

PWR에서 Core Support Barrel의 진동

Vibrations of the Core Support Barrel in PWR

* 이 병호* 김 유만**
Byung-Ho Lee Yu-Man Kim

1. 서 론

현재 PWR의 동력로의 값은 대당 10 억불이나 되는데, 원래 20년 수명을 예측하고 설계된 것이나, 이를 두 배로 늘려서 40년의 수명을 가질 수 있겠는가 하는 문제가 크게 대두되었다. 본 연구는 가장 중요한 구조물인 로심부 지지통의 수명판정조건을 제시하기 위하여 계산한 일부이다. 수명판정을 하기 위해서는 Barrel의 강제진동 응답으로부터 Fluctuating Stress를 구해야만 한다. 본 연구에서는 Modal Analysis를 이용하여 변위를 모드함수의 급수전개의 형태로 표시하고 가진주파수가 Barrel의 고유진동수와 일치하는 모드만을 냉여서 Fluctuation Stress를 구하였다.

2. 이 론

2.1 고유진동수

[그림 2] 의 모델에서 운동방정식은

$$D\left(\frac{n^2}{a^2} - \frac{d^2}{dx^2}\right)^4 U_{3m}(x) + \frac{Eh}{a^2} \frac{d^4 U_{3m}(x)}{dx^4} - \rho h \omega_m^2 \left[\frac{n^2}{a^2} - \frac{d^2}{dx^2} \right]^2 U_{3m}(x) = 0 \quad (1)$$

이다. 이를 간소화하여 해를 구하고, 경계조건을 적용하면 고유치의 값을 얻을 수 있다. :

$$\begin{aligned} \eta_1 &= 4.730, \eta_2 = 7.853, \eta_3 = 10.996, \eta_4 = 14.137, \\ \eta_5 &= 14.137, \eta_6 = 20.420, \eta_7 = 23.562. \end{aligned}$$

[$\cos \eta \cosh \eta - 1 = 0$ 의 根].

$$n = \frac{nL}{a} \sqrt{\frac{a^2}{Eh} \left[\rho h \omega_m^2 - D \left(\frac{n}{a} \right)^4 \right]} \quad (2)$$

* 한국과학기술원 핵공학과

** 한국과학기술원 기계공학과

이로부터 Natural Frequency를 구하면,

$$\omega_m = \sqrt{\frac{1}{\rho h} \left(\frac{Eh^2}{L^4 n^4} \eta_m^4 + D \left(\frac{n}{a} \right)^4 \right)} \quad (3)$$

을 얻는다(표1). 그러나 이는 공기중에서의 고유진동수이므로 우리가 필요 한 2300psi, 564°F에서의 가압고온의 고유진동수는 부가질량(Added Mass)을 고려하여 구해야 한다.

$$\begin{aligned} \mu_{bm} &= -\frac{\rho}{K_m} \frac{I_n(\kappa_m a) + BK_n(\kappa_m a)}{I_n(\kappa_m a) + BK_n(\kappa_m a)}, \\ B &= -\frac{I_n(\kappa_m b)}{K_n(\kappa_m b)}, \quad \kappa^2 = \left(\frac{\eta_m}{L} \right)^2 - \left(\frac{\omega}{c} \right)^2 \end{aligned} \quad (4)$$

여기서 ρ 는 물의 밀도이고 I_n , K_n 은 각각 제 n차 수성된 3종 및 4종 Bessel 함수이다. 따라서 식(3)은 다음 식으로 수정된다. 표2에 이 값을 나타내었다.

$$\omega_m^* = \sqrt{\frac{1}{\rho h} \left(\frac{Eh^2}{L^4 n^4} \eta_m^4 + D \left(\frac{n}{a} \right)^4 \right)} \frac{1}{\sqrt{1 + \mu_{bm}/\rho M h}}$$

2.2 Fluctuating Stresses

어떤 Disturbance가 Shell의 여러 고유모드를 가진 시킨다. 이를 Modal Analysis로 품다. 일반해는

$$u_i(\alpha_1, \alpha_2, t) = \sum_{m=1}^{\infty} \eta_m(t) U_{im}(\alpha_1, \alpha_2) \quad (5)$$

로 표시된다. 여기서 $\eta_m(t)$ = modal participation factor, U_m = modal function이다.

그리고 예 근한 방정식을 요약하면

$$\ddot{\eta}_m + \frac{\lambda}{\rho h} \dot{\eta}_m + \omega_m^2 \eta_m = F_m \quad (6)$$

여기서

$$F_m = \frac{1}{\rho h N_m} \iint_{\alpha_1, \alpha_2} (q_1 U_{1m} + q_2 U_{2m} + q_3 U_{3m}) A_1 A_2 d\alpha_1 d\alpha_2, \quad (7)$$

$$N_m = \iint_{\alpha_1, \alpha_2} (U_{1m}^2 + U_{2m}^2 + U_{3m}^2) A_1 A_2 d\alpha_1 d\alpha_2 \quad (8)$$

이고, 또한 U_m 의 직교성을 이용하여 $\eta_m(0)$ 와 $\dot{\eta}_m(0)$ 를 구하면

$$\begin{aligned}\eta_m(0) &= \frac{1}{N_m} \iint_{\alpha_1, \alpha_2} [u_1(\alpha_1, \alpha_2, 0) U_{1m} + u_2(\alpha_1, \alpha_2, 0) U_{2m} \\ &\quad + u_3(\alpha_1, \alpha_2, 0) U_{3m}] A_1 A_2 d\alpha_1 d\alpha_2 \quad (9)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\dot{\eta}_m(0) &= \frac{1}{N_m} \iint_{\alpha_1, \alpha_2} [\dot{u}_1(\alpha_1, \alpha_2, 0) U_{1m} + \dot{u}_2(\alpha_1, \alpha_2, 0) U_{2m} \\ &\quad + \dot{u}_3(\alpha_1, \alpha_2, 0) U_{3m}] A_1 A_2 d\alpha_1 d\alpha_2 \quad (10)\end{aligned}$$

을 얻는다. 따라서

$$\begin{aligned}\eta_m(t) &= \frac{P_3 U_{3mn}(x^*, \theta^*)}{\rho h N_m} \\ &\quad \cdot \frac{1}{\omega_{mn}^2 \sqrt{(1 - (\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2)^2 + 4\zeta_{mn}^2(\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2}} \sin(\omega t - \phi_{mn}) \quad (11)\end{aligned}$$

이다. 여기서 주의할 것은 시간이 지남에 따라 감쇠하는 항은 제외했다는 것이다.
그리고

$$U_{3mn}(x^*, \theta^*) = H_{3m}(x^*) \cos(\theta^* - \phi) \quad (12)$$

이고 (x^*, θ^*) 은 Inlet의 좌표이다. 또,

$$\begin{aligned}H_{3m}(x) &= H_m(\sinh \eta_m \frac{x}{L} - \cos \eta_m \frac{x}{L}) \\ &\quad - J_m(\sinh \eta_m \frac{x}{L} - \sin \eta_m \frac{x}{L}); \quad (13)\end{aligned}$$

$$H_m = \sinh \eta_m - \sin \eta_m. \quad (14)$$

$$J_m = \cosh \eta_m - \cos \eta_m. \quad (15)$$

이다.

식(12)의 Mode 함수는 식(1)을 간소화한 식의 해로부터 얻을 수 있다. 그런데 Transverse 성분은 일반적으로

$$U_{3m}(x, \theta) = H_{3m}(x) \cos n(\theta - \phi)$$

로 쓸 수 있다. 여기서 ϕ 는 임의의 각도이다. θ 방향의 어떤 공간을 표시하려면, 두 개의 직교성 분이 필요하다. 이것의 한 Set은 $\phi = 0$, 또 한 Set은 $\phi = \pi/2$ 으로 놓으면 얻어진다. 즉, $\cos n(\theta - 0) = \cos n\theta$, $\cos(n\theta - \pi/2) = \sin n\theta$. 따라서

$$U_{3mn}(x, \theta) = H_{3m}(x) \cos n\theta \quad (16)$$

$$U_{3mn}(x, \theta) = H_{3m}(x) \cos n\theta \quad (17)$$

이다. 그러므로 (x^*, θ^*) 에 작용하는 Point Load의 제 1 Set은

$$F_{mn1} = F_{mn1}^* S(t) \quad (18)$$

$$F_{mn1}^* = C_m(x^*) \sin n\theta^*$$

$$C_m(x^*) = \frac{1}{\rho h N_m} P_3 U_{3m}(x^*)$$

$$N_{mn} = \pi \int_x^L H_{3m}^2(x) A_1 A_2 dx$$

이고, 제 2 Set는

$$F_{mn2} = F_{mn2}^* S(t) \quad (19)$$

$$F_{mn2}^* = C_m(x^*) \cos n\theta^*$$

이다. 따라서 Modal Participation Factor 는

$$\eta_{mn1} = T_m(x^*, t) \sin n\theta^* \quad (20)$$

$$\eta_{mn2} = T_m(x^*, t) \cos n\theta^* \quad (21)$$

으로 표현되고 여기서

$$T_{mn}(x^*, t) = \frac{C_m(x^*) \sin(\omega t - \phi_{mn})}{\omega_{mn}^2 \sqrt{[1 - (\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2]^2 + 4\zeta_{mn}^2(\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2}} \quad (22)$$

$$\phi_{mn} = \tan^{-1} \frac{2\zeta_{mn}(\frac{\omega}{\omega_{mn}})}{1 - (\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2} \quad (23)$$

이다. 그러므로 변위는 Superposition에 의하여

$$\begin{aligned}u_3(x, \theta, t) &= \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} T_{mn}(x^*, t) U_{3m}(x) [\sin n\theta^* \sin n\theta + \cos n\theta^* \cos n\theta] \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} T_{mn}(x^*, t) U_{3m}(x) \cos n(\theta - \theta^*) \\ &= \frac{4P_3}{\rho m h} \\ &\times \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} H_m \left(\sinh \eta_m \frac{x^*}{L} - \cos \eta_m \frac{x^*}{L} \right) - J_m \left(\sinh \eta_m \frac{x}{L} - \cos \eta_m \frac{x}{L} \right) \\ &\times \frac{N_{mn} \epsilon_n \omega_{mn}^2}{\sqrt{[1 - (\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2]^2 + 4\zeta_{mn}^2(\frac{\omega}{\omega_{mn}})^2}} \quad (25)\end{aligned}$$

$$\times \left\{ H_m \left(\sinh \eta_m \frac{x^*}{L} - \cos \eta_m \frac{x^*}{L} \right) - J_m \left(\sinh \eta_m \frac{x}{L} - \cos \eta_m \frac{x}{L} \right) \right\} \cos n(\theta - \theta^*) \sin(\omega t - \phi_{mn})$$

이다. 식(25)에서는 [그림 3]과 같이 4 개의 펌프 Inlet인 경우, 가장 나쁠 때를 고려한 것이다.

다른 변위 u_1 과 u_2 는 u_3 로부터 구해진다. 즉,

$$u_1 = -a \int \frac{\partial u_2}{\partial x} dx + C_1 \quad (26)$$

$$u_2 = - \int u_3 d\theta + C_2 \quad (27)$$

여기서 C_1, C_2 는 경계조건에서 0 이 된다.

그리고 Fluctuating Stress는

$$\begin{aligned}\sigma_{\theta\theta} &= \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon_2 + \nu \epsilon_1) \\ &= \frac{E}{1-\nu^2} \left(\frac{2}{a} \frac{\partial u_2}{\partial \theta} + \frac{u_1}{a} \cdot \frac{1}{a} \frac{\partial^2 u_3}{\partial \theta^2} + \nu \left(\frac{\partial u_1}{\partial x} \cdot \frac{1}{a} \frac{\partial^2 u_3}{\partial x^2} \right) \right) \quad (28)\end{aligned}$$

에서 구할 수 있다. 그런데 m, n 에 대한 무한급수의 모든 항이 필요한 것이 아니라 공진을 일으키는 항만이 두드러지게 크므로 그들 항만 취하면 된다. 우리의 경우에는 표2 에 보인 바와 같이 (1,2) 모드가 공진을 일으키므로

$$\sigma_{\theta\theta}|_{x^*, \theta^*} = \frac{E}{1-\nu^2} \left\{ \frac{3}{L} K_{12} \left\{ H_1 \left(\text{ch} \eta_1 \frac{x^*}{L} - \cos \eta_1 \frac{x^*}{L} \right) - J_1 \left(\text{sh} \eta_1 \frac{x^*}{L} - \sin \eta_1 \frac{x^*}{L} \right) \right\} + \frac{v_a}{L^2} K_{12} \eta_1 \left\{ H_1 \left(\text{sh} \eta_1 \frac{x^*}{L} + \sin \eta_1 \frac{x^*}{L} \right) - J_1 \left(\text{ch} \eta_1 \frac{x^*}{L} - \cos \eta_1 \frac{x^*}{L} \right) \right\} \right\} \frac{1}{4} - \frac{v_a}{L^2} K_{12} \eta_1^2 \left\{ H_1 \left(\text{sh} \eta_1 \frac{x^*}{L} + \sin \eta_1 \frac{x^*}{L} \right) - J_1 \left(\text{ch} \eta_1 \frac{x^*}{L} + \cos \eta_1 \frac{x^*}{L} \right) \right\} \sin(\omega t - \phi_{12}) \quad (29)$$

로 쓸 수 있고 여기서

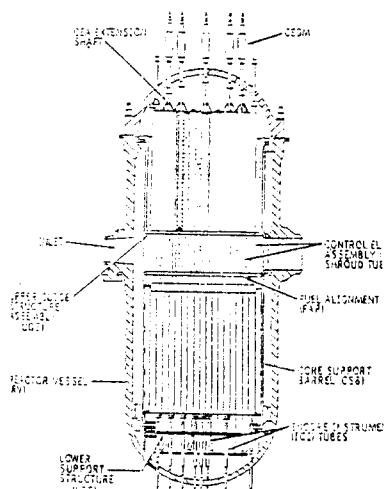
$$K_{12} = \frac{4P_3}{\rho_m h} \times \frac{H_m \left(\text{ch} \eta_m \frac{x^*}{L} - \cos \eta_m \frac{x^*}{L} \right) - J_m \left(\text{sh} \eta_m \frac{x^*}{L} - \sin \eta_m \frac{x^*}{L} \right)}{\sqrt{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_m} \right)^2} + 4\zeta_m^2 \left(\frac{\omega}{\omega_m} \right)^2} \quad (m=1, n=2) \quad (30)$$

이다. 그리고 Pressure Fluctuation Amplitude, P_3 는 [Ref. 2]에서 얻은 표3 을 참조하면 0.52 psi 에서 Inlet의 단면적 $\pi(30/2)^2$ 을 곱하여

$$P_3 = 367.567 \sin \omega t \quad (\text{lb}_f) \\ (\omega = 2\pi \times 40 \text{ rad/sec})$$

이다. 따라서 Fluctuating Stress는 다음의 값으로부터

$$x^* = 144.75 \text{ in}, \quad L = 383 \text{ in}$$



[Fig. 1] Core Support Barrel

$$E = 25.1 \times 10^6 \text{ psi} \\ H_1 = 0.57643 \times 10^2 \\ J_1 = 0.56634 \times 10^2 \\ \cosh \eta_1(x^*/L) \cdot \cos \eta_1(x^*/L) = 3.2865 \\ \cosh \eta_1(x^*/L) + \cos \eta_1(x^*/L) = 2.8562 \\ \sinh \eta_1(x^*/L) - \sin \eta_1(x^*/L) = 1.9274 \\ \sinh \eta_1(x^*/L) + \sin \eta_1(x^*/L) = 3.8806 \\ N_{12} = 0.16857 \times 10^2 \\ 2\zeta = 4 \times 10^{-4} \\ K_{12} = 0.47482 \times 10^3 \\ \sigma_{\theta\theta}|_{x^*, \theta^* (1,2)} = 5.4075 \times 10^4 \text{ kg}_f/\text{cm}^2$$

로 구해진다. 이렇게 큰 값이 나온 것은 델타함수의 점하중이 작용하는 바로 그 위치 (x^*, θ^*)에서의 값이기 때문이다. 그래서 그 위치이외의 4점을 잡아 하중을 분배하여 (x^*, θ^*)에시의 Stress를 Smoothing 하면

$$\sigma_{\theta\theta}|_{x^*, \theta^* (1,2)} = 13.3 \text{ kg}_f/\text{mm}^2$$

으로 얻어진다.

참 고 문 헌

- [1] Vibrations of Shells And Plates, Werner Soedel p140
- [2] L. Lee And Chandra, "Pump Induced Fluctuating Pressures Inner Reactor Coolant Pipe", Int. J. Press. Vess. & Piping, Vol.8 p 407-417 (1980)

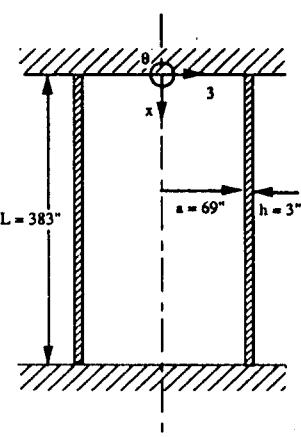
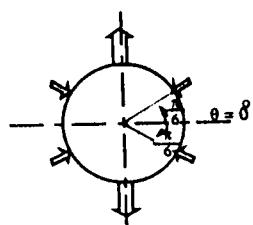


Table 1 Natural Frequencies in Air

$\frac{n}{m}$	1	2	3	4	5	6	7
1	1931.02	502.54	380.95	572.51	877.86	1260.35	1714.38
2	5321.97	1337.80	669.89	651.03	899.99	1267.86	1717.36
3	10434.32	2612.31	1201.34	859.36	968.95	1292.14	1727.10

Table 2 Natural Frequencies in Water

$\frac{n}{m}$	1	2	3	4	5	6	7
1	631.98	251.79	241.47	414.57	688.55	1040.11	1463.87
2	2296.94	738.75	441.39	479.77	712.17	1051.39	1470.63
3	5515.71	1591.24	828.52	647.66	775.88	1078.75	1484.97



[Fig. 2] Inlet System

Table 3 Max. Pump Induced Periodic Pressure on Core Support Barrel at Inlets(psi)

Temp °F	No. of pumps	Rotor speed 20Hz	2×RS 40Hz	Blade pumping Freq. 120Hz	2×BPF 240Hz
564	4	1.28	0.52	2.28	2.84
	3	0.96	0.39	1.71	2.13
	2	0.64	0.26	1.14	1.42