

## 고토크를 내는 풍차형 초음파 전동기의 새로운 설계

### New Design of Wind-Mill Type Ultrasonic motor with High Torque

김 우태\*, 김 진수\*  
(Woo-Tae Kim\*, Jin-Soo Kim\*)

#### Abstract

Ultrasonic Motors of Wind-Mill type(diameter in 11.35mm, thickness in 2.8mm, and 1.44g weight) using Piezoelectric Ceramics have been developed. In recent study, Maximum torque in  $100V_{max}$ , 105.8kHz was  $7.2 \mu N \cdot m$ , and bidirectional revolution using single-phase AC was presented. However, it is difficult to use because of small torque. Thus, In present study, New type of Wind -Mill Type Ultrasonic Motor of was designed as stator' structure was changed

**Key Words(중요용어)** : ultrasonic motor, high torque, ring type, single-phase

#### 1. 서 론

압전 세라믹의 우수한 전기적 특성<sup>[1]</sup>을 이용한 초음파 전동기가 많이 개발되어 왔다. 이 초음파 전동기는 기존의 전자식 전동기에 비해 크기가 초소형이고 상대적으로 고토크를 얻을 수 있어 과거에 비해 여러 분야에서 사용하고 있다. IBM사 Barth의 최초 제안으로부터 현재 카메라 렌즈 조절장치, DVD/CD 구동 등에 쓰이고 있으며, 미래의 여러 산업 분야에도 많이 응용될 예정이다<sup>[2][3][4]</sup>. 이러한 흐름에 맞추어 본 연구실에서도 압전세라믹을 이용한 초음파 전동기를 계속 연구 중에 있으며, 최근에는 고정자의 구조가 심벌형인 풍차형 초음파 전동기를 연구하여 왔다. 심벌 모양의 앤드캡을 가진 풍차형 초음파 전동기의 변위는 그 공동깊이가 증가할수록, 두께가 얇을수록 커지며 입력 전압이 클수록 커짐을 알 수 있었다<sup>[5][6]</sup>. 또한, 적당한 가압력을 주어 최대 토크를 측정하고 단상 교류만으로 정·역 회전이 가능함을 알 수 있었다<sup>[7]</sup>. 하지만 이러한 특성에도 불구하고,

실용화 하지 못하는 것은 토크가 실용화하기에는 적기 때문이었다. 이러한 토크를 크게 하기 위해 고정자의 구조를 심벌형에서 다른 구조로 바꾸어 설계하였다.

#### 2. 선행 연구 고찰<sup>[7]</sup>

##### 2.1 기존 풍차형 구조

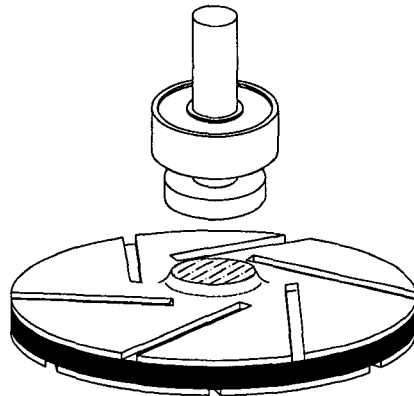


그림 1 기존의 풍차형 전동기의 구조

\* 한국교원대학교  
(충북 청원군 강내면 한국교원대학교,  
tel : 043) 230-3743  
E-mail : jskim@cc.knue.ac.kr )

그림 1과 같이 고정자는 황동으로 만든 오목 앤드캡과 블록 앤드캡 사이에 PZT 원판을 접착시켰으며 각각의 앤드캡은 6슬롯으로 하였다. 고정자의 지름이 11.35mm이고, 높이가 2.37mm이며, 무게가 1.44g이다. 회전자는 회전체, 베어링과 축으로 구성되어 있다.

## 2.2 동작 원리

고정자(stator)에 단상 교류 전압을 가하면 압전체는 반경방향 진동(radial direction vibration)을 한다. 이 진동에 의해 탄성체도 똑같은 변위로 진동하게 되며 이 변위가 슬롯에 전달되면 종방향 변위(longitudinal displacement)와 비틀림 변위(torsional displacement)를 발생시킨다. 이들 두 변위는 앤드캡의 내부 원 주변에서 타원운동을 발생시켜 고정자와 접촉하고 있는 회전자를 마찰에 의해 회전시키게 된다.

## 2.3 실험 결과

위 실험은 인가전압, 슬롯수, 앤드캡의 두께, 주파수를 변화시키면서 적당한 가압력과 최대토크를 측정하였다. 그 결과 가장 적당한 가압력은  $1.2N \cdot m$ 로 나타났으며 정·역 회전도 가능하다는 것이 측정되었다. 그림 2는 인가전압에 따른 최대토크를 슬롯별로 구분하여 보여 주고 있다. 인가전압을 70[V]에서 100[V] 상승시키면서 실험한 결과 최대토크는 서서히 상승하였고 100[V]일 때  $7.2 \mu N \cdot m$ 로 최대임을 보여 주고 있다. 하지만  $7.2 \mu N \cdot m$ 의 토크는 상업적으로 실용화하는 데에는 매우 작다. 이러한 단

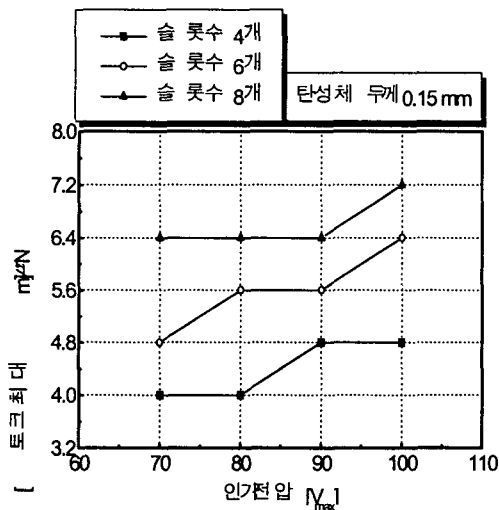


그림 2 인가전압에 따른 최대 토크 특성

점을 보완하고자 동작원리는 위 실험과 동일하게 하고 고정자의 구조를 바꾸어 설계하여 보고자 한다.

## 3. 새로운 풍차형 초음파 전동기 구조의 설계

### 3.1 회전자 구조

그림 3에서와 같이 회전자는 오목 앤드캡에 접촉면이 적당하게 접촉할 수 있도록 제작했다.

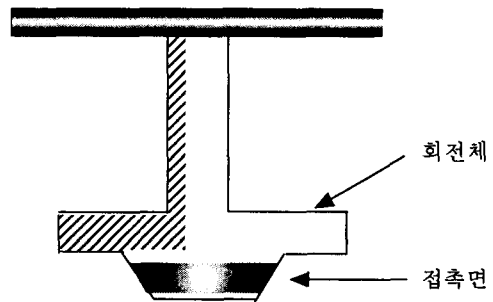


그림 3 회전자 구조

### 3.2 고정자 구조

그림 4와 같이 고정자는 황동으로 만든 오목 앤드캡의 두 개 사이에 PZT 링을 삽입하여 접착하였으며, 지름은 12mm, 높이는 2.5mm로 제작한다. 이러한 구조는 심벌액츄에이터의 블록 앤드캡에 접촉한 회전자보다는 접촉면에서의 마찰을 더 증가시킬 수 있는 구조가 되어 있어 더 큰 변위를 얻을 수 있고 최대 토크도 크게 증가시킬 수 있는 것이 특징적이다.

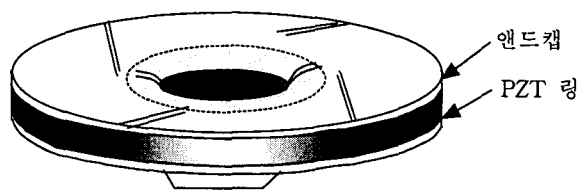


그림 4 고정자의 새로운 구조

### 3.3 측정 방법

그림 5와 같이 회전하는 회전축에 광센서로 신호를 받아 주파수-전압 변환기(f-to-v converter)을 통해 전압 신호로 바꾸고 Encoder를 통해 오실로스코프로 전달함으로써 각속도를 구하게 된다. 이 각속

도를 이용하여 토크를 측정하게 된다.

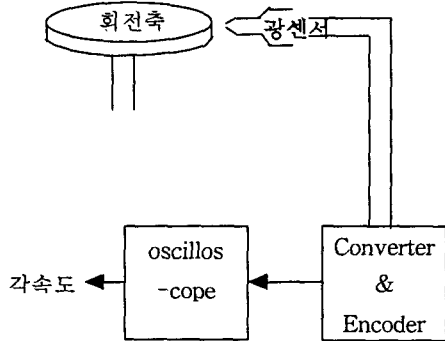


그림 5 실험 방법

### 3.4 토크 구하는 방법

회전축이 원통형이므로 이러한 원통형의 물체에서의 관성능률  $I$ 는

$$I = \frac{1}{2} m R^2 \quad (m : \text{질량}, R : \text{반지름})$$

으로 표현되고 구하고자 하는 순간 토크는 다음과 같은 계산에 의해 구할 수 있다.

$$\Gamma = I \frac{d\Omega}{dt} \quad (d\Omega : \text{각속도의 변화율}, dt : \text{시간의 변화율})$$

## 4. 결 론

기존 선행 연구에 의하면 단상으로 정·역회전 등의 특성이 있었으나, 윗 엔드캡을 블록하게 하여 회전체와의 접촉면이 충분하지 않아 토크 측정시  $7.2 \mu\text{N} \cdot \text{m}$ 이 최대토크이어서 사실상 실용화하기에는 매우 적었다. 그래서 고정자의 구조를 바꾸어 윗 엔드캡을 오목하게 함으로써 회전체와의 접촉면이 커지는 효과를 가지게 되어 기존의 심벌 액츄에이터보다 큰 토크를 얻을 것으로 기대된다.

## 참고 문헌

[1]. Jin-Soo Kim, Ho-Gi Kim, Duck-Chool Lee, Kenji Uchino, "Piezoelectric and Dielectric Properties of  $\text{Fe}_2\text{O}_3$ -doped 0.57PSN-0.43PT

Ceramic Materials", Jpn. J. Appl. Phys. Vol. 38, No. 3A, pp. 1433-1437, 1999.

[2]. H.V. Barth, "Ultrasonic driven motor", IBM Technical Disclosure Bulletin, Vol. 16, No. 7, p. 2263, 1973.

[3]. Naomasa Takhashi, Hiroharu Sato, Hideaki Osawa Koichi Nagai, "Digital Video Disk/Compact Disk(DVD/CD)-Compatible Pickup Head with Dual Lens Rotating Actuator", Jpn. J. Appl. Phys, Vol. 36, No. 1B, pp. 467-473, 1997.

[4]. 김진수, 이명훈, "초음파 전동기의 이론과 응용" 성안당, pp. 4-5, 2000.

[5]. 최성영, 김진수, "심벌액츄에이터의 제작과 변위 특성의 분석", 전기전자재료학회논문지, Vol. 12, No. 5, pp. 401-406, 1999.

[6]. 박만주, 김진수, "단상 초음파 전동기의 공진 및 진동속도특성에 관한연구", 전기전자재료학회 논문지, Vol. 12, No. 4, pp. 312-317, 1999.

[7]. 김영균, 김진수, "풍차형 초음파 전동기의 회전자에 인가된 힘이 회전 특성에 미치는 영향", 전기전자재료학회논문지, Vol. 13, No. 5, pp. 390-395, 2000.

[8]. Jin-Soo Kim, Man-Ju Park, Kenji Uchino, "Composite Ultrasonic Motors Using a Piezoelectric Disc and an Elastic Body of "Windmill" type", Ferroelectrics, Vol. 232, pp. 185-190, 1999.