

C-1 유한요소법에 의한 자기해석에 관한 연구.

임 달 호*, 김 규 탁*, 김 용 수*
*: 한양대학교

A Study on The Magnetic Field Analysis by
C-1 Finite Element Method.

Im Dal-Ho*, Kim Gyu-Tak*, Kim Yong-Su*
*: Hanyang University

1. 서론

전기기기의 자기해석에 유한요소법이 도입된 이래, 국내에서도 많은 연구가 있었으나 지금까지의 해석 방법은 요소의 경계상에서 Vector Potential A 만을 연속으로 하는 C-0 유한요소법으로 해석하였다.

C-0 유한요소법중 선형요소는 수식전개 및 Computer Program이 간단하기 때문에 널리 사용되고 있으나 전기기기 해석 및 설계시 중요요인인 자속밀도는 Vector Potential의 미분연산으로 계산하기 때문에 정확도가 매우 떨어지며 균일 매질일지라도 요소의 경계상에서 불연속이 된다.

그러므로 C-0 유한요소법에서 자속밀도를 연속으로 하려면 최소한 요소내의 절점수가 21개인 Quintic 요소 이상으로 보간 차수를 높여야 한다. 이경우 수식전개 및 Computer Program이 매우 복잡하며, 요소내부 및 경계상에 절점이 존재하여 Condensation이 필요하게 된다. 더 나아가 기존의 C-0 유한요소법에서 자속밀도는 Gaussian 적분점에서 계산되므로 구하고자 하는 절점의 자속밀도는 정확도가 떨어져 고에너지 밀도의 전기기기 해석시 문제점이 많았다.

이러한 문제점을 해결하기 위하여, 본 연구에서는 요소의 경계상에서 Vector Potential A 와 자속밀도의 법선방향 성분이 연속성을 만족하며, Vector Potential의 방향 도함수를 기본 방정식의 미지수로 하는 C-1 유한요소법을 제안하였다. 이러한 C-1 유한요소법에서는 자속밀도 B를 System 방정식으로 부터 직접 구할 수 있다.

본 연구의 유용성을 규명하기 위하여 해석적인 모델에 이 방법을 적용하였으며, 선형요소를 이용한 C-0 유한요소법의 결과와 비교, 검토하였다.

2. 적용이론

2.1 기본방정식과 계변수의 근사화

적용한 모델의 자속분포를 2차원적으로 해석하기 위하여 다음과 같은 가정을 두었다.

- (1) 입력전류 밀도는 z 방향 성분만 존재하며 z 방향 변화율은 없다.
- (2) 도체의 와류 및 표피효과는 무시한다.
- (3) 자계는 준 정상상태로 변위전류는 무시한다.

이상과 같은 가정하에서 Maxwell의 전자방정식을 적용하여 지배방정식을 유도하면 식 1)과 같은 Vector Potential에 대한 Poisson 방정식이 된다.

$$\frac{\partial^2 A}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A}{\partial y^2} = -\mu_0 J \quad 1)$$

여기서 A 및 J는 Vector Potential 및 전류 밀도의 z 방향 성분이며 μ_0 는 공기중의 투자율이다. 식 1)에 유한요소법을 적용하기 위하여 해석영역을 그림 1과 같이 9개의 D.O.F. (Degree of Freedom)을 갖는 삼각요소로 분할하면 각 절점의 계변수는 다음과 같다.

$$\{A_i\} = [A_1, A_{1x}, A_{1y}, A_2, A_{2x}, A_{2y}, A_3, A_{3x}, A_{3y}]^T \quad 2)$$

여기서 A_i 는 i 절점의 Vector Potential이며, A_{ix}, A_{iy} 는 각각 i 절점에서의 Vector Potential A의 x, y 방향 1개 도함수이다. 이경우 요소 내부의 계변수 변화는 편차좌표계의 3차 다항식으로 표현할 수 있다.

$$[L_1^3 \ L_2^3 \ L_3^3 \ L_1^2 L_2 \ L_1^2 L_3 \ L_2^2 L_3 \ L_3^2 L_1 \ L_3^2 L_2 \ L_1 L_2 L_3] \quad 3)$$

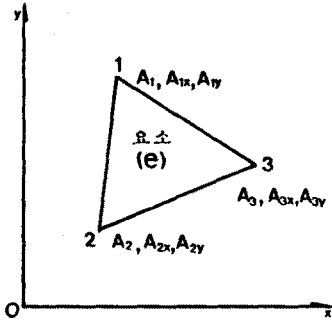


그림 1. 9개의 D.O.F.을 갖는 삼각요소

그림 1과 같이 9개의 D.O.F.을 갖는 요소는 외 방향 단위를 소개시켜야 한다. 그러나 L_1^2, L_1 항은 각 절점에서 Vector Potential을 규정하는 항이며, L_1^2, L_1 항은 Vector Potential에 영향을 주지않으나 Vector Potential의 미분치 즉 자속밀도의 x, y 성분을 결정하는 항이다.

마지막항 L_1, L_2, L_3 는 각 절점의 Potential 및 도함수에는 영향을 미치지 않고 단지 요소내부의 변화만을 나타낸다. 그러나 이 항을 제거하면 요소내부의 Potential 및 그 미분치의 근사에 오차를 수반하게 되며 특히 요소 경계의 미분치가 불연속이 되는 점이 발생하게되어, 본 연구에서는 L_1^2, L_1 항에 가중치도 고려하여 해의 정확도를 높였다. 그림 1과 같은 D.O.F.을 갖는 요소에서 Vector Potential A를 규정하는 D.O.F.는 3으로 선형적인 변화를 하므로 요소내 임의 점에서의 Vector Potential A는 다음과 같이 근사화 된다.

$$A = \alpha_1 L_1 + \alpha_2 L_2 + \alpha_3 L_3 + \alpha_4 (L_1^2 L_2 + D) + \alpha_5 (L_1^2 L_3 + D) + \alpha_6 (L_2^2 L_3 + D) + \alpha_7 (L_2^2 L_1 + D) + \alpha_8 (L_3^2 L_1 + D) + \alpha_9 (L_3^2 L_2 + D) \quad (4)$$

여기서 L_i 는 각 절점에 대한 면적비표도 $L_i = (a_i + b_i x + c_i y) / 2\Delta$ 로 표현되며 $a = x_j y_k - x_k y_j$, $b = y_j - y_k$, $c = x_k - x_j$ 로 주어지는 순환수이고 Δ 는 삼각요소의 면적이다. 또 $G = \omega L_1 L_2 L_3$ 로 ω 는 0-1사이의 값을 갖는 상수이다.

이 근사화된 계 변수 A를 각 절점치 $\{A_i\}$ 로 표현하면

$$A = [N][C]\{A_i\} \quad (5)$$

이다.

2-2. C-1 유한요소와 계 방정식

식 1)의 지배방정식으로 부터 해석영역의 에너지 범함수를 유도하면 다음과 같다.

$$\chi = \int_D \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{\partial A}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial A}{\partial y} \right)^2 - 2\mu_0 A J \right\} dx dy \quad (6)$$

여기서 D는 전 해석영역이다.

각 요소에서의 범함수를 χ^e 라 하면

$$\chi = \sum \chi^e = \sum_{e=1}^9 \int_{\Delta} \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{\partial A}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial A}{\partial y} \right)^2 - 2\mu_0 A J \right\} dx dy \quad (7)$$

이다. 식 1)의 Poisson 방정식의 해를 구하는 것은 식 7)의 에너지 범함수가 최소화 되는 A_p 를 구하는 것과 동가이다. 즉

$$\frac{\partial \chi}{\partial A_p} = \frac{\delta \chi}{\delta A_p} = [S]\{A_p\} - \{F\} = 0 \quad (8)$$

$P=1, 2, 3, \dots$, 총 D.O.F.수

을 만족하는 A_p 가 식 1)의 해이다.

여기서

$$[S] = \sum_{e=1}^9 \int_{\Delta} [c]^T \begin{bmatrix} \frac{\partial N}{\partial x} \\ \frac{\partial N}{\partial y} \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} \frac{\partial N}{\partial x} \\ \frac{\partial N}{\partial y} \end{bmatrix} [c] dx dy$$

$$\{F\} = \sum_{e=1}^9 \int_{\Delta} \mu_0 J [c]^T [N]^T dx dy \quad (9)$$

이다.

3. 적용 예 및 결과 고찰

3-1. 해석 모델

본 연구에서는 C-0 유한요소와 C-1 유한요소로 해석시 정확도를 비교하기 위하여 Poisson 방정식이 성립하는 해석적 모델을 택하였다.

그림 2와 같은 해석모델에 대하여 전기, 자기적인 대칭성을 고려하여 우측 부분만을 해석영역으로 설정하였다. 경계조건으로는 x 축, y 축에 접하는 부분과 $x = a$ (0.07 m)상에서는 자연 경계조건을, 도체 부분과 충분한 거리를 둔 $y = b$ (0.17 m)에서는 Dirchlet 경계조건을 만족시키므로서 전기기계의 slot 영역 해석시와 유사한 모델을 설정하여 그림 3과 같이 요소분할하였다. 여기서 절점수는 60개, 요소수는 90개이며 C-1 유한요소의 총 D.O.F.는 180개이고 미지 D.O.F.는 144개이다. 이때의 해석해는 다음 식으로 주어진다.

$$A(x, y) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n A_{ij} \cos m_i x \cos n_j y \quad (10)$$

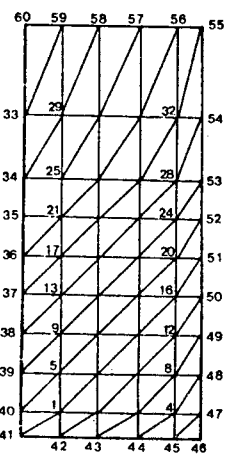
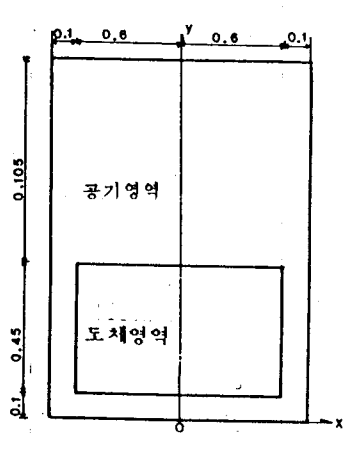


그림 2. 해석 모델 그림 3. 요소 분할도

3-2. 해석 결과 및 검토

C-0, C-1 유한요소법에 의해 구한 해를 식 10)의 해석해와 비교하여 표 1), 2)에 나타내었으며 식 4)에서의 가중치 w 의 변화에 따른 오차를 그림 4에 도시 하였다.

표 1) Potential 값의 비교표

절점	해석해	C-0 해	C-1 해
5	.12287E-01	.12297E-01	.12288E-01
6	.12211E-01	.12215E-01	.12212E-01
7	.12076E-01	.12074E-01	.12077E-01
9	.11549E-01	.11547E-01	.11549E-01
10	.11480E-01	.11481E-01	.11481E-01
11	.11354E-01	.11358E-01	.11356E-01
14	.10238E-01	.10237E-01	.10238E-01
15	.10147E-01	.10155E-01	.10146E-01
17	.87854E-02	.87781E-02	.87847E-02
18	.87508E-02	.87503E-02	.87501E-02
19	.86985E-02	.87040E-02	.86978E-02
20	.86461E-02	.86534E-02	.86454E-02
21	.73023E-02	.72986E-02	.73018E-02
22	.72823E-02	.72820E-02	.72818E-02
23	.72551E-02	.72576E-02	.72546E-02
24	.72322E-02	.72350E-02	.72319E-02
25	.58329E-02	.58307E-02	.58325E-02
26	.58220E-02	.58215E-02	.58216E-02
27	.58082E-02	.58092E-02	.58078E-02

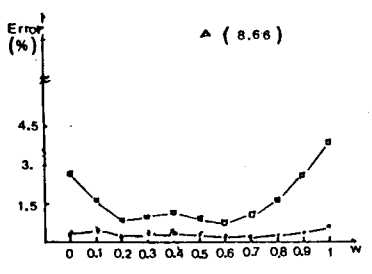


그림 4 가중치 w 의 변화에 따른 Potential 및 자속밀도의 오차

- x : C-0 유한요소의 Potential 평균 오차
- o : C-1 유한요소의 Potential 평균 오차
- △ : C-0 유한요소의 자속밀도 평균 오차
- : C-1 유한요소의 자속밀도 평균 오차

표 2) 자속밀도 값의 비교표

절점	해석해	C-0 해	C-1 해
5	-.33179E-02	-.38472E-02	-.32740E-02
6	-.69401E-02	-.73387E-02	-.67991E-02
7	-.11464E-01	-.11806E-01	-.11339E-01
9	-.29860E-02	-.27039E-02	-.29845E-02
10	-.63318E-02	-.60332E-02	-.62976E-02
11	-.10768E-01	-.10060E-01	-.10428E-01
14	-.47829E-02	-.40298E-02	-.48905E-02
15	-.74676E-02	-.65554E-02	-.78300E-02
17	-.15749E-02	-.86114E-03	-.16118E-02
18	-.29911E-02	-.23911E-02	-.30451E-02
19	-.38104E-02	-.33162E-02	-.38524E-02
20	-.27106E-02	-.30066E-02	-.27140E-02
21	-.94788E-03	-.64397E-03	-.96956E-03
22	-.16691E-02	-.13571E-02	-.16930E-02
23	-.18259E-02	-.16707E-02	-.18477E-02
24	-.10873E-02	-.12767E-02	-.10806E-02
25	-.52770E-03	-.36592E-03	-.53926E-03
26	-.88186E-03	-.70510E-03	-.88695E-03
27	-.88862E-03	-.80336E-03	-.88682E-03

이상의 결과로 부터 다음과 같은 사실을 알 수 있었다.

- 1) C-0 유한요소법에서 개 변수는 Vector Potential로 Potential의 값은 만족스러운 결과를 얻었으나 Potential의 미분 연산으로 계산되는 자속밀도는 그오차가 8.66%로 나타났다. 그러므로 C-0 유한요소법으로는 정확한 자속분포 양상은 볼 수 있으나 전기기기의 중요 정수인 자속밀도는 오차가 매우 커 정확도를 높이려면 요소수를 증가 시켜야 한다.
- 2) 요소의 경계상에서 자속밀도의 연속성을 만족하는 C-1 유한요소법은 자속밀도를 계 방정식으로 부터 직접 구할 수 있었으며 Vector Potential 및 자속밀도의 오차는 각각 0.02%, 0.84%로 C-0 유한요소법과 비교할때 매우 만족스러운 결과를 얻었다.
- 3) L1L2L3를 보정하여 주는 가중치 w 는 Potential의 정확도에는 거의 영향을 미치지 않으나 자속밀도의 계산에서는 $w = 0.6$ 인경우 오차가 최소로 되었다. 따라서 자속밀도를 정확하게 계산하려면 L1L2L3항의 보정이 필요 불가결하다.
- 4) 강제 경계조건이 주어진 경계의 인접 절점의 오차는 매우 커 이에대한 고찰이 시급하다.

4. 결 론

고 에너지 밀도의 전기기기 특성해석에 있어서 자속밀도 산출은 기존의 C-0 유한요소법으로는 문제점이 많아 본 연구에서는 요소의 경계상에서 자속밀도의 연속성을 만족하며, 지배방정식으로 부터 직접 구할 수 있는 새로운 유한요소법을 제안하였다.

C-1 유한요소법은 해석 영역을 상대적으로 크게 분할 하여도 높은 정확도를 갖는 자속밀도를 구할 수 있으므로 전기기기에 대한 특성 해석 및 개발, 설계시 외류 및 포피효과 등을 고려하여 본 방법을 적용하면 정확한 자속밀도 산출이 가능하여 Inductance 및 Torque에 대한 정도높은 규명이 가능하리라 본다.

참 고 문 헌

- 1) 임 달호, '전기계의 유한요소법', 동명사, 1987.
- 2) Koshi Itaka, Mikio Kaji, Takashi Hara, 'New Finite Element Field Calculation Technique in Which Continuity of Electric Flux Is Satisfied.', IEEE Trans. PAS-99, No. 6, pp2102-2112, 1980.
- 3) D.C.Zienkiewicz, 'The Finite Element Method.', 3-rd ed., McGraw-Hill Book Co., New York, 1977.
- 4) Kenneth H. Huebner, 'The Finite Element Method for Engineering.', 2-rd ed., John Wiley & Sons, 1982.
- 5) Erh-Rong. Wu, 'A Cubic Triangular Element with Local Continuity - An Application in Potential Flow.', Int. Journal for Numerical Methods in Engineering., Vol. 17, pp 1147 - 1159, 1981.
- 6) K.G.Binns, P.J. Lawrenson, 'Analysis and Computation Electric and Magnetic Field Problems.', 2-rd ed., Pergamon Press, 1973.