

기하학적 비선형과 재료적 비선형을 고려한 입체트러스 해석에 관한 연구

A Study on Non-Linear Matrial and Geomertric Analysis of Space Truss

○ 이재문* 권영환** 김희중***

ABSTRACT

The object of this study introduces simple formula being based on energy principle to investigate space truss's non-linear, and considers the relation of member's length, height rate and slenderness ratio to rise prymid truss's economic structure ability through each example.

This paper considered space truss's geometric non-linear behavior and material non-linear behavior, so acquired under result through as saying energy principle.

I. 序論

經濟가 發展함에 따라 넓은 空間을 갖는 複合性 格을 지닌 構造物에 대한 要求가 높아지고 있으며, 그에 同伴하여 큰 面積을 제공할 수 있고 다양한 用도를 가진 立體트러스의 利用이 날로 增加하고 있다.

그러나 立體 트러스 構造物은 一般의 外觀上 美麗하고 經濟性에서 低廉한데 비하여 設計에 있어 서 큰 費用이 드는 短點이 있다.

立體 트러스의 設計나 解析은 彈性범위에서 조차 原理上으로는 簡單하지만 計算양이 많기 때문에 實際로 複雜하다. 그리고 非彈性範圍에서의 舉動에 대한 考慮가 필요하다면 問題는 더욱 複雜해진다.

그러므로 本 研究에서는 立體트러스의 幾何學的 非線形과 材料 非線형을 考慮한 舉動을 調査하기 위하여 에너지 停留原理에 基礎한 式을 利用하여 마이컴(PC-AT)으로 解析 可能한 프로그램을 開發하 는데 그 目的이 있다.

② 모든 節點은 핀 接合이라 假定한다.

③ 材料의 應力-變形關係는 그림 1에 나타내는 것을 使用한다.

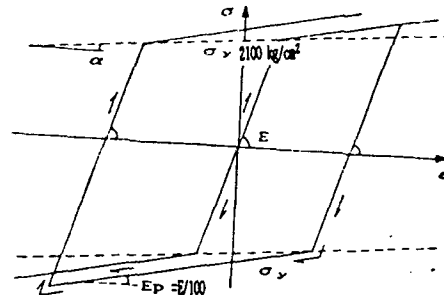


그림 1. 철의 應力-變形關係의 모델

II. 解析方法

II-1. 解析上의 基本假定

本 解析을 하는데 있어서 基本的인 假定은 다음 과 같다.

① 部材는 모두 線材로 취급한다.

* 正會員 慶北大學校 建築工學科 碩士過程

** 正會員 慶北大學校 建築工學科 副教授

*** 正會員 慶北大學校 建築工學科 助教授

II-2. 解析手法의 概要

本 論文에서 使用한 非線形 解析法은 에너지 增分の 停留原理에 基礎한 增分法 이다. 에너지 增分을 變位 增分の 2次 形式으로 表示한 變形度에너지 增分과 外力을 받는 部分이 變位하는 것과 같이 損失外力의 에너지 差를 考慮한다. 여기서 2次 形式의 變分原理를 應用하여 增分變形의 方程式을 誘導하고 Step-by-Step法 과 Iteration法으로 解析하는 方法이다.

III. 聯立 1次 方程式의 誘導

1個의 要素 m 에 貯藏된 變形度 에너지 増分 $\Delta m u$ 는 要素의 座標係에 對한 變位 増分の 2次 形式으로 다음 式과 같이 표시할 수 있다.

$$\Delta m u = \frac{1}{2} \Delta m u^T m K \Delta m u + \Delta m u^T m f_{in} \quad (1)$$

여기서

$\Delta m u$: 要素의 座標係에 對한 節點變位 増分 벡타의 全體 벡타

$\Delta m u^T$: $\Delta m u$ 의 전치 벡타

$m f_{in}$: 増分 計算前의 內部應力에 對해서 필요한 要素의 節點內力 벡타

$m K$: 要素의 剛性 매트릭스

要素 m 의 要素座標係에 對한 變位 増分 $\Delta m u$ 는 IV章에서 說明하는 座標變換 매트릭스 $m L^{-1}$ 에 의해 全構造體의 絶對座標係에 있어서 變位 増分 Δu 를 使用함으로써 다음 式으로 表示할 수 있다.

$$\Delta m u = m L^{-1} \Delta u \quad (2)$$

(2)式의 變換을 考慮하면서 各 要素에 貯藏된 變形度 에너지의 總合을 구함으로써 全 構造體가 貯藏하는 變形度 에너지 増分 Δu 가 구해진다.

$$\Delta u = \sum_m \Delta m u = \frac{1}{2} \Delta u^T K_m \Delta u + \Delta u^T f_{in} \quad (3)$$

한편, 外力의 포텐셜에너지 増分 ΔW_{ex} 는 다음式으로 表示된다.

$$\Delta W_{ex} = \Delta U^T \cdot f_{ex} \quad (4)$$

여기서

f_{ex} : 作用하는 全 節點外力 벡타.

變位 増分 ΔU 가 생긴 後의 포텐셜에너지 増分 $\Delta \Pi$ 는 다음式과 같이 Δu 의 2次 形式으로 表示된다.

$$\Delta \Pi = \Delta U - \Delta W_{ex} = \frac{1}{2} \Delta u^T K_m \Delta u + \Delta u^T K f_{in} - \Delta u^T f_{ex} \quad (5)$$

(5)式을 2次 形式의 變分 原理를 使用하여 任意의 $\delta \Delta U$ 에 對해 $\delta \Delta \Pi = 0$ 이라면, 다음式과 같은 聯立 1次 方程式을 구할 수 있다.

$$K \Delta U_G + f_{in} - f_{ex} = 0 \quad (6)$$

(6) 式으로부터 1차 聯立 方程式을 풀어 ΔU_G 를 구한다. 이 ΔU_G 를 使用해 各 節點의 座標를 修正한다.

$$x_i = x_i + \Delta U_G \quad (7)$$

$$y_i = y_i + \Delta V_G \quad (8)$$

$$z_i = z_i + \Delta W_G \quad (9)$$

ΔU_G : i 節點에 對한 増分變位의 X 方向 成分

ΔV_G : i 節點에 對한 増分變位의 Y 方向 成分

ΔW_G : i 節點에 對한 増分變位의 Z 方向 成分

IV. 部材의 剛性 매트릭스와 內力 벡타.

IV-1. 要素 座標係의 設定

本 解析法에는 Step 및 Iteration의 計算을 行하고, 要素는 兩端의 各 節點間에 直線으로 位置시키는 것으로 變形은 要素間의 節點에 對하여 考慮한다. 이와 같이 各要素의 變形에 對하여, 各各 獨立으로 移動하는 要素의 座標係를 그림 (2)에 表示한 것과 같이 増分變形前의 要素의 兩斷部의 點 (i, j)를 X 軸으로 定하고, 이것과 右手直交座標係를 構成하는 것과 같이 Y, Z 軸을 定한다.

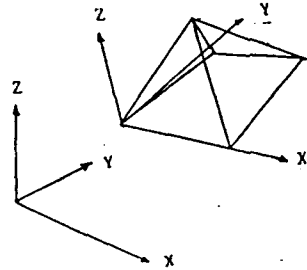


그림 2. 단위좌표계

IV-2. 變位 増分 函數의 設定

要素의 降伏에 關係없이 要素의 X 軸方向 變位를 ΔU , Y 軸方向 變位를 ΔV , Z 軸方向 變位를 ΔW 로 두고 x, y, z 에 對해 1次式의 函數로 나타내면 다음 式으로 表示할 수 있다.

$$\begin{aligned} \Delta u(x) &= \alpha_1 + \alpha_2 x \\ \Delta v(x) &= \alpha_3 + \alpha_4 x \\ \Delta w(x) &= \alpha_5 + \alpha_6 x \end{aligned} \quad (10)$$

여기서

α : 變位 増分函數의 未定係數

IV-3. 要素內部의 變形度 増分

各 要素에 對한 任意의 點 (x, y, z) 上에서 要素軸方向의 變形度 増分 $\Delta \epsilon_x$ 는 다음과 같이 表示할 수 있다.

$$\Delta \epsilon_x = d\Delta v/dx + \frac{1}{2} [(d\Delta u/dx)^2 + (d\Delta v/dx)^2 + (d\Delta w/dx)^2] \quad (11)$$

IV-4. 要素의 節點 變位 増分 벡타와 未定係數 벡타.

本 解析法에 使用하는 節點變位 増分 벡타 ΔU 는 다음式에 表示된 成分을 갖는다.

$$\Delta U = \{ \Delta U_i \ \Delta U_j \ \Delta V_i \ \Delta V_j \ \Delta W_i \ \Delta W_j \}^T \quad (12)$$

여기서

i, j 는 兩端의 節点番號이다.

이 要素의 節点變位벡터 ΔU 와 未定係數벡터 α 의 關係는 變位 増分函數에 要素 兩端의 座標值를 代入하여 만들어진 매트릭스 T 에 의하여 다음의 式으로 表示할 수 있다.

$$\Delta_m U = T \cdot \alpha \quad (13)$$

$$\Delta_m U T^{-1} = \alpha \quad (14)$$

IV-5. 變位の 微分과 未定係數 벡터.

變形度 에너지 増分과 必要한 要素内部의 變形度를 구하고, x 軸上에 대해 $d\Delta U/dx, d\Delta V/dx, d\Delta W/dx$ 등의 變位の 導函數가 必要하다. 이것의 導函數는 變位函數를 微分하는 것이고 다음式과 같이 表示할 수 있다.

$$\frac{d\Delta U}{dx} = \alpha_2 \quad (15)$$

$$\frac{d\Delta V}{dx} = \alpha_4 \quad (16)$$

$$\frac{d\Delta W}{dx} = \alpha_6 \quad (17)$$

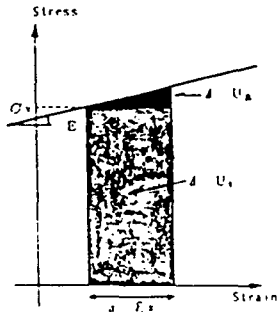


그림 3. 요소에 저장된 변형도 에너지

IV-6. 變形도 에너지 増分の 計算

IV-1 ~ 5에서 敘述한 것으로 부터, 變位 増分 ΔU 가 생길 때 그림 3과 같이 1個의 要素가 貯藏하는 變形도 에너지 増分 $\Delta_m U$ 는 다음과 같이 구할 수 있다.

$$\Delta_m U = \Delta_m U_1 + \Delta_m U_2 \quad (18)$$

$$\begin{aligned} 1) \Delta_m U_1 &= \iiint_V \sigma_x (\Delta \epsilon_x) dx dy dz \\ &= \int_1 \int_A \sigma_x [(d\Delta u/dx)^2 + (d\Delta v/dx)^2 \\ &\quad + (d\Delta w/dx)^2] dA dx \\ &= \Delta_m U_{11} + \Delta_m U_{12} + \Delta_m U_{13} + \Delta_m U_{14} \end{aligned} \quad (19)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \Delta_m U_{11} &= \int_1 \int_A \sigma_x dA (d\Delta u/dx) dx \\ &= \Delta_m u^T m T^{-1} T_m \alpha_1 \end{aligned} \quad (20)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{2} \Delta_m U_{12} &= \int_1 \int_A \sigma_x dA \frac{1}{2} (d\Delta u/dx)^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \Delta_m u^T m T^{-1} T_m A_1 m T^{-1} \Delta_m u \end{aligned} \quad (21)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{3} \Delta_m U_{13} &= \int_1 \int_A \sigma_x dA \frac{1}{2} (d\Delta v/dx)^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \Delta_m u^T m T^{-1} T_m A_2 m T^{-1} \Delta_m u \end{aligned} \quad (22)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{4} \Delta_m U_{14} &= \int_1 \int_A \sigma_x dA \frac{1}{2} (d\Delta w/dx)^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \Delta_m u^T m T^{-1} T_m A_3 m T^{-1} \Delta_m u \end{aligned} \quad (23)$$

$$\begin{aligned} 2) \Delta_m U_2 &= \iiint_V \frac{1}{2} E (\Delta \epsilon_x)^2 dx dy dz \\ &= \int_1 \int_A \frac{1}{2} E [(d\Delta u/dx) + \{(d\Delta v/dx)^2 \\ &\quad + (d\Delta w/dx)^2\}]^2 dA dx \end{aligned} \quad (24)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \Delta_m U_{21} &= \frac{1}{2} \int_1 \int_A E dA (d\Delta u/dx)^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \Delta_m u^T m T^{-1} T_m A_3 m T^{-1} \Delta_m u \end{aligned} \quad (25)$$

여기서

A: 要素의 斷面積

E: 철근의 接線係數

I: 要素의 길이

(18) - (25)式 中에 있는 面積에 관한 積分은

$$\int_A \sigma_x dA \quad \int_A \sigma_x y dA \quad \int_A E y dA$$

을 包含하고 있지만 다음 例와 같이 簡單히 計算할 수 있다.

(例) 그림 4와 같이 要素 兩端의 面積 積分值가 P_i, P_j 이라면 材軸 方向에 대한 積分은 (26)式에 나타낸대로 簡單히 表示할 수 있다.

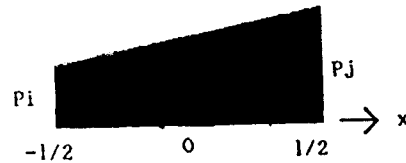


그림 4. 적분법

$$\begin{aligned} \int_A P dA &= l/2 (P_j + P_i) \\ \int_A P x dA &= l^2/12 (P_j - P_i) \\ \int_A x^2 dA &= l^3/24 (P_j + P_i) \end{aligned} \quad (26)$$

以上에서 計算한 ΔU 의 合은 1個의 要素에 貯藏된 變形도 에너지 増分이 된다.

$$\begin{aligned} \Delta_m u &= \Delta_m u_1 + \Delta_m u_2 \\ &= \Delta_m u^T \text{fin} + \Delta_m u^T (mK) \frac{1}{2} \Delta_m u \end{aligned} \quad (27)$$

여기서

$$\text{fin} = m T^{-1} T_m \alpha_1$$

fin : 要素의 内部應力에 서로 統一시켜 省略하기 위해 必要한 局部座標의 節点內力 벡터.

$$\begin{aligned}
 m_k = & c_m T^{-1} m A_1 m T^{-1} + m T^{-1} T m A_2 m T^{-1} \\
 & + m T^{-1} T m A_3 m T^{-1} + m T^{-1} T m A_4 m T^{-1} \quad (28)
 \end{aligned}$$

여기서

m_k : 要素 m 의 局部座標係에 대한 剛性 매트릭스

IV-7. 座標變換 매트릭스

II章에서 正義한 絶對座標係에 대해서 各各의 節點에 대해 3個의 變位增分の 成分을 考慮한다. 要素의 座標係와 絶對座標의 變位增分과의 關係를 表示하고 다음式의 形態로 表示할 수 있다.

$$\Delta m U = m L^{-1} \Delta m U \quad (29)$$

여기서

$$\Delta m U = \{ \Delta U_i \ \Delta U_j \ \Delta V_i \ \Delta V_j \ \Delta W_i \ \Delta W_j \}^T$$

IV-8. 計算의 흐름

(11)式에 의하여 增分變位 $\Delta \epsilon_x$ 가 구해지고 그것을 使用해서 各 要素의 兩端 變形 및 應力을 修正하여 1 step 計算을 完了한다. 以上の 計算을 step-by-step 法으로 解析한다. 數值解析 흐름도는 아래에 表示 되어져 있다. 흐름도 中에서 $f_{in} = f_{ex}$ 를 調査하고 있는 部分은 本 論文에서 計算을 行할 때 $(f_{in} - f_{ex}) \times (f_{in} - f_{ex}) / (f_{in} - f_{in}) \leq 10^{-9}$ 을 使用한다.

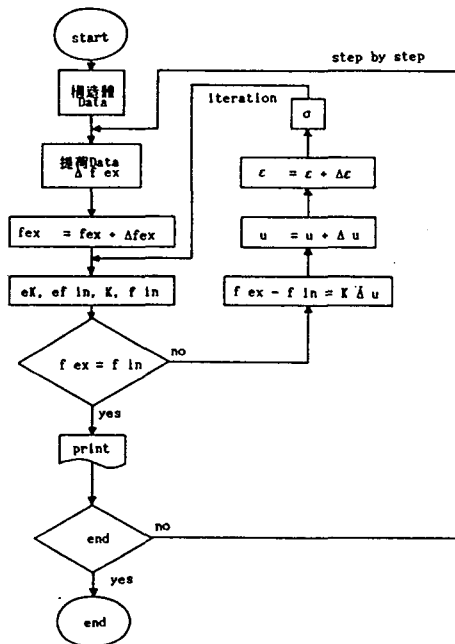


그림 5. 흐름도

V. 解析對象 및 結果考察

○ 本 例는 그림 6에 表示한 形態의 立體트러스에서 스팬은 24×24 m로 固定시키고 格子數, 높이比, 細長比를 各各 變化시키며, 中央節點의 最大變位를 12cm까지 考慮하여 立體트러스 上端部材의 各 節點에 같은 荷重을 加力하여 舉動을 解析하였다.

使用한 材料의 性質은 表 1과 같다. 境界條件은 下端 節點의 周邊에 位置한 것을 鉛直 支持하고 水 平方向에는 下端의 節點을 그림 6에 表示한 것과 같이 拘束했다.

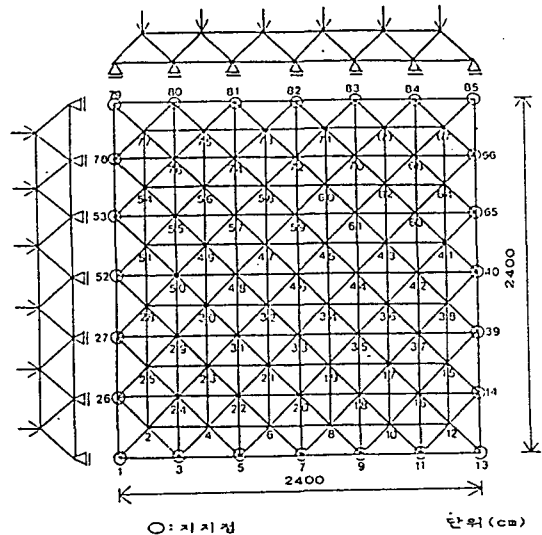


그림 6. 격자수 6×6의 입체트러스

표 1. 재료정수

彈性剛性	塑性剛性
2100 t/cm ²	21t/cm ²

○ 위에서 論述한 方法에 의해서 얻어진 結果는 아래와 같다.

① 스팬 24×24 m, 높이를 2m로 하고 格子數만 달리 했을 때 格子數가 5×5, 5×6, 6×6일때 中央節點에서의 耐力는 格子數 5×5를 1로 하였을 境遇 各各 5.9%, 17.6%의 差異가 남을 알 수 있었다. (그림 7 參照)

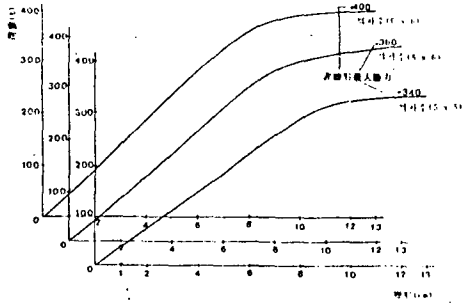


그림 7. 각자수를 달리하였을 때 최대변형점점의 하중-변형곡선

②스판, 格子數를 同一하게 하고 높이만 變化시켰을 때 中央節點에서 耐力이 上當한 差異가 있음을 알 수 있었다. (그림 8 參照)

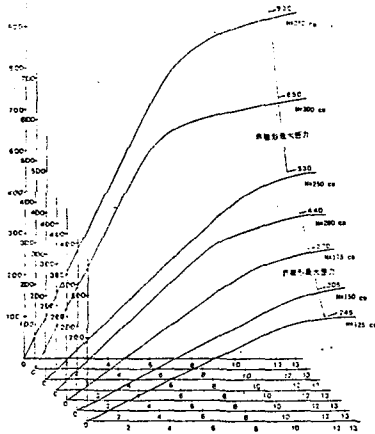


그림 8. 높이를 달리하였을 때 최대변형점점의 하중-변형곡선

③細長比가 5%씩 增加함에 따라 中央節點에서의 最大變位는 약 10%의 耐力이 增加함을 알 수 있었다. (그림 9 參照)

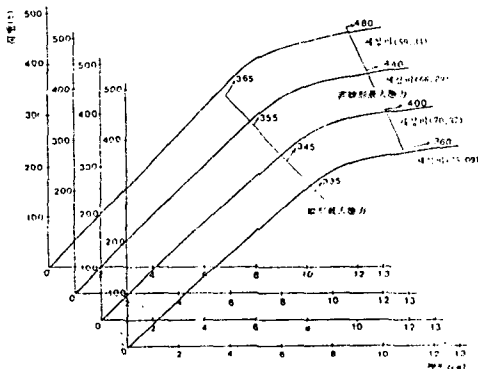


그림 9. 세장비를 달리하였을 때 최대변형점점의 하중-변형곡선

VII. 結論

本 論文에서는 復層平面 立體트러스의 幾何學的 非線形과 材料的 非線形을 考慮하여 에너지 停留原理에 의한 解析을 통하여 다음과 같은 結果를 얻을 수 있었다.

1. 開發한 프로그램은 復層 平板 立體 트러스의 解析에 있어서 마이컴(PC-AT)으로도 充分히 計算 可能한 프로그램을 作成하였다.
2. 復層平面 立體 트러스의 例를 解析해 본 結果 結論적으로 같은 면적에서 正方形 입체트러스가 內力면에서 效率적이었고 높이비 및 細長비에 따라서도 上當한 差異가 있음을 알 수 있었다.

此後 研究의 課題로는 立體트러스의 實驗에 의한 比較檢討가 必要하며, 各 價材의 破壞와 挫屈을 考慮한 解析과 立體트러스의 耐震性에 대한 檢討가 必要하다.

參考文獻

- 1) D.S. Jagannathan, H.I. Epstein and P.D. Christiano; "Nonlinear analysis of reticulated space trusses", Journal of the Structural Division, A SCE, Vol. 101, No. St 12, pp. 2461-2658, December 1975.
- 2) 子田道生, 中村 武, 若林 實: 鐵筋混凝土의 履歴特性의 定 式化關係의 誘導一, 日本建築學會論文報, 第 316號, pp. 18-28, 1982
- 3) 半谷裕彦, 用脫重也: 立體트러스非線形解析マトリックス構造解析法研究發表論文集, pp. 237-244, 1971
- 4) 和田, 黒田, 板田弘安, "繰り返し荷重を受ける鐵筋トリンクコ骨組の線材理論に基づいた 弾塑性解析法に関する研究" 東京工業大學理工學研究科 修士學位論文 昭化 59年度修士論文