

# 고속도로상의 독립적인 반복 및 비반복정체의 영향비교

## 강 경 표

(한국교통연구원 첨단교통기술연구실)

### 목 차

- 
- I. 배경
  - II. 반복 및 비반복 정체하의 지체시간 비교
    - 1. 반복정체하의 지체시간 추정
    - 2. 비반복정체하의 지체시간 추정
    - 3. 반복 및 비반복정체하의 지체시간 비교
  - III. 고속도로 공사 중 정체로 인한 대기행렬 분석
    - 1. 대상고속도로구간
    - 2. 공사구간 시뮬레이션 설계
  - IV. 교통정체하의 ITS기술 적용가능성 분석
    - 1. 교통정보예측시스템(TIPS)
    - 2. 첨단속도정보시스템(ASIS)
  - IV. 결론
- 

### I. 배경

고속도로 교통운영과 관리를 위한 주요관심사는 교통류 저해요소(traffic flow disturbances)로 인한 악영향으로서 대부분이 교통정체상황에서 발생하게 된다. 정상적인 교통류가 예상치 못한 저속 또는 정지되는 교통류와 만날 경우 대부분의 운전자들은 그들의 지체 맞 통행시간을 최소화하기 위하여 차선변경, 합류, 추월, 교통법규위반 등의 과도한 운전행태를 보이게 되며 이들은 사고와 같은 교통안전에 영향을 미치게 된다. 결과적으로 그러한 교통정체는 용량감소와 불안정한 충격파 등으로 인해 고속도로 네트워크 용량 및 운영효과를 악화시키게 된다.

일반적으로 교통정체는 반복과 비반복정체의 두 가지 형태로 나눌 수 있다. 전자인 경우는 언제 발생하고 얼마 동안 계속될지를 예측할 수 있는 반면, 후자인 경우는 정체의 시작시간과 지속시간을 예측하기가 어렵다. 예를 들어, 첨두시 교통정체나 지형적인 조건에 의한 교통정체는 반복적으로 발생하지만, 사고, 도로공사, 행사, 악천후 등에 의한 교통정체는 불시에 발생하는 경우가 많다. 비록 도로공사인 경우 운영스케줄이 미리 정해져 있다고 하지만 통과교통량, 최대대기길이, 평균 속도나 지체에 대한 영향은 예측하기 어렵다.

교통정체로 인한 지체시간 추정방법으로서 총지체시간 산정사례는 지체관리(I)와 사고관리

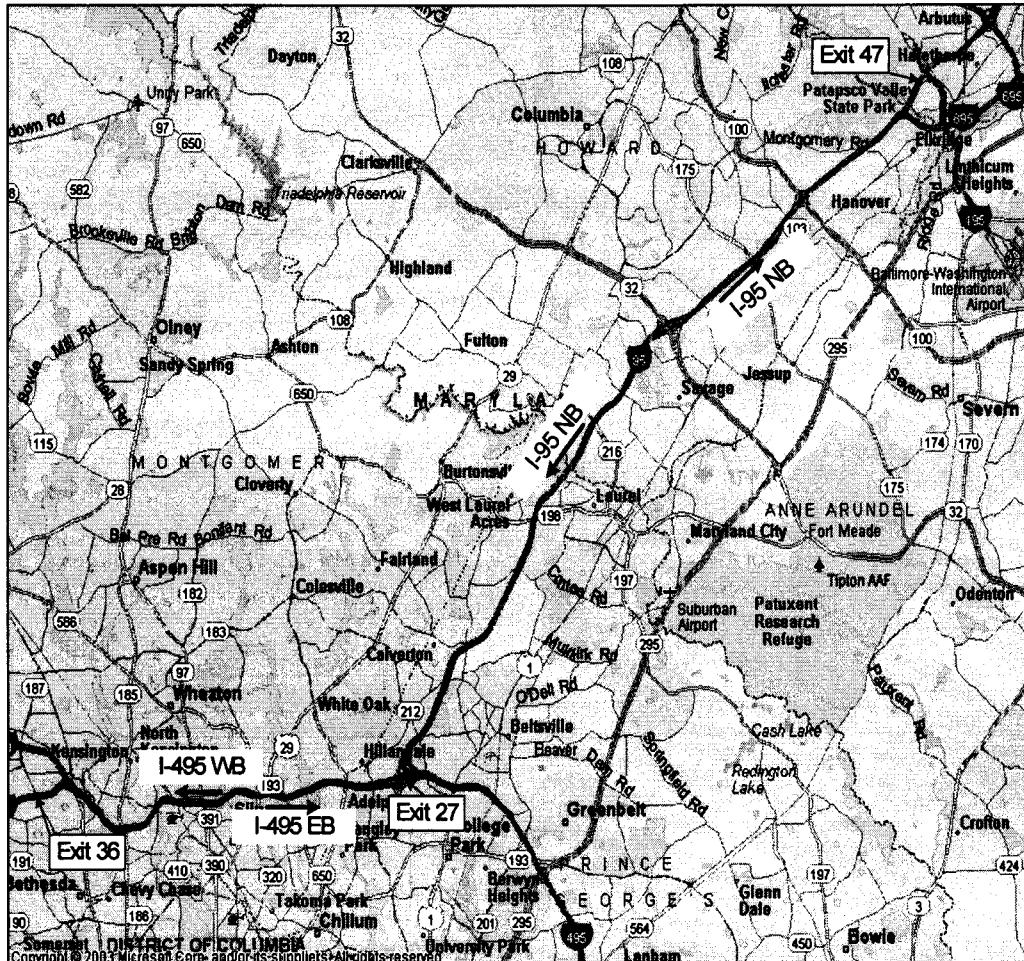
(2-4)를 위한 프로그램 및 운영시스템에서 제시되어 왔으나, 대부분이 비반복정체는 반복정체와 동일하다는 가정을 바탕으로 하고 있다(4-5). 이밖에 다른 연구들은(6-7) 반복과 비반복정체 시 지체시간을 추정하는 방법들을 제시되어 왔는데, 주로 사고와 같은 동일한 원인이 발생하기 전의 반복정체와 발생 후의 비반복정체시간을 측정하는 연구가 진행되어 왔으며, 그들의 독립적으로 발생시키는 정체시간은 고려되고 있지 않다. 이런 경우에, 어떤 계선된 교통류 정체관리 프로그램이 반복 및 비반복정체에 미치는 영향을 제대로 평가하는 작업은 결코 쉬운 일이 아니다.

한편, 대상 교통류에 미치는 이러한 정체의 영향을 완화시키기 위한 노력으로서, 최근에 실시간 교통관리와 정보제공을 위하여 ITS 기술들을 개발 및 현장에서 테스트하고 있다. 하지만, 그러한 기술들의 실제적용을 위한 기능성 및 실용성 측면에서 여전히 초기단계에 머물고 있는 실정이며, 특히 비반복정체 등 복잡하고 불안정한 교통류에서는 더욱 그러하다. 더욱이, 반복과 비반복정체의 독립적인 영향을 비교하거나 그들의 해결을 위한 개선우선순위에 대한 연구는 활발히 진행하지 못하고 있는 실정이다. 만약 고속도로 네트워크에서 반복과 비반복정체의 영향을 제대로 평가할 수 있다면, 제약된 재정과 자원을 효과적으로 배정하고 관

리할 수 있는 중요한 지침이 될 수 있을 것이다.

이러한 이슈들을 다루기 위한 기초단계로서 본 연구는 우선적으로 독립적인 반복 및 비반복정체하에서 그들의 서로 다른 교통영향을 분석하는데 초점을 맞추었으며, 다음과 같은 순서로 구성된다. II장은 반복 및 비반복정체가 고

속도로 구간에 미치는 영향으로서 총지체시간을 추정하여 비교하였다. III장은 도로공사와 같은 비반복정체하에서 대기행렬을 분석하였으며, IV장은 고속도로 정체하에서 2개의 ITS 기술의 적용가능성을 가늠하기 위한 사례연구를 요약하였다. 마지막 장에서는 본 연구의 결론과 향후 연구과제내용을 요약하였다.



<그림 1> 지체시간 추정을 위한 I-495와 I-95 고속도로 구간

## II. 반복 및 비반복정체하의 지체시간 비교

반복 및 비반복정체가 고속도로구간에 미치는 독립적인 영향을 비교하기 위하여, 여기서는 실제 현장자료와 시뮬레이션 자료를 가지고 반복 및 비반복정체로 인한 지체시간을 추정한다. <그림 1>에서 보는 바와 같이, 대상구간은 두 개의 고속도로구간인 I-495와 I-95으로 구성되어 있다. I-495구간은 I-95와 연결되는 27번 진출램프(exit 27)와 MD 187과 연결되는 36번 진출램프(exit 36) 사이를 말하며, I-95구간은 27번

진출램프와 I-195와 연결되는 47번 진출램프(exit 47) 사이를 말한다.

### 1. 반복정체하의 지체시간 추정

반복정체를 유발하는 오전 첨두시간은 7:00에서 9:30까지이며 오후 첨두시간은 16:00에서 18:30까지이다. 독립적인 반복정체로 인한 지체시간은 비반복정체를 유발하는 요소(사고, 도로공사, 이벤트 등)가 없는 해당 첨두시간 동안 측정된 통행시간과 속도자료를 가지고 추정한다. 추정을 위한 주요과정은 다음과 같다.

- 1 단계: 첨두시간동안 대상 고속도로구간에서의 통행시간 자료를 수집한다;
  - 2 단계: 기 정해진 자유속도(free flow speed)하에서 평균 통행시간을 계산한다;
  - 3 단계: 1단계와 2단계 사이의 통행시간 차이를 계산한다;
  - 4 단계: 실제 교통량자료를 가지고 총지체시간을 계산한다.

1 단계에서는 2005년에 수집된 통행시간자료가 사용되었으며, <표 1>은 대상구간에서 수집된 통행시간자료 현황을 보여준다.

<표 1> I-495와 I-95 대상구간에서 방향별로  
수집된 통행시간자료

방향*	7:00- 7:30am	7:30- 8:00am	8:00- 8:30am	8:30- 9:00am	9:00- 9:30am	합
I-95SB (NB)	10 (3)	15 (4)	14 (5)	3 (14)	0 (5)	42 (32)
I-495WB (EB)	8 (3)	10 (3)	12 (13)	11 (10)	10 (0)	51 (29)
	4:00- 4:30pm	4:30- 5:00pm	5:00- 5:30pm	5:30- 6:00pm	6:00- 6:30pm	합
I-95SB (NB)	0 (4)	3 (5)	3 (7)	3 (3)	3 (0)	12 (19)
I-495WB (EB)	6 (3)	4 (4)	4 (3)	3 (3)	0 (3)	17 (16)

(\*) SB: 남쪽방향, NB: 북쪽방향 / WB: 서쪽방향, EB: 동쪽방향

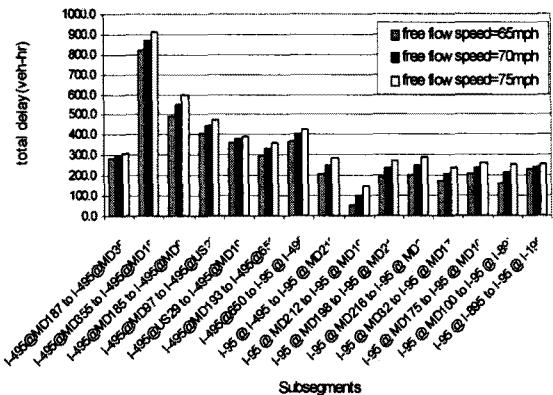
더불어, 자유속도로서 65mph, 70mph 및  
75mph가 자유류 상태에서의 통행시간을  
계산하는데 사용되었는데, 이 속도는 자유류  
교통조건하에서의 실제 운행속도를 고려하기  
위하여 규정속도(regulatory speed  
limit)(I-495은 55mph, I-95는 65mph)보다 높은  
값을 사용하였다.

위의 과정을 거치게 되면, <표 2>에서 보는 바와 같이 반복정체로 인하여 일년동안 대상 고속도로 구간(I-495와 I-95)의 양방향에서 발생되는 총 지체시간을 얻을 수 있다.

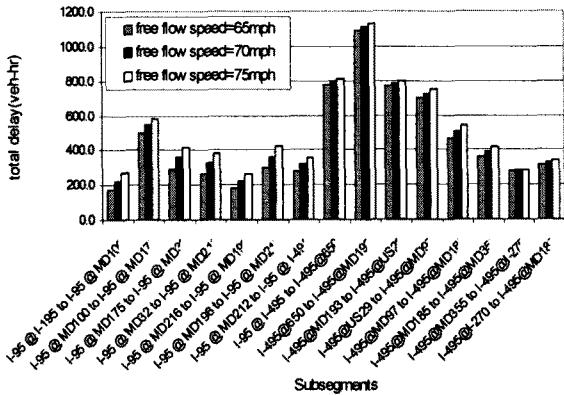
<표 2> 대상구간에서 발생되는 반복정체로 인한 총 지체시간

	총 지체시간 (million veh-hr-yr)		
free-flow speed	65mph	70mph	75mph
I-495	2.80	3.51	3.81
I-95	2.72	3.34	3.59
합	5.52	6.85	7.40

참고로, <그림 2>와 <그림 3>은 오전 첨두시간동안 발생되는 방향별 총 지체시간의 분포를 보여준다.



<그림 2> 오전첨두시 I-495EB와 I-95NB의  
총지체시간 분포



<그림 3> 오전첨두시 I-495WB와 I-95SB의  
총지체시간 분포

## 2. 비반복정체하의 지체시간 추정

비반복지체를 추정하기 위하여, 본 연구는 기존에 개발된 비선형회귀모형을 이용하였는데 특히, 이 모형은(8) 사고로 인하여 과도하게 발생되는 지체시간과 교통량, 전체 차로수에서 사고로 인한 폐쇄된 차로수의 비 등과의 관계를 고려하였다. 아래 식이 차로폐쇄를 유발하는 사고자료를 바탕으로 비반복 지체시간을 추정하기 위하여 사용된 모형이다.

$$\Delta Delay = e^{-a} * (V)^b * (NLB / TNL)^c * (ID)^d$$

여기서,  $\Delta Delay$  = 사고로 인한 지체시간

*TNL* = 총 차로수

*NLB* = 폐쇄된 차로수

$V$  = 교통량 그리고

*ID* = 사고진행시간

주의할 점은, 다양한 사고형태 중에서 본 연구에서는 길어깨(shoulder)가 폐쇄되는 사고형태(즉,  $NLB / TNL = 1$ )만을 고려하였는데, 그 이유는 반복정체하의 교통상황과 비슷한 상황을 가정하기 위함이다.

사고로 인한 지체시간자료를 얻기 위하여, 시뮬레이션 실험을 통한 결과를 가지고 위식을 이용하여 지체시간을 계산하였다. 시뮬레이션 실험을 위한 보정과정은 실제 길어깨가 폐쇄되는 사고시나리오를 바탕으로 CORSIM(9)를 가지고 이루어졌다. 비반복 정체로 인한 지체시간 추정 과정은 다음과 같다:

- 1 단계: 총 차로수가 4인 실제 대상구간을 포함하는 고속도로 시뮬레이션(CORSIM) 네트워크를 만든다;
- 2 단계: 최대통과교통량을 용량으로 선택한다;
- 3 단계: CORSIM에서 통행파라메터(예: rubbernecking factor, design free flow speed, car-following factor, 등)를 보정한다;
- 4 단계: 길어깨 폐쇄를 유발하는 사고자료를 가지고 보정된 시뮬레이션을 이용하여 지체시간을 수집한다;
- 5 단계: 위 4단계에서 실험된 동일한 교통상황에서 사고가 없을 경우의 통행시간을 수집한다;
- 6 단계: 위 4, 5단계 결과를 가지고 해당 사고로 인한 지체시간을 계산한다;
- 7 단계: 위 6 단계 결과를 가지고 통계분석을 수행한다.

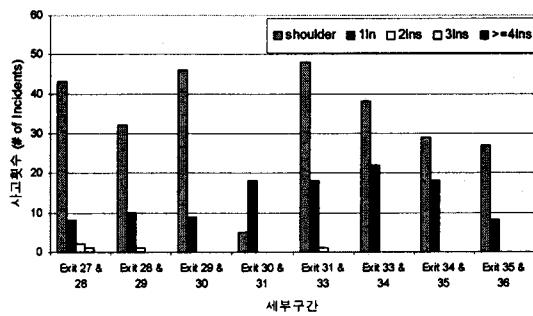
제시된 모형식을 바탕으로, <표 3>은 실제 사고시 교통현황을 보정하기 위한 시뮬레이션 파라메터 중 Rubbernecking factor의 값에 따른 지체시간모형의 추정결과를 요약한 것이다.

<표 3> 비반복지체시간 추정모형

시나리오	지체추정모형		
20%* <i>t</i> -value	$\Delta Delay = e^{-133.718} * (V)^{17.626} * (ID)^{1.041}$ R-square = 0.81 Intercept = -7.04, ln(V) = 7.15, ln(ID) = 2.16		
30% <i>t</i> -value	$\Delta Delay = e^{-84.055} * (V)^{11.734} * (ID)^{0.558}$ R-square = 0.88 Intercept = -13.47, ln(V) = 14.77, ln(ID) = 2.60		
40% <i>t</i> -value	$\Delta Delay = e^{-78.401} * (V)^{10.987} * (ID)^{0.943}$ R-square = 0.93 Intercept = -18.46, ln(V) = 19.96, ln(ID) = 3.86		

(\*): Rubbernecking factor 값

비첨두시간 동안에 비반복정체로 인한 지체시간자료는 2004년 메릴랜드 고속도로 관리청(MSHA: Maryland State Highway Administration)에 있는 교통운영센터 (TOC: Traffic Operation Centers)에서 사고자료를 가지고 구했다. 간단히 말하면, I-495와 I-95상에서 수집된 사고자료 수는 각각 3404와 1244건이며, 본선차로폐쇄를 유발하는 심각한 사고자료수는 각각 673과 251건이다. <표 4>는 I-495 대상구간상에서 발생한 길어깨가 폐쇄되는 사고수의 분포이다.



<그림 4> I-495 대상구간상의 길어깨폐쇄를 유발하는 사고분포

### 3. 반복 및 비반복정체하의 지체시간비교

위 1과 2의 결과를 바탕으로, 본 연구에서는 독립적으로 발생하는 반복과 비반복정체로 인한 지체시간을 구했다. <표 4>는 반복지체시간에 대한 비반복지체시간의 비율을 나타낸다.

<표 4> 독립적인 반복 및 비반복 지체시간 비교

시나리오	대상고속도로 구간	비반복지체시간/반복지체시간 비율
20%*	I-495	3.00
	I-95	1.20
30%	I-495	3.05
	I-95	1.17
40%	I-495	3.00
	I-95	1.15

(\*) Rubbernecking 값

<표 4>에서 I-495상에서는 비반복정체가 지체의 주요원인이 되고 있음을 보여주고 있는데, 특히, I-495에서 MD650과 MD193구간 이 반복(0.597 million veh-hrs)과 비반복지체시간(1.360 million veh-hrs) 차이가 가장 큰 것으로 나타난다. 반면, I-95구간에서는 개략적으로 반복과 비반복정체로 인한 지체의 영향이 비슷함을 보여준다.

비록 위 비교는 고속도로 구간의 제한된 수의 사고자료로부터 얻은 결과지만, 전체적으로 고속도로상에서 발생하는 비반복정체의 영향이 반복정체보다 크다는 것을 알 수 있다. 더 나아가, 이것은 반복정체보다 비반복정체에 대한 개선방안에 대한 노력이 우선적으로 이루어져야 할 필요가 있음을 암시하고 있다.

### III. 고속도로 공사 중 교통정체로 인한 대기행렬의 영향

I 장에서 언급했듯이, 교통정체로 인한 대기행렬은 고속도로 네트워크의 운영효과뿐만 아니라 교통안전에서 큰 영향을 미치는 요소이다. 특히, 병목구간, 도로공사, 또는 사고와 같은 교통류 저해요소로 인한 비반복정체하의 대기행렬에서 운전자는 긴 대기행렬로 인한 지체뿐만 아니라 급격한 속도감소와 제한된 주행시거 등을 경험하게 된다.

일반적으로, 비반복정체로 인한 대기행렬 길이는 예측하기가 어렵다. 이유는 처해진 교통조건에 따라 다양한 형태의 대기행렬 길이가 나타나기 때문이다. 예를 들면, 도로공사(work zone) 형태 중에서 차로가 폐쇄되는 경우, 공사기간 동안의 교통상황에 따라 짧거나 긴 대기행렬을 보여준다. 더욱이, 공사기간이 계획된 기간보다 자연되는 경우에는 최대대기행렬 길이는 인접 고속도로구간으로 확대될 수 있으며 잠재적으로는 해당 고속도로 네트워크 성능을 약화시킬 수 있다.

여기서는 고속도로 공사 중 발생하는 대기행렬을 분석하여 최대대기행렬이 어느 정도이며 공사구간 상류부에 어느 정도까지 영향이 미치는지 알아본다.

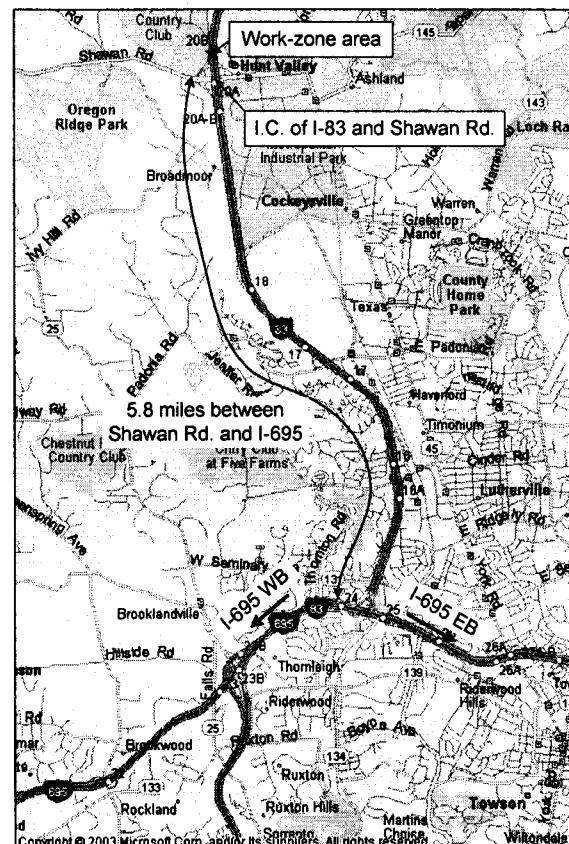
#### 1. 대상 고속도로구간

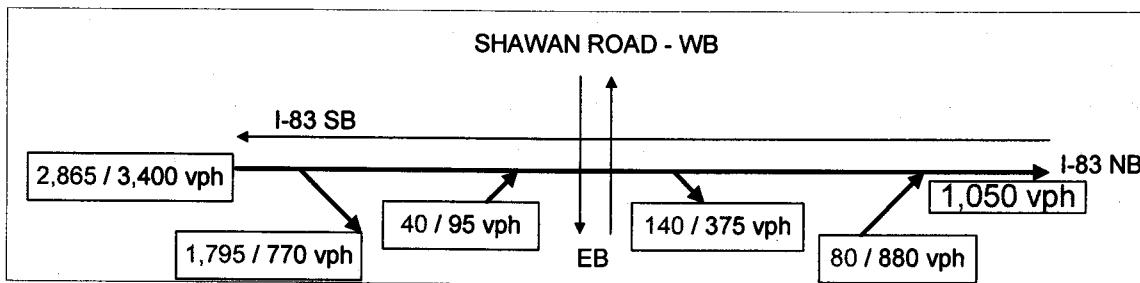
<그림 5>는 대상 공사구간의 위치와 주변 고속도로 네트워크를 보여주고 있다. 공사구간은 고속도로 I-83 NB와 간선도로인 Shawan Rd. 사이에 있는 인터체인지(IC) 하류부에 위치해 있으며, I-83 NB 상류부 길이는 고속도로 I-695 까지 약 5.8 miles 정도이다.

#### 2. 공사구간 시뮬레이션 설계

대상공사구간의 실제 기하구조 및 교통량 자료를 바탕으로, 본 연구에서는 CORSIM을 이용하였으며, 시뮬레이션 결과의 신뢰성을 확보하기 위하여 대상 공사구간에 대한 시뮬레이션 네트워크를 보정하였다. 전체적인 보정작업은 다음과 같다.

- 공사구간의 운전 및 통행행태를 반영하기 위한 주요 시뮬레이션 파라메터 값 보정
  - Rubbnecking factor
  - Car-following sensitivity factor
  - Desired free-flow speed
- 대상 교통조건 반영 (<그림 6> 참조)
  - 상류부 교통량 (Upstream volume)
  - 공사구간 통과교통량 (Work-zone throughput)
  - 합류부의 평균통행속도(Average speed at the merge point)

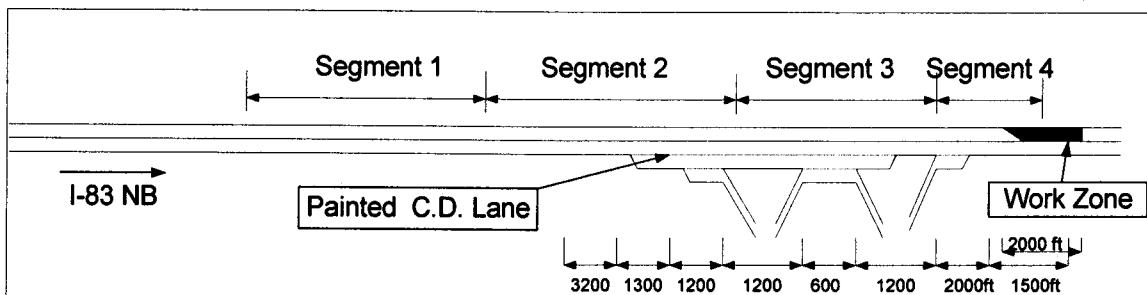




<그림 6> 첨두시 평균교통량 (오전/오후)

<그림 7>은 시뮬레이션 네트워크를 보여주는데 공사구간 길이는 4,000ft 정도이며 인터체인지 하류부쪽에서 왼쪽차로가 폐쇄되어 있다. 특히 공사구간 하류부에서의 인터체인지의 기하구조는 실제자료(예: 엇갈림구간 및 부가

차로구간)를 바탕으로 설계된다. 공사시행기간을 나타내는 시뮬레이션 시간은 30분, 45분, 1시간 및 2시간으로 나누어 수행하였으며, 상류부의 유입교통량 분포에 따라 반복 작업을 통하여 평균값을 얻는다.



<그림 7> 시뮬레이션상의 공사구간 네트워크

<표 5>는 대상 2차로 고속도로 구간에서 왼쪽차로가 폐쇄되는 도로공사시 시뮬레이션 보정결과를 비교하여 보여주고 있다.

<표 5> CORSIM 고속도로 공사구간 시뮬레이션 보정결과

교통조건	실제자료	시뮬레이션 결과	
		전	후
상류부 교통량	2695 vph	2695vph	2695voh
증차량비율	13%	13%	13%
합류부의 평균통행시간	21.5mph	32.6mph	22.1mph
공사구간 통과교통량	1610vph	1807vph	1616vph

### 3. 오전첨두시 최대대기행렬

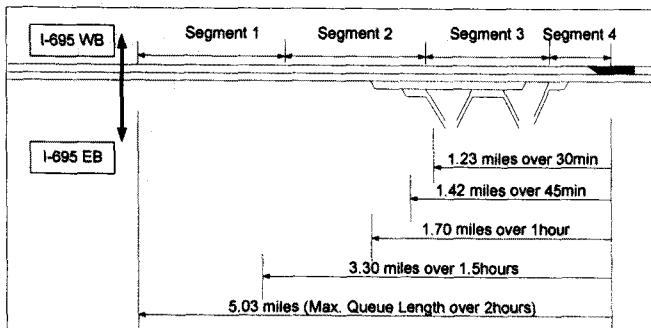
대상 공사구간에서 오전 첨두시간 동안, 실질적인 대기행렬은 나타나지 않았는데 주 이유는 공사기간동안 통과차량(2,865vph)의 상당수

(e.g., 1,795vph) 가 공사구간을 통과하기 전에 간선도로인 Shawan EB Rd.로 빠져나가기 때문이다. <그림 6>에서 보여주는 바와 같이, 대상 인터체인지지를 통과한 후 실제 주방향의 교통량은 단지 1,050vph이다.

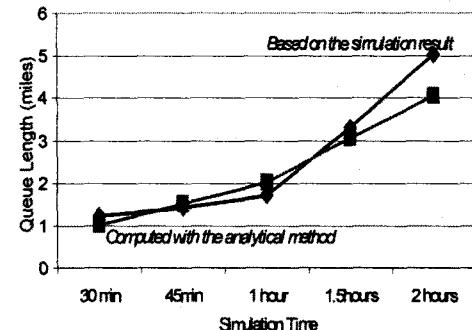
### 4. 오후첨두시 최대대기행렬

오후첨두시 주어진 교통조건하에서, <그림 8>은 기정해진 공사기간에 따른 최대대기행렬 길이의 변화를 보여주고 있다. 특히, 공사기간이 2시간을 넘길 경우에는 대기행렬의 영향이 상류부인 인접고속도로(즉, I-695 <그림 5> 참조)까지 미칠 수 있음을 보여준다.

더불어, <그림 9>는 단순 충격파 이론(10)에 의한 결과를 보여주는 사례로서, 이 두 결과의 공통점은 도로공사를 위한 운영시간이 지연될수록 최대대기행렬 길이는 급속하게 커지게 됨을 보여준다.



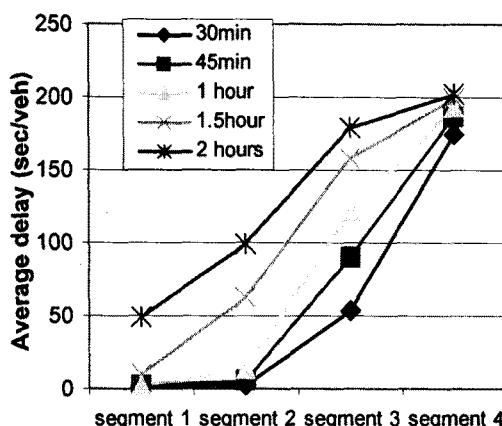
<그림 8> 공사기간에 따른 최대대기행렬 길이비교



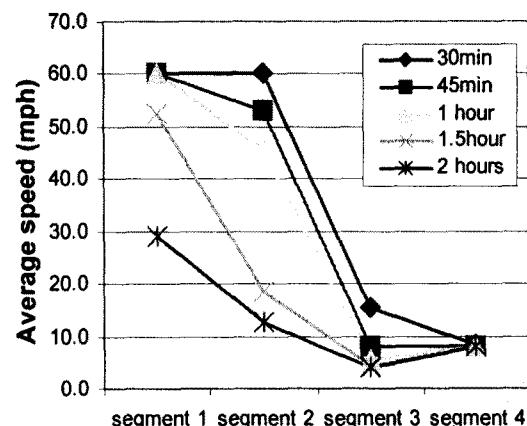
<그림 9> 시뮬레이션과 충격파에 의한 최대대기행렬 길이비교

도로공사로 인한 정체가 지체시간 및 속도에 미치는 영향을 분석하기 위하여, <그림 10>은 공사지역 상류부의 연속구간으로 진행되는 지체시간 및 속도의 영향을 보여준다. 이것은

운전자들이 공사구간에 접근할수록 급속하게 그들의 평균속도 감소와 평균지체 증가정도가 급속하게 진행됨을 보여준다.



<그림 10> 도로공사정체로 인한 지체와 속도진행상황 비교



#### IV. 교통정체하의 ITS기술 적용가능성 분석

교통정체 및 그 영향에 대한 연구와 함께, 최근 많은 ITS 기술들이 개발되어 교통정체로 인한 영향을 최소화하기 위해 실제 고속도로구간에서 적용되고 있다. 그러나, 그들의 잠재적인 효과에도 불구하고 실질적인 성능은 모든 정체상황에서 보장되는 것은 아니다. 여기서는 교통정체하에서 2개의 ITS 기술인 교통정보예측시스템(TIPS: Traffic Information and Prediction System)과 첨단속도정보시스템(ASIS: Advanced Speed Information System)의 성능평가 결과를 통하여

교통정체특성에 따라 그들의 적용가능성을 알아보도록 한다.

##### 1. 교통정보예측시스템(TIPS)

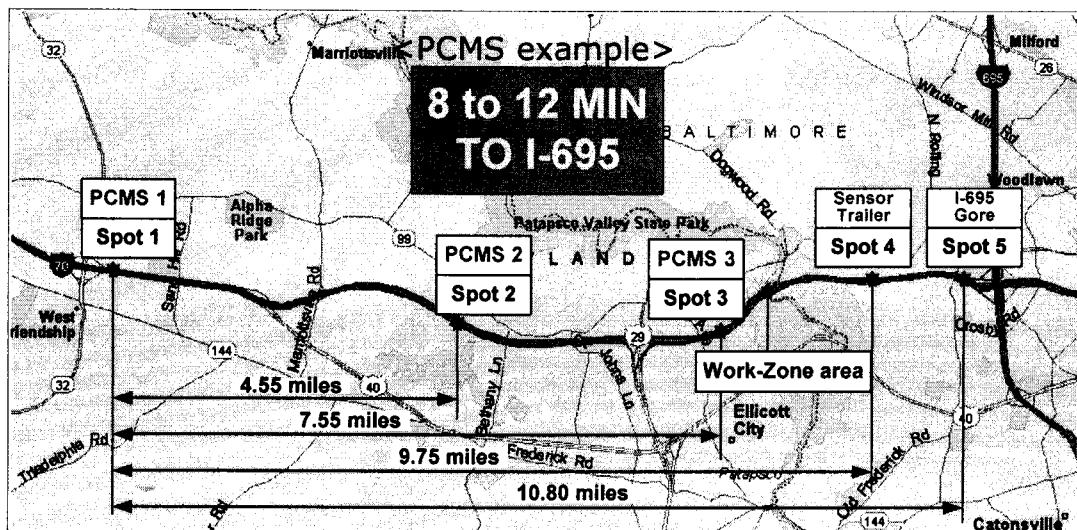
TIPS(11)는 고속도로 주요정체구간(예: 도로공사구간)에 접근하는 운전자들에게 통행시간을 추정하여 제공해주는 이동식 정보제공 시스템이다. 이 시스템은 교통센서(예: RTMS, Remote Traffic Monitoring Sensor)간 거리를 바탕으로 통행시간을 계산하고 일정 시간간격(예: 30초)마다 통행시간정보를 업데이트해준다.

## 시스템 설치

본 시스템은 미국 메릴랜드주 고속도로관리청 (MSHA: Maryland State Highway Administration)과 업체(PDP Association Inc.)에 의하여 개발된 ITS 기술로서, I-70 EB 고속도로구간(US-32와 I-695사이의 약 11 miles)에 설치되었다. <그림 11>은 대상 I-70 EB 구간상에 설치된 전체 TIPS를 보여주고 있으며, 하류부 구간(Spot 3과 Spot 4사이)

에서는 도로공사로 인하여 중앙분리대 또는 왼쪽 차로가 폐쇄되어 있는 교통상황이다.

<그림 12>에서 보는 바와 같이, 이동식 가변정보판(PCMS: Portable Changeable Message Sign)을 통해 제공되는 통행시간정보는 각 PCMS에서 최종 지점(Spot 5: I-695 분기점) 까지 예측된 통행시간의 범위(예: I-965까지 8-12분 / 8 TO 12 MIN TO I-695)를 보여주게 된다.



<그림 11> TIPS 설치개요도

## 자료수집 (시험차량법)

오전 및 오후 첨두시간대는 첫 번째 PCMS(PCMS #1)가 설치되어 있는 Spot 1에서 관측된 교통량 분포에 의하여 다음과 같이 정해진다.

- 오전첨두(AM peak) - 06:30 to 10:00
- 오후첨두(PM peak) - 16:00 to 19:00

신뢰성 있는 통행시간을 얻기 위하여 본 연구에서는 시험차량법을 이용한 다음 일련의 과정을 반복하여 실제자료를 얻게 된다:

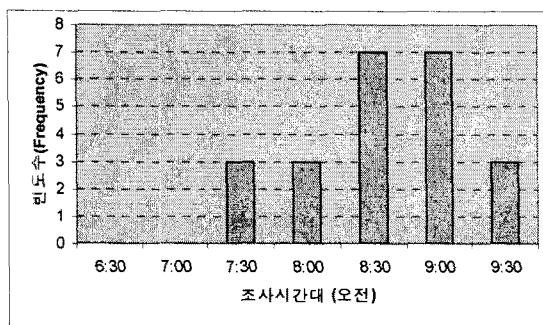
- 1 단계: 일련의 시험차량을 통하여 대상 I-70 EB 구간을 5내지 10분 간격으로 출발시킨다;
- 2 단계: 대상 도로공사구간을 통행하는 시험차량들의 통행시간표를 순서대로 작성한다;
- 3 단계: 위의 1 단계와 2 단계를 서로 다른 첨두 시간대와 다양한 날씨조건하에서 반복 수행한다.

## TIPS 평가결과

제안된 TIPS의 평가는 시스템의 정확성과 신뢰성을 근거로 수행되었으나, 지면제약상 정확성에 대해서만 서술하기로 한다. 시스템의 정확성은 실제 현장에서 조사된 통행시간을 각 PCMS에서 제공되는 통행시간과 비교하여 평가되는데 해당 TIPS의 정확성 평가에 대한 잠정적인 결론은 다음과 같다(<그림 11> 참조).

- 종점(Spot 5)에서 먼 PCMS일수록 예측 정보의 정확성은 떨어지거나 교통량의 변화에 영향을 많이 받는다. 예를 들면, 관측기간 동안 Spot 1(PCMS #1)에서 제공되는 종점까지의 예측 통행시간정보의 정확성은 매우 낮게 나타났다.
- TIPS은 정체가 되는 첨두시간 동안 정확한 통행시간정보를 제공할 수가 없었는데, 특히 첨두와 비첨두시간 사이의 전환되는 시간대인 경우에 예측정보의 정확성은 매우 낮았다(<그림 12> 참조).

- 반면, TIPS는 교통류가 안정적인 정체상태이거나 점진적으로 변화되는 조건하에서 예측정보의 정확성은 높았다.



<그림 12> TIPS의 부정확하게 추정된 통행시간대의 분포 (PCMS #1)

## 2. 첨단속도정보시스템(ASIS) 평가

ASIS(II)는 하류부 센서로부터 속도자료를 가지고 통행속도를 계산하여 상류부에 위치해 있는 PCMS를 통하여 속도정보 및 관련 교통정보를 제공하게 된다. 센서자료 및 정보는 매 30초 간격으로 업데이트 된다.

### 시스템 설치

3개의 PCMS(PCMS #1, #2, #3)가 I-70 EB 구간상에서 TIPS와 동일한 지점에 설치되었으며, 3개의 RTMS(Sensor #1, #2, #4)는 해당 PCMS 다음에 설치되었다.

<표 7>에서 보는 바와 같이, PCMS를 통해 제공되는 속도 및 교통정보는 검지되는 교통상황에 따라 3개 분류로 제시된다.

<표 7> PCMS 정보내용

구분	교통조건	정보메세지
FF	50mph이상이면 자유교통류 상태	SPEED LIMIT 65 MPH
CO	30mph에서 50mph 사이면 교통정체 상태	REDUCE SPEED SPEED AHEAD XX MPH
HC	0mph에서 30mph 사이면 극심한 정체상태	TRAFFIC BACKUP AHEAD STAY ALERT

\* FF (free flow), CO (Congestion), HC (Heavy congestion)

### 자료수집방법

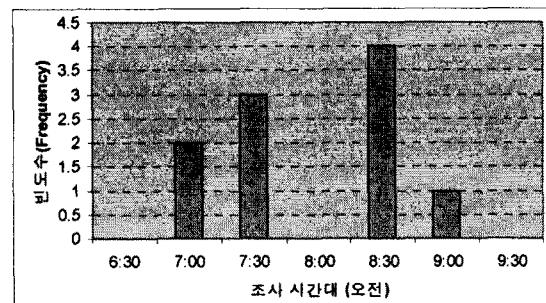
자료수집은 정체상태의 시스템 성능평가를 위하여 TIPS 평가와 동일한 시간대에서 수행된다. 수집된 자료는 PCMS를 통해서 제공되는 교통정보 및 속도정보이며, 전자인 경우는 해당 PCMS 지점에서 메시지 내용이

바뀔 때마다 기록하였으며, 후자인 경우는 스피드건(speed gun)으로 지점 속도를 매 5분 간격으로 기록하였다.

### ASIS 평가결과

평가내용은 주로 시스템의 정확성에 초점을 맞추었는데 이유는 시스템의 신뢰성은 시스템의 H/W 문제로 인하여 통계적인 평가를 수행하기가 어려웠다. 주요 평가결과는 다음과 같다.

- 시스템 운영상태는 날씨의 영향을 많이 받았다.
- 시스템은 첨두시, 특히 사고와 같은 비반복정체 등 교통류 특성의 전환시점에서 정확한 속도정보를 제공하지 못했다 (<그림 13> 참조).
- 안정적인 교통류상태(예: 자유교통류나 장시간 정체상태)에서는 제공되는 정보의 정확성은 높았다.



<그림 13> ASIS의 부정확하게 추정된 통행속도시간대의 분포 (PCMS #1)

## V. 결론

본 연구는 반복 및 비반복 정체에 대한 몇 가지 사례연구를 중심으로 그 특징들을 분석하였다. 총 지체시간과 대기행렬길이 분석을 통하여 독립적인 반복 및 비반복정체가 고속도로에 미치는 독립적인 영향을 비교하였으며, 더불어 실시간 고속도로 정체정보를 제공하는 2개의 ITS 기술들의 적용가능성을 검토하기 위하여 제공되는 정보의 정확성과 신뢰성 평가결과를 바탕으로 알아보았다.

본 연구의 결론은 다음과 같다

- 고속도로상에서 주로 사고나 도로공사 등의 교통류 저해요소(traffic flow disturbances)로 인한 비반복정체에서 첨두시 발생하는 반복정체보다 교통류

패턴이나 운전행태들이 훨씬 불안정한 교통류를 보이고 있다.

- 비반복 정체의 영향으로 발생하는 총 자체시간이나 대기행렬길이가 반복정체인 경우보다 크게 나타난다.
- 첨두시간대와 같이 교통류가 급변하는 교통조건에서는 현재의 ITS 기술은 실시간 정보의 예측과 제공 측면에서 보완해야 할 부분들(예: 검지기술, 예측알고리즘 등)이 많은 것으로 판단된다.

이러한 결론은 고속도로 교통정체 중에서 특히 비반복정체 문제를 대처하기 위하여 반복정체보다 더 많은 노력과 지원이 필요함을 간접적으로 제시하고 있으며, 특히 다음 분야의 연구가 활발하게 진행되어야 한다.

- 사고 및 도로공사시 체계적이고 정확한 교통자료의 수집
- 사고발생시 고속도로 서비스 순찰차량 (patrols)의 기능성 및 효율성 강화
- 비반복정체로 인해 발생하는 통행수요와 교통류패턴 사이의 상관관계 분석
- 교통상태가 급변하는 조건하에서 실제 현장적용을 위한 첨단 ITS 기술과 관련 추정 및 예측알고리즘의 개발

최근에는 고속도로 공사시 효율적인 교통운영을 위한 새로운 ITS 전략과 기술들이 개발 및 시험 운영되고 있는데, 예를 들어 동적합류제어(Dynamic Merge Control, 12)와 가변속도제어(Variable Speed Limit Control, 13) 등은 교통류의 변동에 실시간으로 대응하는 것으로 긍정적으로 평가되고 있다. 이러한 제어전략들은 교통사고나 도로공사로 인한 발생되는 교통정체를 교통운영의 효율성과 안전측면에서 높은 개선효과를 얻을 수 있을 것으로 기대된다.

## 참고문헌

1. Sullivan, E. C., New Model for Predicting Freeway Incidents and Incident Delays, *Journal of Transportation Engineering*, Vol. 123, No. 4, 1997, pp. 267-275.
2. *Congestion Needs Analysis Manual's (CNAM's) Incident Delay Submodel Manual*. New York State Department of Transportation, Albany, 2001.
3. Qi, Y. and Teng, H, Integrated Modeling Approach to Total Incident Delay. In *Transportation Research Record* 1895, TRB, National Research Council, Washington, D. C., 2004, pp. 46-54.
4. *Statewide Highway Congestion Monitoring Program*. HICOMP Report. Division of Traffic Operations, Caltrans, Sacramento, Calif., 1999.
5. Lomax, T. J., Turner, S., and Shunk, G., NCHRP Report 398: Quantifying Congestion. TRB, National Research Council, Washington, D. C., 1997.
6. Dowling R., Skabardonis, A., Carroll, M., and Wang, Z, Methodology for Measuring Recurrent and Nonrecurrent Traffic Congestion, In *Transportation Research Record* 1867, TRB, National Research Council, Washington, D.C., 2004, pp. 60-68.
7. Skabardonis, A., Varaiya, P., and Petty, K. F., Measuring Recurrent and Nonrecurrent Traffic Congestion, In *Transportation Research Record* 1856, TRB, National Research Council, Washington, D.C., 2003, pp. 118-124.
8. Chang, G. L., Shrestha, D., and Point-Du-Jour, J. Y., Performance Evaluation of CHART - An Incident Management Program in 1997. Final Report for the State Highway Administration of Maryland, Hanover.
9. ITT Industries, Inc., Systems Division, ATMS R&D and Systems Engineering Program Team, *CORSIM (CORridor SIMulation) User's Guide*, FHWA, 2003.
10. Ullman, G. L., Queuing and Natural Diversion at Short-Term Freeway Work Zone Lane Closures, In *Transportation Research Record* 1529, TRB, National Research Council, Washington, D.C., 1996, pp. 19-26
11. Chang, G. L. and Kang, K. P., *Evaluation of Intelligent Transportation System Deployments for Work Zone Operations, Part II*. Report MD-05-SP, Department of Civil Engineering, University of Maryland (UMCP), Sponsored by Maryland State Highway Administration, August 2005.
12. Taavola, D., Jackels, J., and Swenson, T., *Dynamic Late Merge System Evaluation: Initial Deployment on US-10*, Summer 2003, Minnesota Department of Transportation, 2004.
13. Lyles, R. W., Taylor, W.C., Lavansiri, D., and Grossklaus, J., A Field Test and Evaluation of Variable Speed Limits in Work Zones, *Transportation Research Board Annual Meeting* (CD-ROM), Washington, D.C., 2004.