 C 의 계수 c_s 에 대해 고려하면,

$$\begin{aligned} c_s &= \mathbf{a} \cdot (\lambda_{i,j})^{(s)} \cdot \mathbf{b}^T \\ &= \mathbf{a}^{(s)} \cdot (\lambda_{i,j})^{(0)} \cdot \mathbf{b}^{(s)T}, \end{aligned} \quad (8)$$

$0 \leq s \leq m-1$

으로 나타낼 수 있고 여기서, $\mathbf{a}^{(s)}$ 는 \mathbf{a} 를 s 번 오른쪽 순환 쉬프트한 벡터이다. N 에 대응되는 곱행렬에 대한 복잡도 (complexity) C_N 은 다음과 같이 정의된다.

$$C_N = |\{(i,j) | \lambda_{i,j}^{(0)} = 1, 0 \leq i, j \leq m-1\}|. \quad (9)$$

임의의 정규기저 N 에 대해, $C_N \geq 2m-1$ 임이 잘 알려져 있다[1]. 특히, $C_N = 2m-1$ 이면 기저 N 을 최적정규기저 (Optimal Normal Basis)라 부른다.

정리 1[1].

- (1) $m+1$ 이 소수이고 2가 $GF(m+1)$ 상의 원시근이면 $GF(2^m)$ 은 최적정규기저를 가진다.
- (2) $2m+1$ 이 소수이고 2가 $GF(2m+1)$ 상의 원시근이면 $GF(2^m)$ 은 최적정규기저를 가진다.
- (3) $2m+1$ 이 소수이고 $2m+1 \equiv 3 \pmod{4}$ 을 만족하며 2가 $GF(2m+1)$ 상의 이차 잉여류이면 $GF(2^m)$ 은 최적정규기저를 가진다.

정의 2[1]. 정리 1의 성질 (1)을 만족하는 최적정규기저를 **최적정규기저 타입 I**이라 하고 정리 1의 성질 (2) 또는 (3)을 만족하는 최적정규기저를 **최적정규기저 타입 II**라 정의한다.

$GF(2^m)$ 상에서 최적정규기저 타입 I을 만족하는 m 의 값은 2, 4, 10, 12, 18, 28, 36, 52, 등이며 최적정규기저 타입 II를 만족하는 m 의 값은 2, 3, 5, 6, 9, 11, 14, 18, 23, 26, 29, 30, 33, 35, 39, 41, 50, 51, 등이다.

정리 3[5]. 정리 1의 성질 (1)을 만족하는 최적정규기저 타입 I의 곱행렬에서 부울 행렬 $(\lambda_{i,j})^{(0)}$ 의 원소는 다음 조건을 만족한다.

$$\lambda_{i,j}^{(0)} = \begin{cases} 1 & 2^i + 2^j \equiv 0 \text{ or } 1 \pmod{m+1}, \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}, \quad (10)$$

$0 \leq i, j \leq m-1$

여기서, 지수 i, j 는 $\text{mod } m$ 에 대해 고려한다.

정리 4[3]. 정리 1의 성질 (2), (3)을 만족하는 최적정규기저 타입 II의 곱행렬에서 부울 행렬 $(\lambda_{i,j})^{(0)}$ 의 원소는 다음 조건을 만족한다.

$$\lambda_{i,j}^{(0)} = \begin{cases} 1 & 2^i \pm 2^j \equiv \pm 1 \pmod{2m+1}, \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}, \quad (11)$$

$0 \leq i, j \leq m-1$

여기서, 지수 i, j 는 $\text{mod } m$ 에 대해 고려한다.

일반적으로 최적정규기저는 타입 I, II로 나누어진다. 따라서 합성체 $GF(2^{mm})$ 은 확장된 최적정규기저를 이용하여 다음과 같이 3가지 경우로 분류할 수 있다.

- 합성체 타입 I.** 부분체 $GF(2^m)$ -최적정규기저 타입 II, 확장체 $GF(2^{mm})$ -최적정규기저 타입 I.
- 합성체 타입 II.** 부분체 $GF(2^m)$ -최적정규기저 타입 I, 확장체 $GF(2^{mm})$ -최적정규기저 타입 II.
- 합성체 타입 III.** 부분체 $GF(2^m)$ -최적정규기저 타입 II, 확장체 $GF(2^{mm})$ -최적정규기저 타입 II.

3. 최적정규기저를 이용한 $GF(2^m)$ 상의 곱셈 알고리즘

두 원소의 곱 $C = AB = \sum_{s=0}^{m-1} c_s \alpha_s$ 는

$$\begin{aligned} C &= \sum_{i,j} a_i b_j \alpha_i \alpha_j \\ &= \sum_{i,j} a_i b_j \sum_{s=0}^{m-1} \lambda_{i,j}^{(s)} \alpha_s \\ &= \sum_{s=0}^{m-1} \left(\sum_{i,j} a_i b_j \lambda_{i,j}^{(s)} \right) \alpha_s \end{aligned} \quad (12)$$

이다. 이 때, a, b, λ 의 아래 첨자는 $\text{mod } m$ 에 기약된다. 그러므로 $(\lambda_{i,j})^{(s)} = (\lambda_{i-1,j-1})^{(s-1)}$ 인 성질을 이용하여 C 의 계수 c_s 는 다음과 같이 표현할 수 있다.

$$\begin{aligned} c_s &= \sum_{i,j} a_i b_j \lambda_{i,j}^{(s)} \\ &= \sum_{i,j} a_i b_j \lambda_{i-s,j-s}^{(0)} \\ &= \sum_{i,j} a_{i+s} b_{j+s} \lambda_{i,j}^{(0)} \\ &= \sum_{j=0}^{m-1} \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i,j}^{(0)} \right) b_{j+s} \end{aligned} \quad (13)$$

이 때, 대응되는 행렬 $X = (x_{st})$ 에 대해 $GF(2)$ 상의 원소 x_{st} ($0 \leq s, t \leq m-1$)을 다음 식과 같이 정의하면,

$$x_{st} = \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i,j}^{(0)} \right) b_{t+s} \quad (14)$$

이고 행렬 X 의 t 번째 열벡터 X_t 는 $X_t = (x_{0t}, x_{1t}, \dots, x_{m-1,t})^T$ 이다. 또한, $c_s = \sum_{t=0}^{m-1} x_{st}$ 이므로 모든 열벡터 X_t ($0 \leq t \leq m-1$)의 합은 $(c_0, c_1, \dots, c_{m-1})^T$ 와 같다. 열벡터 X_t 의 재배열과 계산 과정의 부분합 신호를 재사용함으로써 곱

간 복잡도 및 최대 처리기 지연 시간을 줄일 수 있다.

3.1 최적정규기저 타입 I의 열벡터 치환

$m=2v$ 라 하고 $Y=(y_{st})$ 를 X 의 열벡터 치환에 의한 $m \times m$ 행렬로 정의하면 Y 는 다음 식 (15)와 같이 정의된다.

$$\begin{matrix}
 \text{1st} & \text{3rd} & \text{5th} & \cdots & \text{2nd} & \text{4th} & \text{6th} & \cdots \\
 0 & 1 & 2 & \cdots & \frac{m}{2} & \frac{m}{2}+1 & \frac{m}{2}+2 & \cdots \\
 (X_v, X_{v-u}, X_{v-2u}, \cdots, X_v, X_{(v-u)^n}, X_{(v-2u)^n}, \cdots), \\
 u = \begin{cases} \lceil \frac{v}{2} \rceil & v = \text{odd}, \\ v-1 & v = \text{even}, \end{cases} \\
 2^t \equiv m + 2^t \pmod{m+1}, t'' = t' - \frac{m}{2} \pmod{m}.
 \end{matrix} \tag{15}$$

여기서, u 는 $\gcd(m, u)=1$ 인 가장 작은 소수로 정한다. 또한, $Y_t=(y_{0t}, y_{1t}, \cdots, y_{m-1,t})^T$ 인 Y 의 모든 열벡터 Y_t , ($0 \leq t \leq m-1$)의 합은 $(c_0, c_1, \cdots, c_{m-1})^T$ 인 X 의 모든 열벡터 X_t , ($0 \leq t \leq m-1$)의 합과 같다. 따라서 페러럴 입·출력 곱셈기를 설계하기 위해 Y 의 열벡터 합을 계산하는 대신 Y 의 순환 쉬프트된 대각 벡터의 합을 계산한다. 즉, 행렬 Y 의 표현에서 열벡터 X_t 와 $X_{t''}$ 사이에 정확히 $m/2$ 개의 열이 존재한다. 또한, 열벡터 X_0 와 X_{m-1} 을 제외한 나머지($t=0$ 에 대응하는 $t''=m-1$ 이다.) 열벡터에서 X_t 의 s 번째 원소와 $X_{t''}$ 의 $s+m/2$ 번째 원소는 그들의 가수(summand)에서 동일한 a_{i+s} 를 가진다. 다시 말해, 식 (14)로부터 다음 식을 얻을 수 있다.

$$\begin{aligned}
 x_{s+\frac{m}{2}, t''} &= \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s+\frac{m}{2}} \lambda_{i,t''}^{(0)} \right) b_{t''+s+\frac{m}{2}} \\
 &= \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i,t}^{(0)} \right) b_{t+s}
 \end{aligned} \tag{16}$$

따라서 $x_{s,t}$ 와 $x_{s+\frac{m}{2}, t''}$ 은 같은 항 $\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i,t}^{(0)}$ 을 가진다. 이는 결국 $C=AB$ 의 계산에 있어 부분합 신호의 재사용을 의미한다. 지금까지 설명한 내용을 바탕으로 다음과 같은 최적정규기저 타입 I을 이용한 $GF(2^m)$ 상의 곱셈 알고리즘 1을 얻을 수 있다.

알고리즘 1. 최적정규기저를 이용한 $GF(2^m)$ 상의 비트-레벨 곱셈 알고리즘	
Input :	$A, B \in GF(2^m)$
Output :	$D, D_i = c_i$ for all $0 \leq i \leq m-1$,
	where $AB = \sum_{i=0}^{m-1} c_i \alpha_i$
Initial :	$A \leftarrow (a_0, a_1, \cdots, a_{m-1})$ $B \leftarrow (b_0, b_1, \cdots, b_{m-1})$ $D \leftarrow (D_0, D_1, \cdots, D_{m-1}) \leftarrow (0, 0, \cdots, 0)$
1. For	$t=0$ to $m-1$
2. For	$s=0$ to $m-1$
3.	$D_{s+t+1} \leftarrow y_{s,s+t} + D_{s+t}$
4. End For	
5. End For	
6. Return	D

3.2 최적정규기저 타입 II의 열벡터 치환

$m-1=2v$ 라 하고 $Y=(y_{st})$ 를 X 의 열벡터 치환에 의한 $m \times m$ 행렬로 정의하면 v 가 홀수일 때 Y 는 식 (17)과 같이 정의되고,

$$(X_\nu, \cdots, X_3, X_1, X_{m-1}, X_{m-3}, \cdots, X_{m-\nu}, X_{\nu-1}, \cdots, X_2, X_0, X_{m-2}, \cdots, X_{m-\nu+1}) \tag{17}$$

v 가 짝수일 때, Y 는 식 (18)과 같이 각각 정의된다.

$$(X_\nu, \cdots, X_2, X_0, X_{m-2}, \cdots, X_{m-\nu}, X_{\nu-1}, \cdots, X_3, X_1, X_{m-1}, X_{m-3}, \cdots, X_{m-\nu+1}) \tag{18}$$

여기서, $Y_t=(y_{0t}, y_{1t}, \cdots, y_{m-1,t})^T$ 인 Y 의 모든 열벡터 Y_t , ($0 \leq t \leq m-1$)의 합은 $(c_0, c_1, \cdots, c_{m-1})^T$ 인 X 의 모든 열벡터 X_t , ($0 \leq t \leq m-1$)의 합과 같다. 따라서 페러럴 입·출력 곱셈기를 설계하기 위해 Y 의 열벡터 합을 계산하는 대신 Y 의 순환 쉬프트된 대각 벡터의 합을 계산한다. 즉, 행렬 Y 의 표현에서 벡터 X_t 와 X_{m-t} 사이에 정확히 $t-1$ 개의 열이 존재한다. 또한, 열벡터 X_t 의 s 번째 원소와 X_{m-t} 의 $s+t$ 번째 원소는 그들의 가수(summand)에서 동일한 a_{i+s} 를 가진다. 다시 말해, 식 (14)로부터 다음 식을 얻을 수 있다.

$$\begin{aligned}
 x_{s+t, m-t} &= \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s+t} \lambda_{i, m-t}^{(0)} \right) b_s \\
 &= \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i, t}^{(0)} \right) b_s \\
 &= \left(\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i, t}^{(0)} \right) b_s
 \end{aligned} \tag{19}$$

따라서 $x_{s,t}$ 와 $x_{s+t, m-t}$ 는 같은 항 $\sum_{i=0}^{m-1} a_{i+s} \lambda_{i, t}^{(0)}$ 을 가진다. 이는 결국 $C=AB$ 의 계산에 있어 부분합 신호의 재사용을 의미한다. 지금까지 설명한 내용을 바탕으로 최적정규기저 타입 II을 이용한 $GF(2^m)$ 상의 곱셈 알고리즘에서도 재배열 규칙만 다를 뿐, 최적정규기저 타입 I의 경우와 같은 알고리즘 1을 얻을 수 있다.

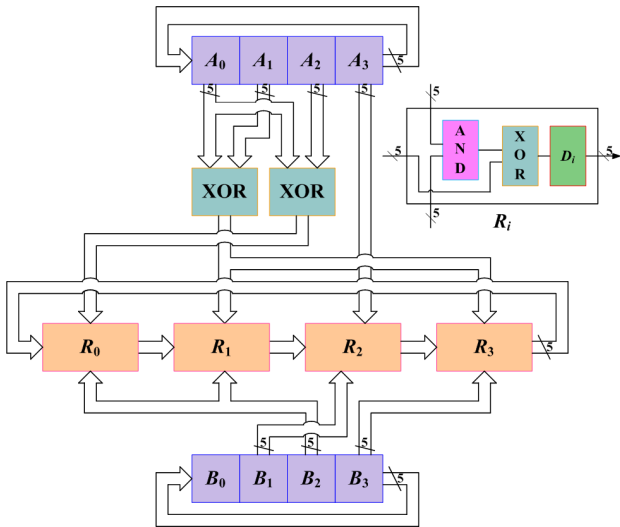
4. 최적정규기저를 이용한 합성체 $GF(2^m)$ 상의 곱셈기

앞에서 언급한 최적정규기저 타입 I, II를 이용하여 제시된 3가지 합성체 중 합성체 타입 I에 대한 곱셈기를 하드웨어로 구현한다. 합성체 타입 I에서 언급했듯이 부분체 $GF(2^m)$ 상의 곱셈기는 최적정규기저 타입 II을 이용한 곱셈기이고 $GF(2^m)$ 상의 곱셈기는 $GF(2^m)$ 에 대한 최적정규기저 타입 I을 이용한다. 본 논문에서는 합성체 $GF(2^{5 \times 4})$ 상의 곱셈기를 예를 들어 설명할 것이다.

합성체 $GF(2^{5 \times 4})$ 의 경우 부분체 $GF(2^5)$ 은 최적정규기저 II가 존재하며 부분체 $GF(2^5)$ 에 대한 확장체로 $GF(2^4)$ 을 간주할 수 있어 최적정규기저 타입 I이 존재한다. 따라서 합성체 $GF(2^{5 \times 4})$ 상의 곱셈 연산을 수행하기 위해 최적정규기저 타입 I을 이용한 $GF(2^4)$ 상의 곱셈기를 이용하며 이 때 부분체 $GF(2^5)$ 상의 연산이 수행되어야 한다. 따라서 클럭당 5-비트의 연산을 수행해야 하며 이를 (그림 1)과 같이 나타낼 수 있다.

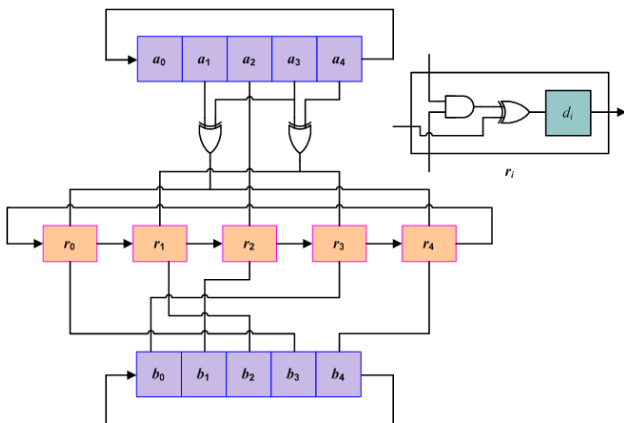
(그림 1)에서 보듯이 레지스터 A_i, B_i, R_i 는 5-비트씩 저장하며 5-비트씩 쉬프트시킨다. 특히 R_i 는 $GF(2^5)$ 상의 연산을 수행하게 된다. 따라서 레지스터 R_i 외부의 XOR 셀과 레지스터 R_i 내부의 XOR 셀은 두 개의 5-비트 입력 값을 받아 각각 XOR 게이트를 이용하여 출력하게 된다.

또한 레지스터 D_i 셀은 5-비트의 입력값을 받아서 저장하는 역할을 수행한다. 이와 달리 레지스터 R_i 의 AND 셀은 두 개의 5-비트 입력값을 받아 $GF(2^5)$ 상의 곱셈 연산을



(그림 1) 합성체 $GF(2^{5*4})$ 상의 곱셈기

수행한 결과값을 출력해야 한다. 따라서 최적정규기저 타입 I을 이용한 $GF(2^5)$ 상의 곱셈기를 이용하는데 다음 (그림 2)와 같이 나타낼 수 있다.



(그림 2) AND 셀 - 최적정규기저 타입 II 곱셈기

(그림 2)에서는 (그림 1)과 달리 레지스터 a_i, b_i, r_i 는 1-비트씩 저장 및 쉬프트시키며 XOR 게이트와 AND 게이트는 2개의 1-비트 값을 입력받아 1-비트 값을을 출력한다.

5. 성능분석

본 논문에서 제안한 합성체 $GF(2^m)$ 상의 곱셈기는 최적정규기저를 이용하여 $GF(2^m)$ 을 원소로 가지는 $GF(2^n)$ 상의 곱셈 연산을 수행하며 각각의 레지스터 R_i 내부의 AND 셀에서 부분체 $GF(2^m)$ 상의 곱셈 연산을 수행한다. (그림 1)에서 보듯이 합성체 타입 I의 경우, XOR 셀은 $3n/2$ 개 존재한다. 이 XOR 셀은 2개의 m -비트 입력값을 XOR 연산하므로 각 XOR 셀은 단지 m 개의 XOR 게이트로 구성되어있다. 따라서 레지스터 R_i 의 외부에 있는 XOR 셀의 처리지연시간은 $T_X(T_X : XOR$ 게이트의 처리 시간)이고 레지스터 R_i 의 내부에 있는 XOR 셀의 처리지연시간 또한 T_X 이다. 레지스터 R_i 의 AND 셀은 $GF(2^m)$ 상의 곱셈 연산을 수행하기 위한 곱셈기로서 합성체 타입 I인 경우이므로 최적정규기저 타입 II를 이용한 곱셈기이

다. 따라서 각 AND 셀은 $(3m-1)/2$ 개의 XOR 게이트와 m 개의 AND 게이트를 가지며 처리지연시간은 $T_A+2T_X(T_A : AND$ 게이트의 처리시간)이다. 따라서 합성체 타입 I에 대한 곱셈기에 대해 살펴보면 최대처리지연시간은 $T_A+(1+1+2)T_X$ 이고 AND 게이트는 $m \times n$ 개 존재하며 XOR 게이트는 $m \times (3n/2) + n \times (3m-1)/2 = n(6m-1)/2$ 개 존재한다.

<표 1>은 기존의 합성체상의 곱셈기와 제안된 곱셈기를 비교하였다. 표에서 나타나듯이 제안된 합성체상의 곱셈기는 기존의 곱셈기보다 작은 하드웨어 복잡도와 처리기 지연시간을 가짐을 알 수 있다.

<표 1> 합성체상의 곱셈기 비교

회로\항목	최대처리기 지연시간	AND	XOR
Oh[5]	$T_A + (2 + \lceil \log_2 m \rceil + \lceil \log_2(n-1) \rceil) T_X$	$m^2 n^2$	$m(2mn^2 - n^2 - 1)$
제안된 곱셈기	$T_A + 4T_X$	mn	$\frac{n(6m-1)}{2}$

6. 결론

본 논문에서는 유한체 산술 연산 중 매우 복잡한 곱셈 연산시 최적정규기저를 이용한 합성체상의 곱셈기를 제안하였다. 앞에서 언급했듯이 정규기저는 모든 유한체 $GF(2^m)$ 에 대해 항상 존재하지만 최적정규기저가 존재하는 유한체는 제한적이다. 만약 유한체 $GF(2^{5*4})$ 의 경우 최적정규기저가 존재하지 않지만 부분체와 확장체간의 관계를 이용하여 최적정규기저를 이용한 효율적인 곱셈기를 구현할 수 있다. 또한 ECC에서의 곱셈 연산시 합성체상의 곱셈기를 이용하거나 pairing 기반 암호시스템에서 표수가 2인 경우 embedding degree가 4이므로 합성체 타입 I에 대한 곱셈기를 이용할 수 있다. 따라서 제안된 곱셈기는 ECC 및 pairing 기반 암호시스템에서의 곱셈기로 매우 적합하다.

참고문헌

- [1] A. J. Menazes, I. F. Blake, S. Gau, R. C. Mullin, S. A. Vanstone, and T. Yaghoobian, *Applications of Finite Fields*, Kluwer Academic Publisher, 1993.
- [2] J. L. Massey and J. K. Omura, "Computational Method and Apparatus for Finite Field Arithmetic," *US Patent No. 4587627*, 1986.
- [3] S. Kwon and H. Ryu, "Efficient Bit Serial Multiplication Using Optimal Normal Bases of Type II in $GF(2^m)$," *ISC 02, Lecture Notes in Computer Science*, Vol. 2433, pp. 353-356, 1998.
- [4] 권윤기, 김창훈, 권순학, 황병근, "최적정규기저 타입 I을 이용한 $GF(2m)$ 상의 효율적인 비트-시리얼 곱셈기", 2008년도 한국멀티미디어학회 추계학술발표대회, Vol. 11, No. 2, pp. 136, 2008.
- [5] S. Oh, C. H. Kim, J. Lim, and D. H. Cheon, "Efficient Normal Basis Multipliers in Composite Fields," *IEEE Trans. Computers*, Vol. 49, No. 10, pp. 1133-1138, 2000.