

전시장 안내용 로봇 개발

정연기 (고려대학교 산업공학과)

한민홍 (고려대학교 산업공학과)

윤형우 (삼성전자 생산기술본부)

본 연구에서는 소프트웨어를 통하여 주행경로를 지시하면 이를 따라 자율적으로 주행할 수 있고 지정된 장소에 도달하면 제품의 소개나 안내방송을 수행할 수 있는 자율 이동 로봇을 개발 하였다.

이 안내용 로봇은 초음파 센서, 적외선 센서 그리고 음성 정보를 통하여 현재의 위치 및 진행 방향을 계산할 수 있으며 실시간 주행제어를 할 수 있는 특수한 알고리즘을 사용하였다.

본 이동 로봇은 '93 대전 엑스포에 안내용으로 전시될 예정이며 앞으로 병원이나 공장에서 물건을 운반하는데 사용될 수 있다.