

신형 위상 신호를 이용한 위상속도 측정에 관한 연구

* 고 덕영, 김 계국, 이 종악
* 전국대학교 공과대학 전자공학과

A Study on Phase Velocity Measurement using Linear Phase Signal

Duck Young Ko, Kae Kuk Kim and Jong Arc Lee
*Dept. of Electronic Eng., Kon-Kuk Uni.

Abstract

In this paper, Digital signal processing method is described by the tissue characteristic quantization. Linear phase velocity is studied using linear signal, and the slope which attenuation characteristics are decreased is analysed according to frequency increases.

A more efficient method determining the minimum phase function is developed from the spectral magnitude function.

I. 서 론

디지털 신호 처리에 의한 신호 처리 방법으로 무수한 분석 능력을 갖기 위해 분해능과 조직의 정량화에 관한 기준이론을 서술하고자 한다. 퀄스 앤드 범은 영상 신호의 한 방법으로 많이 쓰이고 있으며, 음파, 임파선스가 서로 다른 경계면의 존재 유무를 영상화하기 때문에 조직의 정량화에 관한 연구가 중요시되고 있다.

조직의 정량화에 관한 주파수 의존 김식계수를 대상으로 수신된 비회소영상 신호와 전역통과 신호로 분해하여 주파수 분산을 분석하고, 위상속도의 측정 방법을 연구 하기로 한다.

수신신호의 트랜스듀서 특성으로 인하여 수신신호, 진동이 조직 분석에 역할을 하는 구성을 어렵게 한다. 이를 개선하기 위해 신호원 애틀리가 트랜스듀서에 미치는 깊이 해석신호 크기로서 이산 일버트 변환(discrete hilbert transform)을 이용하여, 위상정보를 얻기 위한 적고 저역 통과 필터를 구성하였다.

주파수 의존 김식계수를 보상시켜 분해능을 향상 시키는 방법으로, 주파수 분산을 분석하여 위상 정보를 측정할 수 있도록 디지털 일버트 변환(digital hilbert transform)을 해석신호로 이용하고자 한다. 따라서 본 논문에서는 조직의 상태를 나타내주기 위한 연구로 수신된 비회소영상 신호와 회소영상 신호와 전역통과 신호로 분해하여 주파수 분산을 고려한 위상속도의 측정법을 제안한다.

II. 의 론

1. 김식계수의 분석

근일한 매질속을 통과하는 전파에 걸 경우, 음파는 t 시간에 $x = vt$ 만큼 진행한다. V 를 매질의 음속이라 하면, 전파의 세기는 10 에서 $10 \times \text{Exp}^{-\frac{x}{vt}}$ 로 신호는 감쇠된다.

전파가 전달될 때 매질내의 물리적인 입자가 들어 있을 경우, 신호에 낙제의 일부는 산란된다. 즉 전파감쇠는

$$\text{신호 } s = at = as + s' \quad (1)$$

여기서 a 는 단면에 의해, s' 는 매질의 음속에 의한 값이다.

주파수 의존 김식계수 $\alpha(f)$ 는 주파수에 비례하고 있으며, 식 1 은

$$\alpha(f) = \alpha|f| \quad (2)$$

가 된다.

스펙트럼 차분법(Spectral difference Method)에서는 물체 손질 매질에서 김쇠는 주파수에 따라 선형적으로 변화므로, 두개의 d인 매질에서 김쇠함수의 크기는

$$|H(f)| = \text{Exp}^{-2\pi\alpha f d} \quad (3)$$

로 된다.

필스 이트법의 경우, 입사신호의 스펙트럼 $P_1(f)$ 와 반사신호의 스펙트럼 $P_0(f)$ 의 관계는 다음과 같이 쓸수있다.

$$|P_0(f)| = |H(f)|^2 |P_1(f)| \quad (4)$$

식 (4)의 양변에 자연대수를 취하고 식 (3)을 대입하면, 김쇠계수는 $\alpha = \text{slope}(\log |P_1(f)| - \log |P_0(f)|)/4\pi d$ (5) 을 얻는다. 따라서 입사신호와 반사신호의 스펙트럼에 자연대수를 취하고 그 차이를 구하면, 주파수의 김쇠함수가 되며 그 기울기로 부터 김쇠계수를 측정할 수 있고 이를 그림 1.에 나타냈다.

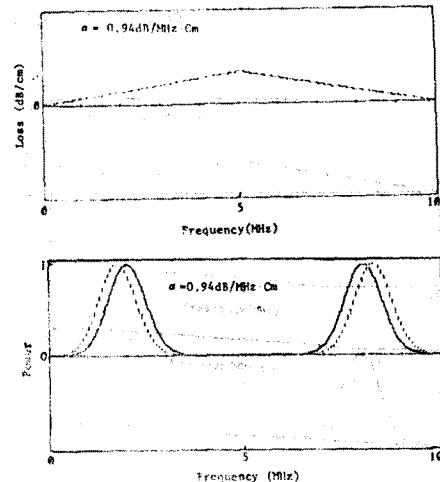


그림 1. 스펙트럼 차분법과 편이법

Fig 1. Spectral difference and shift method

스펙트럼 편이법(spectral shift method)은 신호가 매질을 통과할 때 높은 주파수에서의 김쇠는 낮은 주파수에서 보다 큼으로 신호원 스펙트럼의 중심주파수는 하향 주파수(low frequency) 쪽으로 편이가 일어난다.

따라서 물체의 부드러운 조직에서의 김쇠는 주파수의 김쇠함수가 되므로 가우스(Gauss) 분포를 갖는 스펙트럼을 입사신호로 치하면, 신호는 스펙트럼의 중심이 입사신호보다 하향편이된다. 김쇠 기울기와 함께 입사신호와 반사신호의 스펙트럼을 이용할 수 있다.

선형 위상 신호를 이용한 위상속도 측정에 관한 연구

$$(P_1(f)) = C_1 \operatorname{Exp}(-2\pi T(f-f_1)^2) \quad (6)$$

$$|P_1(f)| = C_0 \operatorname{Exp}(-2\pi T(f-f_0)^2) \quad (7)$$

여기서 T 는 표준편차, f_1, f_0 는 중심주파수이며, 식(6)과 식(7)

을식(4)에 대입하면

$$\alpha = 2\pi T^2 (f_1 - f_0) / d \quad (8)$$

로 되고 식(8)을 이용하면 스팩트럼의 펜이팅 $f_1 - f_0$ 로부터 감쇠 계수를 측정할 수 있다.

다른 개별법으로 물체조직의 감쇠는 주파수의 선형함수로 해석하는 방법과 다양한 조직을 대상으로 해석하는 방법이 있다. 소맥판과 스팩트럼 펜이팅 등이 전자적 속도, 후자의 방법으로 전달함수에 하증함수(wetted function)를 곱하여 얻는 하증에너지로 비교하여 감쇠계수를 측정하는 예나마 비율법이 있고, 단면 스팩트럼 밀도(power spectral density)를 이용하여 랜덤(random) 매질의 감쇠계수를 측정하는 방법도 제시되고 있다.

(2). 물체 조직의 의상특성

신호의 필스에 포함되는 영상기술의 대표적인 방법이며, 여러 분야에서 폭넓게 활용되고 있다. 신호의 분석 시스템에서 사용되는 신호处理는 비교적 적으며, 신영시동과 시스템으로 성능을 수 있다. 신영 시동과 시스템에서의 전달함수는 진폭상태와 의상특성으로 다음과 같이 나누워 볼 수 있다.

$$H(\omega) = H(\omega) \operatorname{Exp}j\phi(\omega) \quad (9)$$

이상 시스템은 전역통과 시스템과 최소위상 시스템의 핵심점집으로 표현이 가능하므로, 유연한 두개의 물체조직도 또한 전역통과 시스템과 최소위상 시스템의 전달함수로 다음과 같이 표현할 수 있다.

$$H(\omega) = |H(\omega)| \operatorname{Exp}(j\phi(\omega)) \quad (10)$$

$$H(\omega) = |H(\omega)| \operatorname{Exp}(-j\phi_{\min}(\omega)), \operatorname{Exp}(-j\phi_{\text{all}}(\omega)) \quad (11)$$

으로 최소 위상 전달함수(minimum phase transfer function)인 $H_{\min}(\omega)$ 와 전-대역 전달함수(all-pass transfer function)인 $H_{\text{all}}(\omega)$ 의 근으로 볼 수 있다.

스펙트럼의 크기는 조직에서의 주파수 의존감쇠로 재현된 주파수 범위 안에서 주파수의 선형함수로, 두개의 d 인 경우, 전파거리에 따른 감쇠를 고려하면 전달함수의 크기는 다음과 같이 볼 수 있다.

$$H(\omega) = \operatorname{Exp}(-ad(\omega)/2\pi) \quad (12)$$

진영 $|H(\omega)|$ 에 자연대수를 취한값을 그림2에 나타낸다.

여기서 샘플링 주기는 0.014s (100MHz Sampling)로 하였으며, 감쇠계수는 $\alpha = 0.94(\text{dB/cm.MHz})$ 로 하였다.

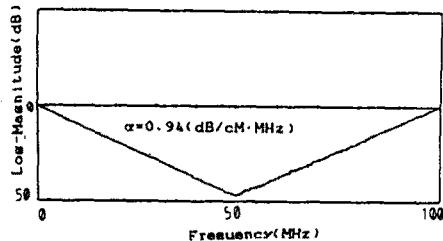


그림 2. 대수-크기 특성
Fig.2. Log-magnitude of the Characteristic

(3). 전역 통과와 최소위상 시스템

전역통과 시스템의 헤드 $H_{\text{all}}(\omega)$ 로 할 경우,

$$H_{\text{all}}(\omega) = H_{\text{all}}(\omega) \cdot \operatorname{Exp}j\phi_{\text{all}}(\omega) \quad (13)$$

로 볼 수 있으며, 전역통과 시스템의 스팩트럼의 크기 $|H_{\text{all}}(\omega)|$ 는 1이었고, $\phi_{\text{all}}(\omega)$ 는 전파지연(Propagation delay) 항에 의해 다음과 같이 볼 수 있다.

$$\phi_{\text{all}}(\omega) = \theta_{\text{rd}} \quad (14)$$

단 θ 는 용적지연 시간 (bulk propagation delay)이고,

(a)

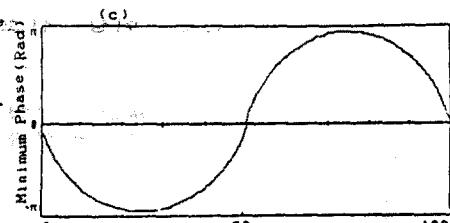
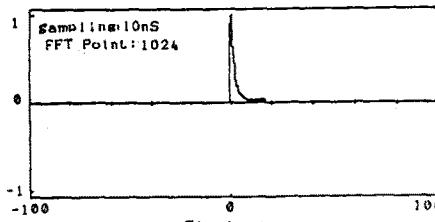
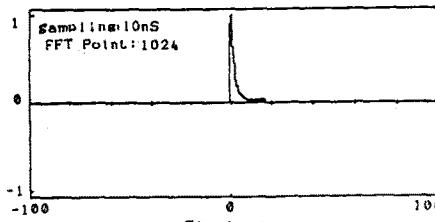


그림 3. 최소 위상 시스템의 예

Fig.3. Example of Minimum Phase System

(a) Impulse response

(b) Z-plane pole-zero plot

(c) $\operatorname{arg}(H_{\min}(\omega))$

그림 3.에 최소 위상 시스템의 임펄스응답 및 위상, 극과 영점의 위치 등을 나타냈다.

최소 위상 시스템은 감쇠매질의 진폭특성으로, 특정 결과에 따라 주파수의 선형함수로 특징화되고 있다. 그러나 의상특성은 주파수 불가능으로 인과성과 일정성의 속면에서 타당한 가치가 요구된다.

주파수 영역에서의 신호의 표현은 진폭과 위상을 사용함으로써 정의될 수 있다. 그러나 진폭이나 측은 웨이브를 사용해서 상호보완 관계를 유지하려는 원고가 신호처리의 분야에서 연구되어 왔다. 인과성을 가지는 신호의 진폭과 의상의 관계는 웨이브-반란의 관계로 알려져 있다.

최소 위상 시스템의 주파수 의상특성이 최소위상인 시스템을 말한다. 즉 최소위상일 조건은 시스템의 주파수 특성을 $H_{\min}(\omega)$ 라 할 때, $\log |H_{\min}(\omega)| + \operatorname{arg}(H_{\min}(\omega))$ 가 서로 Hilbert 변환 관계에 있어야 한다.

따라서 주파수 흐름의 형식으로 알려져 있는 최소위상 함수의 의상성분은 스팩트럼의 크기로 부터 다음의 과정을 통하여 얻을 수 있다.

1) 대수 역프리에 변환으로 부터 얻음

1) Obtain from the inverse Fourier transform of the logarithm.

$$h(n) = 1/2\pi/\text{ad} |W| 2\pi \operatorname{Exp} j n \omega \text{ d}\omega \quad (15)$$

$$h(n) = \text{ad}/2\pi (1/n - \cos n\pi/n) \quad (16)$$

ii) $h(n)$ 으로 부터 $h(n)$ 의 기수대칭 순차 형태

ii) Form the odd symmetric sequence of $h(n)$ from $h(n)$.

$$\hat{h}(n) = \text{ad}/2\pi (1/n - \cos n\pi/n) \cdot \sin(n)$$

$$\sin(n) = 1 \quad n > 0$$

$$0 \quad , \text{for} \quad n = 0$$

$$-1 \quad n < 0 \quad (17)$$

iii) 불연속 프리에 변환으로 부터 얻음

iii) Obtain from the discrete Fourier transform

$$j\phi_{\min}(\omega) = \text{ad}/2\pi \sum_{n=1}^{N/2} (1/n - \cos n\pi/n) \cdot \sin(n) \quad (18)$$

$$e^{-jn\omega} \quad (19) \quad j\phi_{\min}(\omega) = j \text{ad}/2\pi \sum_{n=1}^{N/2} (\cos n\pi/n - 1/n) \cdot \sin(n) \quad (19)$$

III. 신호분석 및 측정법

의상속도 측정법은 크기로 부터 나타내며,

식2.14., 19.를 식1.0.에 대입하면, 전달함수를 얻을 수 있다.

$$H(\omega) = H_{\min}(\omega) \cdot H_{\text{all}}(\omega) \quad (20)$$

$$H(\omega) = \operatorname{Exp}(-\text{ad} \omega/2\pi) \operatorname{Exp} j \omega \text{ rd} \cdot \operatorname{Exp} j \frac{\pi}{2} (\cos n\pi/n - 1/n) \cdot \sin(n\omega) \quad (21)$$

주파수 영역에서의 의상속도 $V_p(\omega)$ 와 의상 $\phi(\omega)$ 의 관계는 다음과 같이 볼 수 있다.

$$V_p(\omega) = \text{ad}/\phi(\omega) \quad (22)$$

여기서

$$\phi(\omega)/d\omega = \text{ad}[\tau + \text{ad}/\pi \sum_{n=1}^{N/2} (\cos n\pi/n - 1/n) \cdot \sin(n\omega)/\omega] \quad (23)$$

식2.3.에서 금오인의 항은 상수에 대응되는 항 τ 와 주파수 의존함으로 구성되어 있으므로, 이는 단위길이당의 전파지연을 포함한다.

주파수 의존함은 물체조직의 주파수 분산을 나타내는 항이므로, 주파수 분산에 영향받지 않은 순수한 전파지연 즉 주파수의 선형함수비 최소위상선으로부터 최소위상선과 전역 통과신호로 부터 얻을 수 있다.

수신신호로 부터 최소 의상신호와 전역통과 신호로의 분자는 전달함수와

주파수 신호 $IH(\omega)$ 로부터 최소 임상신호 $Hmin(\omega)$ 을 얻는 과정을 그림 4.에 블록도로 나타냈다.

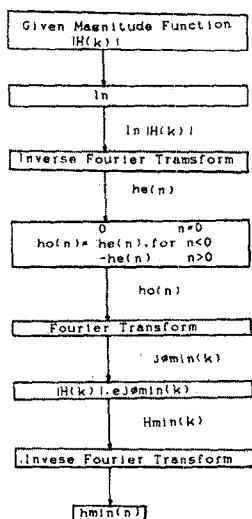


그림 4. 스펙트럼 크기 흡수로부터 최소 임상함수를 재구성한 알고리즘

Fig. 4. Algorithm to reconstruct a minimum phase function from its spectral magnitude function

신호 $h(n)$ 으로부터 $hmin(n)$ 을 구한 다음, 주파수 영역에서의 임상성분이 주파수의 선형함수인 신호 $hall(n)$ 은 다음의 방법에 의해 구할 수 있다. 신호 $h(n)$ 은 $hmin(n)$ 과 $hall(n)$ 의 컨볼루션으로 표현되므로 다음과 같이 쓸 수 있다.

$$h(n) = hmin(n) * hall(n) = \sum_{k=0}^n hmin(k) \cdot hall(n-k) + hmin(0) \cdot hall(n) \quad (23)$$

따라서

$$hall(n) = \left(\frac{1}{hmin(0)} \right) [h(n) - \sum_{k=0}^{n-1} hmin(k) h all(k)] \quad (24)$$

에 의해 구해질 수 있다.

전역 통과 신호만을 이용한 임상속도의 측정은 두개의 d인 물체조직으로부터 주파수 분산의 효과가 포함되어 반사된 신호를 앞에서 지면한 방법에 의해 분해하여 얻은 전역통과 신호만의 스펙트럼은 다음과 같이 쓸 수 있다.

$$Po(f) = Io(f) e^{-\alpha(f) d} e^{-j2\pi f d/V} \quad (25)$$

여기서 $Io(f)$ 는 조직 표면으로 인사하는 주파수 f 인 평면파의 진폭이며, 또한 $\alpha(f)$ 와 V 는 조직의 감쇠계수와 음속이다.

기존의 방법에서는 전파로인 매질속은 주파수분산이 없다는 가정하에서 $Po(f)$ 를 수신신호의 스펙트럼으로 취급하고 있다.

두개 d인 조직의 감쇠를 무시할 수 있고, 음속이 'V'인 매질이라고 한다면 임의의 스펙트럼 $Po(f)$ 는 다음과 같이 쓸 수 있다.

$$Pi(f) = Io(f) \exp{-j2\pi f d/V} \quad (26)$$

따라서

$$Po(f)/Pi(f) = \exp{-\alpha(f)d} \exp{j2\pi f(1/V - 1/V)} \quad (27)$$

로 된다.

식 27.의 임상면을 취하면

$$\text{Arg}(Po(f)/Pi(f)) = 2\pi d(1/V - 1/V)f = 2\pi d\tau f \quad (28)$$

로 된다.

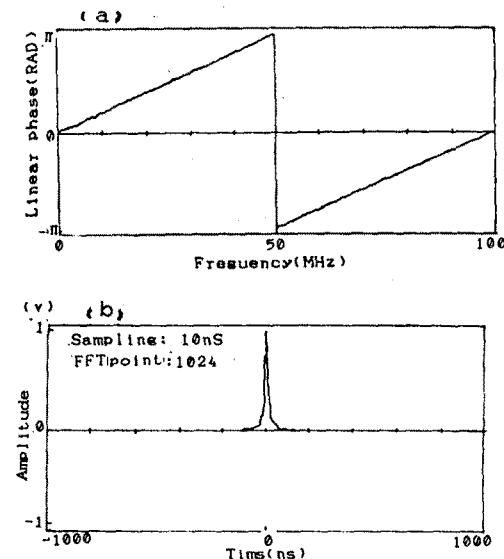
식 28.에서 기준으로 하는 매질의 음속 V_0 를 알고 있다고 할 때, 두개 d가 측정될 수 있다면, 매질의 음속 V 는 순수한 시간 자연형인 τ 로 부터 얻을 수 있다.

IV. 컴퓨터 시뮬레이션

제2장에서 논의된 전역통과 시스템과 최소 임상 시스템의 임상특성과 임펄스 응답을 그림 5. (a)와 (b)에 나타냈다.

일반적으로 디지털 시스템으로 아나로그 시스템을 모델링 할 경우, FIR 필터 구현이 되는 FFT Point수 N과 샘플링 시간 T_s 를 결정하는 문제가 매우 중요하다. 즉 임의의 시간 T_s 값에 대하여 N 값은 임펄스 응답의 Aliasing effect를 최우한다.

본 컴퓨터 시뮬레이션 실험에서는 Aliasing effect를 줄이기 위해, N과 T_s 값을 각각 1024 point와 0.01 μs로 하였다.



(a) 임상 특성 (b) 전대역 통과 시스템의 임펄스응답

(a) phase characteristic (b) impulse response of all pass system

그림 5. 전대역 통과 시스템

Fig. 5. All Pass System.

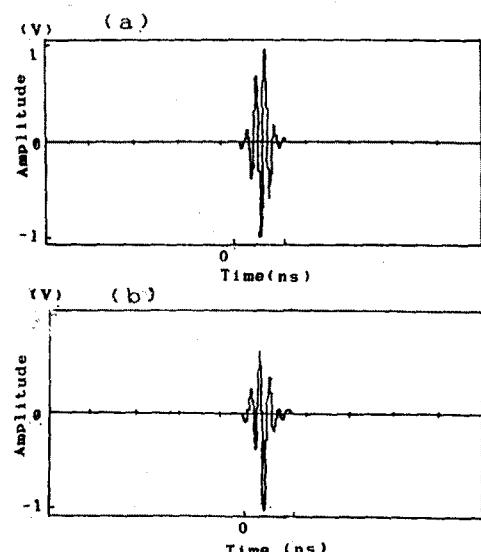


그림 6. 이상적인 입사신호와 수신된 신호

Fig. 6. Ideal incident signal and received signal.

(1) 수신신호로부터 최소 임상신호와 전역통과 신호의 분해

본 컴퓨터 시뮬레이션 실험에서는 입사파의 진폭특성과 같은 측정 조건에 의존하는 오차의 요인에 영향 받지 않는 결과를 우도하기 위해 입사신호는 그림 6. (a)와 같은 이상적인 경우를 나타냈다.

선형 위상 신호를 이용한 위상속도 측정에 관한 연구

수신신호는 일사신호와 식9.로 나타나는 전달함수를 합성하여 얻었으며 그 결과를 그림6. (b)에 나타냈다.
신호의 분해법에 의해 분해된 전역통과 신호와 최소 위상신호를 그림7.과 그림8.에 나타냈다.

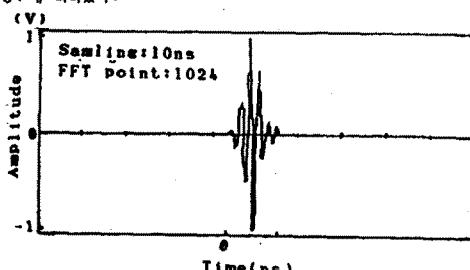


그림7.전대역 통과 시스템
Fig.7.All pass system.

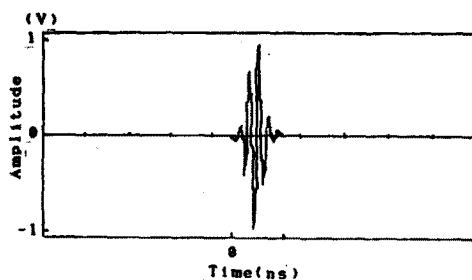


그림8.최소 위상 시스템
Fig.8.Minimum phase system.

(2) 위상속도의 측정

본 장에서는 주파수 영역에서의 일사신호와 전역통과 신호와의 위상 성분으로부터 물체조직의 위상속도를 측정하였다.

표-1.에 가정된 물체 조직으로부터 측정된 위상속도의 측정결과를 나타낸다.

표-1: 각각 가정된 매질에서 계산한 초음파 속도의 결과
Table-1: Results of calculated Ultrasonic Velocity in each supposed medium

Impedance Condition	Vel(Mean) (m/sec)	Vel(Est) (m/sec)
B<K<L	1561	1562.5
F<B<M	1570	1569.5
L>K>B	1561	1562.6
M>B>F	1570	1569.5
K<L>B	1549	1550.8
F<M>B	1585	1586
L>B<K	1570	1569.5
M>F<B	1450	1449.6

where F(fat), B(blood), M(muscle)

참고문헌

- 1) J.Ophir,P.Jaeger., Spectral Shifts of Ultrasonic, Ultrasonic Imaging 4,pp282-289,1982.
- 2) Narayana,J.Ophir., A Closed form Method for the Measurement of Attenuation,Ultrasonic imaging 5,pp17-21,1983
- 3) P.A.Narayana and J.Ophir., Spectral Shifts of Ultrasonic Propagation:A Study of Theoretical and Experimental Models,Ultrasonic imaging 5,pp22-29,1983.
- 4) H.Schomburg,W.Vollmann and G.Mahnke., Lateral Inverse Filtering of Ultrasonic B-Scan Images,Ultrasonic Imaging 5,pp38-54,1983.
- 5) D.E.Robinson, and M.Wing., Lateral Deconvolution of Ultrasonic Beams,Ultrasonic Imaging 6,pp1-12,1984.
- 6) R.Vaknine and W.J.Lorenz., Lateral Filtering of Medical Ultrasonic B-scans before Image Generation,Ultrasonic Imaging 6,pp152-158,1984.
- 7) L.S.wilson,D.E.Robinson and B.D.Doust., Frequency Domain Processing for Ultrasonic Attenuation Measurement in Liver,Ultrasonic Imaging 6,pp278-292,1984.

V. 결론

본 논문에서는 물체 조직의 생물학적 특성으로 필스이고법에 의한 위상속도의 측정법에 관해 연구하였다.

여러 펜텀(phantom)에 대한 실험적인 검사를 통해 조직의 상태를 분석할 수 있었고, 생활적인 환경으로 확장이 가능하여, 데이터는 기존의 방법보다, 5%정도 개선됨을 알았다.

스펙트럼의 크기함수로부터 최소위상함수를 유도하였으며, 수신신호를 최소 위상신호와 전역통과 신호로 분해하였고, 분해된 전역통과 신호로부터 순수한 시각자연에 의한 위상속도의 측정법을 제작하였다.

급후 신호 분해를 통해 디지털 필터의 설계와 빙의 보상 및 음파의 회절에 관한 연구가 앞으로도 계속되어야 할 것이다.