

면과 선분의 공간 관계 발견 알고리즘

홍 은지^a, 정 소영, 유 석인

^a성공회대학교 컴퓨터정보학부, 서울대학교 천산과학과

An Algorithm to Find Spatial Relationship between an Area and a Line Segment

Eunji Hong^a, SoYoung Jeong,^a and Suk I Yoo^b

^aDept. of Computer & Information Science of SungKongHoe Univ., Dept. of Computer Science of Seoul National Univ

요약

지리 정보 시스템(Geographic Information System, GIS)에서 가장 중요한 부분을 차지하는 것 중의 하나가 공간 데이터 모델(spatial data model)에서 정의된 각 공간 데이터들간의 공간 관계 연산자(spatial relational operator)의 효과적인 구현이다. 공간 데이터는 점(point), 선(line), 면(area)으로 표현될 수 있다. 이를 시이의 모든 공간 관계는 Disjoint, Touch, Cross, In, Overlap 의 다섯 가지 연산자로 표현 가능성이 알려져 있으며, 이를에 대한 실제적인 위상 관계를 표현하는 다양한 수학적 모델링 방법이 존재한다. 하지만, 쉽게 이를 공간 연산자들을 수학적 모델에 따라 그대로 구현하려고 하면, 컴퓨터 상에서는 표현할 수 없거나 많은 자원을 차지하는 데이터 구조를 필요로 한다거나, 또는 비효율적인 알고리즘으로 구현할 수밖에 없는 현실적인 어려움에 봉착한다. 그 중에서도 구현하기 어려운 연산은 면과 선과의 관계, 면과 면과의 공간 관계를 찾아내는 공간 연산자이다. 본 논문에서는 선분의 양끝점을 이용하여 면과 선분(line segment)과의 관계를 찾아내는 알고리즘을 제안한다. 이 알고리즘을 사용하여 면과 선, 면과 면과의 관계를 찾아내는 공간 연산자를 효율적으로 구현할 수 있다.

1. 서론

지리 정보 시스템(Geographic Information System, GIS)에서 가장 중요한 부분을 차지하는 것 중의 하나가 공간 데이터 모델(spatial data model)에서 정의된 각 공간 데이터들간의 공간 관계 연산자(spatial relational operator)의 효과적인 구현이다. 이를 들어, 지리 정보 시스템을 이용하여 “서울시에서 한강이 지나가는 구의 이름을 모두 찾으라”는 명령이라든지, “종로구와 인접한 모든 구의 이름을 찾으라”는 명령 등은 모두 공간 관계 연산자를 이용한 응용 분야가 될 수 있다.

공간 데이터는 점(point), 선(line), 면(area)으로 표현될 수 있다. 점은 면각이나 절이를 가지지 않고 특정 위치(location)를 나타낸다. 선은 1차원으로 면적은 없고 길이만 가지며, 시작점과 끝점이 있다. 만약 선이 직선이라면, 시작점과 끝점으로도 표현될 수 있지만, 복잡한 선은 선의 방향이 바뀔 때마다 중간 점들에 대한 정보를 가지고 있어야 한다. 따라서, 복잡한 선은 직선으로 표현되는 선분(line segment)들의 집합으로 표현된다. 면은 단히 전 공간으로 2차원이며 면적을 가진다. 면의 경계선은 시작점과 끝점이 같고, 선분들로 표현된다.

공간 관계 연산자에 대한 엄밀한 개념 정립을 위해서 기하학적, 위상 수학적 접근 방법이 다양하게 적용되어 왔다. 그 결과 공간 데이터 모델 사이의 모든 공간 관계는 Disjoint, Touch, Cross, In, Overlap 의 다섯 가지 연산자로 표현 가능성이 알려져 있으며 [1] 그에 대한 실제적인 위상 관계를 표현하는 방법으로는 point-set theory^c을 이용한 방법[2], calculus-based method^d을 이용한 방법[3] 등 다양한 수학적 모델링 방법이 존재하고 있다.

GIS 분야에서 통일된 데이터 모델로 규격화하려는 움직임으로 결성된 OpenGIS[4]에서 정의된 공간 데이터 모델 역시 [1]에 언급된 기본적인 5개의 공간 연산자에 기반하여 공간 관계를 정의하고 있으며 그린 데이터들의 위상 기하학적 공간 관계를 수학적으로 표현하기 위해

서 DE+9IM 모델링 방법을 제시하고 있다[5]. DE+9IM 방법은 기본적으로 공간 데이터의 내부(interior) 영역, 외부(exterior) 영역, 경계(boundary) 영역을 정의하고 그들 간의 관계를 헤르로 표현하여 각각의 공간 연산자들이 나타내는 종의에 대응시켜 표현하는 수학적 방법이다. 하지만, 실제 이를 공간 연산자들을 수학적 모델에 따라 그대로 구현하려고 하면, 컴퓨터 상에서는 표현할 수 없거나 많은 자원을 차지하는 데이터 구조를 필요로 한다거나, 또는 비효율적인 알고리즘으로 구현할 수밖에 없는 현실적인 어려움에 봉착한다. 그 중에서도 구현하기 어려운 연산은 면과 선과의 관계, 면과 면과의 관계를 찾아내는 공간 연산자이다.

앞에 기술한 바와 같이, 면과 선은 모두 선분들의 집합으로 이루어져 있으므로, 면과 선, 면과 면과의 관계를 찾아내는데 선분을 이용할 수 있다. 본 논문에서는 면과 선분과의 공간 관계를 찾아내는 알고리즘을 제안한다. 본 논문에서 제시하는 알고리즘의 중요 아이디어는 선분을 이루는 시작점과 끝점이 면과 어떤 공간 관계를 가지는지에 따라 분류한 후, 각 경우마다 면과 선분이 가질 수 있는 공간 관계를 찾아내는 것이다. 이 알고리즘을 사용하여 면과 선, 면과 면과의 관계를 찾아내는 공간 연산자를 효율적으로 구현할 수 있다.

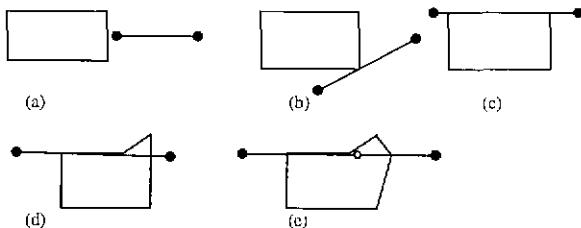
2. 면과 선분의 공간 관계 발견 알고리즘

본 논문에서 제시하는 알고리즘의 중요 아이디어는 선분을 이루는 시작점과 끝점이 면과 어떤 공간 관계를 가지는지에 따라 분류한 후 각 경우마다 면과 선분이 가질 수 있는 공간 관계를 찾아내는 것이다.

우선 점과 면 사이에는 Touch, Disjoint, In의 세 가지 관계성이 성립할 수 있다. 따라서, 선분의 양 끝점이 면과 가지는 공간 관계 가능성은 $3 \times 2 = 6$ 가지이다. 선분과 면은 Overlap 할 수 없으므로, 선분과 면은 Touch, Disjoint, In, Cross 중 하나의 관계를 가진다. 선분의 양 끝점과 면과의 공간 관계 분류에 따른 선분과 면과의 관계가 [표 1]에 있다. 지

민 관계상, 모든 관계를 모두 살펴볼 수는 없으므로, 대표적인 것만 몇 개 살펴본다.

양 끝점이 모두 Disjoint 한 경우를 살펴보자 이 경우 선분 L이 면 A에 In 되는 것은 길de 불가능하다 하지만, 나머지 세 공간 관계는 모두 가능하다. 예는 [그림 1]과 같다.



[그림 1] 선분의 양끝점이 면에 Disjoint 할 경우

대부분의 경우는 A를 이루는 모든 선분에 대해 L이 어떤 관계인지 를 검사해야지 A 와 L이 어떤 공간 관계인지를 파악할 수 있다 예를 들어, A를 이루는 모든 선분이 L과 Disjoint 하다면 A 와 L은 Disjoint 한다고 판단할 수 있다. 하지만, A의 선분 중 L과 Cross 인 선분이 존재한다면, 남은 다른 A의 선분과 L과의 관계는 검사할 필요 없이 A 와 L은 Cross 한다고 판단할 수 있다 [그림 1]에서 (d)는 A를 구성하는 선분 중 오른쪽 선분이 L과 Cross 하고 있으므로, A 와 L은 Cross 한다. 하지만, (e)에서는 L과 Cross 하는 A의 선분이 하나도 없다 Touch하거나 in 하는 선분들이 있을 뿐이다 단, L이 A의 내부를 통과하고 있다는 것을 알 수 있다. 이를 판단하기 위해서, L이 A의 선분과 Touch 하는 경우, 그 교차점에서 L상에 있는 직전 또는 직후의 점((e)에서 °으로 표시된 곳)이 A의 내부에 있는지를 검사한다. 해당 점이 A의 내부에 있다는 것은 L이 A의 내부와 교집합이 있다는 것이고, 양 끝점이 외부에 있으므로, L은 A 와 Cross 한다고 결론 내릴 수 있다 하지만, L과 Touch 하는 선분이 A에 존재하지만, 그 교차점에서 L상에 있는 직전 또는 직후의 점이 A의 내부에 있지 않다면, (b)와 같이 L과 A는 Touch 한다 (c)와 같이 L에 in 되는 선분이 A에 존재한다면, L은 A에 Touch 한다.

이를 표로 나타낸 것이 [표 1]이다 테이블의 열은 선분 L의 양 끝점이 A와 어떤 관계인지를 나타낸 것이다. 테이블의 행은 L과 A의 공간 관계 가능성을 나타낸 것이다 선분 L의 양 끝점이 A 와 Disjoint 할 경우, L과 A가 Disjoint 할 가능성이 있는데, L이 A의 모든 선분과 Disjoint 해이지 L과 A가 Disjoint 하다는 것을 나타내고 있다.

면과 선분의 공간 관계 판단 알고리즘은 [그림 2]와 같다 알고리즘의 입력은 면을 나타내는 A 와 선분을 나타내는 L이다 A는 A를 이루는 선분들의 집합([1, 12, 13, . , ln])으로 이루어져 있으며, L은 시작점 ps 와 끝점 pe로 이루어져 있다. 출력은 A 와 L 간의 공간 관계로서 Touch, Disjoint, In, Cross 중의 하나이다.

```

Input Area A([1, 12, . , ln])
Input LineSegment L(ps, pe)
Output A 와 L 과의 공간 관계
        (In, Cross, Touch, Disjoint 중 하나)

```

```

foundIn <- False
foundTouch <- False
foundDisjoint <- False

if (ps 와 pe 가 모두 A에 In 하거나

```

```

    두 점 중 하나는 In, 하나는 touch 인 경우)
    while q in ([1, . , ln])
        if (L 이 q 에 Cross 하면)
            return Cross
        else if (L 이 q 에 touch 하고, L과 q의 교차점의 직전
                또는 직후의 L 상의 점이 A에 in 하면)
            return Cross
        end if
    end while
    return In
else if (두 점 중 하나는 In, 하나는 Disjoint 인 경우)
    return Cross
else if (두 점 중 하나는 Touch, 하나는 Disjoint 인 경우)
    while q in ([1, . , ln])
        if (L 이 q 에 cross 하면)
            return Cross
        else if (L 이 q 에 Touch 하고, L과 q의 교차점의 직전
                또는 직후의 L 상의 점이 A에 in 하면)
            return Cross
        end if
    end while
    return Touch
else if (두 점 모두 A에 Touch 하는 경우)
    while q in ([1, . , ln])
        if (L 이 q 에 cross 하면)
            return Cross
        else if (L 이 q 에 Touch 하면)
            if (L과 q의 교차점의 직전 또는 직후의
                L 상의 점이 A에 in 하면)
                foundIn <- True
            else (L과 q의 교차점의 직전 또는 직후의
                L 상의 점이 A에 Disjoint 하면)
                foundDisjoint <- True
            end if
        if (foundDisjoint 가 True 이고
            foundIn 이 True 이면)
            return Cross
        end if
    end while
    if (foundIn 이 True 이면)
        return In
    else
        return Touch
    end if
else // 두 점 모두 Disjoint 인 경우
    while q in ([1, . , ln])
        if (L 이 q 에 cross 하면)
            return Cross
        else if (L 이 q 에 Touch 하면)
            if (L과 q의 교차점의 직전 또는 직후의 L 상의
                점이 A에 in 하면)
                return Cross
            else
                foundTouch <- True
        end if
    end while
    if (foundTouch 가 True 이면)
        return Touch
    else
        return Disjoint

```

[그림 2] 면과 선분의 공간 관계 빌드 알고리즘

| | 선분(L)의 양 끝 점이 둘 다 A에 Disjoint | 둘 다 A에 in | 하나는 in, 하나는 Touch | 하나는 Disjoint 하나는 in | 하나는 Touch, 하나는 Disjoint | 둘 다 Touch |
|------------------------|--|--|--|---------------------|--|---|
| A 와 L 이 Disjoint | 가능 | 절대 불가 | 절대 불가 | 절대 불가 | 절대 불가 | 절대 불가 |
| Disjoint 할 추가 조건 (L 이) | A 의 모든 선분과 Disjoint | | | | | |
| Touch | 가능 | 절대 불가 | 절대 불가 | 절대 불가 | 가능 | 가능 |
| Touch 할 추가 조건(L 이) | Disjoint 와 cross 가 아니면 성립 | | | | A 와 cross 하지 않다면 성립 | in 도 Cross 도 아니면 성립 |
| Cross | 가능 | 가능 | 가능 | 가능 | 가능 | 가능 |
| Cross 할 추가 조건(L 이) | Cross 하는 선분이 A에 존재한다. 또는 Touch 하는 선분이 A에 존재한다면, 교차점의 직전 또는 직후 점이 A에 In 한다 | Cross 하는 선분이 A에 존재한다. 또는 Touch 하는 선분이 A에 존재한다면, 교차점의 직전 또는 직후의 L 상의 점이 A와 Disjoint. | Cross 하는 선분이 A에 존재한다. 또는 L 과 Touch 하는 선분이 A의 선분과의 교차점 점이 A에 In 한다 | 성립 | Cross 하는 선분이 A에 존재한다. 또는 Touch 하는 선분이 A에 존재한다면, 교차점의 직전 또는 직후 점이 A에 In 하는 점도 있고 Disjoint 하는 점도 있다 | Cross 하는 선분이 A에 존재한다. 또는 또는 Touch 하는 선분이 A에 존재한다면, 교차점의 직전 또는 직후 점이 A에 In 하는 점도 있고 Disjoint 하는 점도 있다 |
| In | 절대 불가 | 가능 | 가능 | 절대 불가 | 절대 불가 | 가능 |
| in 할 추가 조건 (L 이) | | Cross 가 아니면 성립 | Cross 가 아니면 성립 | | | L 과 Touch 하는 A의 선분의 교차점 점(또는 직후)의 L 상의 점이 A에 In |

[표 1] 선분의 양끝점과 면과의 공간 관계 분류에 따른 선분과 면과의 관계

Verlag:

3. 결론

본 논문에서는 면과 선분과의 공간 관계를 찾아내는 알고리즘을 개발하였다. 본 논문에서 제시하는 알고리즘의 중요 아이디어는 선분을 이루는 시작점과 끝점이 면과 어떤 공간 관계를 가지는지에 따라 분류한 후, 각 경우마다 면과 선분이 가질 수 있는 공간관계를 찾아내는 것이다. 이 알고리즘을 사용하여 면과 선, 면과 면과의 관계를 찾아내는 공간 연산자를 효율적으로 구현할 수 있다. 서울대학교 전산과학과 인포지능연구실에서는 본 논문에서 제안한 알고리즘에 따라 공간 연산자를 구현하였다.

4 Open GIS Consortium, OpenGIS Specification Model, 1997

5. Clementini E, Di Felice P, A Comparison of Methods for Representing Topological Relationships, Information Sciences 80, 1-34, 1994

참고 문헌

- 1 Clementini, Eliseo, Di Felice P, A Model for Representing Topological Relationships Between Complex Geometric Features in Spatial Databases, Information Sciences 90(1-4):121-136, 1996
- 2 Max J Egenhofer Robert D Franzosa Point-set topological spatial relations International Journal of Geographical Information Systems, 5(2) 161-174, 1991
- 3 Eliseo Clementini, Paolino Di Felice, Peter van Oosterom A small set of formal topological relationships suitable for end-user interaction Third International Symposium on Large Spatial Databases, Lecture Notes in Computer Science no 692, pages 277-295 Singapore, June 1993 Springer-