

多次元 圧密의 數値解析과 그適用에 관한 考察.
Numerical Analysis of Multidimensional Consolidation
and its Adoption

全南大學校 工科大学 教授 朴炳基
円光大學校 工科大学 助教授 鄭鎭燮

1 序論

軟弱地盤上의 構造物의 次下解析이 있어서 粘土層의 두께에 비하여 充分히 넓어 많은 荷重이 載荷될때는 壓密이 2次元 또는 3次元의으로 發生 하리라는 것은 壓密理論 初期부터 論議되어온 것이다.

그러나 理論解析이 어렵고 土壤條件에 特殊한 경우를 除하여는 求解를 求할수 없으므로 지금까지 荷重載荷時의 初期邊界內 隙水壓이 彈性體에 部分 載荷時 垂直方向의 分布와 같다고 보아 Boussinesq의 理論을 適用하고 또 排水도 鉛直方向으로만 가정하여 各點의 次下量을 計算하였다.

또 粘土層에 堤防을 築造할때 一次元的 假想은 드물고 側方流動을 포함한 非線形 壓密考動이 일어나기 때문에 一次元的 壓密解析으로 이러한 現象을 잘 說明할 수가 없다.

한편 Rendulic (1935年)은 Terzaghi의 一次元 壓密理論을 3次元에 擴張 하여 다음과 같은 壓密方程式을 提案하였다.

$$\frac{\partial v}{\partial t} = C_v \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right)$$

만 일 식에서 C_v 는 $C_v = \frac{k}{m_v \gamma_w}$ 가 아니고 一般적으로 $C_v = \frac{k}{\gamma_w f(x, y, z)}$ 라 하였다.

여기 $f(x, y, z)$ 는 3次元의 有效力의 變化와 이에 對應하는 Volumetric strain에 의하여 定해진 函數로

$$f(x, y, z) = \frac{1}{1 + e_0} \left(\frac{\partial e}{\partial x} + \frac{\partial e}{\partial y} + \frac{\partial e}{\partial z} \right)$$

○ 이며 $e = \varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z$ 이다.

Terzaghi는 (v 값이) 일정하다고 가정하는데 반하여 3-次元으로 振動할 때에는
 応力에 따라 應力은 變化する 것이다.

이와 같은 事項의 解法 難解하게 하고 土体の 連續性을 充分
 説明하지 못한 故로 周知의 事實이다.

이와 同 故로 Biot은 應力의 未知數로 하여 應力의 平衡式을
 中心으로 連續條件式을 聯立하여 다음과 같은 支配方程式을 만들었다.

$$\frac{\mu}{1-2\nu} \operatorname{grad} e + \mu \nabla^2 u + \operatorname{grad} u = 0 \quad (\text{平衡方程式})$$

$$\frac{\partial e}{\partial t} = -\frac{k}{\rho g} \nabla^2 u \quad (\text{連續方程式})$$

이 式은 理論적으로 土底의 mechanism을 充分히 説明하지 못한
 支配方程式이 과잉간수(過剩)와 應力을 未知數로 한 聯立偏微分
 方程式이 되기 때문에 正解를 求하기가 어렵다.

그러나 1960年代 後半以後 Computer의 大型化와 數値解析法
 의 急速한 開發으로 Biot의 土底方程式에 의한 複雜한 境界值
 의 問題解析이 可解(可解)됨에 따라 最近에 土底의 解析이
 큰 進展을 거두었다.

한편, 應力-應形率關係式의 確立을 目標로 一直의 研究이
 이루어져 過去에 使用되었던 彈性 model보다도 高い 應力을 容
 忍(容許)하는 應力-應形率關係式이 提議되었다.

그 中에서 Roscoe 등의 Cam-clay 理論은 比較的 간단한 式으로써
 粘土의 特性이 明確하게 記述(記述)되고 있다.

또 最近에는 Geop나 應力緩和等 時間效果를 포함한 粘塑性 model
 에 대한 構成式도 Sekiguchi 등이 의하여 提議되었다.

그 結果 過去에는 土底理論과 應力-應形率理論이 別로 發展하여
 오다가 이 兩者를 結合한 應形解析이 70年代 後半以來 現在에
 많은 進展을 거두어 왔다.

現在까지 提議된 構成方程式의 有限要素法의 発達過程을 概括하면 다음 表와 같다
 이제 世界的인 추세로 보아 圧入現象의 解析段階를 넘어선 理論問題에 適用가능 域으로 관심이 集中된다고 말 할 수 있다.

Table -1

Historical Review Of Constitutive Equations

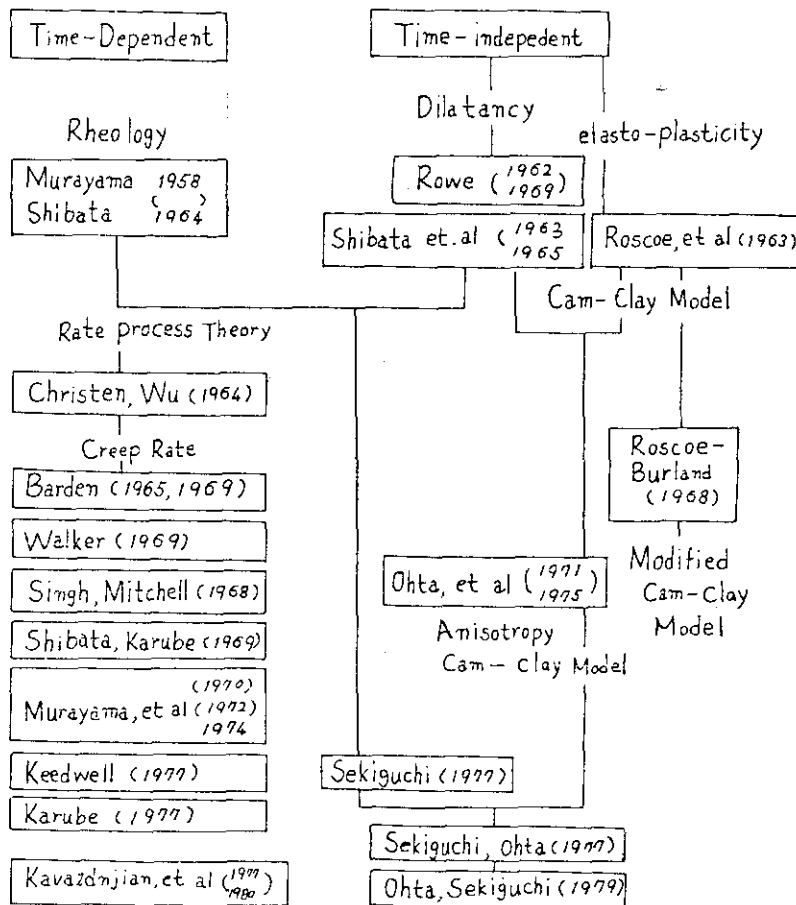
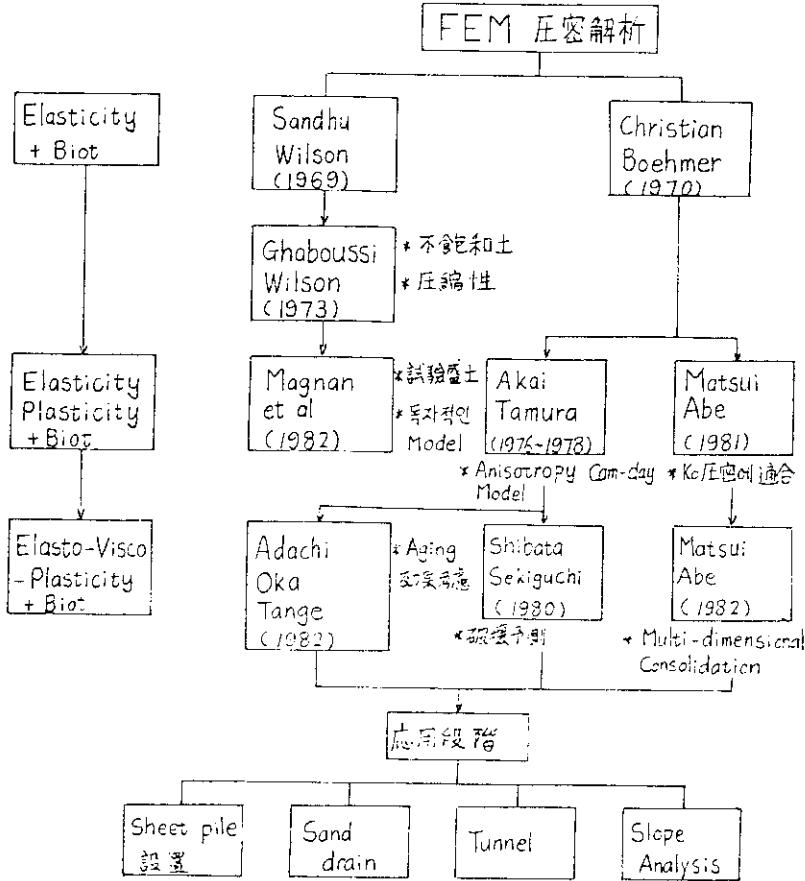


Table-2

FEM 에 의한 壓密解析의 發展過程



2 応力-変形率関係式

實際地盤은 흙의 堆積過程에서 非等向性과 弾性, 塑性, 粘性を 가지며 圧密過程에서의 土質媒介係數變化, 粘土 보리는 여러 種類의 흙의 存在 깊이에 따른 土截荷重이나, 先行圧密荷重의 變化, 堆積時間에 의한 堆積층의 aging 效果 등을 反映할 수 있도록 여러 種類의 model이 提案되었다.

2-1 弾性 model

2.1.1 線形弾性 model

Sand 및 盛土층의 같이 不飽和土에 使用되는 model이며 土質係數는 G, U 값만 使用된다.

2.1.2 非線形弾性 model

圧密過程에서 Work-hardening에 의한 Lamé 係數 L G 의 종래의 實驗結果를 参照하여 다음 式의 같이 變化되는 土質媒介係數를 使用한다.

$$L = \frac{p(1+e_0)}{k} - \frac{2}{3}G$$

$$G = G_0 \exp\left(-\frac{e-e_0}{\lambda}\right) \quad (1)$$

2.1.3 線形弾性 model (c-c- ρ 土에 適用)

sheet pile 나 礎體破壞狀態를 判定할 수 있도록 Mohr-Coulomb 의 破壞規準을 使用되겠다.

2-2 彈塑性 model

2.2.1 Original Cam-clay model

Roscoe 博士의 Original Cam-clay model은 흙을 等向應力로 假定하였기 때문에 試料은 圧密過程에서 계속적인 降伏이 일어나 降伏軌跡은 圧縮이나 引張이나 똑 같은 形態로 對稱된다. 此處 k_0 로 假定된 試料가 實土에 있을때 非排水條件의 試驗에서

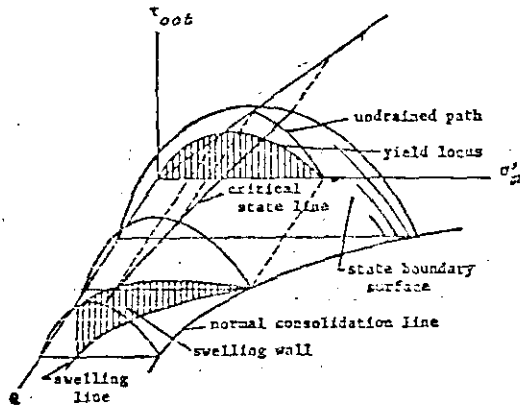


Fig. 1 state surface.

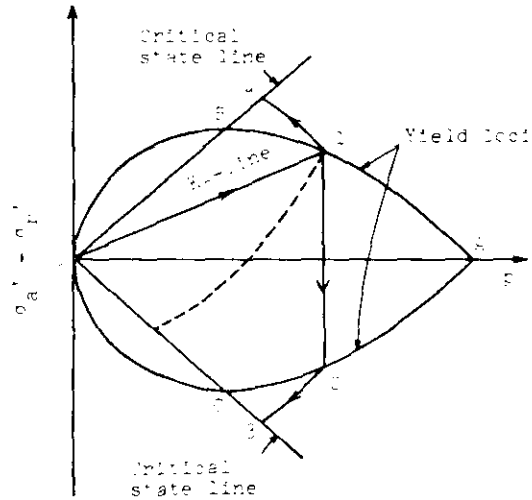


Fig. 2 Yield loci showing isotropic strain-hardening

인장측면에서 비배수응력경로는 1에서 2로 될 것이며 따라서 p는 -방향 값이 되어야 한다. 1-2는 이른바 탄성상태에서의 거동이고 다시 비배수응력경로는 2-3 곡선을 따라 임계상태인 3으로 도달한다.

한편 압축측면에서 비배수응력경로를 하면 구형의 응력경로는 1-4가 될 것이다.

이 결과 1-4와 2-3은 p 축에 수직인 수평축이다.

그러나 많은 실험 결과는 인장측면에서 비배수응력경로는 1-2-3과 같은 아주 다른 형태를 갖는 형태이다.

이것은 K_0 - 정상상태에서의 잠수압 증의 비불균형성을 고려하지 않았기 때문이다. 다음에 설명하는 Anisotropic Cam-clay model에서는 이와 같이 이러한 비불균형성을 사용할 수 있다. 그러나

K_0 - 정상상태에 있어서 불균형인 변형률 경화를 가정하기가 매우 어려움이므로 dilatancy에 대한 항복곡선의 역전의 효과를 무시했기 때문에 발생된 것이라 믿어진다.

여기서 dilatancy는 p가 -방향 상태의 하중 아래서 일어나는 체적변화를 의미한다.

여기서 말한 Anisotropic Cam-clay model은 이 효과를 고려하여 검토하였다.

우선 다음을 가정했다

active loading 아래서

$$\delta v = \mu \delta (\tau_{oct}/p) \quad \text{--- (2)}$$

여기서 τ_{oct}/p 는 初期値로 부터 增加된다

또 passive loading 아래서는

$$\delta v = -\mu \delta (\tau_{oct}/p) \quad \text{--- (3)}$$

여기서 τ_{oct}/p 는 初期値에서 처음에 減小한다

만 δ 는 物理量의 増分을 意味해 v 는 體積率, μ 는 材料定數이고 τ_{oct} 는

$$\tau_{oct} = \sqrt{\frac{1}{2} S_{ij} S_{ij}} = \left(\frac{\sqrt{3}}{3}\right) \cdot q \quad \text{--- (4)}$$

로 定義되긴 八面體剪斷力이다.

여기서 S_{ij} 는 差应力 Tensor (σ_{ij}) 成分이며 q 는 τ_{oct} 代身이

다음에 使用되는 应力媒介定數이다

單調하게 增加하는 荷重을 받는 等方圧應粘土에서는 式(2)로써 充分의 實驗으로 立證된 바와 等方圧應粘土에서는 剪斷方向의 變化 (예를 들면 三軸圧縮으로 부터 三軸引張 또는 그 逆)는 dilatancy가 尙상히 일어나는 수 있도록 許用된다. 反面에 이 尙상에 대한 τ_{oct}/p 의 比는 減小된다.

그러나 式(2)에는 결함이 있다.

결함을 쉽게 把握하기 위하여 Fig 2에서 實線으로 나타낸 것처럼.

k_0 -壓應粘土에서의 典型的인 三軸引張試驗에서 非排水应力經過를 생각해보라.

Anisotropic Cam-clay model로부터 次示하는 推定은

$$\tau_{oct}/p - k = \frac{\lambda}{\mu(\lambda + \mu)} \ln \left(\frac{p}{p_0}\right) \quad \text{--- (5)}$$

이다 여기서 k, λ, μ 는 各各 (一般적으로 非等向性인) 壓應의 定數들의 τ_{oct}/p 의 比, 尙應比, 平均有效应力 p 의 比이며 λ 는 壓縮指數 C_c 의 0.434 倍이다

Fig 2의 粘線에서 알 수 있는 바와 같이 $(\sigma_1' - \sigma_3) / p$ 의 비와

平均有效応力 p 은引張側の 變形率에 隨從히 減少한다

따라서 式(5)의 右邊은 單調롭게 減少하지만 式(5)의 右邊의 變화는

다르다 $\sigma_1 = \sigma_3$ 의 狀態를 넘은 때까리 式(5)의 左邊의 값은 減少한다

그러나 그 후에는 左邊은 σ_1 의 定義에 따라서 增加한다

이 變換을 พิจารณา하여 $\sigma_1 = \sigma_3$ 의 狀態에 對應된 후에 引張側에 Negative σ_1 을 假定한다

그러나 이 定義는 그러한 剪斷을 일으키는 要素에 物理的 狀態가

$\sigma_1 > \sigma_3$ 의 狀態로부터 $\sigma_1 < \sigma_3$ 가 되는 狀態로 連續적으로 變換하는

것이기 때문에 人爲的이다

따라서 非等方正規圧縮粘土에 대한 새로운 式을 求했다

이 剪斷方向의 逆轉이 포함된 變換까지도 滿足되어야 한다

有效応力係數 R 의 種類變換率에 關하여 記述하여 본다

우선 새로운 応力 parameter η^* 을 導入하자

$$\eta^* = \sqrt{\frac{1}{2} (\eta_{ij} - \eta_{ij_0}) (\eta_{ij} + \eta_{ij_0})} \quad (6)$$

$$\text{이때 여기서 } \eta_{ij} = \frac{S_{ij}}{p}, \quad \eta_{ij_0} = \frac{S_{ij_0}}{p_0} \quad (7)$$

이다. 여기서 η_{ij} 는 応力-規準化된 差應力 tensor (i, j) 성분

이고 η_{ij_0} 는 非等方正規壓了時의 η_{ij} 의 값이다

定義에 따라서 應力 parameter η^* 는 非負數이다

다음 非等方正規圧縮粘土의 dilatancy 는 다음-같이 η^* 의 2次로 나타낸다고 假定한다

$$v = D \eta^{*2} \quad (8)$$

여기서 D 는 dilatancy 係數이다 等方正規壓된 三軸係數에 대한

式(8)은 shibata (1963) 가 여기서 誘導된 다음-식으로 된다

$$D = \frac{\lambda - k}{M(H^2)} \quad (9)$$

式(8)에 따라서 減少하는 差應力 (non-decreasing) dilatancy 가 差應力

의 초기값으로부터 어떠한 변화에도 갖는 지리 않는다는 것이 중요하다.
 또한 전체적 변화는 P의 작용인 dilatancy로부터 비롯되는 것이라
 생각해 가정한다.

$$\text{즉 } v = \frac{\lambda}{1+e_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) + D \cdot \gamma^* \quad (9)$$

식(9)의 응축성에 대한檢討로서 非排水有效応力, 経路가

$$\gamma^* = -\frac{\lambda}{D(1+e_0)} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) \quad (10)$$

를 使用하여 計算된다.

또 전체적 変形率 v 는 식(9)와 같이 表示되었으므로

v 의 彈性成分은

$$v^e = \frac{\lambda}{1+e_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) \quad (11)$$

그러므로 v 의 塑性成分은 다음과 같다.

$$v^p = \frac{\lambda - k}{1+e_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) + D \cdot \gamma^* \quad (12)$$

다음 plastic potential 函数은 f 라 하고 다음과 같이 쓴다

$$f = \frac{\lambda - k}{1+e_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) + D \cdot \gamma^* \quad (13)$$

다음 現在狀態의 associated 降伏軌跡은 다음과 같이 假定하라

$$f = v^p \quad (14)$$

여기서 v^p 는 소위 strain 硬化媒介函数에 식(13)으로 주어진다

식(14)는 非等方応力이 働하는 場合에의 重要點가 降伏狀態에 있는
 것을 나타낸다.

즉 $f = v^p = 0$ 이다.

Drucker (1951)의 associated flow rule에 의하면

$$\delta \varepsilon_{ij}^p = \lambda \frac{\partial f}{\partial \sigma_{ij}} \quad (15)$$

여기서 $d\varepsilon_{ij}$ 는 塑性變形率 増分 Tensor이다

λ 는 比例係數, σ_{ij} 는 有效応力 Tensor

위 2 조건을 일반화시키면

$$S_u = P \sqrt{(\delta v p)^2 + (M \delta \epsilon p)^2} \quad \text{--- (4)}$$

$\sqrt{(\delta v p)^2 + (M \delta \epsilon p)^2}$ 은 一般的인 塑性變形率 増分量이고
全 塑性變形率 tensor $d\epsilon_p$ 의 不變量이다

式(1) 과 (4)로 부터 다음 식을 얻는다

$$\frac{dv p}{d\epsilon p} = \frac{M^2 - (\eta/p)^2}{2(\eta/p)} \quad \text{--- (5)}$$

(2) (4) 와 (5)는 Original Cam-clay에 대한 $S_u = P \cdot M \delta w p$,

$$\frac{dv p}{d\epsilon p} = M - \frac{\eta}{p} \text{ 이다.}$$

式(5)에 Normality condition을 適用하면

$$\frac{dv p}{d\epsilon p} = - \frac{d\eta}{dp} \quad \text{--- (6)}$$

式(5) 와 (6)으로 부터

$$\frac{d\eta}{dp} = - \frac{M^2 - (\eta/p)^2}{2(\eta/p)} \quad \text{--- (7)}$$

또한 $\eta = \frac{q}{p}$ 이니 $\frac{d\eta}{dp} = d\eta \frac{p}{dp} + \eta$ 이므로

式(7)에 代入하면

$$\frac{dp}{p} = - \frac{2\eta}{M^2 + \eta^2} d\eta \quad \text{--- (8)}$$

式(8)을 積分하면

$$\ln(M^2 + \eta^2) + \ln p = \ln c \quad \text{--- (9)}$$

이제 $\eta = 0$ 일때 $p = p_0$ 이므로 다음 식이 成立한다.

$$p_0 = p \left\{ \frac{(\eta/p)^2 + M^2}{M^2} \right\} \quad \text{--- (10)}$$

式(10)이 $p \cdot q$ 軸에서 中心을 $\frac{p_0}{2}$ 로 갖는 橢圓을 나타내며

이 橢圓이 降伏軌跡이며 式(10)을 降伏函數라 한다

降伏函數 F 는 다음과 같이 쓸 수 있다

$$F = q^2 - M^2 p q + M^2 p^2 = 0 \quad \text{--- (11)}$$

A값을 결정하기 위하여
 連続塑性变形에 대한 条件 (Naghai, 1960)을 導入하면

$$df = SvP \quad (16)$$

에 근거하여 다음과 같이 된다

$$\delta \epsilon_{ij}^p = SvP (\frac{\partial f}{\partial \sigma_{ij}}) / \frac{\partial f}{\partial p}$$

여기서 $SvP = \frac{\lambda + k}{1 + e_0} \frac{dp}{p} + D \delta \eta^*$ (17)

弹性变形率 増分式은 Anisotropic Cam-clay model에서 다음과 같다

$$\delta \epsilon_{ij}^e = \frac{k}{\lambda + e_0} \frac{\delta p}{p} \delta_{ij}$$

結果적으로 全变形率 増分은 弹性과 塑性成分의 合이므로 다음과 같이 된다

$$\delta \epsilon_{ij} = \delta \epsilon_{ij}^e + \delta \epsilon_{ij}^p \quad (18)$$

2.2.2 Modified Cam-clay

等方连续体가 变形하는 동안에 消散된 일의 増分量은 다음과 같다.

$$\delta w = p \cdot SvP + q \delta \epsilon^p$$

$$\equiv (\sigma_{ij} \cdot \delta \epsilon_{ij}^p) \quad (1)$$

等方応力 (q=0) 아래서인 常应变率이 있는 假定 (de=0) Original Cam-clay model 과는

다른 場合에서 다음과 같은 式을 誘출한다.

等方응력으로 正負하는 假定에서인 (1)式은 다음과 같이 된다

$$(\delta w)_{q=0} = p \cdot SvP \quad (2)$$

또한 限界状態에서인 $\frac{q}{p} = M$ 이고 $\delta p = 0$ 이므로 式(1)은 다음과 같이 된다.

$$(\delta w)_{q=Mp} = p \cdot M \delta \epsilon^p \quad (3)$$

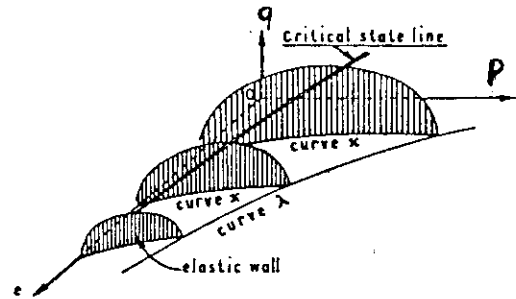


Fig. 3 - Limit state (yield) surface of modified Cam-clay model

여기서 $q = \frac{3}{\sqrt{2}} \tau_{04} = \sqrt{3 J_2 D}$
 $p = \frac{\sigma_1}{3} = (\sigma_{11} + \sigma_{22} + \sigma_{33}) / 3$
 $J_2 D = \frac{1}{2} S_{ij} S_{ij}$
 $S_{ij} = \text{差応力 Tensor clear}$

降伏函数 F는 p, q, vP (塑性体種變形率)의 函数이므로
 全微分을 取하면

$$dF = \frac{\partial F}{\partial p} dp + \frac{\partial F}{\partial q} dq + \frac{\partial F}{\partial vP} dvP = 0 \quad (12)$$

를 求한다.

이것은 dp 와 dq 의 応力増分에 의하여 dvP 라는 塑性体種變形率의 加工硬化를 示す 応力狀態가 후속의 降伏曲面上에 到達하였음을 意味해 준다.

그러나 彈性 Matrix D^E 에 의한 応力増分은 彈性變形率의 1次係式인 $d\epsilon_{ij} = D^E d\epsilon_{ij}^E$ (13)

Associated flow rule은 Normality rule에 따르면 塑性變形率 Vector의 方向은 下列한 式

$$d\epsilon_{ij}^P = \lambda A_{ij} \quad (14)$$

$$\text{여기서 } A_{ij} = \frac{\partial \theta}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial \sigma_{ij}} + \frac{\partial \theta}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial \sigma_{ij}}$$

$\theta = \text{plastic potential}$

降伏函数 F의 기울기는 다음과 같다.

$$B_{ij} = \frac{\partial F}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial \sigma_{ij}} + \frac{\partial F}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial \sigma_{ij}} \quad (15)$$

式(12)는 다음과 같이 쓸 수 있다.

$$dF = B_{ij} d\sigma_{ij} + \frac{\partial F}{\partial vP} dvP = 0 \quad (16)$$

$$d\epsilon_{ij}^P = d\epsilon_{ij} - d\epsilon_{ij}^E \quad (17)$$

$$\therefore d\sigma_{ij} = C_{ijkl} (d\epsilon_{kl} - d\epsilon_{kl}^E) \quad (18)$$

여기서 C_{ijkl} 은 彈性性 係數에 대한 構成法則이다

式(18)은 式(16)에 대입하면

$$\begin{aligned} dF &= B_{ij} C_{ijkl} (d\varepsilon_{kl} - \lambda A_{kl}) + \frac{\partial F}{\partial P} dP \\ &= B_{ij} C_{ijkl} (d\varepsilon_{kl} - \lambda A_{kl}) + \frac{\partial F}{\partial P} \lambda \frac{\partial F}{\partial P} = 0 \end{aligned} \quad (19)$$

$$(B_{ij} C_{ijkl} A_{kl} - \frac{\partial F}{\partial P} \frac{\partial F}{\partial P}) \lambda = B_{ij} C_{ijkl} d\varepsilon_{kl}$$

$$\text{여기서 } \lambda = \frac{B_{ij} C_{ijkl} d\varepsilon_{kl}}{(B_{ij} C_{ijkl} A_{kl} - \frac{\partial F}{\partial P} \frac{\partial F}{\partial P})} \quad (20)$$

式(18)의 (k)와 (20)을 대입하여 다음 식을 얻는다

$$d\sigma_{ij} = \left\{ C_{ijrs} - \frac{C_{ijkl} A_{kl} B_{mn} C_{mnpq}}{B_{mn} C_{mnpq} A_{rs} - \frac{\partial F}{\partial P} \frac{\partial F}{\partial P}} \right\} d\varepsilon_{rs} \quad (21)$$

Associative plasticity에 대해서는

$$\varepsilon = F \text{ 이고 } A_{ij} = B_{ij} \text{ 이므로}$$

Cam-clay model에서 대입하면

$$d\varepsilon = \frac{k}{1+e_0} \frac{dP_0}{P_0} \quad (22)$$

$$d\nu = \frac{\lambda}{1+e_0} \frac{dP_0}{P_0} \quad (23)$$

$$d\nu^P = d\nu - d\varepsilon = \frac{\lambda - k}{1+e_0} \frac{dP_0}{P_0} \quad (24)$$

式(24)로부터

$$\frac{\partial P_0}{\partial P} = \frac{P_0(1+e_0)}{(\lambda - k)} \quad (25)$$

$$\therefore \frac{\partial F}{\partial P} = \frac{\partial F}{\partial P_0} \frac{\partial P_0}{\partial P} = \frac{\partial F P_0 (1+e_0)}{\partial P_0 (\lambda - k)} \quad (26)$$

associated flow rule에 따라 式(20)은

$$\lambda = \frac{A_{ij} C_{ijkl} d\varepsilon_{kl}}{A_{ij} C_{ijkl} A_{kl} - \gamma A_{ij}} \quad (27)$$

$$\text{여기서 } \gamma = \frac{\partial F}{\partial P_0} P_0 \frac{(1+e_0)}{(\lambda - k)}, \quad A_{ij} = \frac{\partial F}{\partial P}$$

2.3 彈粘塑性 model.

粘土의 變形이 時間에 의존한다는 것은 일찍부터 잘 알려진 事實이다. 따라서 많은 研究가 進行되고 있으며 여러가지 力學 model이 提議되고 있으며 그 중에서 몇가지 要點을 考察하면

a. Yong 과 Japp의 定應形率 速度 試驗式

$$\sigma_c(\epsilon, \dot{\epsilon}) = \sigma_c(\epsilon, \dot{\epsilon}_0) + \alpha(\epsilon) \log\left(\frac{\dot{\epsilon}}{\dot{\epsilon}_0}\right) \quad (1)$$

動的應力 基礎動的應力 過剩應力

b. Murayama의 二次壓縮 試驗式

$$\sigma_R(\epsilon, t) = \sigma_R(\epsilon, t_0) - \beta(\epsilon) \log\left(\frac{t}{t_0}\right) \quad (2)$$

c. Akai 등의 試驗結果

$$\beta(\epsilon_c) \cong \alpha(\epsilon_c) \quad (3)$$

같은 實驗과 우리나라 粘土에서도 式(3)이 成立

d. Dilatancy model은 靜的인 狀態에서 假設되어서 示하진 것이므로 式(1)의 基礎應力 部分에 該當할 ため 比較

$$v = \frac{\lambda}{1+\epsilon_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) + [F(\pi) - F(\pi_0)] \quad (4)$$

式(4)에 strain rate를 크게 하면 體積變形率 減少를 가져온다고 보고 다음 式을 가짐

$$v = \frac{\lambda}{1+\epsilon_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) + [F(\pi) - F(\pi_0)] - \alpha \ln\left(\frac{\dot{v}}{\dot{v}_0}\right) \quad (5)$$

그런데 Sekiguchi (1977)은 體積 creep 方程式을 다음과 같이 나타냈다.

$$v = \frac{\lambda}{1+\epsilon_0} \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) + D\left(\frac{p}{p_0} + \pi_0\right) - \alpha \cdot \ln\left(\frac{\dot{v}}{\dot{v}_0}\right) \quad (6)$$

여기서 π_0 : $\frac{q}{p}$ 의 初期值

α : 二次壓縮指數

\dot{v} : 體積變形率 速度

v_0 : 初期体積變形率速度

非等方正粘屈服粘土로 取扱하기 위해서 η 보다는 η^* 를 使用하기로 한다.
 그러므로 식(6)은 다음식과 같이 수정한다

$$v = \frac{\lambda}{1+\epsilon_0} \ln \left(\frac{p}{p_0} \right) + D \cdot \eta^* - \alpha \cdot \ln \left(\frac{\dot{v}}{v_0} \right) \quad (7)$$

여기서 初期狀態는 荷重이 變환 直後의 狀態를 말하며 即 荷重이 變化하기 前에는 一定한 有效応力下에서 Creep을 일으키고 있다는 假說의 結果이다. 檢算方程式(7)을 풀기 위해서 荷重이 變환 直後의 重要素의 狀態를 推定할 必要가 있다.

그러하여 여기서 荷重이 變환 直後는 彈性狀態이며 다음식으로 된다

$$v^e = \frac{k}{1+\epsilon_0} \ln \left(\frac{p}{p_0} \right) \quad (8)$$

彈性體積變形率(8)의 全體積變形率을 빼면 다음식이 구해진다.

$$v^p = v - v^e = \frac{\lambda - k}{1+\epsilon_0} \ln \left(\frac{p}{p_0} \right) + D \cdot \eta^* - \alpha \cdot \ln \frac{\dot{v}}{v_0} \quad (9)$$

式(9)를 차가 인해서 풀기 위하여 다음과 같이 變形하면

$$v^p = f - \alpha \ln \left(\frac{\dot{v}}{v_0} \right) \quad (10)$$

여기서 $f = \frac{\lambda - k}{1+\epsilon_0} \ln \left(\frac{p}{p_0} \right) + D \cdot \eta^*$ 이고
 scalar 函數이다

式(10)은 다음과 같이 變形할 수 있다.

$$\frac{f - v^p}{\alpha} = \ln \frac{\dot{v}}{v_0} \quad (11)$$

$$\frac{dv}{dt} = \dot{v}_0 e^{\frac{f - v^p}{\alpha}} = \dot{v}_0 \left(e^{\frac{f}{\alpha}} \right) / e^{\left(\frac{v^p}{\alpha} \right)} \quad (12)$$

$$\frac{dv^e}{dt} = c \quad \text{이므로}$$

$$e^{\frac{v^p}{\alpha}} \frac{dv^p}{dt} = \dot{v}_0 e^{\left(\frac{f}{\alpha} \right)} \quad (13)$$

$$e^{\left(\frac{v}{\alpha} \right)} \frac{dv}{dt} = \dot{v}_0 e^{\left(\frac{f}{\alpha} \right)} \quad (14)$$

윗 식을 積分하면

$$e\left(\frac{VP}{\alpha}\right) = \left(\dot{\epsilon}_0 t e^{\frac{f}{\alpha}}\right) + C \quad (15)$$

$t=0$ 일때 $VP=0$ 이므로

$$\therefore C = \alpha$$

$$e\left(\frac{VP}{\alpha}\right) = \dot{\epsilon}_0 e^{\frac{f}{\alpha}} t + \alpha \quad (16)$$

$$e^{\frac{VP}{\alpha}} = \frac{\dot{\epsilon}_0 e^{\frac{f}{\alpha}} t}{\alpha} + 1$$

$$(17)$$

$$\frac{VP}{\alpha} = \ln \left(1 + \left(\frac{\dot{\epsilon}_0 t}{\alpha}\right) \exp\left(\frac{f}{\alpha}\right)\right)$$

$$(18)$$

$$\therefore F \equiv \alpha \cdot \ln \left\{ \left(1 + \frac{\dot{\epsilon}_0 t}{\alpha}\right) \exp\left(\frac{f}{\alpha}\right) \right\} = VP \quad (19)$$

여기서 F : visco plastic potential 이며 scalar 函數이다
 t : 荷重의 應變에 對하여의 時間이다.

式(19)에 t 를 消去하면

이 식은 有效应力空間에서 F 의 曲面을 나타내며 VP 는 소위 Strain 硬化 媒介 函數 이며 作用한다.

따라서 F 의 函數 F 를 visco-plastic potential 이라고 稱呼하는 것은 適當하다.

따라서 이 函數 F 의 어떠한 有效应力 要素에 對한 導函數는 visco-plastic 變形의 方向을 決定한다.

그러므로 다음이 假定할 수 있다

$$\frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}} = 1 \cdot \frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}} \quad (20)$$

또 어떤 有效应力 要素에 對한 F 의 導函數와 같은 要素에 對한 F 의 導函數와 같은 要素에 對한 f 의 導函數의 關係는 다음과 같이 示現된다.

$$\frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}} = \left\{ 1 - \exp\left(-\frac{VP}{\alpha}\right) \right\} \frac{\partial f}{\partial \sigma_{ij}} \quad (21)$$

式(19)로부터 약간의 操作을 하면 t 를 除去할 수가 있다.

$$\Delta F \text{를 決定하기 위하여 } \frac{\partial F}{\partial t} = \dot{VP} \text{에}$$

連続的인 visco plastic 变形에 대한 条件을 仮定하면

式(20)은 다음과 같이 規定할 수 있다.

$$\dot{\epsilon}_{ij}^p = \dot{v}^p \cdot \left(\frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}} \right) / \left(\frac{\partial F}{\partial p} \right) \quad (22)$$

또한 f 의 形變率 使用하면

$$\dot{\epsilon}_{ij}^p = \dot{v}^p \left(\frac{\partial f}{\partial \sigma_{ij}} \right) / \left(\frac{\partial f}{\partial p} \right) \quad (23)$$

여기서 \dot{v}^p 는 다음 식으로 주어진다

$$\dot{v}^p = \left[1 + \exp\left(-\frac{v^p}{\alpha}\right) \right] \cdot \left[\left(\frac{1-k}{1-\epsilon_0} \right) \frac{\dot{p}}{p} + D \cdot \eta^* \right] + \dot{v}_0 \exp\left[(t - v^p) / \alpha \right] \quad (24)$$

一般的으로 彈性变形을 받고 있는 粘土는 다음 식으로 表現할 수 있다.

$$\dot{\epsilon}_{ij}^e = \frac{k_p}{3(1+\epsilon_0)} \delta_{ij} + \frac{1}{2G} \dot{\sigma}_{ij} \quad (25)$$

最終的으로 全變形率速度는 다음과 같이 表現할 수 있다.

$$\dot{\epsilon}_{ij} = \dot{\epsilon}_{ij}^p + \dot{\epsilon}_{ij}^e \quad (26)$$

한편 變形率速度 Tensor의 有效応力速度 Tensor에 等方的이고 線形關係를 假定하면

$$\dot{\sigma}_{ij} = L \dot{\epsilon}^e \delta_{ij} + 2G \dot{\epsilon}_{ij}^e \quad (27)_1$$

$$= L (\dot{\epsilon} - \dot{\epsilon}^p) \delta_{ij} + 2G (\dot{\epsilon}_{ij} - \dot{\epsilon}_{ij}^p) \quad (27)_2$$

여기서 L 과 G : Lamé 定數, δ_{ij} : 單位 Tensor이다

2-1 節의 式(15)를 (27)₂에 代入하여 얻은 關係式을 式(9)에 代入하여

演算을 하면 比例係數 λ 는

$$\lambda = \frac{L \frac{\partial F}{\partial p} \dot{v} + 2G \frac{\partial F}{\partial \sigma_{kl}} \dot{\epsilon}_{kl} + \frac{\partial F}{\partial t}}{L \left(\frac{\partial F}{\partial p} \right)^2 + 2G \frac{\partial F}{\partial \sigma_{mn}} \frac{\partial F}{\partial \sigma_{mn}} + \frac{\partial F}{\partial p}} \quad (28)$$

따라서 構成式의 最終的인 表現은 式(15) (2-1 節)의 (27)을 (28)에 代入하므로써

$$\begin{aligned} \sigma_{ij}' &= L i \cdot \delta_{ij} + 2G \varepsilon_{ij} \\ &= \frac{\left(L \frac{\partial F}{\partial p} \delta_{ij} + 2G \frac{\partial F}{\partial \varepsilon_{ij}} \right) \left(L \frac{\partial F}{\partial p} \dot{v} + 2G \frac{\partial F}{\partial \varepsilon_{ij}} \dot{\varepsilon}_{ij} + \frac{\partial F}{\partial t} \right)}{L \left(\frac{\partial F}{\partial p} \right)^2 + 2G \frac{\partial F}{\partial \varepsilon_{mn}} \frac{\partial F}{\partial \varepsilon_{mn}} + \frac{\partial F}{\partial t}} \end{aligned} \quad (29)$$

윗 식을 실제론 사용하는데 粘弹性 potential의 有效力成分 및 經過時間에 관한 係數의 具體的表現이 必要하기 때문에 이들 係數係數의 式의 f 函數와 關聯이므로 便利하다. 即 若干의 演算 후 式(29)을 使用하여 若干의 項을 消去하면 係數係數의

$$\frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}'} = \left[1 - \exp\left(-\frac{v \cdot p}{\alpha}\right) \right] \frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}'} \quad (30)$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = i \cdot \exp\left(\frac{f - v \cdot p}{\alpha}\right) \quad (31)$$

또 係數係數 $\frac{\partial F}{\partial p}$ 의 代價에 式(28)을 考慮한 假定에서 다음 式을 利用한 것들을 보충하였다.

$$\frac{\partial F}{\partial p} = \frac{\partial F}{\partial \sigma_{ii}'} + \frac{\partial F}{\partial \varepsilon_{ij}'} + \frac{\partial F}{\partial \varepsilon_{zz}'} \quad (32)$$

式(29)~(32)을 2次元平面應變條件(2方向平面拘束)으로 具體的으로 表現하면

$$\begin{aligned} \begin{Bmatrix} \sigma_{xx}' \\ \sigma_{yy}' \\ \sigma_{zz}' \\ \sigma_{xy}' \end{Bmatrix} &= \begin{Bmatrix} L+2G & L & 0 \\ L & L+2G & 0 \\ L & L & 0 \\ 0 & 0 & L \end{Bmatrix} - \frac{C_3}{C_4} \begin{Bmatrix} C_1^2 & C_1 C_2 & 2G f_{xy} C_1 \\ C_1 C_2 & C_2^2 & 2G f_{xy} C_2 \\ C_1 C_3 & C_2 C_3 & 2G f_{xy} C_3 \\ 2G f_{xy} C_1 & 2G f_{xy} C_2 & 4G^2 f_{xy}^2 \end{Bmatrix} \\ &= \begin{Bmatrix} \varepsilon_{xx} \\ \varepsilon_{yy} \\ \varepsilon_{xy} \end{Bmatrix} - \frac{C_3}{C_4} \begin{Bmatrix} C_1 \\ C_2 \\ C_3 \\ 2G f_{xy} \end{Bmatrix} \end{aligned} \quad (33)$$

또 윗 식에 使用된 記號는 아래와 같다.

$$f_{xy} = \frac{\partial f}{\partial \sigma_{xy}'}$$

$$G_1 = L \frac{\partial f}{\partial p} + 2G \frac{\partial f}{\partial \sigma_{xx}}$$

$$G_2 = L \frac{\partial f}{\partial p} + 2G \frac{\partial f}{\partial \sigma_{yy}}$$

$$G_3 = L \frac{\partial f}{\partial p} + 2G \frac{\partial f}{\partial \sigma_{zz}}$$

$$G_4 = \left[L \left(\frac{\partial f}{\partial p} \right)^2 + 2G \left(\frac{\partial f}{\partial \sigma_{xx}} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial \sigma_{yy}} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial \sigma_{zz}} \right)^2 + 2 \left(\frac{\partial f}{\partial \sigma_{xy}} \right)^2 \right] G_5 + \frac{\partial f}{\partial p}$$

$$G_5 = 1 - \exp\left(-\frac{vP}{\alpha}\right)$$

$$G_6 = \frac{\partial F}{\partial t} = v_0 \exp\left(\frac{t - vP}{\alpha}\right)$$

다만 함수 f 의 유효응력 성분에 관한 편미계수는

$$\frac{\partial f}{\partial \sigma_{ij}} = \frac{D}{3P} \left\{ \frac{1-K}{D(1+e_0)} - \eta^* \right\} \delta_{ij} + \frac{3}{2} \frac{D}{P} \frac{s_{ij}}{q_s}$$

$$\frac{\partial f}{\partial p} = \frac{D}{P} \left\{ \frac{1-K}{D(1+e_0)} - \eta^* \right\}$$

Lame 계수 L , G 에 대해서는 종래의 실험결과를 참조로 하여
다음식으로 변형률에 대한 토질계수로 보았다.

$$\left. \begin{aligned} L &= \frac{P(1+e_0)}{K} - \frac{2}{3} G \\ G &= G_0 \exp\left(-\frac{e - e_0}{\lambda}\right) \end{aligned} \right\} \quad (34)$$

여기서 G_0 는 초기剛性率이다.

彈粘塑性構成式 (23)의 특별한 경우, 즉 粘土의 Creep 특성을

無視할 때에는 2-次元蠕變指數 $\alpha = 0$ 및 $\frac{\partial F}{\partial t} = 0$ 로 해석하여

$G_5 = 1$ 및 $G_6 = 0$ 로 하면 식 (23)은 彈塑性構成式에 돌아간다.

이 경우 함수 f 는 즉 original Cam-clay model에서의 塑性 potential
함수의 형태이고 $f = vP$ 로 되는 1階式은 等方硬化降伏條件을 구해준다.

또 彈性狀態에서의 構成式을 얻기 위하여, $vP = 0$ 및 $\frac{\partial F}{\partial t} = 0$ 로 해석하여

$G_5 = 0$ 및 $G_6 = 0$ 으로 하면 좋다

3. 圧密解析의 有限要素式

彈粘塑性 model 을 사용한 有限要素式은 plain strain 조건에서 다음과 같이 유도한다.

變位增分 $\Delta u_x, \Delta u_y$ 을 成分으로 하는 Vector는 $\{\Delta u\}$ 로 表示하며, 平衡方程式을 만족하는 全応力增分 $\{\Delta \sigma\}^T = \{\Delta \sigma_{xx} \Delta \sigma_{yy} \Delta \tau_{xy}\}$ 에 대해 仮想일의 原理를 이용하면

$$\int_V \{\Delta \bar{\epsilon}\}^T \{\Delta \sigma\} dV = \int_V \{\Delta \bar{\epsilon}\}^T \{\Delta \sigma'\} dV + \int_V \{\Delta \bar{\epsilon}\}^T \{\Delta p_w\} dV = \int_V \{\Delta \bar{u}\}^T \{\Delta F_b\} dV + \int_S \{\Delta \bar{u}\}^T \{\Delta T_s\} ds \dots \dots \dots (1)$$

여기서,

- $\{\Delta \bar{\epsilon}\} : \{\Delta \epsilon_x, \Delta \epsilon_y, \Delta \gamma_{xy}\}$
- $\{\Delta \sigma'\} : \{\Delta \sigma'_x, \Delta \sigma'_y, \Delta \tau_{xy}\}$
- $\{\Delta p_w\}^T : \{\Delta p_w, \Delta p_w, 0\}$
- $\{\Delta F_b\} : \text{物体力 增分 Vector.}$
- $\{\Delta T_s\} : \text{表面力 增分 Vector.}$

要素内の 任意點에서 變位增分 $\{\Delta u\}$ 는 節點變位增分 $\{\Delta u^*\}$ 으로 부터 形狀函數 $[N]$ 을 이용하여 다음과 같이 表現한다.

$$\{\Delta u\} = [N] \{\Delta u^*\} \dots \dots \dots (2)$$

윗식에 對應해서 要素内の 任意의 點의 變形率增分 $\{\Delta \epsilon\}$ 과 體積變形率增分 ΔV 는 節點變位增分과 關係 示할수 있다.

$$\{\Delta \epsilon\} = [B] \{\Delta u^*\} \dots \dots \dots (3)$$

$$\Delta V = [B_v]^T \{\Delta u^*\} \dots \dots \dots (4)$$

一般的인 과잉 拘束應力 Vector $\{\Delta p_w\}$ 는 要素内の 中心의 과잉 拘束應力增分値 Δp_w^* 를 利用하여

$$\{\Delta p_w\}^T = \{110\} \Delta p_w^* \dots \dots \dots (5)$$

有效應力增分 $\{\Delta \sigma'\}$ 와 變形率增分 $\{\Delta \epsilon\}$ 을 다음과 같이 關係 示할수 있다.

$$\{\Delta \sigma'\} = \{Dep\} \{\Delta \epsilon\} - \{\Delta \sigma^*\} \dots \dots \dots (6)$$

여기서 $\{Dep\}$: 3행3열의 대칭행렬이며
 탄·粘·塑·性·係·數

$\{\Delta\sigma^r\}$: 緩和·応力·増分 Vector.

式 (2) ~ (6) 을 (1) 式에 代入하고 假想·変位를 任意로 선택한것을 代하면

$$\{K\}\{\Delta u^*\} + \{k_v\} \Delta p_w^* = \{\Delta\theta\} \dots \dots \dots (7)$$

여기서 $\{K\} = \int_v \{B\}^T \{Dep\} \{B\} dv \dots \dots \dots (8)$

$$\{k_v\} = \int_v \{B_v\} dv \dots \dots \dots (9)$$

$$\{\Delta\theta\} = \int_v \{N\}^T \{\Delta F_b\} dv + \int_s \{N\}^T \{\Delta T_s\} ds + \int_v \{B\}^T \{\Delta\sigma^r\} dv \dots \dots \dots (10)$$

다음은 連續·방정式의 ため 생각해 보면

$$\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{1}{\gamma_w} \left(k_x \frac{\partial p_w}{\partial x} + k_y \frac{\partial p_w}{\partial y} \right) = 0 \dots \dots \dots (11)$$

평면에 依하면 要素内の 体積·變化는 다음과 같다.

$$\Delta V = \{k_v\}^T \{\Delta u^*\} \dots \dots \dots (12)$$

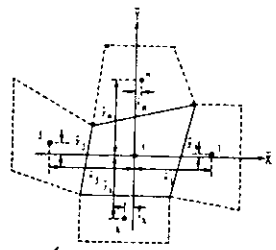


Fig. 4 Local co-ordinate used in evaluating rate of flow

(1) 式에서 計算된 体積·變化量을 (12) 式에 代入하면 (7) 式과 (12) 式은 $\{\Delta u^*\}$ 와 p_w^* 을 未知수로 한 連續·방정式을 만든다.

그리하여 ΔT 을 計算하고 圧密·進行 과정에 따라서 단계적으로 連續·방정式을 풀면 圧密·解를 얻을수 있다.

方程式 (11)을 차분법에 의해 풀기 위해서 (13) 式의

의해서 정의 되는 時間·간극수압 p_w 은 Christian and Boehmer (1970)에 의해서 다음 (14) 式과 같이 주어졌다.

$$p_w^* = \{ (1-\theta) p_{wt} + \theta p_{wt+\Delta t} \} \dots \dots \dots (13)$$

$$p_w^* = \alpha_1 + \alpha_2 x + \alpha_3 y + \alpha_4 x^2 + \alpha_5 y^2 \dots \dots \dots (14)$$

여기서 p_{wt} : $t = t$ 일때 時間·간극수압.

$p_{wt+\Delta t}$: $t = t + \Delta t$ 일때 時間·간극수압.

θ ($0 \leq \theta \leq 1$) : 차분·근사 상수.

$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5$ 값은 그림에서와 같이 사변형 요소 i 와 이 요소에 둘러싸고 있는 j, k, l, m 의 요소에 의해서 결정 되어야 하는 미정계수이다.

요소 평면의 과잉변위수인 Vector $\{P_w^*\}$ 는 다음과 같다.

$$\{P_w^*\} = \begin{Bmatrix} P_{wi}^* \\ P_{wj}^* \\ P_{wk}^* \\ P_{wl}^* \\ P_{wm}^* \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & \bar{x}_j & \bar{y}_j & \bar{x}_j^2 & \bar{y}_j^2 \\ 1 & \bar{x}_k & \bar{y}_k & \bar{x}_k^2 & \bar{y}_k^2 \\ 1 & \bar{x}_l & \bar{y}_l & \bar{x}_l^2 & \bar{y}_l^2 \\ 1 & \bar{x}_m & \bar{y}_m & \bar{x}_m^2 & \bar{y}_m^2 \end{bmatrix} = B\alpha \quad \dots \dots \dots (15)$$

그러면 $\alpha = B^{-1} \{P_w^*\} \quad \dots \dots \dots (16)$

(14)식을 (11)식에代入하고 (16)식을 고려하면, 다음식을 얻을수 있다.

$$\begin{aligned} \Delta V &= - \frac{\Delta t V}{\gamma_w} (2k_x \alpha_4 + 2k_y \alpha_5) \\ &= - \frac{2\alpha t V}{\gamma_w} (k_x b_4^T + k_y b_5^T) P_w^* \\ &= - \{k_v\}^T \{P_w^*\} \quad \dots \dots \dots (17) \end{aligned}$$

여기서 $[k_v]^T = \left(\frac{2\alpha t V}{\gamma_w} \right) (k_x b_4 + k_y b_5)$

Δt : 시간 증분량.

V : 요소 체적.

b_4, b_5 는 B^{-1} 의 4행과 5행 Vector.

$\Delta P_w = P_w^{t+\Delta t} - P_w^t$ 의 관계를 使用하고 (13)식에서 θ_i 로 하여 (17)식을 (12)식에代入하여 變形하면 다음식을 얻는다.

$$\left. \begin{aligned} \{k_v\} \{ \Delta U^* \}_j + \{k_v\} P_{wj}^* &= [4Q]_i + [k_v] P_{wj}^* \\ \{k_v\}^T \{ \Delta U^* \}_j &= - \{k_v\}^T P_{wj}^* \end{aligned} \right] \dots \dots \dots (18)$$

여기서 요구되는 形式은 사변형 요소이고 수치해석 과정에서 4개의 삼각형 요소로 이루어진 4변형 요소는 Wilson (1965) 이 제안한 方法에 의해서 Quadrilateral element 를 다음과 같이 static condensation 한다.

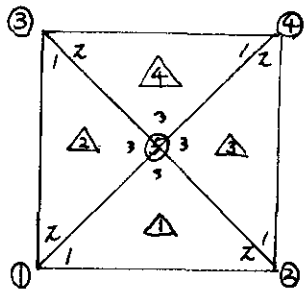


Fig 5 Static condensation

$$\{K\}\{q\} = \{Q\} \dots \dots \dots (19)$$

$$\begin{Bmatrix} [K_{pp}] & [K_{ip}] \\ [K_{ip}]^T & [K_{ii}] \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} q_p \\ q_i \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} [Q_p] \\ [Q_i] \end{Bmatrix} \dots \dots \dots (20)$$

(20) 式에서 $\{q_i\}$ 을 구하면

$$\{q_i\} = \{K_{ii}\}^{-1} \{ [Q_i] - [K_{ip}]^T [q_p] \} \dots \dots \dots (21)$$

(21) 式을 (20) 式에 代入하면

$$\{ [K_{pp}] - [K_{ip}] [K_{ii}]^{-1} [K_{ip}]^T \} \{ q_p \} = \{ Q_p \} - \{ K_{ip} \} \{ K_{ii} \}^{-1} \{ Q_i \} \dots \dots \dots (22)$$

$$\{ \bar{K} \} \{ q_p \} = \{ \bar{Q} \} \dots \dots \dots (23)$$

이 와 같은 方法을 使用하여 사변형 요소의 중앙 절점은 소거되고 응력이나 과잉 간극 수압은 1개의 사변형 요소안에서는 항상 일정한 값이 된다.

4 有限要素法에 의한 圧縮解析의 適用例.

여기서는 圧縮解析의 適用例로서 彈翅性 및 彈粘性의 圧縮解析을 施行하여 그 結果를 소개해 남으므로 研究方向을 言明해라 한다.

4.1 試料盛土의 解析에 의한 適用例

本解析의 精査를 爲하기 위하여 France의 Dubzac-Les-ponts 의 試料盛土에 對한 結果를, Sandhu-wilson 法과 Christian-Boehmer 法에 의한 解析의 結果와 比較하였다.

가) 盛土中央部의 沈下 및 向隣位移.

나) 盛土法面과 部分의 側方位移.

다) 載荷 후의 1,000日後의 變形.

또 Christian-Boehmer 法에 對하여 盛土의 非排水條件의

排水條件을 使用하여 위의 項目를 比較하였으므로

마지막으로 mesh를 使用한 경우와 使用하지 않는 경우의 同一한 事項을 比較하였으므로 解析에 使用한 土體函數와 FEM Grid는 如하이다.

Table-3 계산에 使用한 土質定數

층	λ	K	M	C_α	G_0	ν	σ'_{vc}	K_{oc}	σ'_{v0}	K_0	e_0	μ_f	ν_0	λ_k	$K_{\lambda 0}$	$K_{\gamma 0}$
1	0.5	0.005	1.2	0.0000	535.2	0.4	85.60	0.5	5.14	0.5	2.00	2.14	0.0	0.005	1.0	1.0
2	0.12	0.017	1.2	0.0012	94.8	0.4	8.00	0.5	2.37	0.5	1.00	1.73	1.0E-5	0.12	2.6E-4	0.864E-4
3	0.53	0.022	1.2	0.0033	170.4	0.4	6.94	0.5	3.05	0.5	2.60	1.63	1.0E-5	0.53	2.6E-4	0.864E-4
4	0.75	0.085	1.2	0.0055	42.8	0.4	4.67	0.5	3.80	0.5	3.22	1.43	1.0E-5	0.75	2.6E-4	0.864E-4
5	0.53	0.048	1.2	0.0033	68.3	0.4	5.18	0.5	4.76	0.5	2.24	1.53	1.0E-5	0.53	2.6E-4	0.864E-4
6	0.52	0.039	1.2	0.0032	107.1	0.4	6.20	0.5	5.82	0.5	2.31	1.53	1.0E-5	0.52	2.6E-4	0.864E-4
성토	0.52	0.048	1.2	0.0032	105.0	0.4	7.63	0.5	6.64	0.5	2.20	1.58	1.0E-5	0.52	2.6E-4	0.864E-4

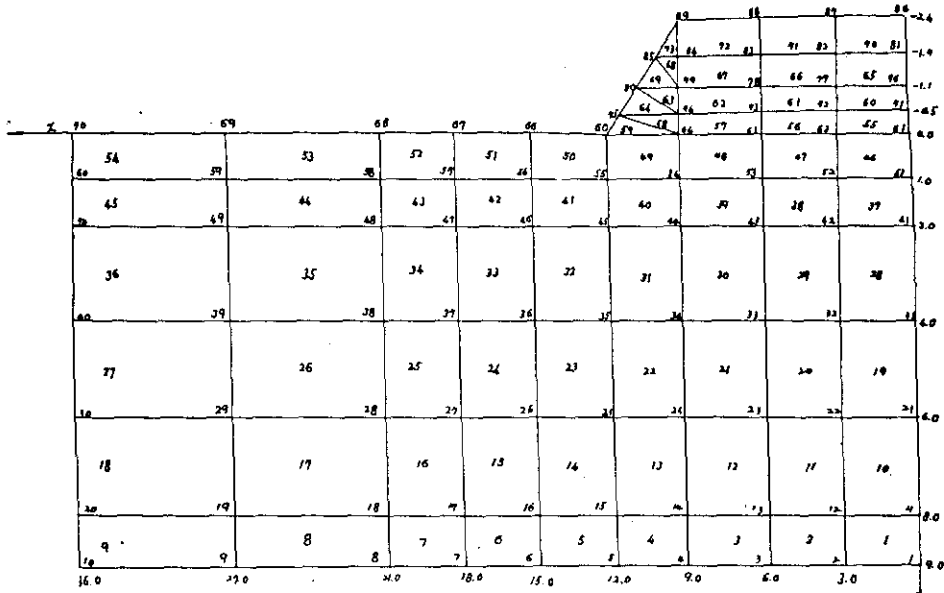


Fig 6 FEM GRID

4.1.1 S.W 와 C.B 方法의 比較結果 .

水平變位에 있어서 S.W 와 C.B 方法은 둘다 실험치와 큰 차이를 나타낸다. 이 같은 것은 mesh 를 사용하지 않아 큰 차이를 가져온다. 수직 변위에서는 두방법 모두 실험치에 접근하나 S.W 方法이 더 접근하고, 과잉간극 수압에 있어서도 큰 차이를 나타낸다.

4.1.2. 성토시 배수조건과 비배수 조건의 비교.

수평변위에 있어서는 두방법 모두 실험치에 가깝거나 수직변위와 과잉간극 수압에 있어서는 실험치와 상당한 차이를 갖는다. 비배수 조건이 실험치에 더 접근한다.

4.1.3. 성토 Mesh를 사용한 경우와 사용하지 않은 경우.

성토 mesh를 사용한 경우는 실험치에 거의 근접하는데 사용하지 않은 경우는 실험치와 상당한 차이를 갖는다.

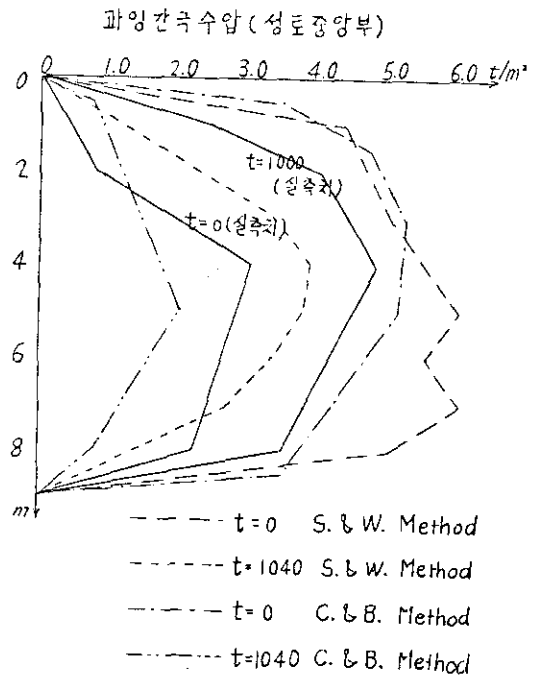
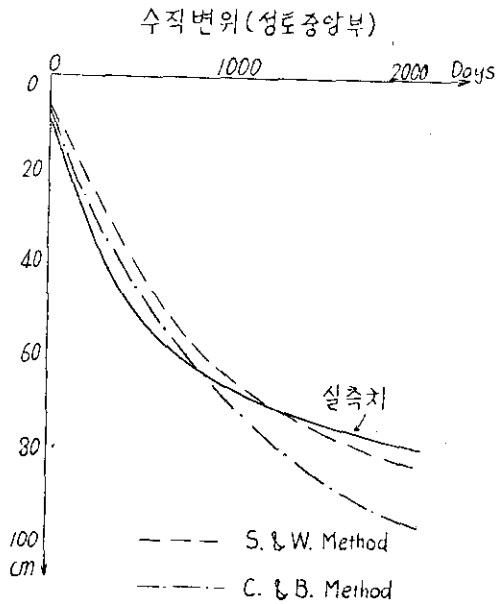
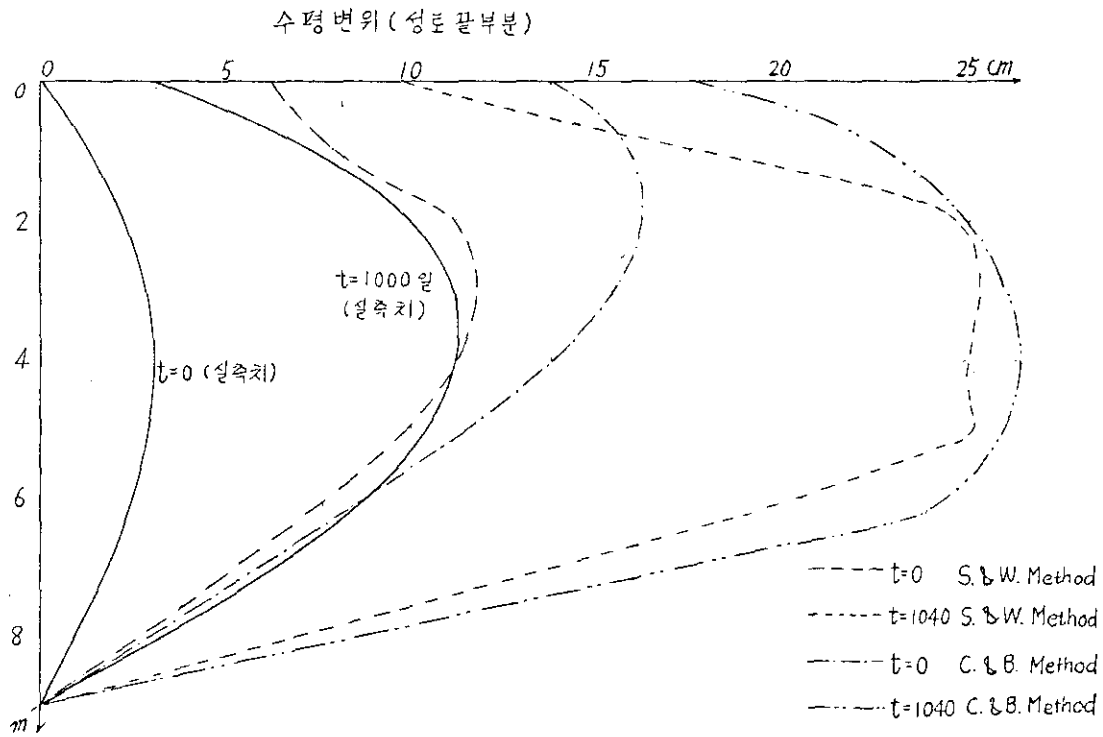
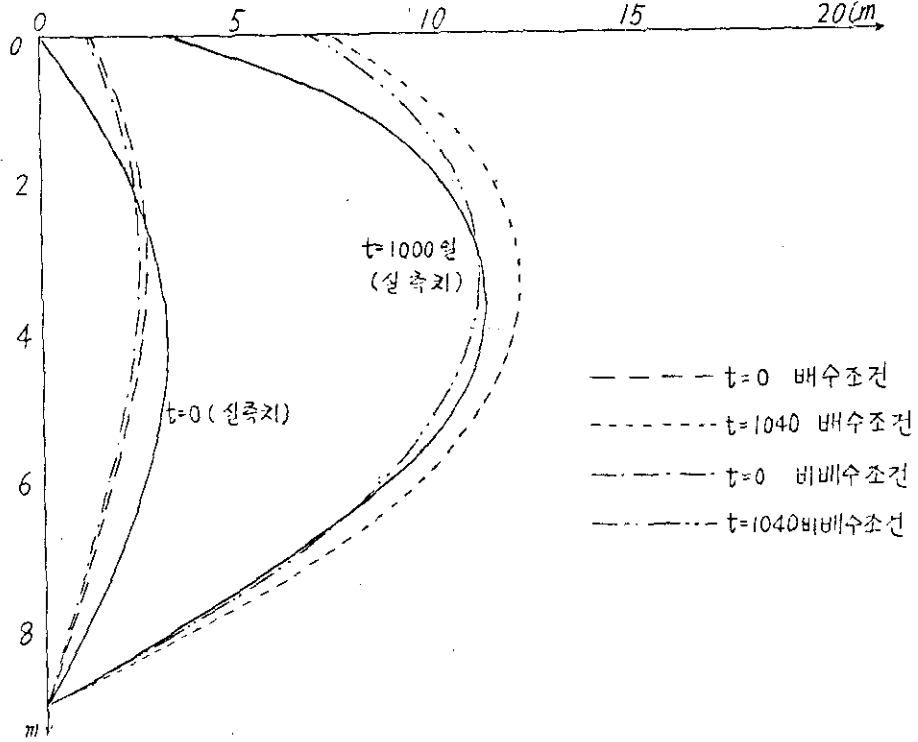
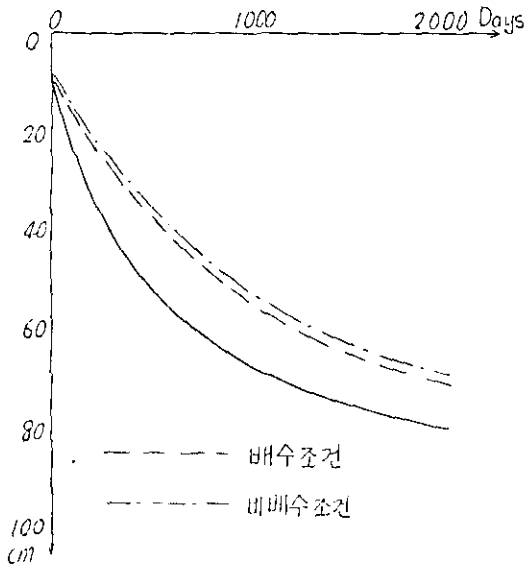


Fig. 7.

수평변위 (성토 끝부분)



수직변위 (성토중앙부)



과잉 간극수압 (성토중앙부)

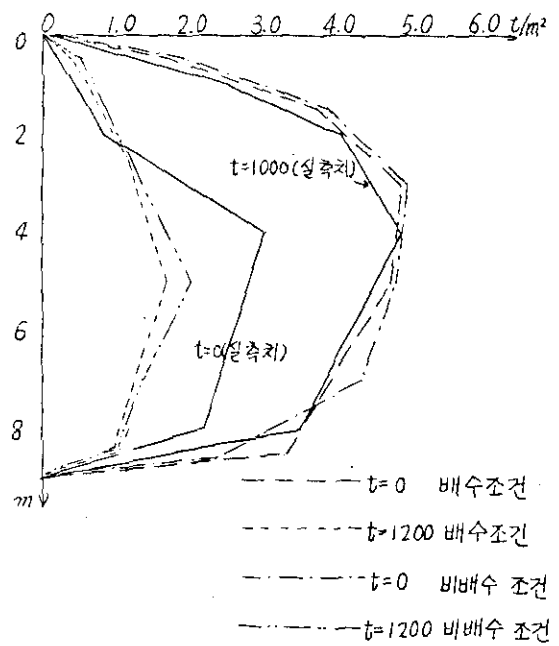


Fig 8

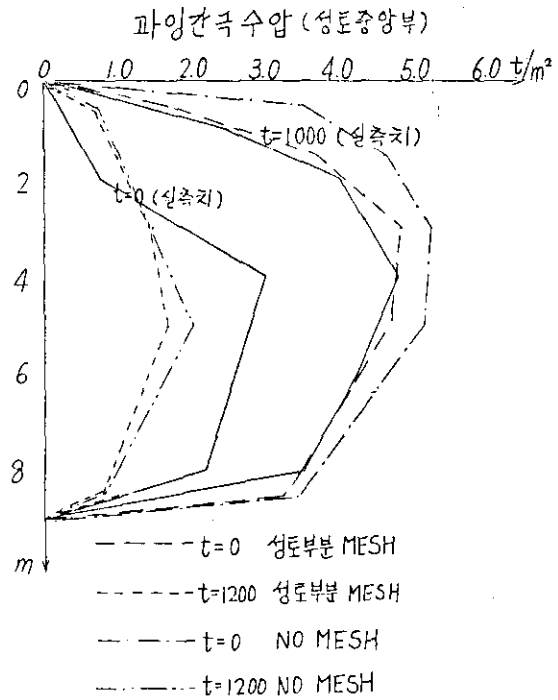
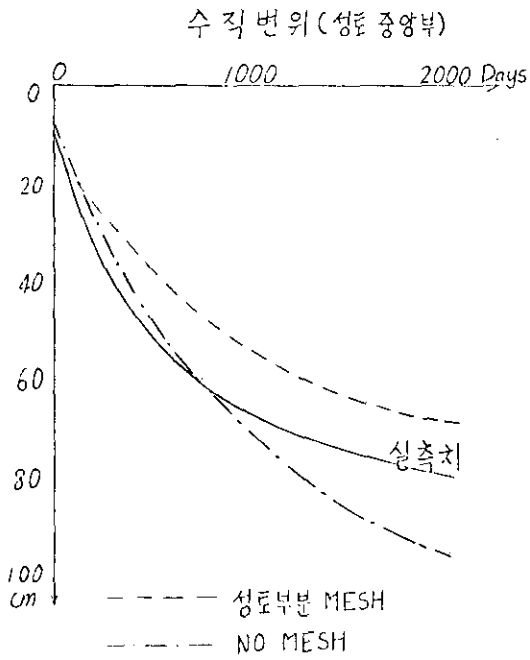
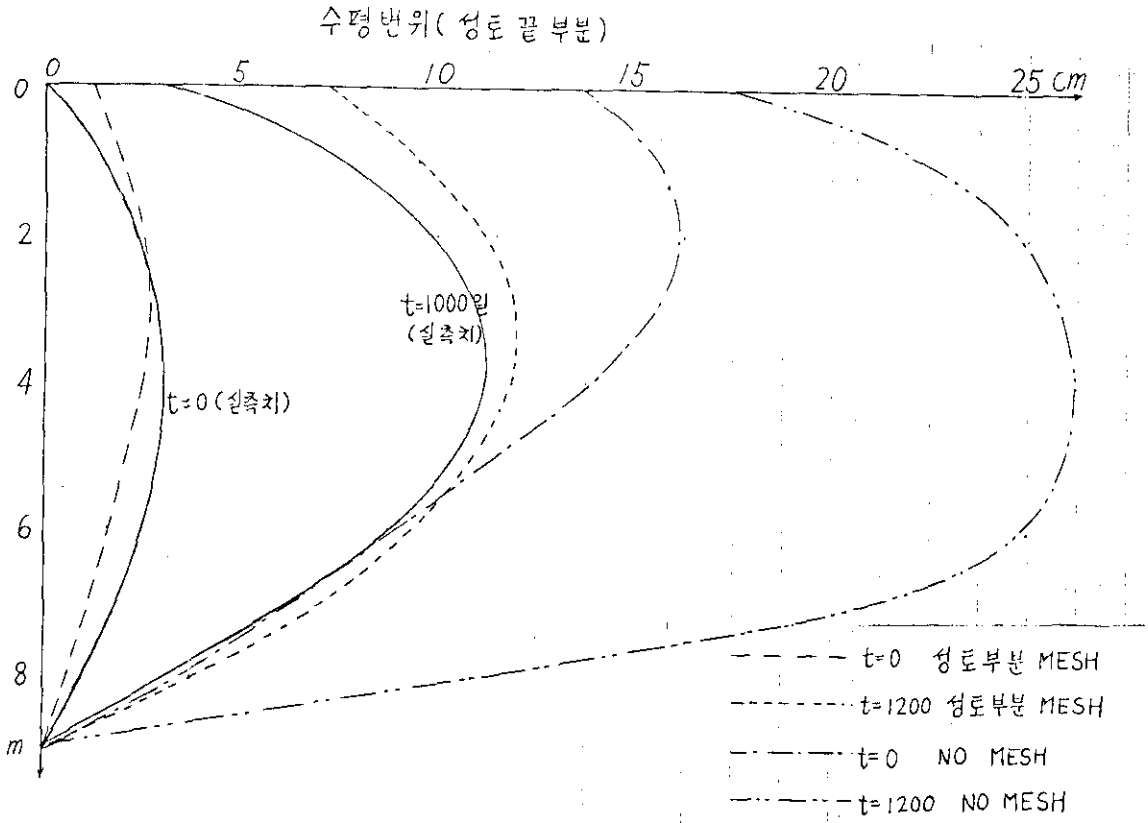


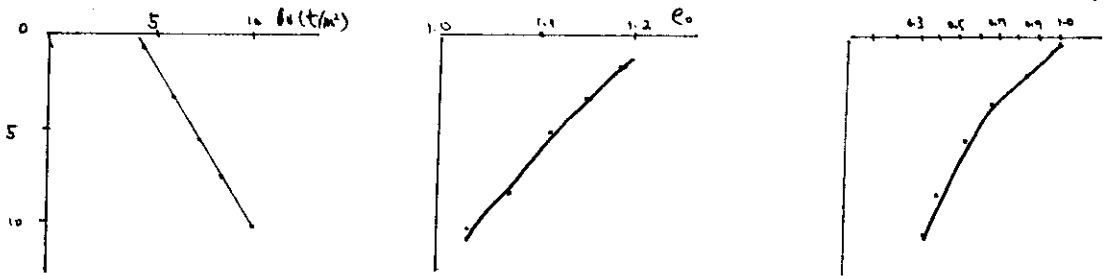
Fig. 9. 101

4.2. Sheet pile 에 의한 軟弱地盤 補強.

Sheet-pile 을 粘土地盤 中에 설치 하였을때 그 영향을 알아보기 위해서 Sheet-pile 을 설치하지 않은 경우와 설치 하였을 경우. Joint Element 를 사용 했을 경우 와 사용하지 않은 경우에 대해

지표면 침하 및 측방 변위, 극한 지지력 등을 비교하였다.

여기에 사용한 도질정수라 FEM Grid 는 다음과 같다.



$\lambda = 0.14$ $K = 0.013$ $M = 1.38$ $K_0 = 0.597$.

Fig.10. Material parameter used.

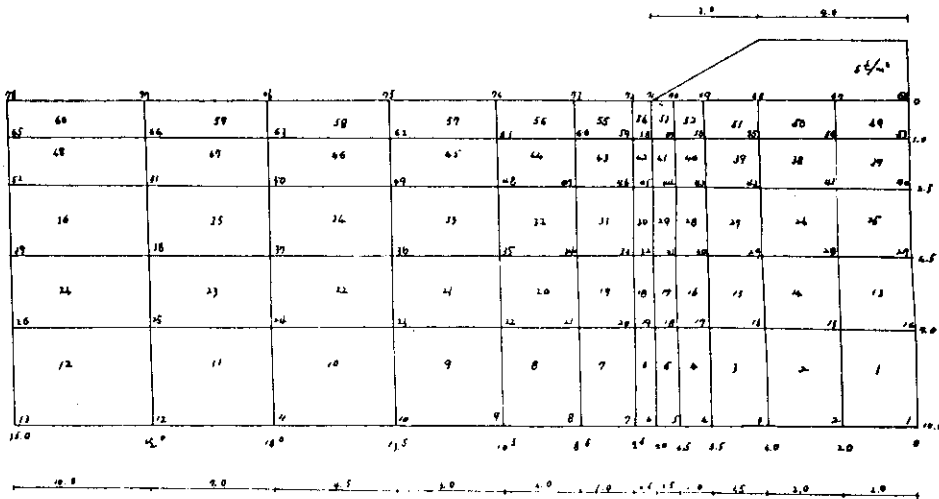


Fig 11. FEM Grid

4.2.1. 지표면 침하 및 축방편위 비교.

다음 Fig 13 은 각각 비배수 상태 에서 재하 하는 경우 순성토, 矢板타설, Joint Element 를 삽입한 矢板 타설시의 침하와 축방편위를 나타낸 것이며, Fig 12 은 소정의 순도하중을 재하 직후(非排水) 와 圧密完了時 ($t=10^4$ day) 의 地表面 沈下와 矢板部 에서의 축방편위를 비교하여 나타낸 것인데 재하 직후에 순성토가 대체로 큰 침하를 나타내고 압밀완료시 Joint Element 를 사용했을 경우가 침하가 크게 나타난다. 矢板部 에서의 側方変位는 Joint Element 를 이용하는 경우에 변위가 크게 나타나고 있다.

4.2.2. 극한 지지력 비교.

- 地盤의 극한지지력은 ① 盛土荷重과 盛土斜面 끝의 水平變位の 비로써 검토하는 방법과 ② 沈下-荷重曲線에서 구하는 특상의 방법으로 검토하고 있다.
- 극한 지지력은 矢板를 사용하는 경우 더 크고 사용하지 않은 경우가 작으며 Joint Element 를 넣어 해석한 결과는 이공간이 들어간다. 이것은 Joint Element 를 고려하지 않고 해석하는 결과는 실제보다 위험족 이라는 것을 의미한다.

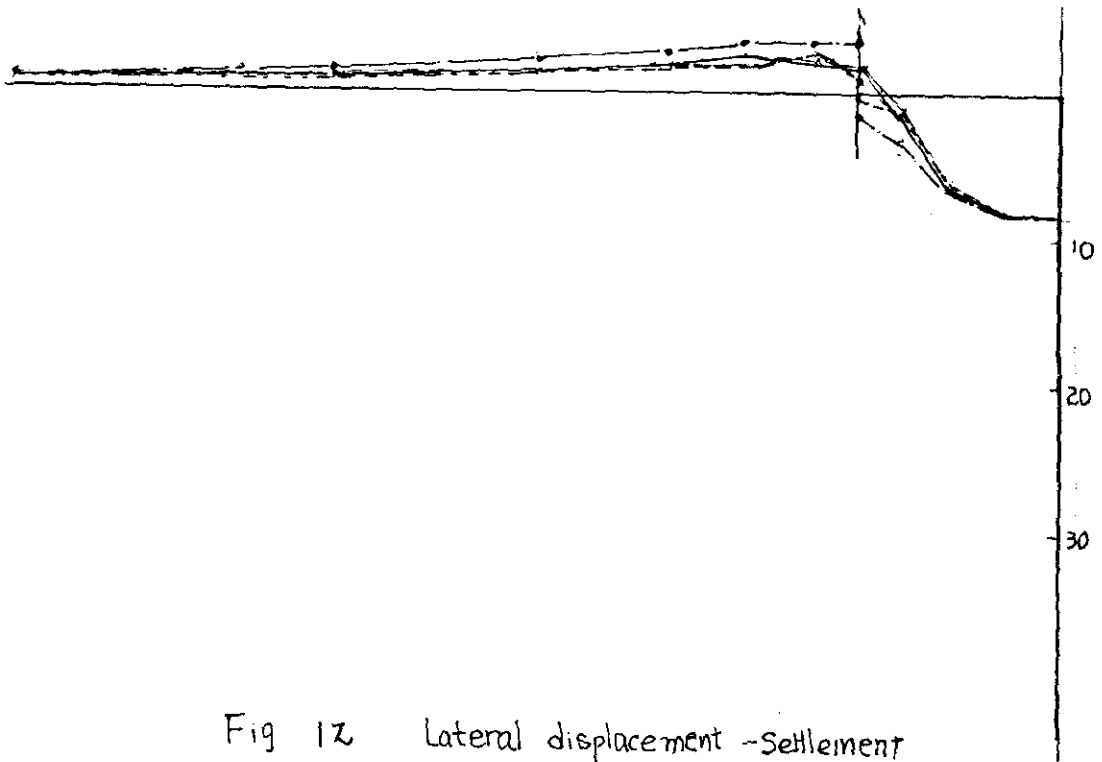
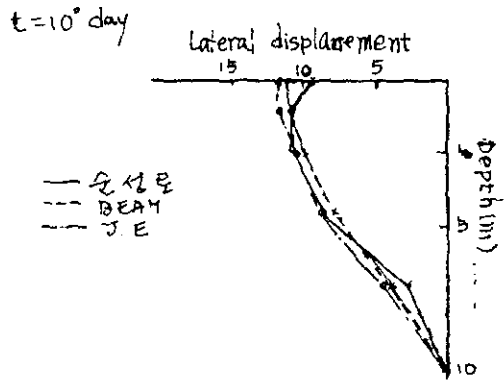


Fig 12 Lateral displacement -Settlement

$t = 2 \times 10^3 \text{ day}$

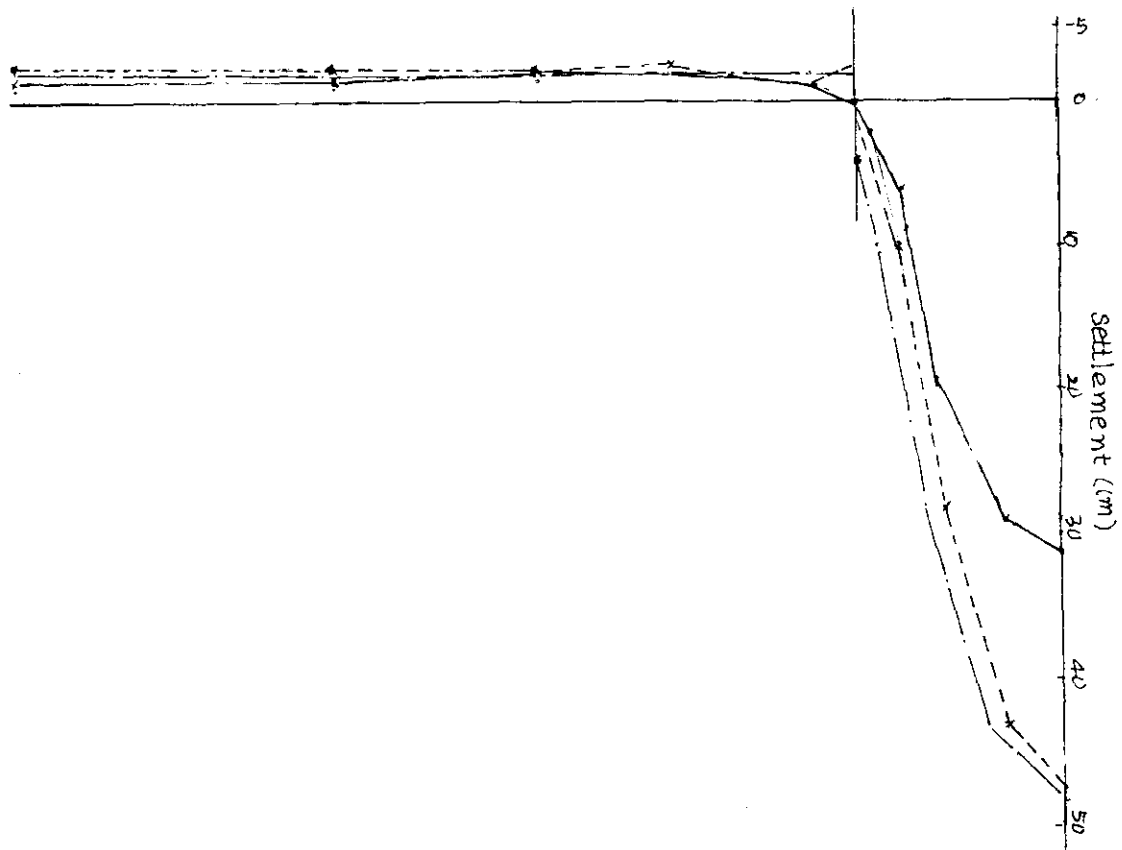
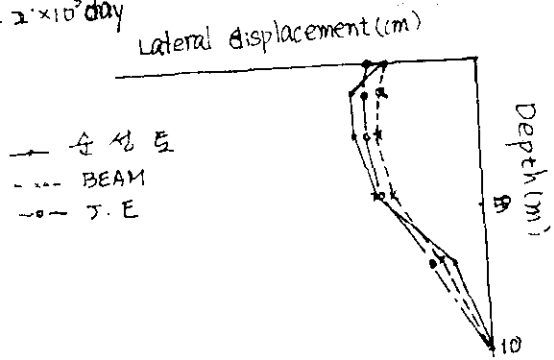


Fig. 13 Lateral displacement - Settlement

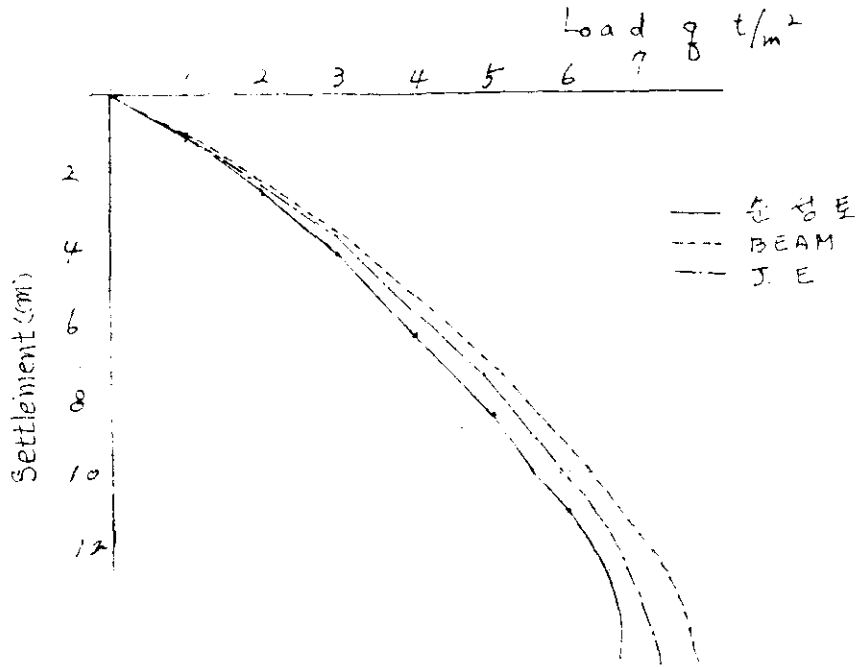


Fig. 14 Load - Settlement Curve

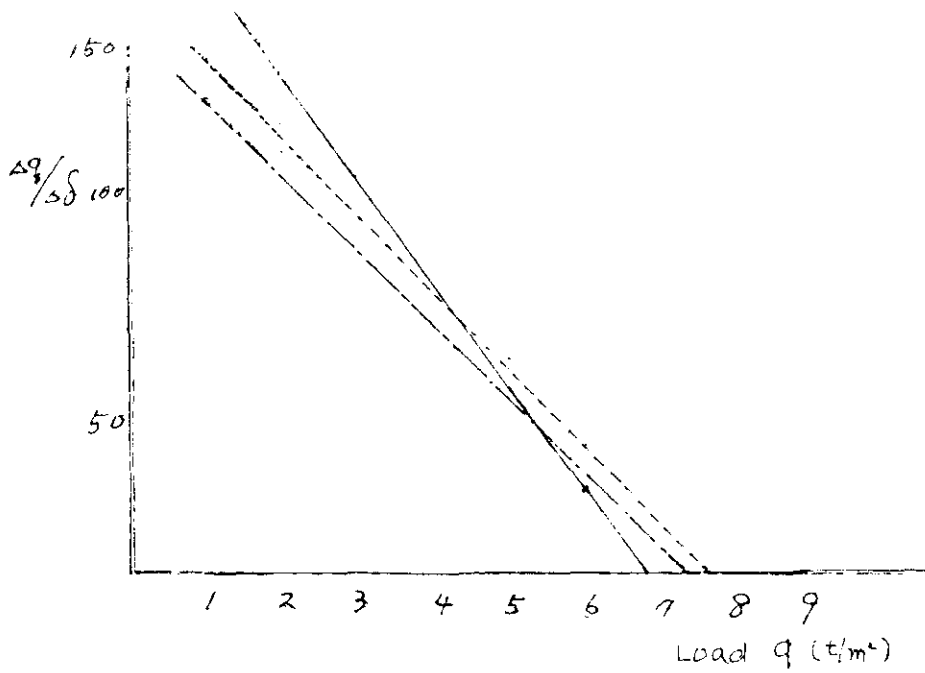


Fig. 15. lateral displacement - load relationship.

4.3. 研究方向 및 展望

이상의 과 같이 多次压密의 数值解析에 관해서 고찰하여 보았다.
이제 解析의 단계를 지나서 応用함에 있어서

- 本技法은
- 사면안정
 - 불함지반의 지지력 측정 (Sand drain .
Sand compaction pile .
 - Tunnel의 굴착문제
- 등에 사용하면 좋은 결과를 얻을 것으로 확신하는 바이다.

< REFERENCES >

Atkinson, J.H. and Bransby, P.L (1978): "The mechanics of soils. An introduction to critical state soil mechanics," McGraw-Hill.

Biot, M.A. (1941); "General of deformation of three-dimensional consolidation". Journal of applied physics, Vol. 12, pp. 155-164.

Biot, M.A. (1941); "General of deformation of three-dimensional consolidation". Journal of applied physics, Vol. 26, pp. 182~185.

Biot, M.A. (1956): "General solution of equations of elasticity and consolidation for a porous material," Journal of applied mechanics.

Biot, M.A.: "Theory of deformation of a porous visco-elastic anisotropic solid". Journal of applied physics, Vol. 27, pp. 240-253.

Booker, J.R.; Carter, J.P. and Small, J.C. (1976). "An efficient method of analysis for the drained and undrained behaviour of an elastic soil". International journal of solids and structures, Vol. 12, pp. 589-599.

Booker, J.R. and Small, J.C. (1975): "The economical solution of elastic problems for a range of poisson's ratio". International journal for numerical methods in engineering, Vol. 9, pp. 847-853.

Booker, J.R. and Small, J.C (1975): "An investigation of the stability of numerical solutions of Biot's equations of consolidation". International journal of solids and structures, Vol. 11, pp. 907-917.

Burland, J.B (1965): "The yielding dilation of clay", correspondence, geotechnique, Vol. 15. pp. 211~214.

Christian, J.T and Boehmer, J.W. (1970): "Plane strain consolidation by finite elements". Journal of the soil mechanics and foundation division, ASCE, No. 96. SM4, July 1970, pp. 1435-1457

Christian, J.T (1968): "Undrained stress distributions by numerical method". Journal of the soil mechanics and foundations division, ASCE, NO. SM 6. Nov. 1968, pp. 1333-1344.

Cryer, L.W. (1963): "A comparison of the three-dimensional consolidation theories of Biot and Terzaghi Mech. and Appl. Math

Hwang, C.T., Morgenstern, N.R. and Murray, D.W. (1971): "On solutions of plane strain consolidation problems by finite element methods", Canadian Geotechnical Journal, 8, No.1, pp. 109-118.

Kochi AKAI and Takeshi TAMURA: "Numerical Analysis of multi-dimensional consolidation accompanied with elasto-plastic constitutive equation."
日本土木学会論文報告集 Vol 269. pp. 95-104. 1979.

Mandel, J. (1953): "Consolidation des sols (etude mathematique)".
Geotechnique, Vol. III, pp. 287-299.

Matsui, T and N. Abe (1981): "Multi-dimensional elasto-plastic consolidation analysis by finite element methods, soils and founds. Vol. 21. No.1. pp. 79-95.

Naghdi, P.M. (1960): "Stress-strain relations in plasticity and thermoplasticity," proc. 2nd symposium on Naval structure Mechanics, pergamon press. pp. 121-169.

Ohta, H. and Hata, S. (1971): "On the state surface of anisotropically consolidated clays," proc. of JSCE, No. 196. Dec. pp. 117~124.

Ohta, H., Yoshitan, S. and Hata, S. (1975): "Anisotropic stress-strain relationship of clay and its application to finite element analysis," soils and foundations, Vol. 15, No. 4, pp. 61-78.

Ohta, H. and Sekiguchi, H. (1979): "Constitutive equations considering anisotropy and stress reorientation in clay," proc. 3rd Int. Conf. Numerical methods in geomechanics, Aachen, pp. 475-484.

Roscoe, K.H. and Burland, J.B (1968): "On the generalized stress-strain behaviour of 'wet' clay," Engineering plasticity, Cambridge Univ. press. pp. 535~609.

Roscoe, K.H. Schofield, A.N. (1963): "Mechanical behaviour of an idealized 'wet' clay," proc. 2nd European Conf. Soil Mech., Wiebaden, Vol. 1, pp. 47-54.

Roscoe, K.H. Schofield, A.N. and Thrairajah, A. (1963): "Yielding of clays in states wetter than critical," geotechnique, Vol. 13. pp. 211~240.

Sandhu, R.S., and Wilson, E.L (1969): "Finite element analysis of Seepage in elastic media, J. Eng Mech division. ASCE, Vol 95. No. EM 3 pp. 641-652.

- Sandhu, R S (1976): "Variational principles for finite element Analysis of consolidation, ASCE, Numerical methods in geomechanics. Vol. 1. pp. 20-40
- Sandhu, R.S (1982): "Finite element analysis of coupled deformation and fluid flow in Porous Media, Numerical methods in geomechanics., Proceedings of NATO Advanced Study Inst. pp 203-217
- Schofield, A.N. and Wroth, C P (1968): "Critical state soil mechanics." McGraw-Hill Book Co. Ltd. London, England.
- Sekiguchi, H. and Ohta, H (1977): "Induced anisotropy and time dependency in clays," proc. speciality session 9, 9th ICSMFE, Tokyo. pp. 229-238.
- Siriwardane, H.J and Desai, C.S (1981): "Two numerical schemes for nonlinear consolidation, Int. J. Numer. Anal. Methods Engrg. Vol. 17, pp 405-426
- Shibata, T and Sekiguchi, H. (1980): "A method of predicting failure of embankment foundation based on elasto-viscoplastic analysis." 日本土木学会 論文報告集 Vol. 301. pp. 93-104.
- Shibata, T. (1963): "On the volume change of normally consolidated clay," disaster prevention research institute, Kyoto Univ., Annuals No. 6, pp. 128-134.
- Yamaguchi, H. and Y, Murakami (1978): "Some analytical results of a plane strain consolidation problem of a clay layer with finite thickness, soils and foundations." Vol 18. No. 1. pp 98-104.

Yokoo, Y.K. Yamagata and H. Nagaoka (1971): "Finite element method applied to Biot's consolidation theory, soils and founds., Vol. 11. pp. 29-46

Yong, R.N. and Japp, R.D (1969): "Stress-strain behaviour of clays in dynamic comperrison," Vibrational effects on earthquakes on soils and foundations, ASTM, STP. 450, pp. 233-262.

Yoshikumi, H (1973): "Multi-dimensional consolidation theory and its application to axial symmetric case. Ph thesis Hiroshima Univ.

Zienkiewicz, O.C and D.J. Naylor: "The adaption of critiral state soil mechanics theory for use in finite elements, stress-strain behavior of soils, 1971.

柴田 徹, 関口秀雄 (1980): "盛土基礎地盤の弾粘塑性挙動解析と破壊予測, 土木学会論文集, 30号, pp 93-104.

鄭 鎮燮 (1983): "飽和粘土의 応力-變形率에 관한 研究."